	Мата	и Побо		
	Maral	н Лаба		
Павел Андреев	з, Григорий	Горбушкин,	Евгений	Турчанин

Теория

Вопрос 1

Объяснить, почему разность назад $f_{-}(x_0)$ – разумное приближение производной в точке x_0 .

$$f_{-}(x_0) = \frac{f(x_0) - f(x_0 - h)}{h},\tag{1}$$

разложим $f(x_0 - h)$ в ряд Тейлора:

$$f(x_0 - h) = f(x_0) - hf'(x_0) + o(h), \tag{2}$$

подставим (2) в (1)

$$f_{-}(x_0) = \frac{hf'(x_0) - o(h)}{h} = f'(x_0) - o(1)$$
(3)

Тк их разница равна o(1), то $f_{-}(x_{0})$ – разумное приближение производной в точке x_{0} .

Вопрос 2

Формально показать, как получаются формулы для оценки погрешности в случае приближения производной первой (односторонней) разностью.

$$f_{-}(x_0) = \frac{f(x_0) - f(x_0 - h)}{h},\tag{4}$$

разложим $f(x_0 - h)$ в ряд Тейлора:

$$f(x_0 - h) = f(x_0) - hf'(x_0) + f''(\xi_1) \frac{h^2}{2},$$
(5)

где $\xi_1 \in (x_0 - h, x_0)$, подставим (5) в (4)

$$f_{-}(x_0) = \frac{hf'(x_0) - f''(\xi_1)\frac{h^2}{2}}{h} = f'(x_0) - f''(\xi_1)\frac{h}{2}$$
(6)

Пусть $M = \sup\{f''(\xi_1)\}$, тогда разность можно оценить как:

$$|f_{-}(x_0) - f'(x_0)| \le M \frac{h}{2}. \tag{7}$$

 ${
m T}$ к ошибка линейно зависит от h, следовательно мы можем сделать ее сколь угодно малой, ${
m T}$ к M — конечное число

Вопрос 3

Объяснить, почему центральная разность $f_{\circ 1}(x_0)$ – разумное приближение производной в точке x_0 .

$$f_{01}(x_0) = \frac{f(x_0 + h) - f(x_0 - h)}{2h} \tag{8}$$

Разложим $f(x_0 + h)$ и $f(x_0 - h)$ в ряд Тейлора:

$$f(x_0 + h) = f(x_0) + hf'(x_0) + \frac{h^2}{2}f''(x_0) + o(h^2), \tag{9}$$

$$f(x_0 - h) = f(x_0) - hf'(x_0) + \frac{h^2}{2}f''(x_0) + o(h^2), \tag{10}$$

подставим (10) и (9) в (8)

$$f_{01}(x_0) = \frac{2hf'(x_0) + h^2f''(x_0) + o(h^2)}{2h} = f'(x_0) + \frac{h}{2}f''(x_0) + o(h), \tag{11}$$

Понятно, что при $h \to 0$, $f_{\circ 1}(x_0)$ - $f'(x_0)$ идет к 0

Вопрос 4

Формально показать, как получаются формулы для оценки погрешности в случае приближения производной центральной разностью.

Опять же разложим в ряд Тейлора:

$$f(x_0 + h) = f(x_0) + hf'(x_0) + \frac{h^2}{2}f''(x_0) + f'''(\xi_1)\frac{h^3}{6},$$
(12)

$$f(x_0 - h) = f(x_0) - hf'(x_0) + \frac{h^2}{2}f''(x_0) + f'''(\xi_2)\frac{h^3}{6},$$
(13)

Пусть $M = \sup\{f'''(\xi_1) + f'''(\xi_2)\}$, тогда разность можно оценить как:

$$|f_{\circ 1}(x_0) - f'(x_0)| \le M \frac{h^2}{12}. \tag{14}$$

Вопрос 5

Узнать, как хранятся числа, скажем, в python. Узнать, что такое машинная точность. Объяснить, почему в python $0.1+0.2 \stackrel{!}{:}= 0.3$.

Число в python хранится в виде $\pm m \cdot 2^s$, где $m,s \in \mathbb{N}$, а 0.1,0.2 и 0.3, в этой системе — это бесконечные переодические дроби в этой системе

Машинная точность — это такое минимальное число ε , что $1 + \varepsilon \neq 1$, она примерно равна 2^{-52}

Ошибка округления получается, тк $f(x_0 + h)$ и $f(x_0)$ — округлены до машинной точности, а делятся на h, те р ост ошибки O(1/h)

Вопрос 6

- 1. Выбрать любую дважды дифференцируемую функцию f.
- 2. Аппроксимировать производную с помощью разностей $f_{\pm}(x_0), f_{\circ 1}(x_0).$
- 3. Построить график зависимости $\Delta(x, \varepsilon)$ от $h, h \in (10^{-20}, 1)$,

$$\Delta(x,h) = \left| f'(x) - f_{\pm,\circ_1} \right|,\,$$

при разных x (шкала по оси y – логарифмическая!).

