

Théorie des graphes - Chapitre 1 : Les graphes

Table des matières

1	Introduction	2
2	Historique	3
3	Application	3
4	Point de vue	3
5	Définition usuelle	3
5.1	Boucle	3
5.2	Voisinage d'un sommet	4
5.3	Degrés d'un sommet	4
5.4	Degrés d'un graphe	4
5.5	Chemin	5
5.6	Cycle	5
5.7	Marche	5
5.8	Sous-graphe	5
5.9	Mineur de graphe	5
5.10	Complémentaire de graphe	6
5.11	Isomorphisme de graphe	6
6	Fonction de graphes remarquable	6
6.1	Stable ou ensemble indépendant	6
6.2	Clique complémentaire des stables	6
6.3	Forêts	6
6.4	Arbre	6
6.5	Graphe biparti	6
6.6	Graphe connexe	7
6.7	Composante connexe	7
7	La représentation des graphes en machine	7
7.1	La matrice adjacence	7
7.2	La matrice d'incidence	8
7.3	Liste adjacente	9

Modalité d'examen

L'UE de théorie des graphes est à 6 ECTS (Système européen de transfert et d'accumulation de crédits).

L'évaluation se fera en contrôle continu.

Ecrit n°1 (Début novembre) -> 33%

Ecrit n°2 (Fin décembre)-> 33%

Projet (TP) -> 33%

1 Introduction

Un graphe (fini) est défini sur un ensemble de sommet et par un ensemble d'arêtes tel que $E \subseteq V \times V$

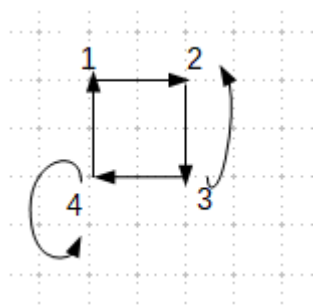
Exemple 1 :

$$G = (V, E)$$

$$V = \{1, 2, 3, 4\}$$

$$E = \{(1, 2), (2, 3), (3, 4), (4, 1), (1, 3)\} \cup \{(3, 2), (4, 4)\}$$

$$(1, 2) \neq (2, 1)$$



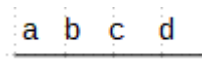
Il s'agit d'un graphe orienté.

Exemple 2 :

$$H = (w, F)$$

$$w = \{a, b, c, d\}$$

$$F = \{\{a, b\}, \{b, c\}, \{c, d\}\}$$



2 Historique

1726 : Leonard Eules

Problème des 7 ponts Königsberg

Si on part d'un pont particulier sur le bord de la rivière est ce qu'on peut revenir à ce même point en passant exactement une fois sur chacun des points.

1850 : Hamilton

Peut on trouver un cheminement sur un graphe en passant exactement une fois sur chaque sommet.

3 Application

- Trouver un plus court chemin d'un point A à un point B.
- Minimiser le nombre de fréquence nécessaire pour un réseau de téléphonie mobile.

4 Point de vue

- Algorithmique
- Algébrique
- Probabiliste
- Combinatoire

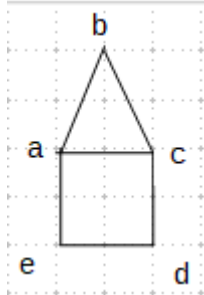
5 Définition usuelle

5.1 Boucle

Une arête dont le point de départ est le point d'arrivée.

5.2 Voisinage d'un sommet

L'ensemble des sommets w tel que $v.w \in E(G)$
 $N_G(v) = \{w \mid \{v, w\} \in E(G)\}$
 Voisinage fermé noté : $V_G[v] = N_G(v) \cup \{v\}$



$$N(a) = \{b, c, e\}$$

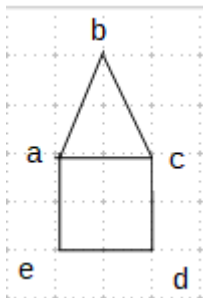
$$N[a] = \{b, c, e, a\}$$

$$\text{Voisinage entrant : } N^-(a) = \{y \in V \mid yx \in E\}$$

$$\text{Voisinage sortant : } N^+(a) = \{y \in V \mid xy \in E\}$$

5.3 Degrés d'un sommet

Le degré de v noté $d_G(v)$, est le nombre de voisin de v .
 $d_G(v) = |N(v)|$



$$d_G(a) = 3$$

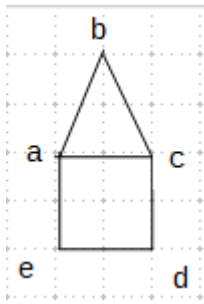
5.4 Degrés d'un graphe

Le degrés minimum d'un graphe noté $\delta(G)$, est le nombre minimum de voisins pour un sommet dans le graphe.

