

第七节 闭环系统性能分析

利用频率特性分析系统的性能：
稳定性、 稳态性能、 瞬态性能

1. 频率尺度与时间尺度的反比关系

若两个系统的频率特性 $\Phi_1(j\omega)$ 和 $\Phi_2(j\omega)$ 有如下关系

$$\Phi_1(j\omega) = \Phi_2(j\frac{\omega}{\alpha}) \quad \alpha > 0$$

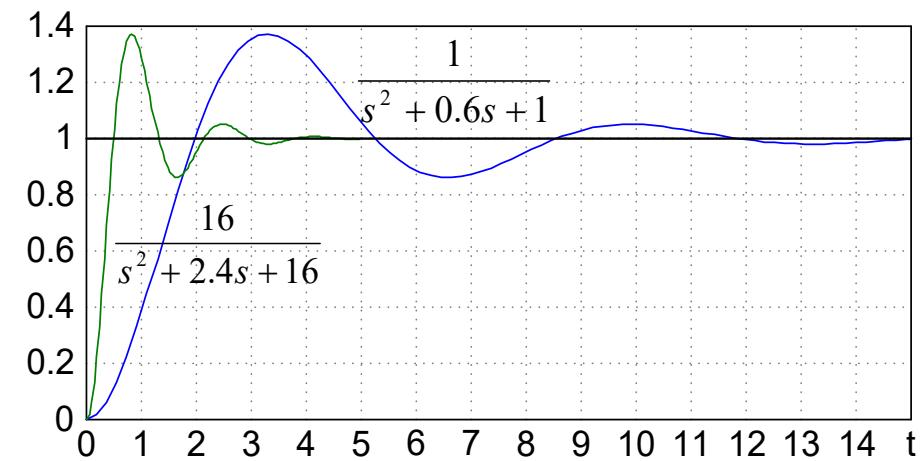
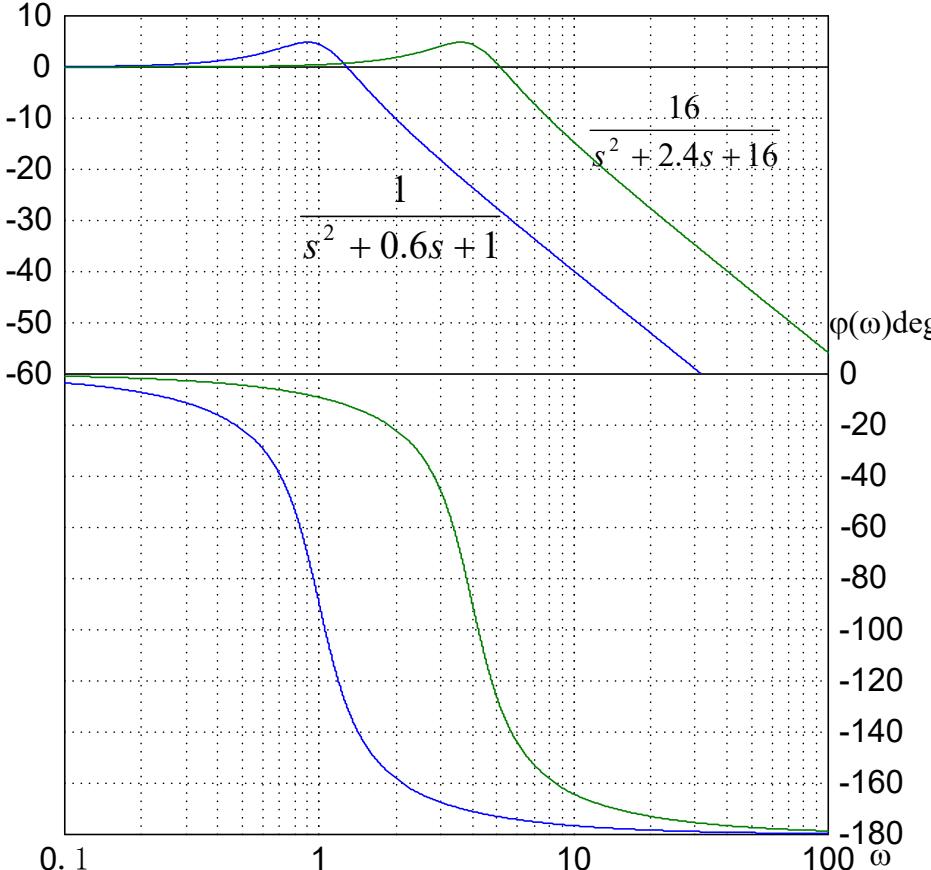
则两个系统的阶跃响应有如下关系

$$h_1(t) = h_2(\alpha t)$$

这个性质说明频率特性展宽多少倍，输出响应将加快多少倍。



M(ω)dB



2. 频率特性与系统时域性能的关系

- ① 频率响应的低频区(远低于幅值穿越频率的区域), 表征了闭环系统的稳态特性;
- ② 频率响应的高频区(远高于幅值穿越频率的区域), 表征了闭环系统输出响应的起始部分;
- ③ 频率响应的中频区(靠近幅值穿越频率的区域), 表征了闭环系统的稳定性和瞬态性能。

