#### FHZ

# Espelhos e lentes esféricas em TikZ – Português

# tikz-mirror-lens package

https://www.ctan.org/pkg/tikZ-mirror-lens Brasil - 9 de janeiro de 2023 - Versão: 1.0.2

#### Resumo

Esta é a documentação do pacote tikz-mirror-lens. Este pacote permite o desenho automático da imagem de objetos em espelhos e lentes esféricos a partir dos dados do foco, da posição do objeto e de sua altura, calculando a posição e a altura da imagem, e apresentando os raios notáveis.

Sumário						
2 Modelo 2.1 Mo 2.2 Cor 2.3 Cor 2.4 Exc esp 2.4 2.4	2 Convexo	1 2 2 3 3 3 4 4 4 4 5 5		3.2 3.3 3.4 3.5 3.6 3.7	3.5.1 Convergente	7 7 8 8 8 9 9 0 0
		6 6 7 7	<b>4 5</b>		tros pacotes interessantes 1 tórico e versões 1	_

# 1 Início rápido, definições e comandos

As variáveis utilizadas são:

- f: foco do espelho ou da lente;
- p: posição do objeto ao longo do eixo x;
- pp: posição da imagem ao longo do eixo x;
- o: altura do objeto;
- i: altura da imagem;
- ullet epsilon: distância absoluta entre p and f;
- yM: altura do espelho;
- $\bullet$  xL: extensão do eixo x à esquerda;
- $\bullet\,$ x<br/>R: extensão do eixo xà direita;
- $\bullet\,$  (xC,yC): Coordenadas da localização dos dados apresentados;

• setas: argumento opcional para alterar a densidade de setas.

Os principais comandos que criam os diagramas do espelho ou da lente a partir do foco f, da posição p e da altura o do objeto, além de outros parâmetros de ajustes, são:

- Espelhos
  - \mirrorSphGauss[setas]{f}{p}{o}{epsilon};
  - \mirrorSphGaussCoord[setas]{f}{p}{o}{epsilon};
  - \mirrorSphGaussFixed[setas]{f}{p}{o}{epsilon}{yM}{xL}{xR};
  - \mirrorSphGaussFixedCoord[setas]{f}{p}{o}{epsilon}{yM}{xL}{xR}{(x\_C,y\_C)};
- Lentes
  - \lensSphGauss[setas]{f}{p}{o}{epsilon};
  - \lensSphGaussCoord[setas]{f}{p}{o}{epsilon};
  - \lensSphGaussFixed[setas]{f}{p}{o}{epsilon}{yM}{xL}{xR};
  - $\ensigma = \frac{f}{p}{0}{epsilon}{xL}{xR}{(x_C,y_C)};$
- Lentes com objeto à esquerda
  - Para cada lente do bloco anterior, troque "Gauss" por "GaussL".

## 2 Modelo de espelho esférico de Gauss

## 2.1 Modelagem

As equações da posição p' e da altura i da imagem a partir do foco f do espelho e da posição p e altura o do objeto são:

$$\frac{1}{f} = \frac{1}{p} + \frac{1}{p'} \Rightarrow p' = \frac{fp}{p-f}, \quad p \neq f,$$

$$i = -\frac{p'}{p}o.$$
(1)

As definições do tipo de espelho são feitas com base no sinal do foco:

$$f > 0$$
: côncavo,  
 $f < 0$ : convexo. (2)

A Figura 1 apresenta a definição do sistema de coordenadas do espelho, na qual p > 0 é a posição do objeto ao longo do eixo x e p' < 0 é a posição da imagem ao longo do eixo x. O vértice V do espelho é a origem do sistemas de coordenadas.

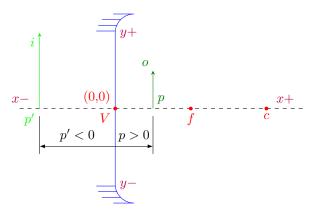


Figura 1: Convenção de sinais para espelhos esféricos.

### 2.2 Configurações prontas de espelhos

A Tabela 1 apresenta todas as configurações de espelhos prontas fornecidas pelo pacote. A notação é:

- seta: distância entre setas desenhadas, em caso de omissão, o padrão é 60 (pt).
- epsilon: distância entre objeto e o foco na qual a imagem não é calculada nem desenhada por ser muito grande e/ou estar muito longe do vértice;
- yM: altura do espelho, seja um dado ou um cálculo;
- xL: limite negativo do eixo x;
- xR: limite positivo do eixo x;
- Co: o par ordenado  $(x_C, y_C)$  do bloco de equações que apresentam o foco e as coordenadas do objeto e da imagem.

