

15 生成扩散模型漫谈（十四）：构建ODE的一般步骤（上）

Dec By 苏剑林 | 2022-12-15 | 54619位读者 引用

书接上文，在《生成扩散模型漫谈（十三）：从万有引力到扩散模型》中，我们介绍了一个由万有引力启发的、几何意义非常清晰的ODE式生成扩散模型。有的读者看了之后就疑问：似乎“万有引力”并不是唯一的选择，其他形式的力是否可以由同样的物理绘景构建扩散模型？另一方面，该模型在物理上确实很直观，但还欠缺从数学上证明最后确实能学习到数据分布。

本文就尝试从数学角度比较精确地回答“什么样的力场适合构建ODE式生成扩散模型”这个问题。

基础结论

要回答这个问题，需要用到在《生成扩散模型漫谈（十二）：“硬刚”扩散ODE》中我们推导过的一个关于常微分方程对应的分布变化的结论。

考虑 $\mathbf{x}_t \in \mathbb{R}^d, t \in [0, T]$ 的一阶（常）微分方程（组）

$$\frac{d\mathbf{x}_t}{dt} = \mathbf{f}_t(\mathbf{x}_t) \quad (1)$$

它描述了从 \mathbf{x}_0 到 \mathbf{x}_T 的一个（可逆）变换，如果 \mathbf{x}_0 是一个随机变量，那么整个过程中的 \mathbf{x}_t 也都是随机变量，它的分布变化规律，可以由如下方程描述

$$\frac{\partial}{\partial t} p_t(\mathbf{x}_t) = -\nabla_{\mathbf{x}_t} \cdot \left(\mathbf{f}_t(\mathbf{x}_t) p_t(\mathbf{x}_t) \right) \quad (2)$$

该结果可以按照《生成扩散模型漫谈（十二）：“硬刚”扩散ODE》的格式用“雅可比行列式+泰勒近似”的方式推导，也可以像《生成扩散模型漫谈（六）：一般框架之ODE篇》一样先推导完整的“Fokker-Planck方程”，然后让 $g_t = 0$ 。顺便一提，方程(2)在物理上非常出名，它被称为“连续性方程”，是各种守恒定律的体现之一。

回到扩散模型，扩散模型想要做的事情，是构造一个变换，能够将简单分布的样本变换成目标分布的样本。而利用式(2)，理论上我们可以通过给定的 $p_t(\mathbf{x}_t)$ 来求出可行的 $\mathbf{f}_t(\mathbf{x}_t)$ ，继而利用式(1)完成生成过程。注意，式(2)只是一个方程，但是要求解的 $\mathbf{f}_t(\mathbf{x}_t)$ 有 d 个分量，所以这是一个不定方程，原则上来说我们可以任意指定完整的 $p_t(\mathbf{x}_t)$ （而不单单是 $t = 0, T$ 两个边界）来求解 $\mathbf{f}_t(\mathbf{x}_t)$ 。

所以从理论上来说，构建ODE式扩散模型只是求解一个非常轻松的几乎没约束的不定方程。确实如此，但问题是这样求出来的解在实践上会有困难，说白了就是代码上不好实现。因此，问题的准确提法是如何从式(2)中求出更实用的解。

简化方程

留意到，式(2)可以改写成

$$\underbrace{\left(\frac{\partial}{\partial t}, \nabla_{\mathbf{x}_t}\right)}_{\nabla_{(t, \mathbf{x}_t)}} \cdot \underbrace{\left(p_t(\mathbf{x}_t), \mathbf{f}_t(\mathbf{x}_t)p_t(\mathbf{x}_t)\right)}_{\mathbf{u} \in \mathbb{R}^{d+1}} = 0 \quad (3)$$