闭环频率特性的 M_p 、 ω_p 和 ω_b
开环频率特性的 ω_c 、 γ 、 ω_g 和 $K_g(L_g)$

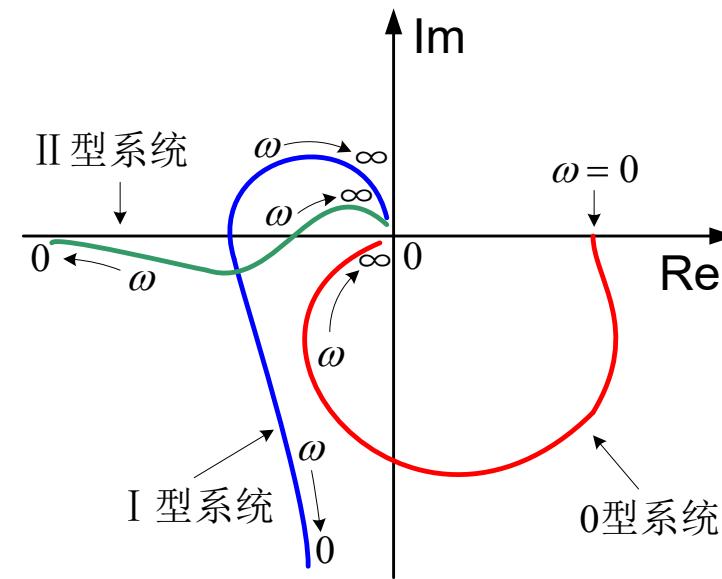
} 都是中频特性

一、利用频率特性分析系统的稳态性能

如果通过频率特性曲线能确定系统的无差度阶数 v (即积分环节的个数) 和开环放大系数 k 的话，则可求得系统的稳态误差。

1. 利用开环频率特性分析系统的稳态性能

(1) 由极坐标图分析系统的稳态性能



(2) 由波德图分析系统的稳态性能

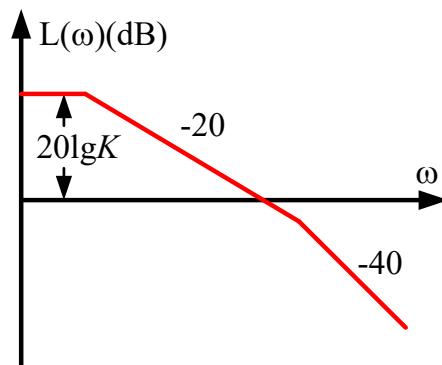
在波德图上，低频渐近线的斜率 λ 和 ν 的关系如下：

由 $\lambda = -20\nu(dB/Dec)$, 可求得 ν 值；也可由 $\varphi(\omega)|_{\omega \rightarrow 0} = -\nu \cdot \frac{\pi}{2}$ ，求 ν 。

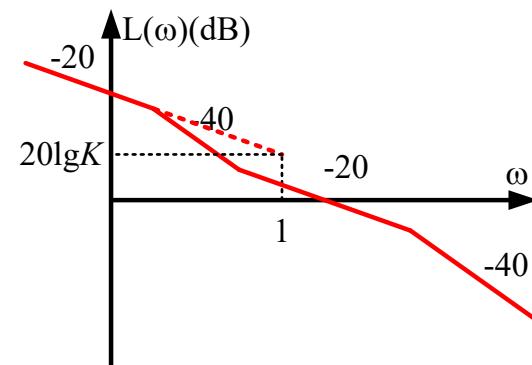
开环放大系数 k 的求法有两种：

① 低频渐近线为： $L_1(\omega) = 20 \log \left| \frac{k}{(j\omega)^\nu} \right| = 20 \log k - 20\nu \log \omega$

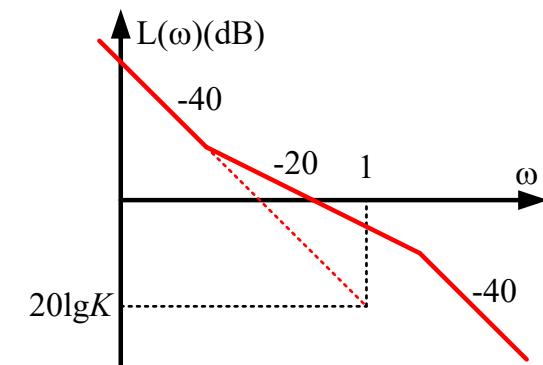
当 $\omega=1$ 时，有： $L_1(1) = 20 \log k$ ，故： $k = 10^{\frac{L_1(1)}{20}}$



(a) 0型系统



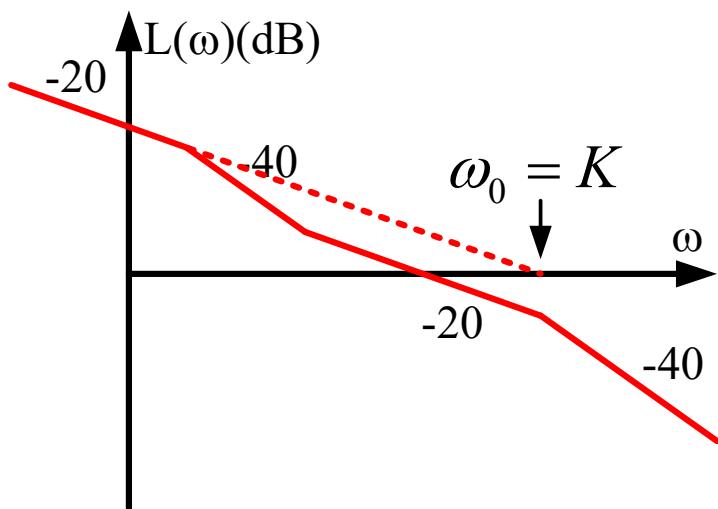
(b) I型系统



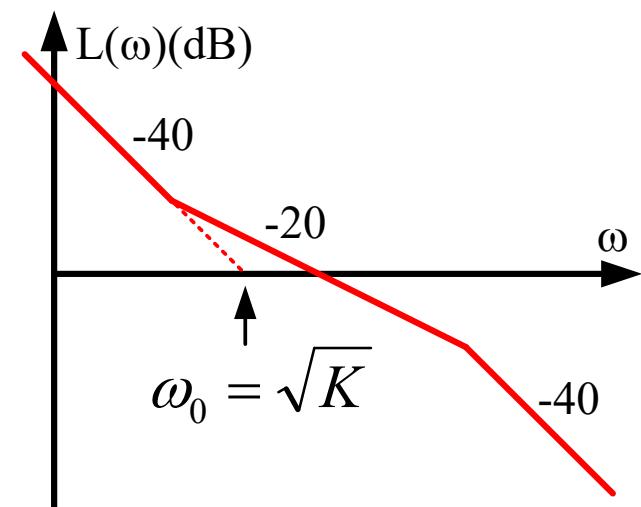
(c) II型系统

② 当 $\nu \geq 1$ 时, k 也可由 $L_1(\omega)$ 与横轴的交点 ω_0 来求。

当 $\omega = \omega_0$ 时, $L(\omega_0) = 0$, 有: $0 = 20 \log k - 20\nu \log \omega_0, \therefore k = \omega_0^\nu$



(a) I 型系统



(b) II 型系统

2. 利用闭环幅频特性的零频值 $M(0)$ 分析系统的稳态性能

- 零频值 $M(0)$: 闭环幅频特性的零频值

$$c(\infty) = \lim_{t \rightarrow \infty} c(t) = \lim_{s \rightarrow 0} s \Phi(s) \frac{1}{s} = \lim_{\omega \rightarrow 0} |\Phi(\omega)| = M(0)$$

系统的稳态误差为 $e_{ssr} = 1 - M(0)$

- 当 $v=0$ 时 $M(0) = \frac{K}{1+K} < 1$ $e_{ssr} = 1 - M(0) = \frac{1}{1+K}$
 K 越大稳态误差越小， $M(0)$ 越接近于 1