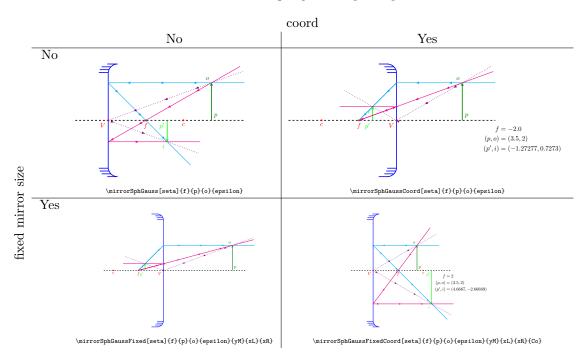


Tabela 1: Todas as configurações de espelhos prontas.

#### 2.3 Comandos constituintes

O comando que calcula a posição p' e a altura i da imagem é:

• \mirrorMath{f}{p}{o}{epsilon}{yM}.

Os seguintes comandos desenham as principais componentes do diagrama,

- desenho do espelho: \mirrorBase{f}{yM}{xL}{xR};
- desenho dos pontos notáveis: \mirrorPts{v}{f}{c}};
- desenho dos raios notáveis: \mirrorRays[setas]{p}{pp}{o}{i}.

Os seguintes comandos são os mesmos para os espelhos e para as lentes, e são responsáveis por,

- desenho do objeto e da imagem: \mirrorLensObjIma{p}{pp}{o}{i};
- descrição dos valores numéricos das coordenadas: \mirrorLensCoord{p}{pp}{o}{i}{f}{Co}.

## 2.4 Exemplos de cada caso possível dos espelhos

### 2.4.1 Côncavo

As figuras de 2 a 6 apresentam os 5 casos possíveis de posicionamento de um objeto diante de um espelho côncavo.

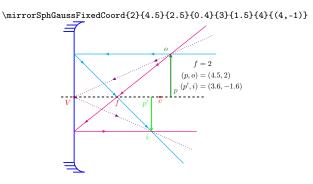


Figura 2: Caso 1, objeto longe do espelho, além do centro de curvatura.

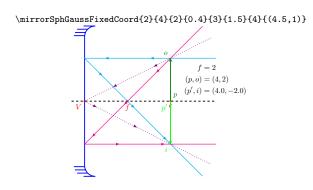


Figura 3: Caso 2, objeto localizado sobre o centro de curvatura.

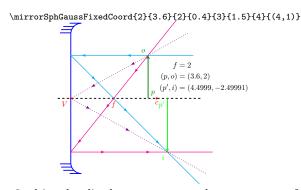


Figura 4: Caso 3, objeto localizado entre o centro de curvatura e o foco do espelho.

## 2.4.2 Convexo

A Figura 7 apresenta duas posições distintas do único caso de posicionamento de um objeto diante de um espelho convexo.

## 2.5 Animação

A sintaxe básica para inserir um objeto animado é

```
%\usepackage{animate} \begin{animateinline}[poster=first, controls, palindrome, bb=-5 -5 50 50]{10}
```

2.5 Animação 5

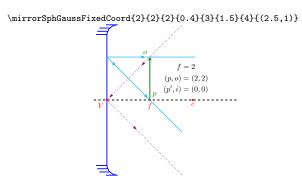


Figura 5: Caso 4, objeto localizado sobre o foco do espelho (ou a menos de uma distância  $\varepsilon \to 0$ ).

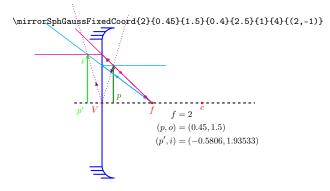


Figura 6: Caso 5, objeto localizado entre o foco e o vértice do espelho.

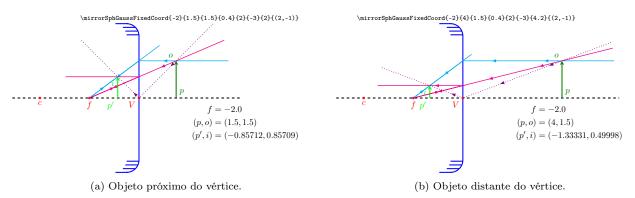


Figura 7: Caso único, objeto localizado à frente do espelho, a qualquer distância dele.

```
\multiframe{100}{rx=0.5+0.05}{
   \mirrorSphGaussFixed[50]{2}{6-\rx}{2}{0.4}{11}{-8.5}{12}
   }
\end{animateinline}
```

Para mais detalhes, por favor, verifique o pacote animate.