如上式所示， $\left(\frac{\partial}{\partial t}, \nabla_{\mathbf{x}_t}\right)$ 我们刚好可以当成 $d+1$ 维的梯度 $\nabla_{(t, \mathbf{x}_t)}$ ， $\left(p_t(\mathbf{x}_t), \mathbf{f}_t(\mathbf{x}_t)p_t(\mathbf{x}_t)\right)$ 正好可以组成了一个 $d+1$ 的向量 $\mathbf{u}(t, \mathbf{x}_t)$ ，所以(2)可以写成简单的散度方程

$$\nabla_{(t, \mathbf{x}_t)} \cdot \mathbf{u}(t, \mathbf{x}_t) = 0 \quad (4)$$

在此形式之下有

$$\frac{d\mathbf{x}_t}{dt} = \mathbf{f}_t(\mathbf{x}_t) = \frac{\mathbf{u}_{>1}(t, \mathbf{x}_t)}{\mathbf{u}_1(t, \mathbf{x}_t)} \quad (5)$$

其中 \mathbf{u}_1 、 $\mathbf{u}_{>1}$ 分别代表 \mathbf{u} 的第一维分量和后 d 维分量。当然，不能忘了约束条件

$$\begin{cases} \mathbf{u}_1(0, \mathbf{x}_0) = p_0(\mathbf{x}_0) & (\text{初值条件}) \\ \int \mathbf{u}_1(t, \mathbf{x}_t) d\mathbf{x}_t = 1 & (\text{积分条件}) \end{cases} \quad (6)$$

其中 $p_0(\mathbf{x}_0)$ 是数据分布，即要生成的目标样本分布。对于 $t = T$ 时的终值分布，我们对它的要求只是尽可能简单，方便采样，除此之外没有定量要求，因此这里暂时不用写出。

格林函数

经过这样的形式变换后，我们可以将 $\mathbf{u}(t, \mathbf{x}_t)$ 看成一个 $d + 1$ 维的向量场，而微分方程(5)正好描述的是质点沿着场线运动的轨迹，这样就跟《生成扩散模型漫谈（十三）：从万有引力到扩散模型》所给出的物理图景同出一辙了。

为了求出 $\mathbf{u}(t, \mathbf{x}_t)$ 的一般解，我们可以用格林函数的思想。首先尝试求解如下问题：

$$\begin{cases} \nabla_{(t, \mathbf{x}_t)} \cdot \mathbf{G}(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0) = 0 \\ \mathbf{G}_1(0, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0) = \delta(\mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0), \int \mathbf{G}_1(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0) d\mathbf{x}_t = 1 \end{cases} \quad (7)$$

容易证明，如果上式成立，那么

$$\mathbf{u}(t, \mathbf{x}_t) = \int \mathbf{G}(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0) p_0(\mathbf{x}_0) d\mathbf{x}_0 = \mathbb{E}_{\mathbf{x}_0 \sim p_0(\mathbf{x}_0)} [\mathbf{G}(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0)] \quad (8)$$

将是方程(4)满足相应约束的解。这样一来，我们就将 $\mathbf{u}(t, \mathbf{x}_t)$ 表示为了训练样本的期望形式，这有利于模型的训练。不难看出，这里的 $\mathbf{G}_1(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0)$ 实际上就是扩散模型中的条件概率 $p_t(\mathbf{x}_t | \mathbf{x}_0)$ 。

事实上，式(7)所定义的 $\mathbf{G}(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0)$ ，并非通常意义下的格林函数。一般的格林函数指的是点源下的解，而这里的格林函数的“点源”放到了边界处。但即便如此，所定义的 $\mathbf{G}(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0)$ 依然具有常规格林函数类似的性质，它本身也相当于点源产生的“力场”，而式(8)也正好是对点源的场进行积分，求出了连续分布源的场。

万有引力

现在我们根据上述框架，求解一些具体的结果。前面已经提到，方程(4)或(7)，都是“ $d + 1$ 个未知数、一个方程”的不定方程，理论上具有无穷多的各式各样的解，我们要对

它进行求解，反而要引入一些额外的假设，使得它的解更为明确一些。第一个解是基于各向同性假设，它正好对应《生成扩散模型漫谈（十三）：从万有引力到扩散模型》中的结果。

假设求解

注意，这里的“各向同性”，指的是在 (t, \mathbf{x}_t) 组成的 $d+1$ 维空间中的各向同性，这意味着 $G(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0)$ 是指向源点 $(0, \mathbf{x}_0)$ 的，且模长只依赖于