- 当 $v>0$ 时 $M(0) = 1$ $e_{ssr} = 1 - M(0) = 0$

所以对单位反馈系统而言，可根据闭环频率特性的零频值 $M(0)$ 来确定系统的稳态误差。

二、利用频率特性分析系统的瞬态性能

频域性能指标与时域性能指标的关系

1. 时域性能指标

在时域分析中，性能指标一般最大超调量 $\delta\%$ 、调节时间 t_s 、峰值时间 t_p 等。

(1) 对一阶系统而言，性能指标只有 t_s 。

$$t_s \approx \begin{cases} 4T, & \text{当 } \Delta = 2 \text{ 时} \\ 3T, & \text{当 } \Delta = 5 \text{ 时} \end{cases}$$

(2) 对二阶系统而言，系统可根据阻尼系数 ζ 的不同分为：

- ① 无阻尼系统;
- ② 欠阻尼系统;
- ③ 临界阻尼系统;
- ④ 过阻尼系统;

- ② 对典型欠阻尼二阶系统而言，性能指标与系统的特征参数有关。欠阻尼二阶系统的特征参数是阻尼系数 ζ 和无阻尼震荡频率 ω_n 。

$$t_p = \frac{\pi}{\omega_n \sqrt{1-\zeta^2}} = \frac{\pi}{\omega_d} \quad \delta\% = e^{-\frac{\zeta\pi}{\sqrt{1-\zeta^2}}} \times 100\%$$

$$t_s \approx \begin{cases} \frac{4}{\zeta\omega_n}, & \text{当 } \Delta = 2 \text{ 时} \\ \frac{3}{\zeta\omega_n}, & \text{当 } \Delta = 5 \text{ 时} \end{cases}$$

- ③ 对临界阻尼二阶系统而言，性能指标只有 t_s 。

$$t_s \approx \begin{cases} \frac{5.84}{\omega_n}, & \text{当 } \Delta = 2 \text{ 时} \\ \frac{4.75}{\omega_n}, & \text{当 } \Delta = 5 \text{ 时} \end{cases}$$



2. 频域性能指标

(1) 开环频率特性性能指标

幅值稳定裕度 $K_g(L_g)$

相角稳定裕度 γ

幅值穿越频率 ω_c

(2) 闭环频率特性性能指标

零频值 $M(0)$

谐振峰值 M_p

谐振频率 ω_p

系统带宽和带宽频率 ω_b

3. 典型二阶系统的频域指标与瞬态性能指标的关系

典型二阶系统开环传递函数为： $G_k(s) = \frac{\omega_n^2}{s(s + 2\zeta\omega_n)}$

开环频率特性为： $G_k(j\omega) = \frac{\omega_n^2}{(j\omega)(j\omega + 2\zeta\omega_n)}$

开环幅频特性为： $A(\omega) = \frac{\omega_n^2}{\sqrt{(\omega_n^2 - \omega^2)^2 + (2\zeta\omega_n\omega)^2}}$

开环相频特性为： $\varphi(\omega) = -90^\circ - \operatorname{tg}^{-1} \frac{\omega}{2\zeta\omega_n} = -180^\circ + \operatorname{tg}^{-1} \frac{2\zeta\omega_n}{\omega}$

令 $A(\omega)=1$ ， 可求得幅值穿越频率 $\omega_c = \omega_n \sqrt{\sqrt{4\zeta^4 + 1} - 2\zeta^2}$

代入 $\varphi(\omega)$ ， 得 $\varphi(\omega_c) = -180^\circ + \operatorname{tg}^{-1} \frac{2\zeta}{\sqrt{\sqrt{4\zeta^4 + 1} - 2\zeta^2}}$

系统的相角裕量 $\gamma = \operatorname{tg}^{-1} \frac{2\zeta}{\sqrt{\sqrt{4\zeta^4 + 1} - 2\zeta^2}}$

闭环传递函数为：

$$\Phi(s) = \frac{\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2}$$

闭环频率特性为：

$$\Phi(j\omega) = \frac{\omega_n^2}{(j\omega)^2 + 2\zeta\omega_n(j\omega) + \omega_n^2}$$

幅频特性为：

$$M(\omega) = \frac{\omega_n^2}{\sqrt{(\omega_n^2 - \omega^2)^2 + (2\zeta\omega_n\omega)^2}}$$