## 2.5.1 Côncavo

A Figura 8 apresenta uma animação contendo o movimento de um objeto próximo de um espelho côncavo.

#### 2.5.2 Convexo

A Figura 9 apresenta uma animação contendo o movimento de um objeto próximo de um espelho convexo.

Figura 8: Animação de objeto se aproximando de um espelho côncavo.

Figura 9: Animação de objeto se aproximando de um espelho convexo.

## 3 Modelo de lente esférica de Gauss

## 3.1 Modelagem

A Figura 10 apresenta a definição do sistema de coordenadas da lente em dois casos, o com o objeto do lado positivo na Figura 10a e com o objeto do lado negativo Figura 10b.

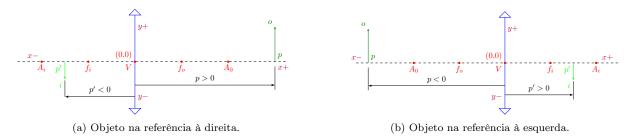


Figura 10: Convenção de sinais para lentes esféricas.

As definições do tipo de lente são feitas com base no sinal do foco:

$$f > 0$$
: convergente,  
 $f < 0$ : divergente. (3)

#### 3.1.1 Objeto à direita

Para o objeto à direita, a forma mais fácil de corrigir o modelo de um espelho esférico para uma lente esférica é com troca do sinal de p'.

As equações da posição p' e da altura i da imagem a partir do foco f do espelho, e da posição p e altura o do objeto são:

$$\frac{1}{f} = \frac{1}{p} - \frac{1}{p'} \Rightarrow p' = \frac{fp}{f - p}, \quad p \neq f,$$

$$i = \frac{p'}{p}o.$$
(4)

#### 3.1.2 Objeto à esquerda

Para o objeto à esquerda, a expressão de  $p^\prime$  e i são dadas por:

$$\frac{1}{p'} = \frac{1}{p} + \frac{1}{f} \Rightarrow p' = \frac{fp}{f+p}, \quad p \neq -f,$$

$$i = \frac{p'}{p}o.$$
(5)

\lensSphGaussFixedCoord[seta]{f}{p}{o}{epsilon}{yM}{xL}{xR}{Co}

## 3.2 Configurações prontas de lentes

A Tabela 2 apresenta todas as configurações de lentes prontas fornecidas pelo pacote.

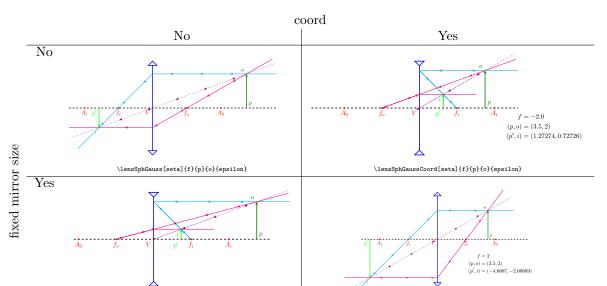


Tabela 2: Todas as configurações de lentes prontas.

## 3.3 Configurações prontas de lentes – à esquerda

 $\label{lem:condition} $$ \operatorname{SphGaussFixed[seta]_{f}_{o}_{epsilon}_{yM}_{xL}_{xR}$} $$$ 

A Tabela 3 apresenta todas as configurações de lentes prontas fornecidas pelo pacote.

## 3.4 Comandos constituintes

O comando que calcula a posição p' e a altura i da imagem com objeto à direita é:

• \lensMath{f}{p}{o}{epsilon}{yM}.

Por sua vez, o comando que calcula as coordenadas da imagem com o objeto à esquerda é:

• \lensMathL{f}{p}{o}{epsilon}{yM},

Tabela 3: Todas as configurações de lentes prontas com objeto à esquerda.

por sua vez, a alteração na nomenclatura dos comandos que desenha as lentes é apenas a adição da letra L após a palavra "Gauss".

Os seguintes comandos desenham as principais componentes do diagrama,

- desenho da lente: \lensBase{f}{yM}{xL}{xR};
- desenho dos pontos notáveis: \lensPts{v}{f}{a};
- desenho dos raios notáveis: \lensRays[seta]{p}{pp}{o}{i}.

### 3.5 Exemplos de cada caso possível das lentes

### 3.5.1 Convergente

As figuras de 11 a 15 apresentam os 5 casos possíveis de posicionamento de um objeto diante de uma lente convergente.

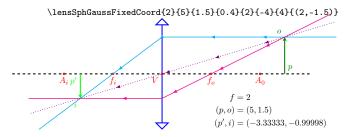


Figura 11: Caso 1, objeto longe do espelho, além do centro de curvatura.

