(C) Wiesław Płaczek 32

# 7 Kolejki komunikatów

### 7.1 Wprowadzenie

Podobnie jak w przypadku semaforów i pamięci dzielonej, w nowszych wersjach systemów uniksowych (np. w Linuksie od wersji jądra 2.6.6 z biblioteką glibc od wersji 2.3.4) dostępne są kolejki komunikatów standardu POSIX, służące do komunikacji międzyprocesowej przy użyciu mechanizmu przekazywania komunikatów. Różnią się one od kolejek komunikatów Systemu V (opisanych w dodatku B) interfejsem programisty (API), a także pewnymi aspektami funkcjonalności.

Schemat użycia kolejek komunikatów standardu POSIX jest następujący: najpierw jakiś proces musi utworzyć kolejkę komunikatów, a inny proces, który chce z niej korzystać musi ją otworzyć. Następnie procesy te mogą wymieniać między sobą informację w formie komunikatów wysyłanych/odbieranych do/z takiej kolejki. Komunikaty mają przypisane priorytety i są dostarczane do odbiorcy w kolejności od najwyższego do najniższego, a dla tego samego priorytetu w kolejności FIFO. Priorytety komunikatów opisane są przy użyciu liczb całkowitych z zakresu od 0 (najniższy) do sysconf(\_SC\_MQ\_PRIO\_MAX) –1 (najwyższy) Kiedy proces skończy korzystać z kolejki komunikatów, to powinien ją zamknąć, a kiedy kolejka nie jest już potrzebna, to powinna zostać usunięta przez właściwy proces. Systemowe ograniczenia na rozmiar kolejek komunikatów standardu POSIX można uzyskać z poziomu powłoki poleceniem ulimit -q (wszystkie aktualne ograniczenia systemowe podawane są po wykonaniu ulimit -a).

W systemie Linux kolejki komunikatów standardu POSIX tworzone są w wirtualnym systemie plików i zwykle montowane pod /dev/mqueue.

→ UWAGA: Aby można było używać powyższych kolejek komunikatów w programach w języku C, należy je linkować z opcją: -lrt.

# 7.2 Tworzenie/otwieranie i usuwanie kolejki komunikatów

Do tworzenia nowej lub otwierania już istniejącej kolejki komunikatów standardu PO-SIX służy funkcja mq\_open, przedstawiona w poniższej tabeli. Funkcja ta w przypadku

Pliki włączane	<fcntl.h>, <sys st<="" th=""><th>at.h&gt;, <mqu< th=""><th>eue.h&gt;</th></mqu<></th></sys></fcntl.h>	at.h>, <mqu< th=""><th>eue.h&gt;</th></mqu<>	eue.h>	
Prototyp	<pre>mqd_t mq_open(const char *name, int oflag);</pre>			
	<pre>mqd_t mq_open(const char *name, int oflag,</pre>			
	<pre>mode_t mode, struct mq_attr *attr);</pre>			
	Sukces	Porażka	Czy zmienia errno	
Zwracana	deskryptor kolejki	$(mqd_t)-1$	Tak	
wartość	komunikatów			

pomyślnego wykonania zwraca wywołującemu ją procesowi deskryptor utworzonej lub

<sup>&</sup>lt;sup>6</sup>Informacje na temat funkcji sysconf można znaleźć w man sysconf.

© Wiesław Płaczek 33

otwartej kolejki komunikatów, który może być następnie używany przez inne funkcje do operacji na takiej kolejce.

### • Parametry:

```
name nazwa kolejki komunikatów zaczynająca się od znaku ukośnika (maksymalnie NAME_MAX, tj. 255, znaków),
oflag opcje,
mode prawa dostępu do obiektu (podobie jak dla pliku),
attr wskaźnik do struktury atrybutów kolejki komunikatów.
```

#### • Opcje oflag (ważniejsze):

```
O_RDONLY otwórz kolejkę do odbierania z niej komunikatów,
O_WRONLY otwórz kolejkę do wysyłania do niej komunitatów,
O_RDWR otwórz kolejkę do odbierania i wysyłania komunikatów,
O_CREAT jeśli kolejka nie istnieje, to stwórz ją,
O_EXCL przy równocześnie ustawionej fladze O_CREAT przekaż błąd, jeśli obiekt już istnieje,
O_NONBLOCK otwórz kolejkę w trybie nieblokującym.
```

Jedną z pierwszych trzech powyższych opcji można łączyć z dowolną z trzech pozostałych przy pomocy sumy bitowej, np. O\_RDONLY | O\_CREAT | O\_EXCL. Jeżeli zostanie użyta opcja O\_CREAT, to konieczne jest dostarczenia dwóch dodatkowych argumentów: mode i attr, z których ostatni jest wskaźnikiem na strukture atrybutów kolejki postaci:

Dla funkcji mq\_open pierwsza i ostatnia składowa powyższej struktury są ignorowane, można ustawiać jedynie dwie środkowe. Jeśli wskaźnik attr ustawiony jest na NULL, to tworzona jest kolejka z domyślnymi ustawieniami dla danej implementacji.