$R = \sqrt{(t-0)^2 + \|\mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0\|^2}$ ，因此可以设

$$G(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0) = \varphi(R)(t, \mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0) \quad (9)$$

于是

$$\begin{aligned} 0 &= \nabla_{(t, \mathbf{x}_t)} \cdot G(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0) \\ &= \nabla_{(t, \mathbf{x}_t)} \varphi(R) \cdot (t, \mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0) + \varphi(R) \nabla_{(t, \mathbf{x}_t)} \cdot (t, \mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0) \\ &= \varphi'(R) \frac{(t, \mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0)}{R} \cdot (t, \mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0) + (d+1)\varphi(R) \\ &= \varphi'(R)R + (d+1)\varphi(R) \\ &= \frac{[\varphi(R)R^{d+1}]'}{R^d} \end{aligned} \quad (10)$$

也即 $[\varphi(R)R^{d+1}]' = 0$ ，或 $\varphi(R)R^{d+1} = C$ ，即 $\varphi(R) = C \times R^{-(d+1)}$ ，因此一个候选解是

$$G(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0) = C \times \frac{(t, \mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0)}{(t^2 + \|\mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0\|^2)^{(d+1)/2}} \quad (11)$$

约束条件

可以看到，在各向同性假设下，万有引力解是唯一解了。为了证明是可行解，还要检验约束条件，其中关键一条是

$$\int G_1(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0) d\mathbf{x}_t = C \times \int \frac{t}{(t^2 + \|\mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0\|^2)^{(d+1)/2}} d\mathbf{x}_t \quad (12)$$

其实我们只需要检验积分结果跟 t 和 \mathbf{x}_0 都没关系，那么就可以选择适当的常数 C 让积分结果为1。而对于 $t > 0$ ，可以检验做变量代换 $\mathbf{z} = (\mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0)/t$ ，由于 \mathbf{x}_t 的范围是全空间的，所以 \mathbf{z} 也是全空间的，代入上式得到

$$\int G_1(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0) d\mathbf{x}_t = C \times \int \frac{1}{(1 + \|\mathbf{z}\|^2)^{(d+1)/2}} d\mathbf{z} \quad (13)$$

现在可以看出积分结果跟 t 和 \mathbf{x}_0 都无关了。因此只要选择适当的 C ，积分为1这一条检验可以通过。下面都假设已经选择了让积分为1的 C 。

至于初值，我们需要验证 $\lim_{t \rightarrow 0^+} G_1(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0) = \delta(\mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0)$ ，这只需要按照狄拉克函数的定义进行检验就行了：

- 1、当 $\mathbf{x}_t \neq \mathbf{x}_0$ 时，极限显然为0；
- 2、当 $\mathbf{x}_t = \mathbf{x}_0$ 时，极限显然为 ∞ ；
- 3、刚才我们已经检验了， $G_1(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0)$ 关于 \mathbf{x}_t 的积分恒为1。

这三点正好是狄拉克函数的基本性质，甚至可以说是狄拉克函数的定义，因此初值检验也可以通过。

结果分析

现在，根据式(8)我们就有

$$\mathbf{u}(t, \mathbf{x}_t) = C \times \mathbb{E}_{\mathbf{x}_0 \sim p_0(\mathbf{x}_0)} \left[\frac{(t, \mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0)}{(t^2 + \|\mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0\|^2)^{(d+1)/2}} \right] \quad (14)$$

接下来利用 $\mathbb{E}_{\mathbf{x}}[\mathbf{x}] = \operatorname{argmin}_{\boldsymbol{\mu}} \mathbb{E}_{\mathbf{x}} [\|\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}\|^2]$ 构建一个类似得分匹配的目标进行学习就行了，这个过程已经说过多次，不再重复展开。

前面提到过， $\mathbf{G}_1(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0)$ 实际上就是 $p_t(\mathbf{x}_t|\mathbf{x}_0)$ ，现在我们已经知道它的具体形式为

$$p_t(\mathbf{x}_t|\mathbf{x}_0) \propto \frac{t}{(t^2 + \|\mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0\|^2)^{(d+1)/2}} \quad (15)$$