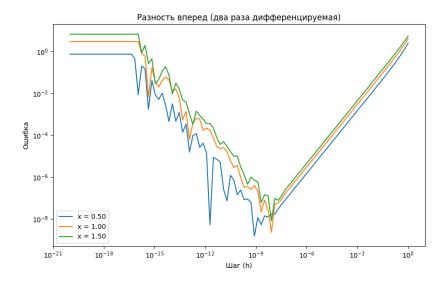
4. Проинтерпретировать полученный результат.

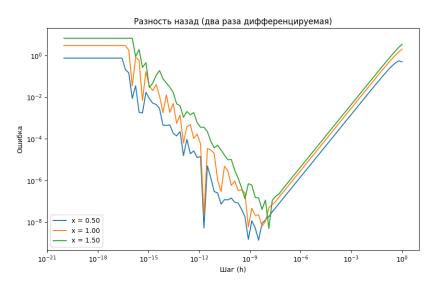
Пусть наша дорогая функция $f(x) = x^3$, тогда аппроксимация производной

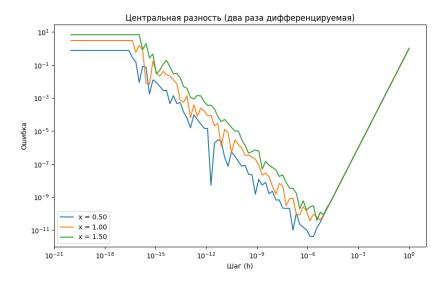
$$f_{+}(x_0) = \frac{(x_0 + h)^3 - (x_0)^3}{h} = 3x^2 + 3hx + h^2$$
 (15)

$$f_{-}(x_0) = \frac{(x_0)^3 - (x_0 - h)^3}{h} = 3x^2 - 3hx + h^2$$
 (16)

$$f_{01}(x_0) = \frac{(x_0 + h)^3 - (x_0 - h)^3}{2h} = 3x^2 + h^2$$
(17)







Пусть наша функция $f(x)=x^2\sin\left(\frac{1}{x}\right)$ если $x\neq 0$ и 0, если x=0. Понятно что в 0 она не дифф-ма 2-й

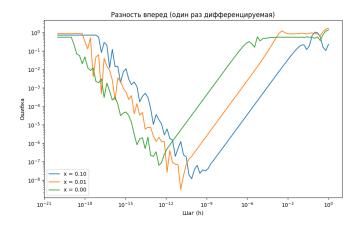
раз

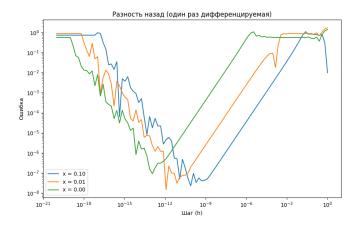
$$f_{+}(0) = \frac{h^2 \sin \frac{1}{h}}{h} = h \sin \frac{1}{h} \quad h \to 0$$
 (18)

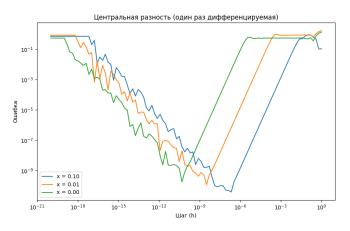
$$f_{-}(0) = \frac{(-h)^2 \sin \frac{1}{-h}}{-h} = -h \sin \frac{1}{-h} \quad h \to 0$$

$$f_{01}(x) = \frac{(h+x)^2 \sin \frac{1}{x+h} - (x-h)^2 \sin \frac{1}{x-h}}{2h} =$$
(19)

$$-\frac{1}{2}h\sin\left(\frac{1}{x-h}\right) + x\sin\left(\frac{1}{x-h}\right) - \frac{x^2\sin\left(\frac{1}{x-h}\right)}{2h} + \frac{1}{2}h\sin\left(\frac{1}{h+x}\right) + x\sin\left(\frac{1}{x+h}\right) + \frac{x^2\sin\left(\frac{1}{x+h}\right)}{2h} \quad x \to 0; \ h \to 0$$







Экскримент Эксперимент

Используя программу tracker, получаем $\theta_0 = 44.59^{\circ}$.