W przypadku użycia opcji O\_NONBLOCK, kolejka zostanie otwarta w trybie *nieblo-kującym*, tzn. odpowiednia funkcja wysyłająca komunikat do pełnej kolejki lub odbierająca komunikat z pustej kolejki zakończy się błędem, a zmienna errno zostanie ustawiona na wartość EAGAIN. Bez tej opcji kolejka otwierana jest w trybie *blokującym*, tzn. powyższe funkcje odpowiednio się zablokują bez zgłaszania błędu, co oznacza, że proces odbierający komunikat będzie musiał poczekać aż taki komunikat pojawi się w kolejce, a proces wysyłający komunikat będzie czekał aż zwolni się wystarczająca ilość miejsca w kolejce.

Kiedy kolejka komunikatów nie jest już potrzebna w procesie, to można ją zamknąć przy pomocy funkcji mq\_close, przedstawionej w poniższej tabeli. Zamyka ona deskryptor mqdes zwrócony wcześniej przez funkcję mq\_open.

Kolejkę komunikatów można usunąć używając funkcji mq\_unlink z argumentem będącym nazwą tej kolejki. Kolejki komunikatów standardu POSIX, podobnie jak semafory

Pliki włączane	<mqueue.h></mqueue.h>		
Prototyp	<pre>int mq_close(mqd_t mqdes);</pre>		
Zwracana	Sukces	Porażka	Czy zmienia errno
wartość	0	-1	Tak

i pamięć dzielona, są obiektami trwałymi jądra (ang. kernel persistence), więc jeśli taka kolejka nie zostanie usunięta funkcją mq\_unlink, to będzie istnieć aż do zamknięcia systemu (ang. system shutdown).

Pliki włączane	<mqueue.h></mqueue.h>		
Prototyp	<pre>int mq_unlink(const char *name);</pre>		
Zwracana	Sukces	Porażka	Czy zmienia errno
wartość	0	-1	Tak

## 7.3 Pobieranie/ustawianie atrybutów kolejki komunikatów

Funkcje mq\_getattr i set\_getattr, przedstawione w poniższej tabeli, służą odpowiednio do uzyskiwania i ustawiania atrybutów kolejki komunikatów o deskryptorze mgdes. Pierw-

Pliki włączane	<mqueue< th=""><th>e.h&gt;</th><th></th></mqueue<>	e.h>	
Prototypy	<pre>int mq_getattr(mqd_t mqdes, struct mq_attr *attr);</pre>		
	<pre>int mq_setattr(mqd_t mqdes, struct mq_attr *newattr,</pre>		
	struct mq_attr *oldattr);		
Zwracana	Sukces	Porażka	Czy zmienia errno
wartość	0	-1	Tak

sza z nich zwraca aktualne atrybuty kolejki przy pomocy wskaźnika attr do struktury struct mq\_attr, opisanej w poprzednim podrozdziale. Natomiast druga z tych funkcji ustawia atrybuty kolejki przy pomocy wskaźnika newattr na odpowiedni obiekt struktury struct mq\_attr. Jedyną modyfikacją, którą może ona wykonać na atrybutach kolejki jest ustawienie mq\_flags na O\_NONBLOCK. Jeżeli wskaźnik oldattr nie jest ustawiony na NULL, to struktura, na którą on wskazuje zawiera taką samą informację, jaką zwraca funkcja mq\_getattr.

## 7.4 Wysyłanie i odbieranie komunikatów

Do wysyłania komunikatów do kolejki służy funkcja mq\_send, przestawiona w poniższej tabeli. Dodaje ona komunikat o długości msg\_len wskazywany przez msg\_ptr do kolejki o deskryptorze mqdes. Wartość msg\_len nie może przekraczać wartości atrybutu kolejki mq\_msgsize w strukturze struct mq\_attr (komunikaty zerowej długości są dopuszczalne). Argument msg\_prio określa priorytet komunikatu, opisany w podrozdziale 7.1 Komunikaty umieszczane są w kolejce w porządku malejącego priorytetu, a dla tego samego

Pliki włączane	<mqueue.h></mqueue.h>		
Prototypy	int mq_send(mqd_t mqdes, const char *msg_ptr,		
	size_t msg_len, unsigned int msg_prio);		
Zwracana	Sukces	Porażka	Czy zmienia errno
wartość	0	-1	Tak

priorytetu w kolejności FIFO. Domyślnie funkcja mq\_send blokuje się, kiedy w kolejce nie na wystarczająco dużo miejsca na umieszczenie komunikatu. Jeżeli ustawiona jest opcja O\_NONBLOCK, to funkcja mq\_send w takim przypadku kończy się natychmiast i zgłasza błąd ustawiając zmienną errno na kod EAGAIN.

