



Commands

Save Parameters to Flash

Restore Parameters from Flash

Restore Defaults

Start Inverter in manual Mode

Stop Inverter

Display Error Memory

Reset CAN Mapping

Send Custom Command

[Wifi Settings](#)

For all Support Please Email support@zero-ev.co.uk

Board Serial Number:

Update

Use binary files (stm32_sine.bin) for updating inverter firmware. Upload any other file for updating this web interface.

Choose file

No file chosen

Upload

Parameters

[Parameter Reference](#)

[Download Parameter File](#) Downloads the parameters as per the last table update

Choose file

No file chosen

Upload

Type new value and hit enter to change. Only change one value at a time.

Messages:

Clear

Parameters stored, CRC=67a464b5
CANMAP stored

Toggle Category Visibility

Name	Value	Unit	Minimum	Maximum	Default
- Motor					
boost	<input type="text" value="2200"/>	dig	0	37813	1700
fweak	<input type="text" value="220"/>	Hz	0	1000	90
fconst	<input type="text" value="400"/>	Hz	0	1000	180
udcnom	<input type="text" value="0"/>	V	0	1000	0
fslipmin	<input type="text" value="1.5"/>	Hz	0	10	1
fslipmax	<input type="text" value="4"/>	Hz	0	10	3
fslipconstmax	<input type="text" value="6.5"/>	Hz	0	10	5



Commands

Update

Parameters

Spot Values

Plot

Help

Login

Refresh

☐ Auto

roadspeedgain	<input type="text" value="7.68"/>	1000r/mile	0	20	8.18
encmode	<input type="text" value="AB"/>		0	5	0
fmin	<input type="text" value="1"/>	Hz	0	400	0.18
fmax	<input type="text" value="600"/>	Hz	0	1000	200
fmaxrev	<input type="text" value="150"/>	Hz	0	1000	200
numimp	<input type="text" value="36"/>	ppr	8	8192	60
dirchrpm	<input type="text" value="100"/>	rpm	0	2000	100
dirmode	<input type="text" value="SwitchRevNoPot"/>		0	7	1

- Inverter

pwmfrq	<input type="text" value="17.6kHz"/>		0	4	1
pwmpol	<input type="text" value="ACTHIGH"/>		0	1	0
deadtime	<input type="text" value="63"/>	dig	0	255	63
ocurlim	<input type="text" value="-1200"/>	A	-65536	65536	100
minpulse	<input type="text" value="1000"/>	dig	0	4095	1000
il1gain	<input type="text" value="-1.5"/>	dig/A	-100	100	4.68
il2gain	<input type="text" value="-1.5"/>	dig/A	-100	100	4.68
udcgain	<input type="text" value="7.5"/>	dig/V	0	4095	6.15
udcofs	<input type="text" value="0"/>	dig	0	4095	0
udclim	<input type="text" value="450"/>	V	0	1000	540

- Derating

bmslimhigh	<input type="text" value="90"/>	%	0	100	50
bmslimlow	<input type="text" value="-100"/>	%	-100	0	-1
udcmin	<input type="text" value="260"/>	V	0	1000	450
udcmax	<input type="text" value="340"/>	V	0	1000	520
iacmax	<input type="text" value="800"/>	A	0	5000	5000
idcmax	<input type="text" value="500"/>	A	0	5000	5000
idcmin	<input type="text" value="-500"/>	A	-5000	0	-5000
tmphsmax	<input type="text" value="80"/>	°C	30	90	85
ifltrise	<input type="text" value="10"/>	dig	0	32	10
ifltfall	<input type="text" value="0"/>	dig	0	32	3

- Throttle

potmin	<input type="text" value="850"/>	dig	0	4095	0
potmax	<input type="text" value="3800"/>	dig	0	4095	4095
pot2min	<input type="text" value="4095"/>	dig	0	4095	4095
pot2max	<input type="text" value="4095"/>	dig	0	4095	4095
potmode	<input type="text" value="SingleRegen"/>		0	2	0
throtramp	<input type="text" value="20"/>	%/10ms	1	100	100
throtramp2	<input type="text" value="100"/>	%/10ms	1	100	100
throtramprpm	<input type="text" value="20000"/>	rpm	0	20000	20000