1. Разностью вперед:

$$\delta t_{\text{верх}} = \left(1 - \frac{0.205}{0.211}\right) \cdot 100\% \approx 2.8\%,$$
 (20)

$$\delta t_{\text{пад}} = \left(1 - \frac{0.41}{0.421}\right) \cdot 100\% \approx 2.6\%,$$
(21)

$$\delta x_{\text{верх}} = \left(1 - \frac{0.623}{0.64}\right) \cdot 100\% \approx 2.7\%,$$
 (22)

2. Разностью назад:

$$\delta t_{\text{верх}} = \left(1 - \frac{0.211}{0.228}\right) \cdot 100\% \approx 7.5\%,$$
(23)

$$\delta t_{\text{пад}} = \left(1 - \frac{0.4096}{0.4561}\right) \cdot 100\% \approx 10.2\%,$$
(24)

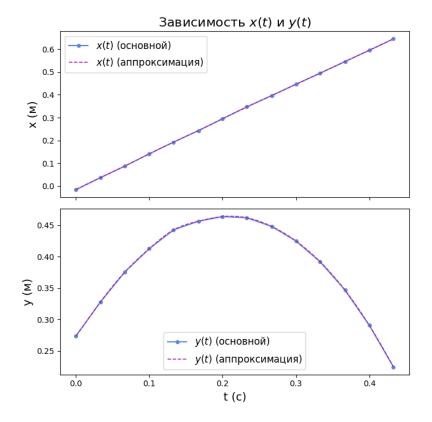
$$\delta x_{\text{верх}} = \left(1 - \frac{0.6231}{0.7202}\right) \cdot 100\% \approx 13.5\%,$$
(25)

3. Средним значением:

$$\delta t_{\text{верх}} = \left(1 - \frac{0.2109}{0.2193}\right) \cdot 100\% \approx 3.9\%,$$
 (26)

$$\delta t_{\text{пад}} = \left(1 - \frac{0.4096}{0.4386}\right) \cdot 100\% \approx 6.6\%,$$
(27)

$$\delta x_{\text{верх}} = \left(1 - \frac{0.6231}{0.6802}\right) \cdot 100\% \approx 8.4\%, \tag{28}$$



Для $\theta_0 = 9.14^{\circ}$. Рассчитаем v_0 разными методами:

1. Разностью вперед:

$$v_{0x} = \frac{0.131 - 0.046}{0.033} \approx 2.59, \quad v_{0y} = \frac{0.725 - 0.716}{0.033} \approx 0.27,$$
 (29)

$$v_0 = \sqrt{v_{0x}^2 + v_{0y}^2} \approx 2.61,\tag{30}$$

$$t_{\text{верх}} = \frac{v_0 \sin(\theta)}{g} \approx 0.042,\tag{31}$$

$$t_{\text{пад}} = \frac{v_0 \sin(\theta) + \sqrt{v_0 \sin(\theta)^2 + 2gy_0}}{g} \approx 0.337, \tag{32}$$

$$x_{\text{пад}} = v_0 \cdot \cos \theta \cdot t_{\text{пад}} \approx 0.868, \tag{33}$$

Погрешности:

$$\delta t_{\text{верх}} = \left(1 - \frac{0.042}{0.063}\right) \cdot 100\% \approx 33.23\%,$$
(34)

$$\delta t_{\text{пад}} = \left(1 - \frac{0.337}{0.360}\right) \cdot 100\% \approx 6.37\%,$$
(35)

$$\delta x_{\text{верх}} = \left(1 - \frac{0.868}{0.963}\right) \cdot 100\% \approx 9.87\%,$$
(36)

2. Разностью назад:

$$v_{0x} = \frac{0.046 - (-0.039)}{0.033} \approx 2.58, \quad v_{0y} = \frac{0.716 - 0.697}{0.033} \approx 0.56,$$
 (37)

$$v_0 = \sqrt{v_{0x}^2 + v_{0y}^2} \approx 2.64,\tag{38}$$

$$t_{\text{Bepx}} = \frac{v_0 \sin(\theta)}{g} \approx 0.043,\tag{39}$$

$$t_{\text{пад}} = \frac{v_0 \sin(\theta) + \sqrt{v_0 \sin(\theta)^2 + 2gy_0}}{g} \approx 0.337,$$
 (40)

$$x_{\text{пад}} = v_0 \cdot \cos \theta \cdot t_{\text{пад}} \approx 0.878,\tag{41}$$

Погрешности:

$$\delta t_{\text{верх}} = \left(1 - \frac{0.043}{0.063}\right) \cdot 100\% \approx 33.42\%,$$
(42)

$$\delta t_{\text{пад}} = \left(1 - \frac{0.337}{0.360}\right) \cdot 100\% \approx 6.50\%,$$
(43)

$$\delta x_{\text{верх}} = \left(1 - \frac{0.878}{0.963}\right) \cdot 100\% \approx 8.89\%,$$
(44)

