

POLITECHNIKA ŚWIĘTOKRZYSKA

LABORATORIUM TECHNOLOGIE IOT

Numer ćwiczenia:

2

Temat ćwiczenia:

Symulowanie urządzeń IOT

Damian Zdyb

Data wykonania:

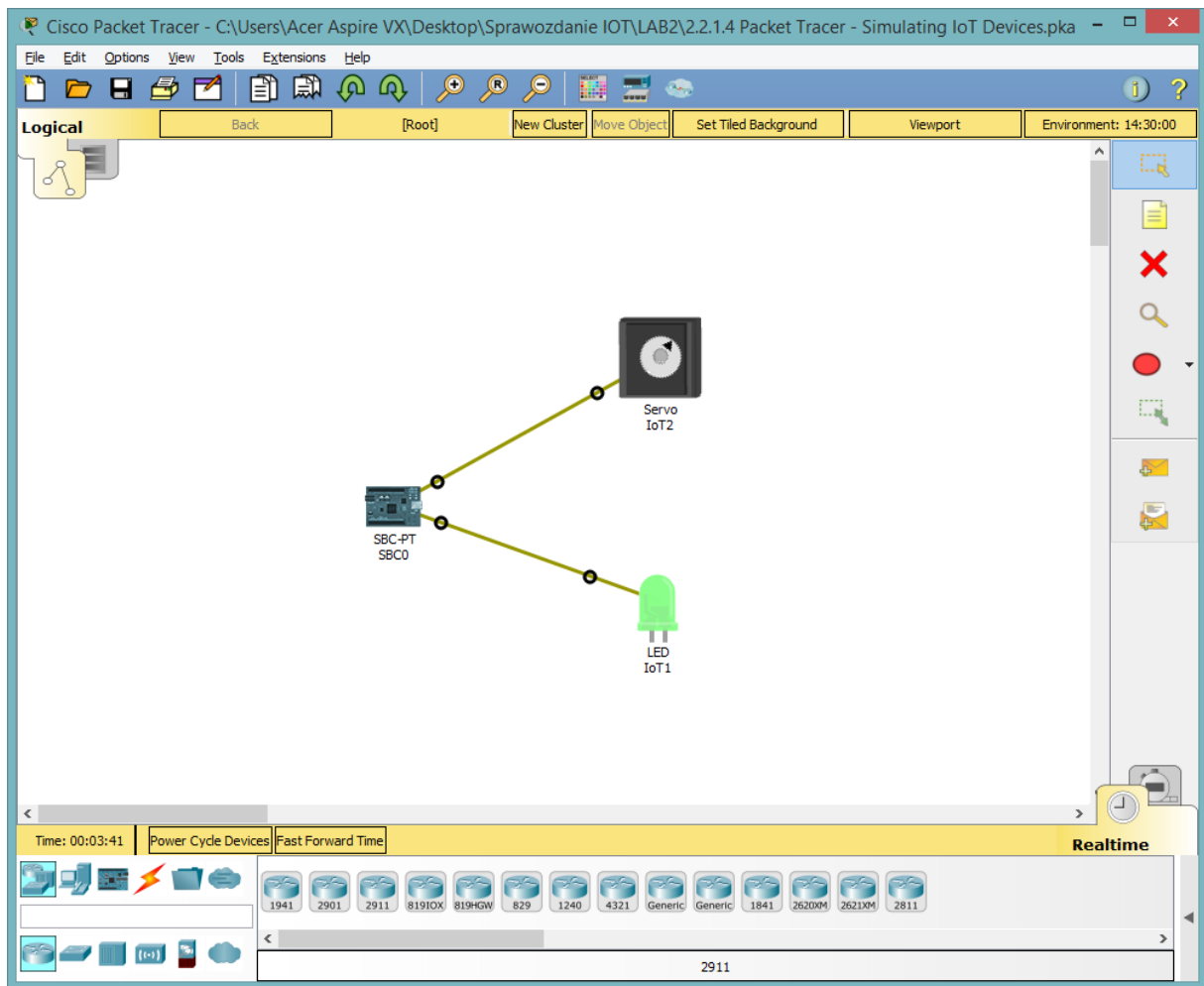
23.11.2018

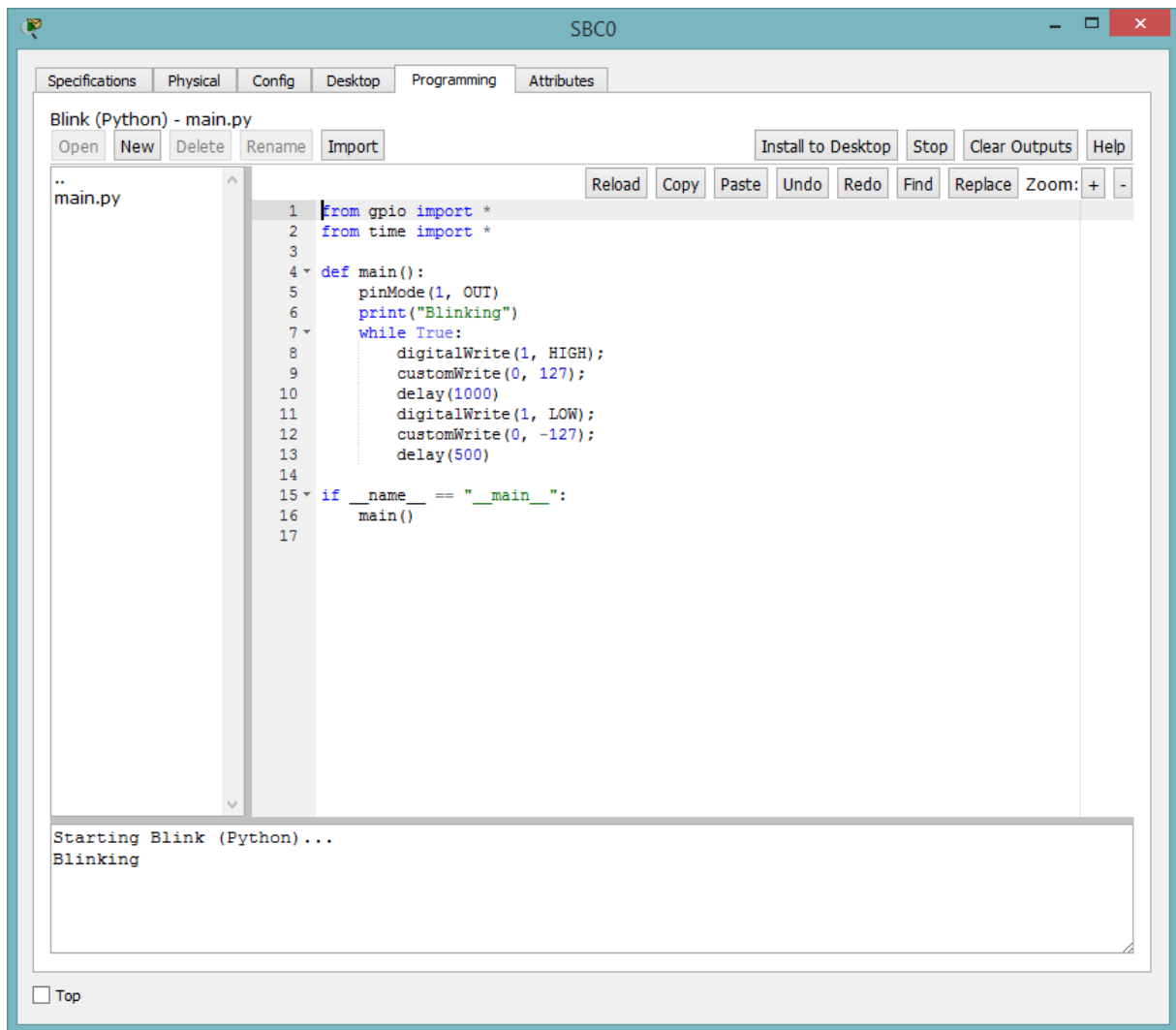
Data oddania do sprawdzenia:

24.11.2018

Ocena:

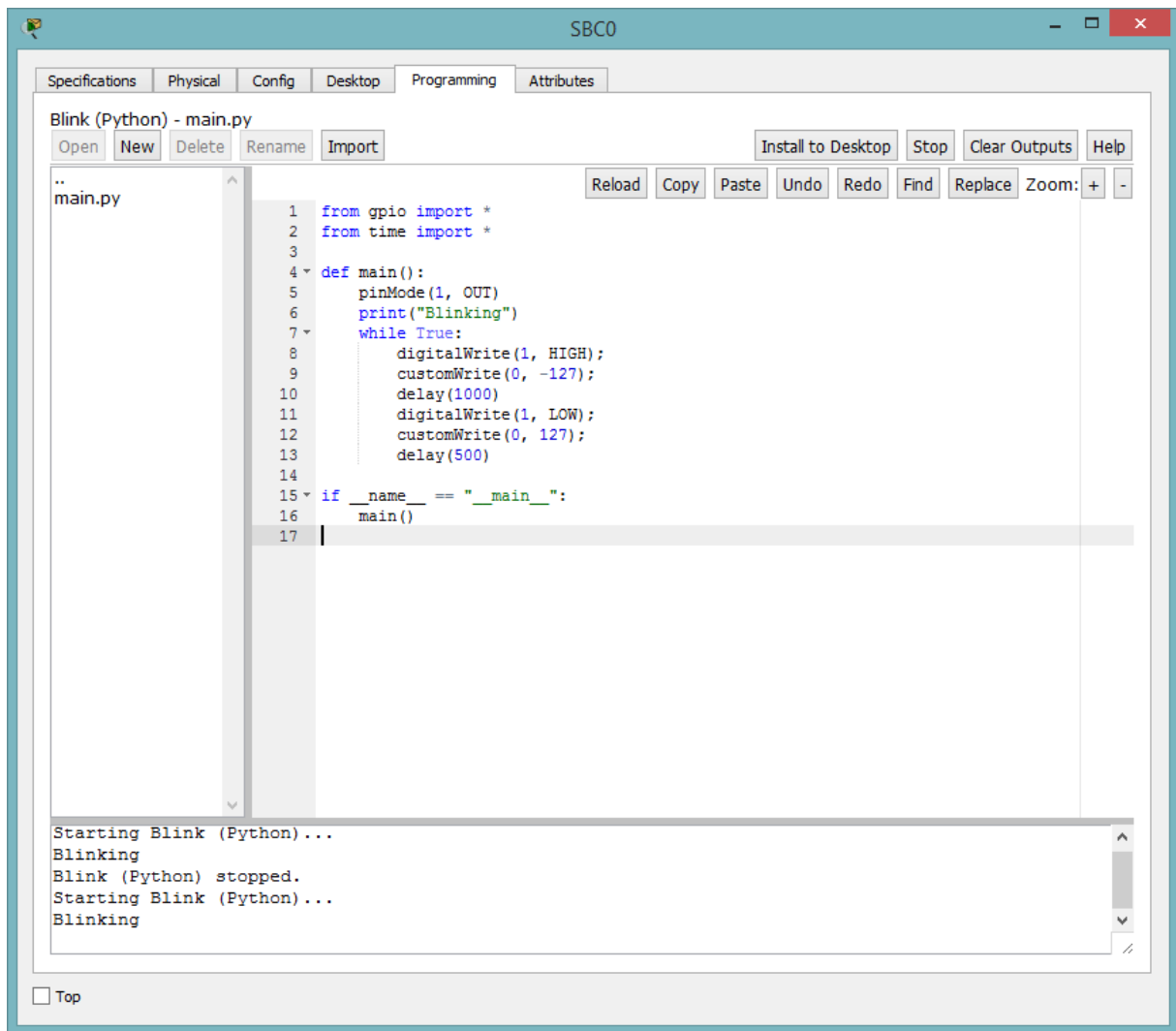
Wykonana topologia według zdjęcia



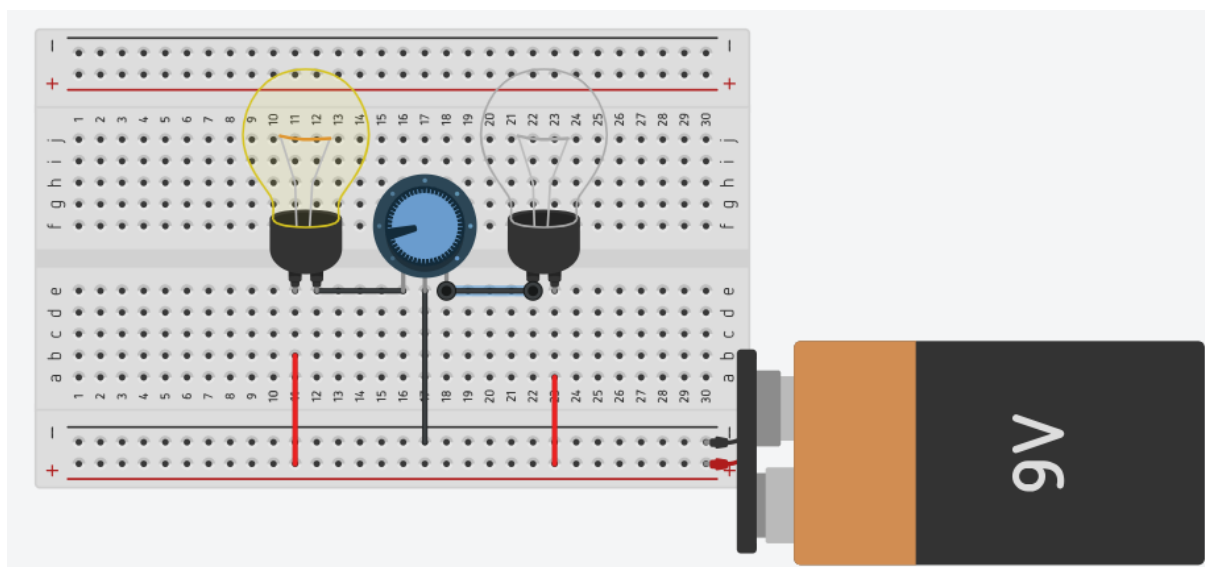
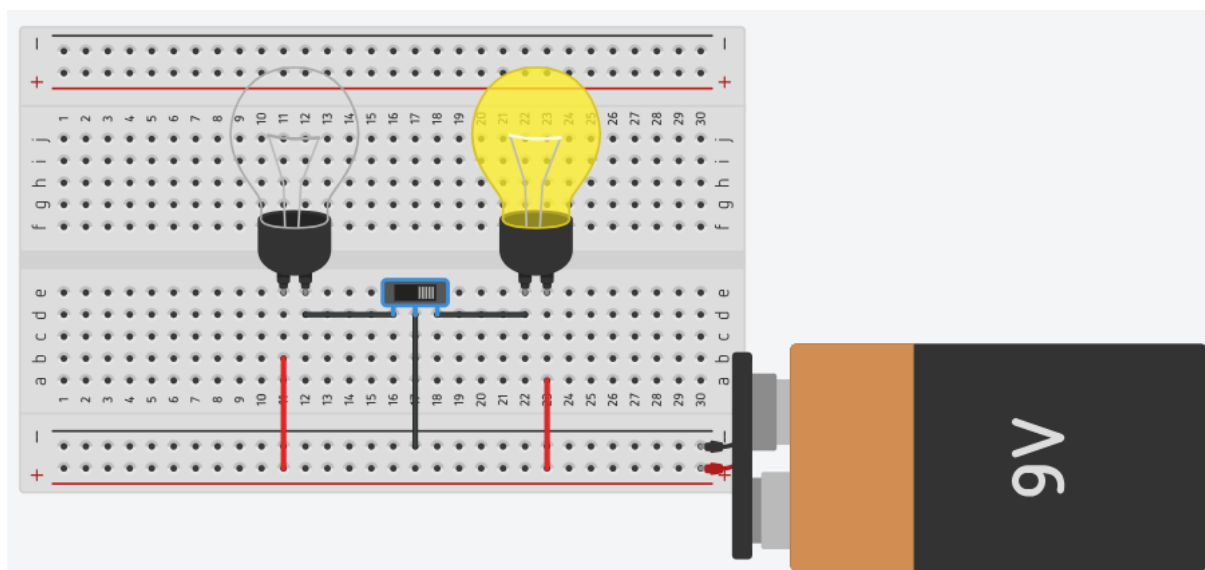