Funkcja mq\_receive, przestawiona w poniższej tabeli, pobiera i usuwa z kolejki o deskryptorze mqdes najstarszy komunikat o nawyższym priorytecie. Argument msg\_ptr

Pliki włączane	<mqueue.h></mqueue.h>		
Prototypy	int mq_receive(mqd_t mqdes, char *msg_ptr,		
	size_t msg_len, unsigned int *msg_prio);		
Zwracana	Sukces	Porażka	Czy zmienia errno
wartość	0	-1	Tak

wskazuje na bufor, w którym komunikat zostanie umieszczony, a msg\_len określa rozmiar tego bufora – powinien być nie mniejszy od atrybutu kolejki mq\_msgsize w strukturze struct mq\_attr. Jeżeli argument msg\_prio jest różny od NULL, to pod wskazany adres zwracany jest priorytet komunikatu. W przypadku gdy kolejka jest pusta, funkcja mq\_receive domyślnie blokuje się do czasu pojawienia się komunikatu, chyba że została ustawiona opcja O\_NONBLOCK – wówczas kończy się natychmiast i zgłasza błąd ustawiając zmienną errno na kod EAGAIN.

Ponadto dostępne są funkcje mq\_timedsend i mq\_timedreceive, w których można określić jak długo operacje wysyłania i odbierania komunikatów mają się blokować na odpowiednio pełnej i pustej kolejce. Istnieje też funkcja mq\_notify umożliwiająca procesowi rejestrację asynchronicznego powiadomienia o nowym komunikacie pojawiającym się w pustej kolejce. Więcej szczegółów na temat tych funkcji można znaleźć w man mq\_overview.

(C) Wiesław Płaczek 36

### ĆWICZENIE 8: KLIENT-SERWER: KOLEJKI KOMUNIKATÓW

Proces klienta wysyła do procesu serwera żądanie wykonania działania arytmetycznego na dwóch liczbach postaci: liczba  $\odot$  liczba, gdzie operator  $\odot \in \{+,-,*,/\}$ , np. 2 + 3. Serwer wykonuje odpowiednie działanie i odsyła wynik do klienta. Klient odbiera ten wynik i wypisuje go na ekranie. Posługując się mechanizmem kolejek komunikatów standardu POSIX zaimplementować powyższe zadanie typu klient—serwer z możliwością obsługi przez serwera wielu klientów naraz.

Niech serwer utworzy kolejkę komunikatów w trybie do odbierania o nazwie zdefiniowanej we wspólnym pliku nagłówkowym włączanym w plikach źródłowych programów serwera i klienta. Do tej kolejki klient będzie wysyłał swoje komunikaty, a serwer będzie je z niej odbierał. Klient z kolei niech utworzy kolejkę komunikatów w trybie do odbierania o nazwie /PID, gdzie PID jest jego identyfikatorem procesu PID, np. /17895 (do utworzenia tej nazwy użyć np. funkcji snprintf). Następnie niech klient otworzy kolejkę serwera w trybie do nadawania komunikatów i w pętli wczytuje z klawiatury żądane działanie (np. używając funkcji fgets), tworzy komunikat umieszczając na początku swój PID, a po nim wczytane wyrażenie (np. przy pomocy funkcji snprintf), po czym wysyła taki komunikat do kolejki serwera. Pętlę można zakończyć znakiem końca pliku EOF (z klawiatury wysyła się go sekwencją klawiszy [Ctrl D]), po czym klient powinien zamknąć i usunąć własną kolejkę oraz zamknąć kolejkę serwera – czynności te umieścić w funkcji rejestrowanej przez atexit oraz w obsłudze sygnału SIGINT.

Serwer niech działa w pętli nieskończonej (proces demon), próbując odbierać komunikaty ze swojej kolejki. Po otrzymaniu komunikatu od klienta, serwer powinien odczytać z niego PID klienta (np. funkcją atoi) i otworzyć kolejkę klienta w trybie do nadawania komunikatów o nazwie postaci /PID (użyć np. funkcji snprintf). Następnie z komunikatu powinien odczytać odpowiednie działanie (można użyć np. funkcji sscanf), wykonać je i odesłać wynik w komunikacie (użyć np. funkcji snprintf) do kolejki klienta, po czym zamknąć tę kolejkę. Proces serwera można zakończyć np. sygnałem SIGINT (z klawiatury sekwencją klawiszy [Ctrl C]), z tym że serwer powinien przechwycić ten sygnał i wykonać jego obsługę polegającą na zamknięciu i usunięciu własnej kolejki komunikatów – czynności te umieścić w funkcji rejestrowanej przez atexit.

Niech procesy serwera i klienta wypisują na ekranie odpowiednie komunikaty, w szczególności atrybuty kolejek komunikatów zaraz po ich utworzeniu. *Każdy* proces uruchamiać z *innego* terminala, np. użyć polecenia:

```
xterm -hold -title SERWER -bg red -fg black -e ./serwer.x &
xterm -hold -title KLIENT1 -bg green -fg black -e ./klient.x &
xterm -hold -title KLIENT2 -bg green -fg black -e ./klient.x &
```

w pliku Makefile do uruchomienia serwera i kilku klientów (więcej szczegółów o programie xterm można znaleźć w podreczniku systemowym: man xterm).

Podobnie jak dla semaforów i pamięci dzielonej stworzyć własną bibliotekę funkcji do obsługi kolejek komunikatów – "opakowujących" przedstawione funkcje i zawierających m.in. obsługę błędów.