3. Средним значением:

$$v_{0x} = \frac{0.131 - (-0.039)}{0.066} \approx 2.59, \quad v_{0y} = \frac{0.725 - 0.697}{0.066} \approx 0.42,$$
 (45)

$$v_0 = \sqrt{v_{0x}^2 + v_{0y}^2} \approx 2.62,\tag{46}$$

$$t_{\text{Bepx}} = \frac{v_0 \sin(\theta)}{g} \approx 0.042,\tag{47}$$

$$t_{\text{пад}} = \frac{v_0 \sin(\theta) + \sqrt{v_0 \sin(\theta)^2 + 2gy_0}}{g} \approx 0.337,$$
 (48)

$$x_{\text{пад}} = v_0 \cdot \cos \theta \cdot t_{\text{пад}} \approx 0.872, \tag{49}$$

Погрешности:

$$\delta t_{\text{верх}} = \left(1 - \frac{0.042}{0.063}\right) \cdot 100\% \approx 32.92\%,$$
 (50)

$$\delta t_{\text{пад}} = \left(1 - \frac{0.337}{0.360}\right) \cdot 100\% \approx 6.42\%,$$
(51)

$$\delta x_{\text{верх}} = \left(1 - \frac{0.872}{0.963}\right) \cdot 100\% \approx 9.50\%,$$
(52)

Для $\theta_0 = 41.288^\circ$. Рассчитаем v_0 разными методами:

1. Разностью вперед:

$$v_{0x} \approx 2.394, \quad v_{0y} \approx 1.912,$$
 (53)

$$v_0 = \sqrt{v_{0x}^2 + v_{0y}^2} \approx 3.064,\tag{54}$$

$$t_{\text{верх}} = \frac{v_0 \sin(\theta)}{g} \approx 0.206, \tag{55}$$

$$t_{\text{пад}} = \frac{-v_0 \sin(\theta) + \sqrt{v_0 \sin(\theta)^2 + 2gy_0}}{g} \approx 0.452,$$
 (56)

$$x_{\text{пад}} = v_0 \cdot \cos \theta \cdot t_{\text{пад}} \approx 1.041, \tag{57}$$

Погрешности:

$$\delta t_{\text{Bepx}} \approx 17.81\%,\tag{58}$$

$$\delta t_{\text{пад}} \approx 9.58\%,$$
 (59)

$$\delta x_{\text{BeDX}} \approx 11.52\%,$$
 (60)

2. Разностью назад:

$$v_{0x} \approx 2.342, \quad v_{0y} \approx 2.247,$$
 (61)

$$v_0 = \sqrt{v_{0x}^2 + v_{0y}^2} \approx 3.246,\tag{62}$$

$$t_{\text{Bepx}} = \frac{v_0 \sin(\theta)}{g} \approx 0.218,\tag{63}$$

$$t_{\text{пад}} = \frac{v_0 \sin(\theta) + \sqrt{v_0 \sin(\theta)^2 + 2gy_0}}{g} \approx 0.475, \tag{64}$$

$$x_{\text{пад}} = v_0 \cdot \cos \theta \cdot t_{\text{пад}} \approx 1.157, \tag{65}$$

Погрешности:

$$\delta t_{\text{BEDX}} \approx 12.94\%,$$
 (66)

$$\delta t_{\text{пад}} \approx 5.08\%,$$
 (67)

$$\delta x_{\text{BeDX}} \approx 1.61\%,$$
 (68)

3. Средним значением:

$$v_{0x} \approx 2.37, \quad v_{0y} \approx 2.08,$$
 (69)

$$v_0 = \sqrt{v_{0x}^2 + v_{0y}^2} \approx 3.15,\tag{70}$$

$$t_{\text{верх}} = \frac{v_0 \sin(\theta)}{g} \approx 0.218,\tag{71}$$

$$t_{\text{пад}} = \frac{v_0 \sin(\theta) + \sqrt{v_0 \sin(\theta)^2 + 2gy_0}}{g} \approx 0.463,$$
 (72)

$$x_{\text{пад}} = v_0 \cdot \cos \theta \cdot t_{\text{пад}} \approx 1.096, \tag{73}$$

Погрешности:

$$\delta t_{\text{верх}} \approx 15.46\%,$$
 (74)

$$\delta t_{\text{пад}} \approx 7.41\%,$$
 (75)

$$\delta x_{\text{верх}} \approx 6.81\%,$$
 (76)