当 $t = T$ 足够大的时候， \mathbf{x}_0 的影响就微乎其微，即 $p_t(\mathbf{x}_t|\mathbf{x}_0)$ 退化为跟 \mathbf{x}_0 无关的先验分布

$$p_{\text{prior}}(\mathbf{x}_T) \propto \frac{T}{(T^2 + \|\mathbf{x}_T\|^2)^{(d+1)/2}} \quad (16)$$

之前我们在《生成扩散模型漫谈（十三）：从万有引力到扩散模型》中推导这一结果还颇费周折，而在这个框架下这一结果可谓是“水到渠成”了。不仅如此，现在我们 $p_t(\mathbf{x}_t|\mathbf{x}_0)$ 也有了，那么理论上就可以完成 $\mathbf{x}_t \sim p_t(\mathbf{x}_t|\mathbf{x}_0)$ 的采样了。从式(13)的推导我们知道，如果做代换 $\mathbf{z} = (\mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0)/t$ ，就有

$$p(\mathbf{z}) \propto \frac{1}{(1 + \|\mathbf{z}\|^2)^{(d+1)/2}} \quad (17)$$

于是我们可以先从 $p(\mathbf{z})$ 中采样，然后通过 $\mathbf{x}_t = \mathbf{x}_0 + t \mathbf{z}$ 来得到相应的 \mathbf{x}_t 。至于从 $p(\mathbf{z})$ 的采样，它只依赖于模长，所以我们可以通过逆累积函数法先采样模长，然后随机采样一个方向来构成采样结果，这跟先验分布的采样是完全一样的。不过，笔者在进一步研究下面的遗留问题时，发现了一个让人意外的“惊喜”！

问题重拾

在《生成扩散模型漫谈（十三）：从万有引力到扩散模型》中，我们曾指出原论文给出的采样方案是：

$$\mathbf{x}_t = \mathbf{x}_0 + \|\boldsymbol{\varepsilon}_{\mathbf{x}}\| (1 + \tau)^m \mathbf{u}, \quad t = |\varepsilon_t| (1 + \tau)^m \quad (18)$$

其中 $(\boldsymbol{\varepsilon}_x, \varepsilon_t) \sim \mathcal{N}(\mathbf{0}, \sigma^2 \mathbf{I}_{(d+1) \times (d+1)})$, $m \sim U[0, M]$, \mathbf{u} 是 d 维单位球面上均匀分布的单位向量, 而 τ, σ, M 则都是常数。当时对这个采样的评价是“有颇多的主观性”, 也就是觉得是原作者主观设计的, 没太多的理由。然而, 不知道作者有意还是无意, 笔者发现了一个神奇的“巧合”: 这个采样正好是式(17)的一个实现!

接下来我们证明这一点。首先, 我们将上式后半部分代入前半部分, 得到

$$\mathbf{x}_t = \mathbf{x}_0 + t \times \frac{\|\boldsymbol{\varepsilon}_x\|}{|\varepsilon_t|} \mathbf{u} \quad (19)$$

形式上已经跟上一节说的 $\mathbf{x}_t = \mathbf{x}_0 + t \mathbf{z}$ 一样了, 并且 \mathbf{u} 也是各向同性的单位随机向量, 所以问题变为 $\frac{\|\boldsymbol{\varepsilon}_x\|}{|\varepsilon_t|}$ 是否跟 $\|\mathbf{z}\|$ 同分布, 答案是肯定的! 注意, 概率密度从笛卡尔坐标变为球坐标, 要多乘以一个半径 $d-1$, 所以根据式(17)有

$$p(\|\mathbf{z}\|) \propto \frac{\|\mathbf{z}\|^{d-1}}{(1 + \|\mathbf{z}\|^2)^{(d+1)/2}} \quad (20)$$

而根据 $(\boldsymbol{\varepsilon}_x, \varepsilon_t) \sim \mathcal{N}(\mathbf{0}, \mathbf{I}_{(d+1) \times (d+1)})$ (由于研究的是比值, 方差可以约掉, 因此简单起见取 $\sigma = 1$) 有

$$p(\|\boldsymbol{\varepsilon}_x\|) \propto \|\boldsymbol{\varepsilon}_x\|^{d-1} e^{-\|\boldsymbol{\varepsilon}_x\|^2/2}, \quad p(|\varepsilon_t|) \propto e^{-|\varepsilon_t|^2/2} \quad (21)$$