$$\delta(G) = \min \{d(v) \mid v \in V(G)\}$$

Le degrés maximum d'un graphe noté $\Delta(G)$, est le nombre maximum de voisins pour un sommet dans le graphe.

$$\Delta(G) = \max \{d(v) \mid v \in V(G)\}$$



$$\delta(G) = 2$$

$$\Delta(G) = 3$$

5.5 Chemin

Un chemin P est une séquence linéaire des sommets (v_1, v_2, \dots, v_k) tous les v_i sont distincts. $v_i, v_{i+1} \in E(G)$ pour tous les $i \in \{1, \dots, k-1\}$.

5.6 Cycle

Un cycle est une séquence circulaire $(v_1, v_2, \dots, v_k, v_1)$ $v_i, v_{i+1} \in E(G)$

5.7 Marche

Une marche (fermée) est une séquence d'arêtes qui sont consécutives sans contrainte de répétitions.

5.8 Sous-graphe

Un sous-graphe est un graphe partiel.

Soit $G = (V, E)$ est un graphe, $H = (W, F)$ est un sous-graphe de G si $W \subseteq V$ et $F \subseteq E$

Soit $G = (V, E)$ est un graphe, $H = (W, F)$ est un sous-graphe induit de G si $W \subseteq V$ et $F = E \cap (W \times W)$

H est souvent induit si on peut obtenir H à partir de G en supprimant des sommets

5.9 Mineur de graphe

Soit $G = (V, E)$ est un graphe, $H = (W, F)$ si H peut être obtenue à partir de G alors :

- Supprimer des sommets isolés
- Supprimer des arêtes
- Contracter d'arêtes

5.10 Complémentaire de graphe

Soit $G = (V, E)$ un graphe non orienté. Le complémentaire de G noté \overline{G} avec $\overline{G} = (V, \overline{E})$.
 $\overline{E} = \binom{V}{2} \setminus E$
 $\overline{G} = (V, \overline{E})$ est l'ensemble des couples $v_i, v_j \forall v_i, v_j \in V$ et $v_i \neq v_j$

5.11 Isomorphisme de graphe

Deux graphes qui sont « égaux ».
 $G = (V, E)$ et $H = (W, E)$ sont isomorphe si et seulement si il existe une fonction bijective $v \rightarrow w$
tel que $u, v \in E(G)$ si et seulement si $\varphi(u), \varphi(v) \in E(H)$.
 G isomorphe à H noté $G \sim H$.

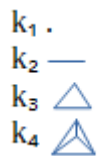
6 Fonction de graphes remarquable

6.1 Stable ou ensemble indépendant

Ensemble de sommet qui ne contient pas d'arêtes.
 $S = (V, E)$ est un ensemble de sommet où $E = \emptyset$

6.2 Clique complémentaire des stables

$K = (V, E)$ $E = \binom{V}{2}$ toutes les arêtes sont présents dans le graphe une clique sur n sommets
notée k_n .



6.3 Forêts

Un graphe sans cycle

6.4 Arbre

Un graphe sans cycle et connexe

6.5 Graphe biparti

Un graphe $G = (v, E)$ pour lequel on peut partitionner.
 $V = A \cup B (A \cap B = \emptyset)$
tel que $G[A]$ (le graphe induit par A) et $G[B]$ forment des stables.

6.6 Graphe connexe

Un graphe $G' = (V, E)$ est connexe si et seulement si entre chaque paire de sommets a, b il existe un chemin dans G qui relie les sommets a et b .

6.7 Composante connexe

Une composante connexe de graphe $G = (v, E)$ est un sous ensemble maximal S de sommets de G tel que $G[S]$ est connexe.

Remarque : L'ensemble des composantes connexes d'un graphe forment une partition des sommets. Cette partition est unique.