令 $\frac{dM}{d\omega} = 0$ ，可得当 $0 < \zeta < \frac{1}{\sqrt{2}}$ 时

$$\omega_P = \omega_n \sqrt{1 - 2\zeta^2}$$

$$M_P = \frac{1}{2\zeta \sqrt{1 - \zeta^2}}$$

令 $M(\omega) = \frac{1}{\sqrt{2}} M(0) = \frac{1}{\sqrt{2}}$ 时，可得带宽频率 ω_b

$$\omega_b = \omega_n \sqrt{1 - 2\zeta^2 + \sqrt{2 - 4\zeta^2 + 4\zeta^4}}$$

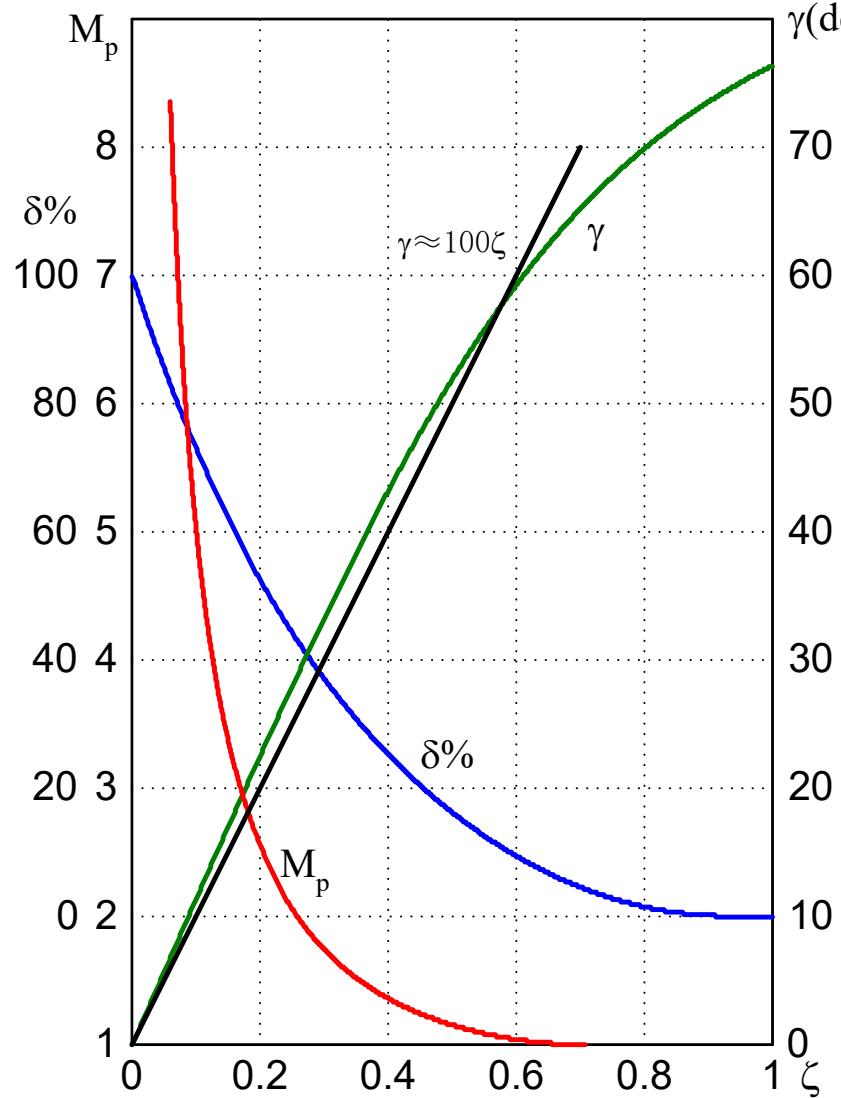
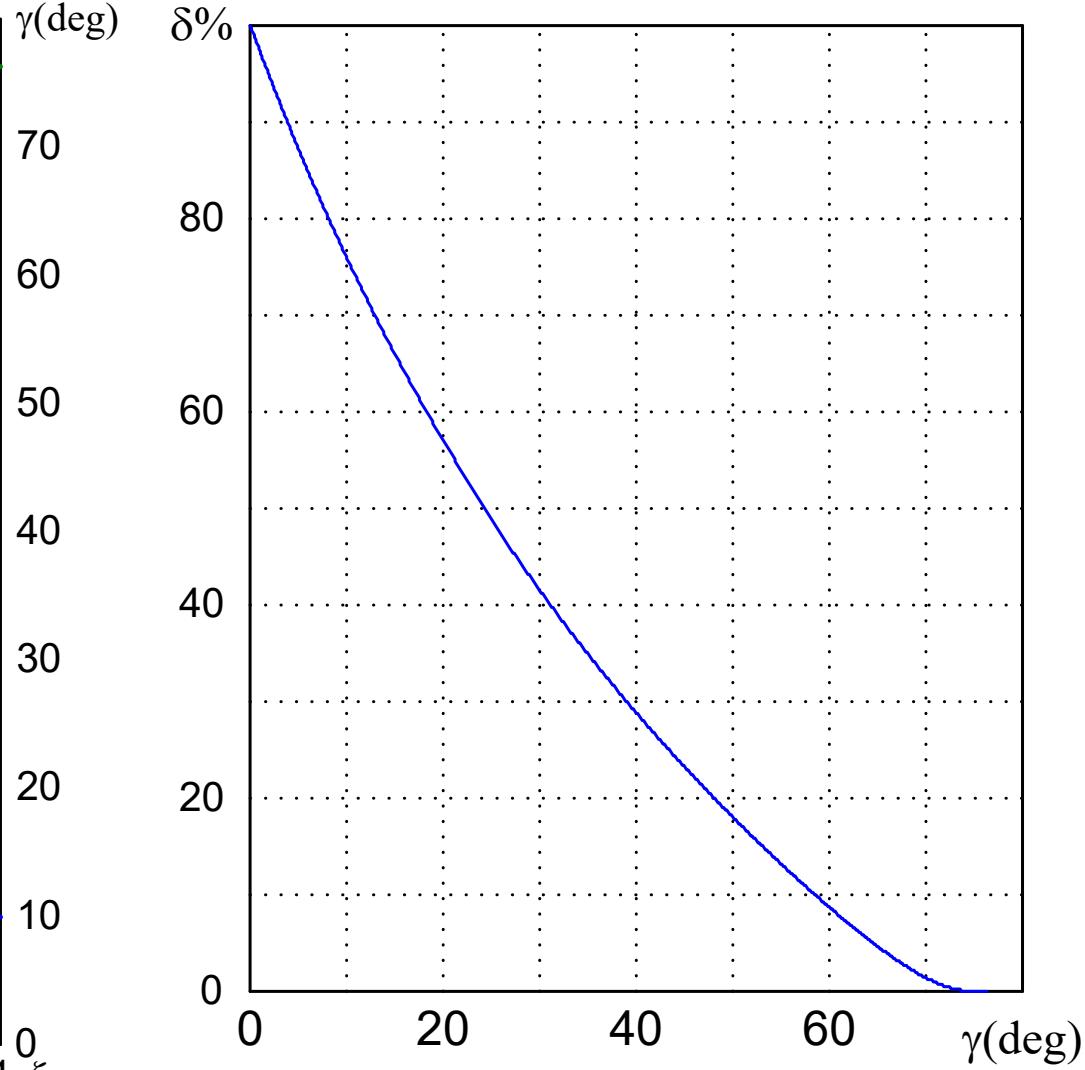
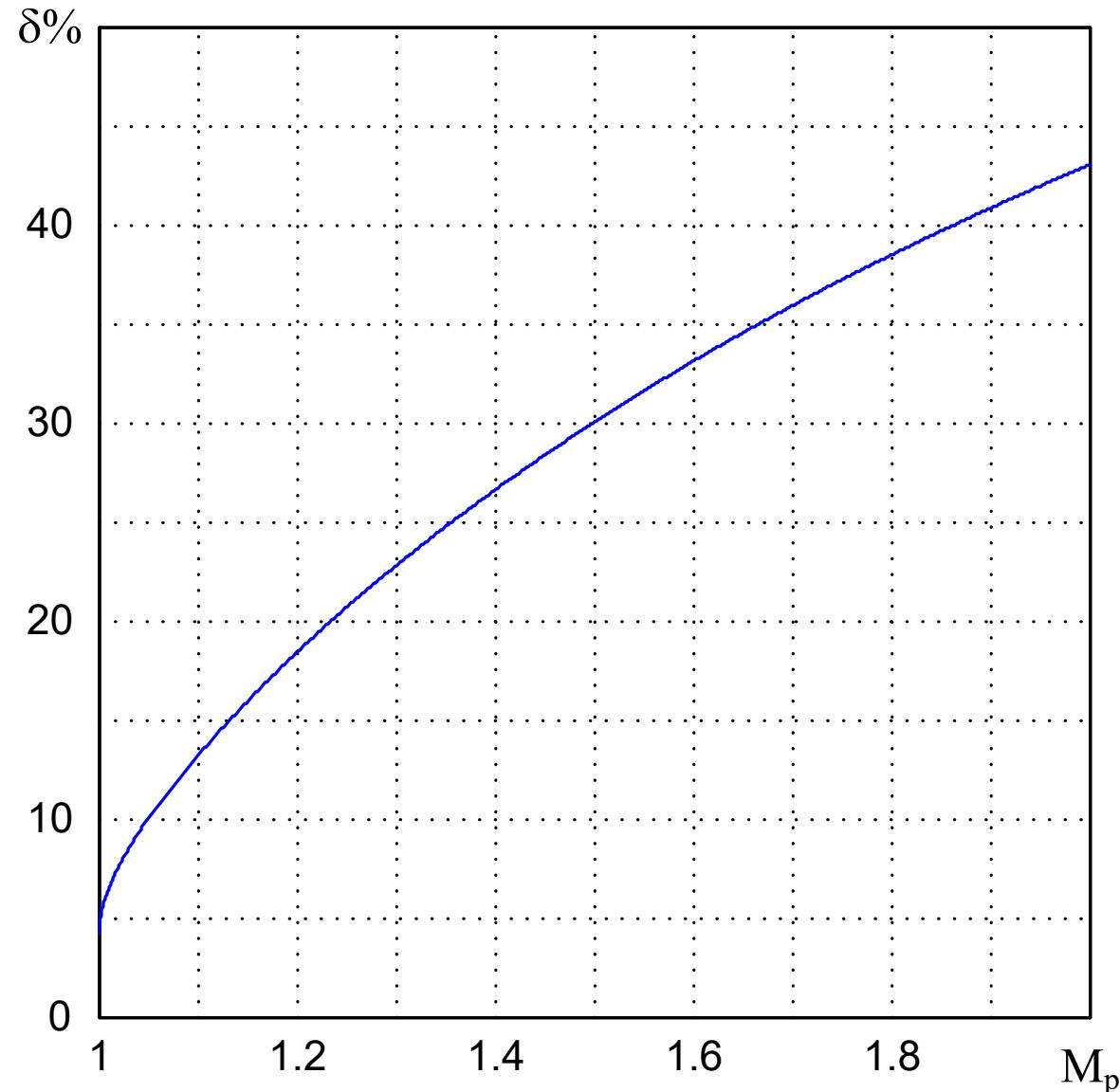