Commands

Update

Parameters

Spot Values

Plot

Help

Login

Refresh

☐ Auto

throtmax2	<input type="text" value="100"/>	%	0	100	100
throtmaxrev	<input type="text" value="60"/>	%	0	100	100
ampmin	<input type="text" value="5"/>	%	0	100	10
slipstart	<input type="text" value="40"/>	%	10	100	50
slipstart2	<input type="text" value="50"/>	%	10	100	50
accelmax	<input type="text" value="1000"/>	rpm/10ms	1	1000	1000
accelmax2	<input type="text" value="1000"/>	rpm/10ms	1	1000	1000
accelflt	<input type="text" value="3"/>	dig	1	5	3

- Regen

brknompedal	<input type="text" value="-50"/>	%	-100	0	-50
brknompedal2	<input type="text" value="-50"/>	%	-100	0	-50
brkpedalramp	<input type="text" value="10"/>	%/10ms	1	100	100
brkpedalramp2	<input type="text" value="100"/>	%/10ms	1	100	100
brknom	<input type="text" value="50"/>	%	0	100	30
brknom2	<input type="text" value="50"/>	%	0	100	30
brkmax	<input type="text" value="-50"/>	%	-100	0	-30
brkmax2	<input type="text" value="-50"/>	%	-100	0	-30
brklim	<input type="text" value="-70"/>	%	-100	0	-30
brkrampstr	<input type="text" value="50"/>	Hz	0	400	10
brkrampstr2	<input type="text" value="10"/>	Hz	0	400	10
brkout	<input type="text" value="-30"/>	%	-100	-1	-50

- Automation

speedkp	<input type="text" value="0.37"/>		0	100	0.25
speedflt	<input type="text" value="5"/>		0	16	5
cruisemode	<input type="text" value="Switch"/>		0	2	0

- Contactor Control

udcsw	<input type="text" value="277"/>	V	0	1000	330
fanthresh	<input type="text" value="50"/>	°C	20	300	50
tripmode	<input type="text" value="PrechargeOn"/>		0	2	0
outmode	<input type="text" value="PreDcSw"/>		0	2	0

- Communication

canspeed	<input type="text" value="500k"/>		0	3	0
canperiod	<input type="text" value="100ms"/>		0	1	0
pin	<input type="text" value="50586054"/>		0	67108863	-1
pin2	<input type="text" value="703"/>		0	67108863	703
pin3	<input type="text" value="502"/>		0	67108863	502

Spot Values



Commands

Update

Parameters

Spot Values

Plot

Help

Login

Refresh ☐ Auto

Name	Value	Unit	Plot	CAN Id	Position	Bits	Gain	Map to CAN
version	10.15.R		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
opmode	Run		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="294"/>	<input type="text" value="0"/>	<input type="text" value="4"/>	<input type="text" value="1"/>	can not be mapped again
drivemode	1		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="294"/>	<input type="text" value="12"/>	<input type="text" value="1"/>	<input type="text" value="1"/>	can not be mapped again
lasterr	CURRENTLIMIT		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
udc	312.53	V	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="293"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="10"/>	can not be mapped again
idc	0	A	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="293"/>	<input type="text" value="0"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="10"/>	can not be mapped again
il1	-0.65	A	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
il2	0.65	A	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
ilmax	4.31	A	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="293"/>	<input type="text" value="48"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="10"/>	can not be mapped again
uac	0.65	V	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
il1rms	0.93	A	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
il2rms	0.65	A	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
boostcalc	2200	dig	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
fweakcalc	220	Hz	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
fstat	1.28	Hz	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
fslip	1.28	Hz	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
speed	0	rpm	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="294"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="1"/>	can not be mapped again
roadspeed	0	kmh/mph	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="599"/>	<input type="text" value="0"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="10"/>	can not be mapped again
turns	273		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
amp	115	dig	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
ampnom	4.78	%	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
angle	135.96	°	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
pot	861	dig	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
pot2	27	dig	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
potnom	0	%	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="293"/>	<input type="text" value="32"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="1"/>	can not be mapped again
dir	Neutral		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="294"/>	<input type="text" value="8"/>	<input type="text" value="4"/>	<input type="text" value="1"/>	can not be mapped again
tmphs	29.68	°C	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="294"/>	<input type="text" value="32"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="1"/>	can not be mapped again
trmpm	34.37	°C	<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="294"/>	<input type="text" value="48"/>	<input type="text" value="16"/>	<input type="text" value="1"/>	can not be mapped again
canio			<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
din_cruise	Off		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
din_start	Off		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="text"/>	<input type="button" value="TX"/> <input type="button" value="RX"/>
din_brake	Off		<input type="checkbox"/> I <input type="checkbox"/> r	<input type="text" value="294"/>	<input type="text" value="15"/>	<input type="text" value="1"/>	<input type="text" value="1"/>	can not be mapped again