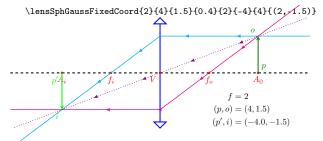


Figura 12: Caso 2, objeto sobre o antiprincipal objeto.

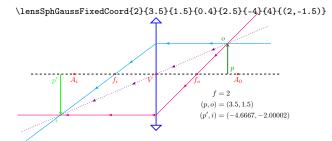


Figura 13: Caso 3, objeto entre o antiprincipal objeto e o foco objeto.

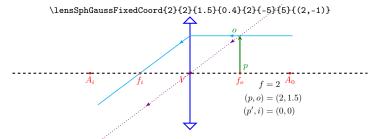


Figura 14: Caso 4, objeto sobre o foco objeto (ou a menos de uma distância  $\varepsilon \to 0$ ).

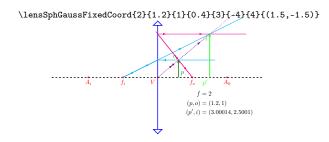


Figura 15: Caso 5, objeto entre o foco objeto e o centro óptico da lente.

#### 3.5.2 Divergente

A Figura 16 apresenta duas posições distintas do único caso de posicionamento de um objeto diante de uma lente divergente.

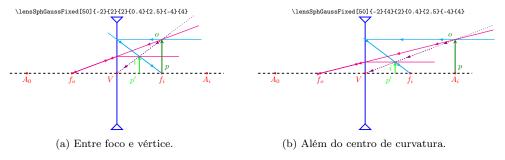


Figura 16: Caso único, objeto localizado à frente da lente, a qualquer distância dele.

# 3.6 Equivalência entre comandos para lentes com objeto à direita e à esquerda

A Figura 17 apresenta a equivalência entre os comandos que calculam e desenho a imagem por meio do uso lentes convergentes em função da localização do objeto.

A Figura 18 apresenta a equivalência entre os comandos que calculam e desenho a imagem por meio do uso lentes divergentes em função da localização do objeto.

3.7 Animação

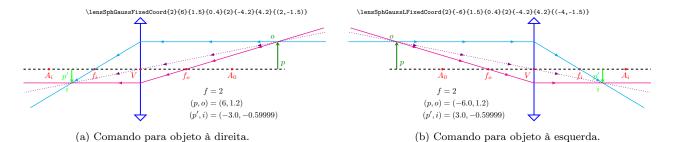
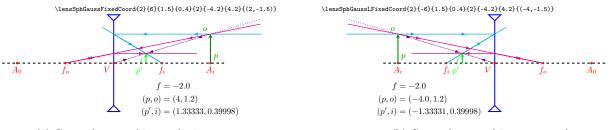


Figura 17: Equivalência entre comandos para lentes convergentes.



(a) Comando para objeto à direita.

(b) Comando para objeto à esquerda.

Figura 18: Equivalência entre comandos para lentes divergentes.

## 3.7 Animação

 ${\bf A}$  sintaxe básica é a mesma usada para o espelho trocando o comando de espelho pelo comando de lente.

#### 3.7.1 Convergente

A Figura 19 apresenta uma animação contendo o movimento de um objeto próximo de uma lente convergente.

Figura 19: Animação de objeto se aproximando de uma lente convergente.

#### 3.7.2 Divergente

A Figura 20 apresenta uma animação contendo o movimento de um objeto próximo de uma lente divergente.

Figura 20: Animação de objeto se aproximando de uma lente divergente.

## 4 Outros pacotes interessantes

A seguir, encontram-se links interessantes para outros pacotes com implementações de ótica, e também fontes para as equações e modelagens utilizadas.

- 1. TeX StackExchange TikZ library for optics?
- 2. TeX StackExchange Geometrical optics
- 3. CTAN tikz-optics
- 4. CTAN pst-mirror
- 5. CTAN simpleoptics
- 6. YouTube The Organic Chemistry Tutor Spherical Mirrors & The Mirror Equation Geometric Optics
- 7. hyperphysics Spherical Mirror Equation
- 8. hyperphysics lenseq
- 9. plymouth lenses
- 10. khanacademy lens formula

### 5 Histórico e versões

- 1.0.0 (2022-12-24): Criação do pacote.
- 1.0.1 (2022-12-27): Pequenas correção na entrada dos argumentos das funções em  $\mbox{\sc mirrorRays}$  e em  $\label{lensRays}$ .
- 1.0.2 (2023-01-08): Revisão da versão em inglês e remoção de ponto-e-vírgula desnecessário (sugerido por Denis Bitouzé).