图5-75 $\delta\%$ 、 M_p 和 γ 与 ζ 的关系



欠阻尼二阶系统的 $\delta\%$ 与 ζ 的关系



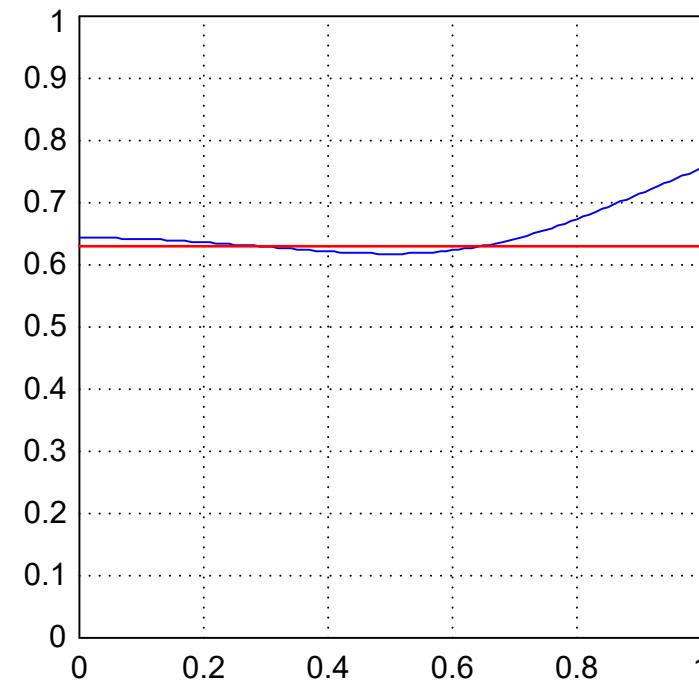
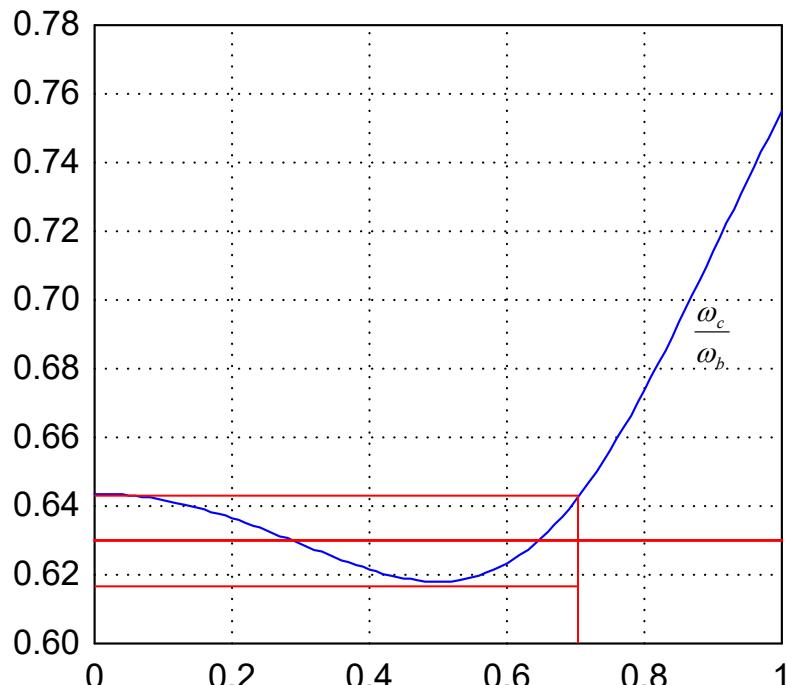
二阶系统 $\delta\%$ 与 M_p 的关系曲线



$$\frac{\omega_c}{\omega_b} = \sqrt{(\sqrt{4\zeta^4 + 1} - 2\zeta^2)(\sqrt{2 - 4\zeta^2 + 4\zeta^4} - 1 + 2\zeta^2)}$$