7 La représentation des graphes en machine

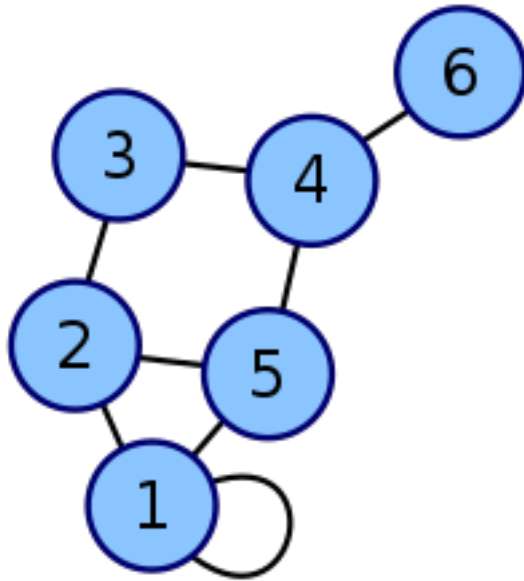
7.1 La matrice adjacence

Soit M avec n lignes et n colonnes.

Chaque lignes et chaque colonnes représentent un sommet.

$$M_{i,j} = \begin{cases} 1 & \text{si } (v_i, v_j) \in E \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

Exemple :



$$M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

- Soit G un graphe avec n sommets et m arêtes.
- espace : $O(n^2)$
 - Tester l'adjacence de deux sommets : $O(1)$
 - Connaître les voisins : $O(n)$

7.2 La matrice d'incidence

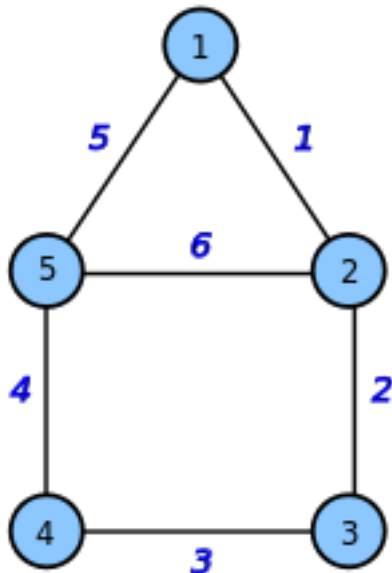
Les lignes représentent les sommets et les colonnes représentent les arêtes. le coefficient de la matrice d'incidence en ligne i et en colonne j vaut :

1 si le sommet v_i est une extrémité de l'arête x_j

2 si l'arête x_j est une boucle sur v_i

0 sinon

Exemple :



Prenons le cas du graphe ci-contre. Il possède 5 sommets et 6 arêtes, la matrice d'incidence aura donc 5 lignes et 6 colonnes :

le sommet 1 est l'aboutissement des arêtes 1 et 5

le sommet 2 est l'aboutissement des arêtes 1, 2 et 6

le sommet 3 est l'aboutissement des arêtes 2 et 3

le sommet 4 est l'aboutissement des arêtes 3 et 4

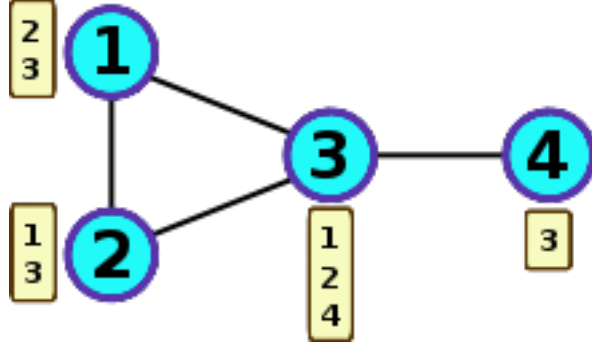
le sommet 5 est l'aboutissement des arêtes 4, 5 et 6

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

7.3 Liste adjacente

Une première liste qui correspond au sommet.
Pour chaque sommet on la liste des voisins.

Exemple :



Soit G un graphe avec n sommets et m arrêtes.

- Espace : $O(n + m)$
- Tester l'adjacence de deux sommets : $O(\min\{d(u), d(v)\})$
- Connaître les voisins : $O(d(v))$