记 $r = \frac{\|\boldsymbol{\varepsilon}_x\|}{|\varepsilon_t|}$, 则 $\|\boldsymbol{\varepsilon}_x\| = r|\varepsilon_t|$, 然后根据概率的相等性, 有

$$\begin{aligned}
p(r)dr &= \mathbb{E}_{|\varepsilon_t| \sim p(|\varepsilon_t|)} [p(\|\varepsilon_x\| = r|\varepsilon_t|)d(r|\varepsilon_t|)] \\
&\propto \mathbb{E}_{|\varepsilon_t| \sim p(|\varepsilon_t|)} [r^{d-1}|\varepsilon_t|^d e^{-r^2|\varepsilon_t|^2/2} dr] \\
&\propto \int_0^\infty r^{d-1}|\varepsilon_t|^d e^{-r^2|\varepsilon_t|^2/2} e^{-|\varepsilon_t|^2/2} d|\varepsilon_t| dr \\
&= \int_0^\infty r^{d-1}|\varepsilon_t|^d e^{-(r^2+1)|\varepsilon_t|^2/2} d|\varepsilon_t| dr \\
&= \frac{r^{d-1}}{(1+r^2)^{(d+1)/2}} \int_0^\infty s^d e^{-s^2/2} ds dr \quad \left(\text{设 } s = |\varepsilon_t| \sqrt{r^2+1} \right) \\
&\propto \frac{r^{d-1}}{(1+r^2)^{(d+1)/2}} dr
\end{aligned} \tag{22}$$

因此 $p(r) \propto \frac{r^{d-1}}{(1+r^2)^{(d+1)/2}}$ ，跟(20)完全一致。所以， $\frac{\|\varepsilon_x\|}{|\varepsilon_t|} \mathbf{u}$ 确实提供了 \mathbf{z} 的一种有效采样方式，这在实现上要比逆累积函数法简单得多，但原论文并没有提及这一点。

时空分离

刚才我们求解了 (t, \mathbf{x}_t) 组成的 $d+1$ 维空间中的各向同性解，其实某种意义上来说，这算是最简单的一个解。可能这种说明有些读者难以接受，毕竟这个万有引力扩散模型在数学上看上去明显复杂得多。但事实上，在求解数学物理方程时，很多时候各向同性解确实是作为最简单的解来试探求解的。

当然，将 (t, \mathbf{x}_t) 看成“时-空”整体的各向同性，在理解上确实没那么直观，我们更习惯的是理解空间上的各向同性，将时间维度独立开来，这一节就在这个假设下求解。

假设求解

也就是说，这部分的“各向同性”，指的是在 \mathbf{x}_t 的 d 维空间中的各向同性，

$\mathbf{G}(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0)$ 被分解为 $(\mathbf{G}_1(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0), \mathbf{G}_{>1}(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0))$ 两部分来理解。其中 $\mathbf{G}_1(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0)$ 只是一个标量，各向同性意味着它只依赖于 $r = \|\mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0\|$ ，我们将它记为 $\phi_t(r)$ ； $\mathbf{G}_{>1}(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0)$ 是一个 d 维向量，各向同性意味着 $\mathbf{G}(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0)$ 指向源点 \mathbf{x}_0 ，且模长只依赖于 $r = \|\mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0\|$ ，因此可以设

$$\mathbf{G}_{>1}(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0) = \varphi_t(r)(\mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0) \quad (23)$$

于是

$$\begin{aligned} 0 &= \frac{\partial}{\partial t} \phi_t(r) + \nabla_{\mathbf{x}_t} \cdot (\varphi_t(r)(\mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0)) \\ &= \frac{\partial}{\partial t} \phi_t(r) + r \frac{\partial}{\partial r} \varphi_t(r) + d \varphi_t(r) \\ &= \frac{\partial}{\partial t} \phi_t(r) + \frac{1}{r^{d-1}} \frac{\partial}{\partial r} (\varphi_t(r) r^d) \end{aligned} \quad (24)$$