$$\omega_c \approx 0.63\omega_b$$

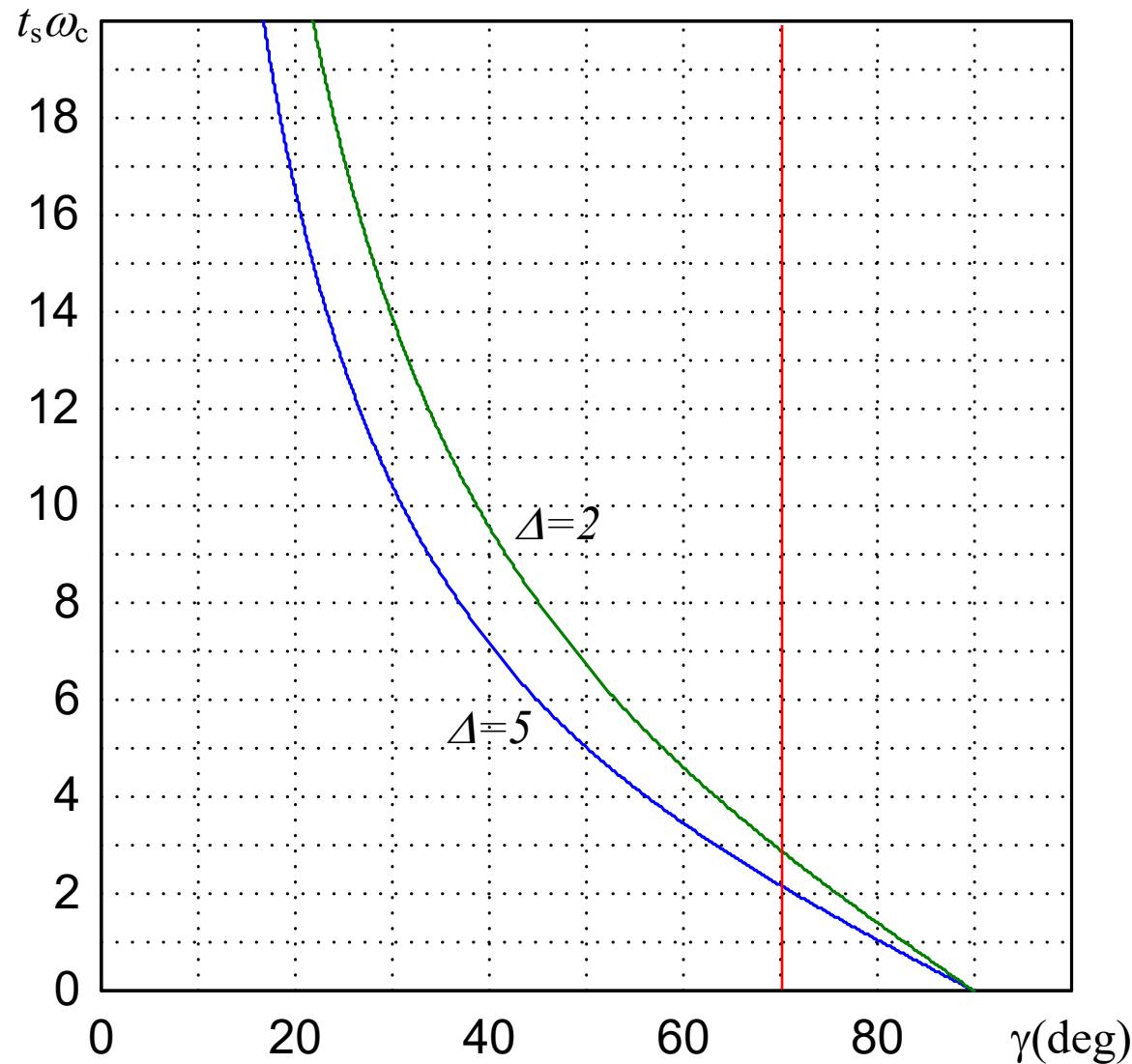
ζ	0	0.1	0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	0.9	1.0
γ	0	12	24	35	45	53	61	65.2	72	75	78
ω_c/ω_b	0.644	0.642	0.636	0.629	0.622	0.618	0.623	0.644	0.674	0.714	0.755



$$\begin{cases} \omega_c = \omega_n \sqrt{\sqrt{4\zeta^4 + 1} - 2\zeta^2} \\ tg\gamma = \frac{2\zeta}{\sqrt{\sqrt{4\zeta^4 + 1} - 2\zeta^2}} \end{cases} \Rightarrow \omega_c tg\gamma = 2\zeta \omega_n \quad t_s \approx \begin{cases} \frac{8}{\omega_c tg\gamma}, & \text{当 } \Delta = 2 \text{ 时} \\ \frac{6}{\omega_c tg\gamma}, & \text{当 } \Delta = 5 \text{ 时} \end{cases}$$

ω_c 与 ω_b 成正比； ω_b 越高， ω_c 也越高，在相角裕度固定的情况下， t_s 越短。

如果两个系统具有相同的相角裕度，则它们的相对稳定性(或超调量)大致相同，此时响应的快速性与幅值穿越频率 ω_c 成正比(或调节时间与幅值穿越频率 ω_c 成反比)， ω_c 越高， t_s 越短。