Zero

Commands

Update

Parameters

Spot Values

Plot

Help

Login

Refresh

☐ Auto

din_forward

Off

☐ I

☐ r

TX

RX

din_reverse

Off

☐ I

☐ r

TX

RX

din_emcystop

Ok

☐ I

☐ r

TX

RX

din_ocur

Ok

☐ I

☐ r

TX

RX

din_desat

Ok

☐ I

☐ r

TX

RX

cpuload

43.68

%

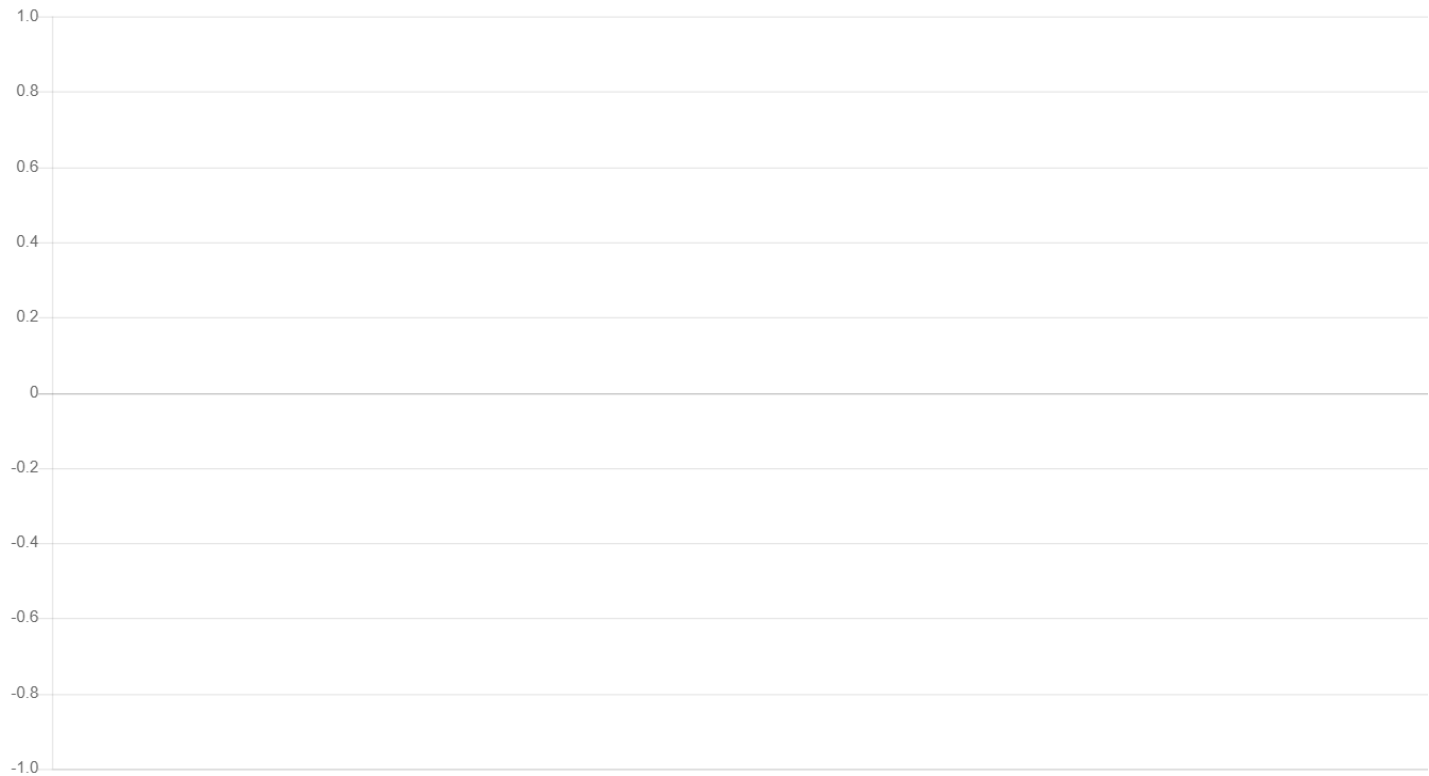
☐ I

☐ r

TX

RX

Plot



Start Plot

Stop Plot

Pause Plot

Limit data points to:

1000

Burst length:

10

Copyright 2018 Johannes Huebner

Charting by [chart.js](#)

Gauges by [Mykhailo Stadnyk](#)