这里有两个待定函数 $\phi_t(r)$ 、 $\varphi_t(r)$ ，但只有一个方程，所以求解就更简单了。由于约束条件约束的是 $\mathbf{G}_1(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0)$ ，也就是 $\phi_t(r)$ 而不是 $\varphi_t(r)$ ，所以简单起见通常是给定满足条件的 $\phi_t(r)$ 来求解 $\varphi_t(r)$ ，结果是

$$\varphi_t(r) = -\frac{1}{r^d} \int \frac{\partial}{\partial t} \phi_t(r) r^{d-1} dr = -\frac{1}{r^d} \frac{\partial}{\partial t} \int \phi_t(r) r^{d-1} dr \quad (25)$$

高斯扩散

这部分我们来表明，常见的基于高斯分布假设的ODE扩散模型，也是式(25)的一个特例。对于高斯分布假设，有

$$\mathbf{G}_1(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0) = p_t(\mathbf{x}_t | \mathbf{x}_0) = \frac{1}{(2\pi\sigma_t^2)^{d/2}} e^{-\|\mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0\|^2 / 2\sigma_t^2} \quad (26)$$

即 $\phi_t(r) = \frac{1}{(2\pi\sigma_t^2)^{d/2}} e^{-r^2/2\sigma_t^2}$ ，其中 σ_t 是关于 t 的单调递增函数，满足 $\sigma_0 = 0$ 且 σ_T 足够大， $\sigma_0 = 0$ 是为了成立初值条件， σ_T 足够大是为了先验分布与数据无关，至于积分等于1的约束，这是高斯分布的基本性质，自然满足。

代入式(25)后解得：

$$\varphi_t(r) = \frac{\dot{\sigma}_t}{(2\pi\sigma_t^2)^{d/2} \sigma_t} e^{-r^2/2\sigma_t^2} = \frac{\dot{\sigma}_t}{\sigma_t} \phi_t(r) \quad (27)$$

其中 r 的积分涉及到不完全伽马函数，比较复杂，笔者是直接Mathematica算的。有了这个结果后，我们有

$$\begin{aligned}
 u_1(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0) &= \int p_t(\mathbf{x}_t | \mathbf{x}_0) p_0(\mathbf{x}_0) d\mathbf{x}_0 = p_t(\mathbf{x}_t) \\
 u_{>1}(t, 0; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0) &= \int \frac{\dot{\sigma}_t}{\sigma_t} (\mathbf{x}_t - \mathbf{x}_0) p_t(\mathbf{x}_t | \mathbf{x}_0) p_0(\mathbf{x}_0) d\mathbf{x}_0 \\
 &= -\dot{\sigma}_t \sigma_t \int \nabla_{\mathbf{x}_t} p_t(\mathbf{x}_t | \mathbf{x}_0) p_0(\mathbf{x}_0) d\mathbf{x}_0 \\
 &= -\dot{\sigma}_t \sigma_t \nabla_{\mathbf{x}_t} p_t(\mathbf{x}_t)
 \end{aligned} \tag{28}$$

从而根据式(5)有

$$f_t(\mathbf{x}_t) = \frac{u_{>1}(t, \mathbf{x}_t)}{u_1(t, \mathbf{x}_t)} = -\dot{\sigma}_t \sigma_t \nabla_{\mathbf{x}_t} \log p_t(\mathbf{x}_t) \tag{29}$$

这些结果跟《生成扩散模型漫谈（十二）：“硬刚”扩散ODE》的完全一致，剩下的处理细节，也可以参考该文章。

逆向构造

像刚才那样给定 $\phi_t(r)$ 来求解 $\varphi_t(r)$ 的做法在理论上很简单，但在实践上会有两个困难：1、 $\phi_t(r)$ 既要满足初值条件，又要满足积分条件，不是那么容易构造的；2、对 r 的积分也不一定有简单的初等形式。既然如此，我们可以想一个逆向构造的方法。