欠阻尼二阶系统的 $t_s \omega_c$ 与 γ 的关系曲线

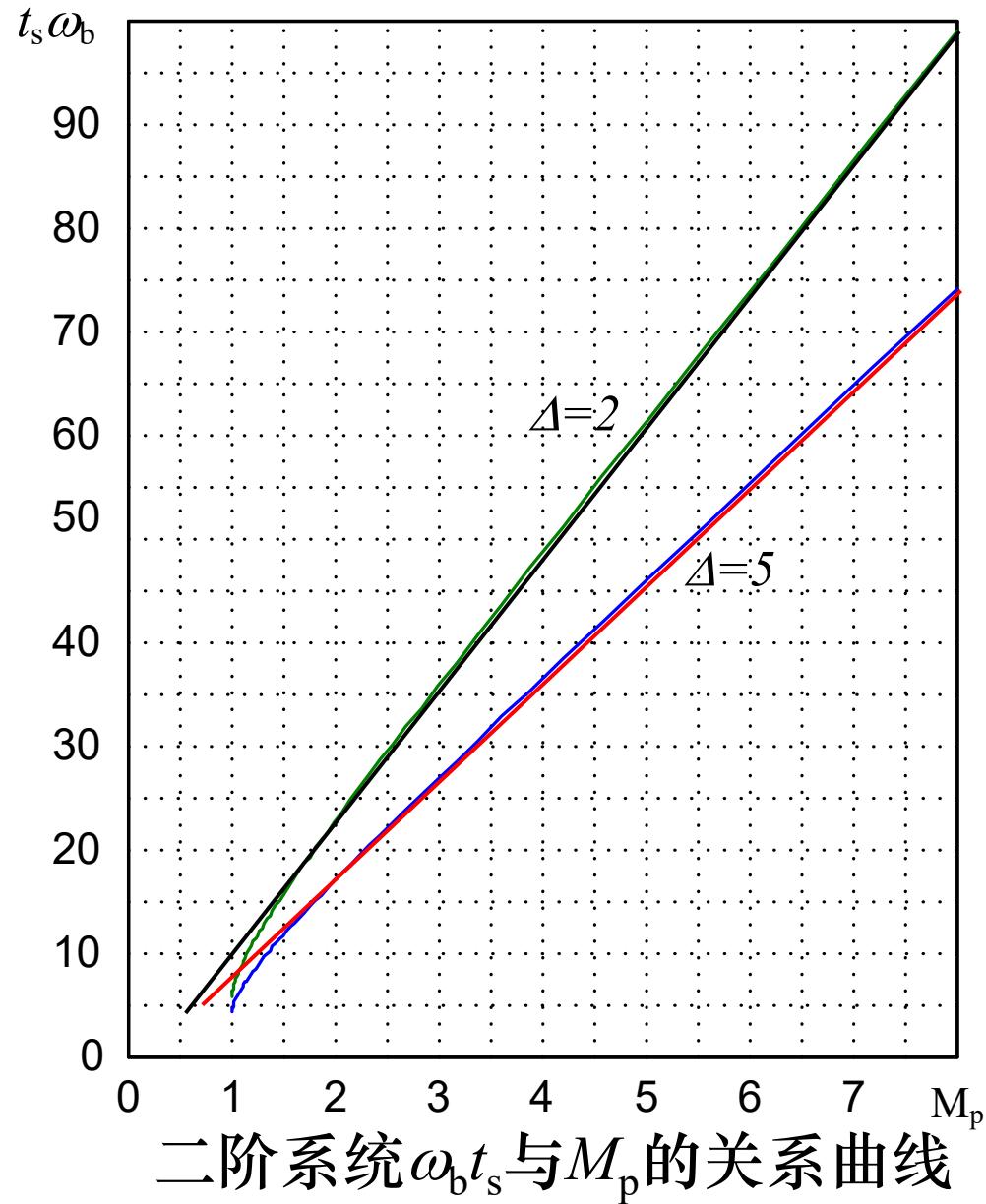


$$t_s \approx \begin{cases} \frac{4}{\zeta \omega_n}, & \text{当 } \Delta = 2 \text{ 时} \\ \frac{3}{\zeta \omega_n}, & \text{当 } \Delta = 5 \text{ 时} \end{cases}$$

$$\omega_b = \omega_n \sqrt{1 - 2\zeta^2 + \sqrt{2 - 4\zeta^2 + 4\zeta^4}}$$

$$\omega_b t_s = \begin{cases} \frac{4}{\zeta} \sqrt{1 - 2\zeta^2 + \sqrt{2 - 4\zeta^2 + 4\zeta^4}} \\ \frac{3}{\zeta} \sqrt{1 - 2\zeta^2 + \sqrt{2 - 4\zeta^2 + 4\zeta^4}} \end{cases}$$