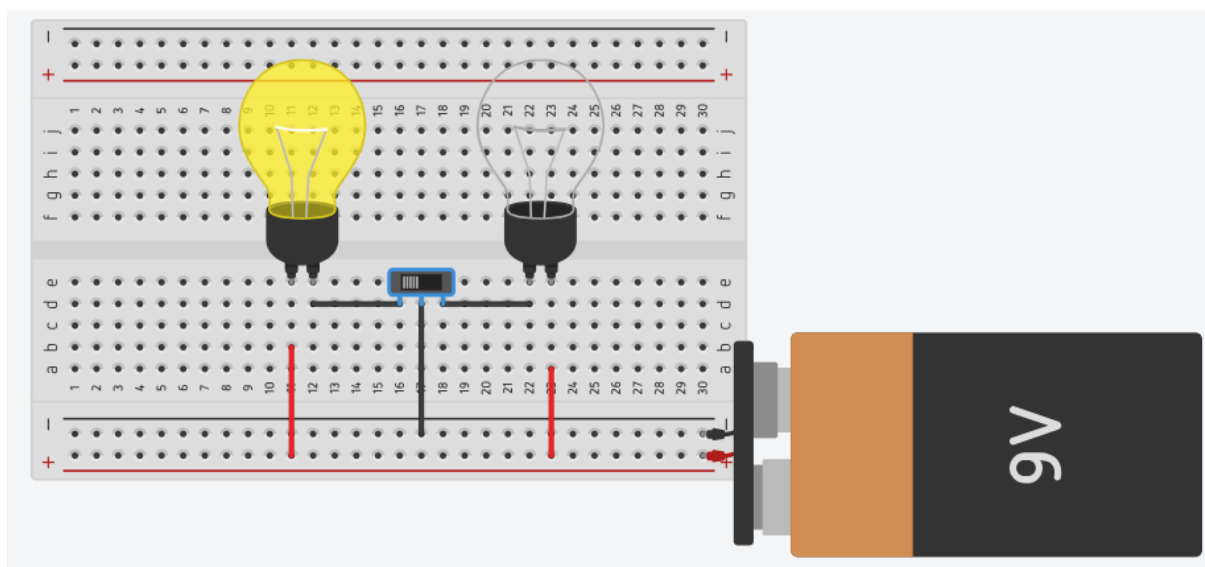


Aby zmienić przesuwanie servo w przeciwnym kierunku trzeba zmienić wartości customWrite.

Musi to wyglądać następująco:



Wykonana topologia według zdjęcia



Jeżeli wstawimy potencjometr zamiast suwaka to mamy możliwość ustawić moc świecenia żarówki.
Używając suwaka mamy możliwość tylko przełączać się z jednej żarówki na drugą.