我们知道， $\phi_t(r)$ 是在笛卡尔坐标下的概率密度，换到球坐标下要乘以 $C_d r^{d-1}$ ， C_d 是某个常数（跟 d 有关），根据式(5)，最终结果是一个比值，不受常数影响，所以简单起见我们忽略这个常数，而忽略常数后正好是式(25)的被积函数，所以式(25)中的积分

$$\int \phi_t(r) r^{d-1} dr \tag{30}$$

正好是一个累积概率函数（更准确说，是累积概率函数的 $1/C_d$ 再加上一个常数，但我们已经忽略掉无关紧要的常数），而从概率密度算累积概率不一定容易，但从累积概率

算概率密度很简单（求导），所以我们可以先构造累积概率函数，然后再去求相应的 $\phi_t(r), \varphi_t(r)$ ，这样就免去了积分的困难。

具体来说，构造累积概率函数 $\psi_t(r)$ ，满足如下条件：

- 1、 $\psi_t(0) = 0, \psi_t(\infty) = 1$;
- 2、 $\psi_t(r)$ 关于 r 单调递增;
- 3、 $\forall r > 0, \lim_{t \rightarrow 0^+} \psi_t(r) = 1$ 。

稍微研究过激活函数的同学，应该不难构造满足上述条件的函数，它其实这就是“**阶跃函数**”的光滑近似，比如 $\tanh(\frac{r}{t})$ 、 $1 - e^{-r/t}$ 等。有了 $\psi_t(r)$ 后，根据式(25)，我们就有

$$\phi_t(r) = \frac{1}{r^{d-1}} \frac{\partial}{\partial r} \psi_t(r), \quad \varphi_t(r) = -\frac{1}{r^d} \frac{\partial}{\partial t} (\psi_t(r) + \lambda_t) \quad (31)$$

其中 λ_t 是 t 的任意函数，一般情况下可以直接设为0。当然，这些各向同性解本质上都是等价的，包括前一节推导的“万有引力扩散”也是如此，它们都可以纳入上式之中，也可以通过坐标变换相互推导，这是因为上式只依赖于一个一元的累积概率函数 $\psi_t(r)$ ，不同分布之间的累积概率函数一般都可以相互变换（它们都是形态良好的单调递增函数）。

文章小结

本文构建了一个ODE式扩散的一般框架，理论上来说，所有的ODE式扩散模型可以纳入到该框架之中，我们也可以从中推导出各种新奇的、奇葩的ODE式扩散模型，比如目前的推导都是基于各向同性假设的，其实也可以将各向同性的 $\varphi(R)$ 换成更一般的 $\varphi(t; \mathbf{x}_t, \mathbf{x}_0)$ ，这可以利用《一阶偏微分方程的特征线法》的方法来完成求解，得到一簇新的模型。总的来说，这是一个名副其实的ODE式扩散模型的“生产车间”。

可能有读者想问，我不就想要一个可用的生成扩散模型而已，你搞那么多花里花俏的变体又有什么价值？事实上，跟之前《f-GAN简介：GAN模型的生产车间》、《Designing GANs：又一个GAN生产车间》一样，我们希望发现、掌握生成模型的构建规律，以便进一步理解生成模型的关键，从而发现更有效的生成模型，这是一个追求完美的永无止境的过程。

之前“万有引力扩散”论文中的实验结果已经表明，作为一个ODE式扩散模型，它要比高斯扩散的效果要好些。这就说明，即便是基于各向同性假设，这些数学本质等价的扩散模型在实践上依然会有效果差异。所以，如何更好地结合实验细节来回答“什么样的设计才是更好的扩散模型”，将会是未来的一个非常有意义的研究问题。

转载到请包括本文地址： <https://spaces.ac.cn/archives/9370>

更详细的转载事宜请参考：《科学空间FAQ》

如果您需要引用本文，请参考：

苏剑林. (Dec. 15, 2022). 《生成扩散模型漫谈（十四）：构建ODE的一般步骤（上）》 [Blog post]. Retrieved from <https://spaces.ac.cn/archives/9370>

```
@online{kexuefm-9370,
  title={生成扩散模型漫谈（十四）：构建ODE的一般步骤（上）},
  author={苏剑林},
  year={2022},
  month={Dec},
  url={\url{https://spaces.ac.cn/archives/9370}},
}
```