$$M_p = \frac{1}{2\zeta \sqrt{1 - \zeta^2}}$$



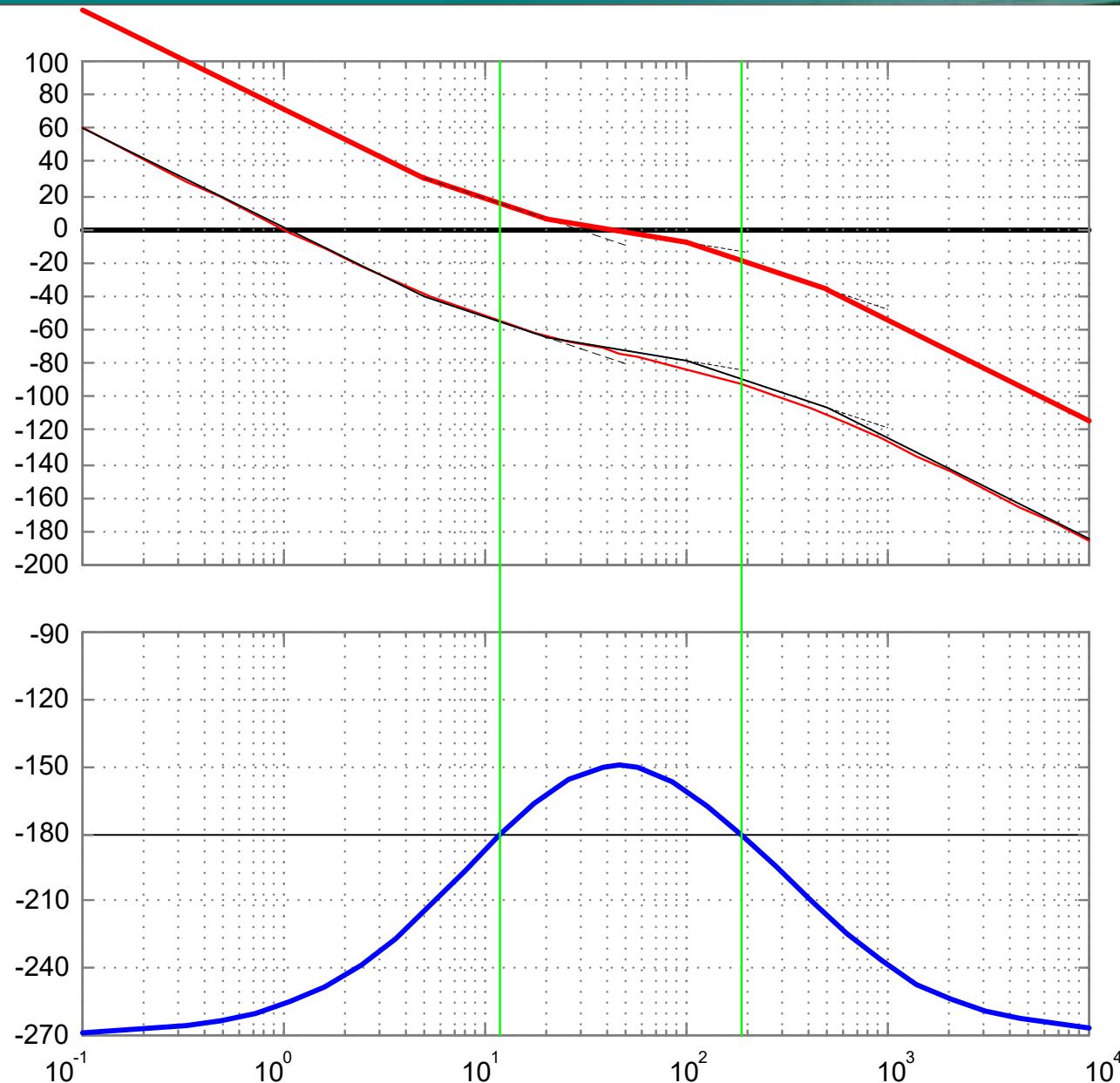


例：一系统的开环传递函数为

$$G_K(s) = \frac{K(1 + 0.2s)(1 + 0.05s)}{s^3(1 + 0.01s)(1 + 0.002s)}$$

$$\begin{aligned} L(\omega) = & 20\lg K + 20\lg \sqrt{1 + (0.2\omega)^2} + 20\lg \sqrt{1 + (0.05\omega)^2} \\ & - 60\lg \omega - 20\lg \sqrt{1 + (0.01\omega)^2} - 20\lg \sqrt{1 + (0.002\omega)^2} \end{aligned}$$

$$\varphi(\omega) = \operatorname{tg}^{-1} 0.2\omega + \operatorname{tg}^{-1} 0.05\omega - 270^\circ - \operatorname{tg}^{-1} 0.01\omega - \operatorname{tg}^{-1} 0.002\omega$$



$$G_K(s) = \frac{K(T_2 s + 1)}{s(T_1 s + 1)(T_3 s + 1)(T_4 s + 1)}$$

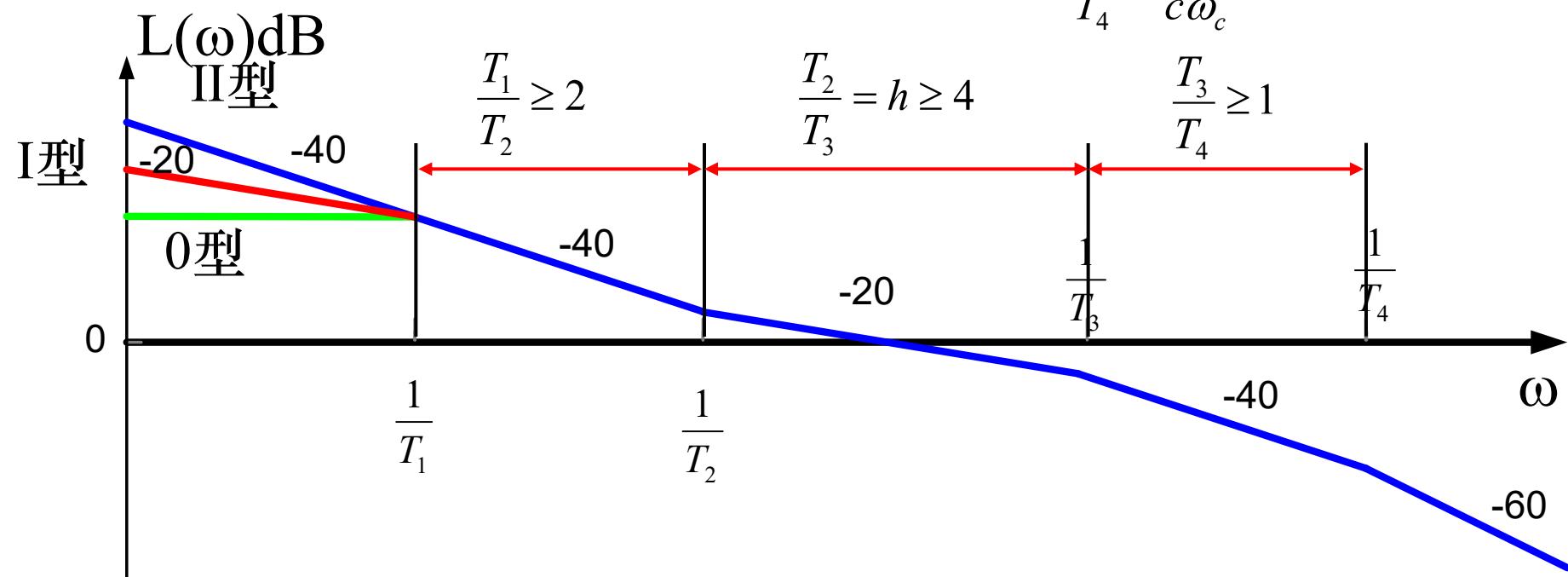
$$G_K(s) = \frac{K(\frac{a}{\omega_c} s + 1)}{s(\frac{ab}{\omega_c} s + 1)(\frac{1}{c\omega_c} s + 1)(\frac{1}{cd\omega_c} s + 1)}$$

当 $a \geq 2, b \geq 2, c \geq 2, d \geq 1$ 时

$$\frac{T_1}{T_2} = \frac{ab}{\omega_c} \times \frac{\omega_c}{a} = b \geq 2$$

$$\frac{T_2}{T_3} = \frac{a}{\omega_c} \times c\omega_c = ac = h \geq 4$$

$$\frac{T_3}{T_4} = \frac{1}{c\omega_c} \times cd\omega_c = d \geq 1$$



当 $a \geq 2, b \geq 2, c \geq 2, d \geq 1$, 闭环系统性能可用下式估计

$$t_s \approx (6 \sim 8) \frac{1}{\omega_c} \quad \delta \approx \frac{64 + 16h}{h - 1}$$

式中 h 为中频段宽度, $h = \frac{T_2}{T_3}$

开、闭环频率性能指标有如下关系

$$\gamma = \sin^{-1} \frac{h-1}{h+1} \quad M_p = \frac{h+1}{h-1} \quad h = \frac{M_p + 1}{M_p - 1} \quad M_p = \frac{1}{\sin \gamma}$$

闭环系统性能也可用下式估计

$$\delta \% \approx 0.16 + 0.4(M_p - 1) \quad 1 \leq M_p \leq 1.8$$

$$t_s \approx \frac{k\pi}{\omega_c}$$

$$k = 2 + 1.5(M_p - 1) + 2.5(M_p - 1)^2 \quad 1 \leq M_p \leq 1.8$$