计算流体力学第五次作业

朱林-2200011028

2025年5月23日

1 数理算法原理

1.1 控制方程与数学模型

不可压缩流动由 Navier-Stokes 方程和连续性方程描述:

动量方程:

$$\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} + (\mathbf{u} \cdot \nabla)\mathbf{u} = -\nabla p + \nu \nabla^2 \mathbf{u} \tag{1}$$

连续性方程:

$$\nabla \cdot \mathbf{u} = 0 \tag{2}$$

其中 $\mathbf{u} = (u, v)$ 为速度场, p 为压力, $\nu = 0.001$ 为运动粘度。

1.2 数值离散方法

1.2.1 投影法 (Projection Method)

采用分步投影法分离速度与压力的耦合:

1. 预测步: 求解中间速度 u* (隐式处理粘性项):

$$\frac{\mathbf{u}^* - \mathbf{u}^n}{\Delta t} = -\left(\mathbf{u}^n \cdot \nabla\right) \mathbf{u}^n + \frac{\nu}{2} \left(\nabla^2 \mathbf{u}^n + \nabla^2 \mathbf{u}^*\right) \tag{3}$$

2. 压力修正: 通过泊松方程求解压力场:

$$\nabla^2 p^{n+1} = \frac{\nabla \cdot \mathbf{u}^*}{\Delta t} \tag{4}$$

3. 速度修正: 更新速度场满足不可压缩条件:

$$\mathbf{u}^{n+1} = \mathbf{u}^* - \Delta t \nabla p^{n+1} \tag{5}$$

1.2.2 空间离散

交错网格(MAC 网格):

- 水平速度 $u_{i+1/2,i}$ 位于单元右面中心
- 垂直速度 $v_{i,j+1/2}$ 位于单元顶面中心
- 压力 $p_{i,j}$ 位于单元中心

1 数理算法原理 2

对流项离散 (以x方向为例):

$$(\mathbf{u} \cdot \nabla u)_{i+1/2,j} \approx \frac{u_{i+1,j}^2 - u_{i,j}^2}{\Delta x} + \frac{(uv)_{i+1/2,j+1/2} - (uv)_{i+1/2,j-1/2}}{\Delta y}$$
(6)

扩散项离散:

$$\nabla^2 u_{i+1/2,j} \approx \frac{u_{i+3/2,j} - 2u_{i+1/2,j} + u_{i-1/2,j}}{\Delta x^2} + \frac{u_{i+1/2,j+1} - 2u_{i+1/2,j} + u_{i+1/2,j-1}}{\Delta y^2}$$
(7)

1.2.3 时间离散

• 对流项: 显式 Adams-Bashforth 格式

$$(\mathbf{u} \cdot \nabla \mathbf{u})^n \approx \frac{3}{2} (\mathbf{u} \cdot \nabla \mathbf{u})^n - \frac{1}{2} (\mathbf{u} \cdot \nabla \mathbf{u})^{n-1}$$
(8)

• 粘性项: 隐式 Crank-Nicolson 格式

$$\nabla^2 \mathbf{u}^{n+1/2} \approx \frac{1}{2} \left(\nabla^2 \mathbf{u}^n + \nabla^2 \mathbf{u}^{n+1} \right) \tag{9}$$

1.3 边界条件处理

1.3.1 速度边界

• 上边界:

$$u_{i+1/2,N} = \sin^2\left(\pi \cdot \left(i + \frac{1}{2}\right)\Delta x\right) \tag{10}$$

$$v_{i,N+1/2} = 0$$
 (无垂直流动) (11)

• 左/右/下边界:

$$u_{1/2,j} = u_{N+1/2,j} = 0 (12)$$

$$v_{i,1/2} = 0 (13)$$

1.3.2 压力边界

• 固壁边界:

$$\left. \frac{\partial p}{\partial n} \right|_{\text{\tiny [Blik]}} = 0 \tag{14}$$

• 压力泊松方程全局约束:

$$\int_{\Omega} p \, d\Omega = 0 \tag{15}$$

1.4 流函数与涡量计算

1.4.1 流函数 ψ

通过求解泊松方程获得:

$$\nabla^2 \psi = -\omega, \quad \omega = \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} \tag{16}$$

1 数理算法原理 3

1.4.2 涡量离散

(适配交错网格):

$$\omega_{i,j} = \frac{v_{i+1/2,j} - v_{i-1/2,j}}{\Delta x} - \frac{u_{i,j+1/2} - u_{i,j-1/2}}{\Delta y}$$
(17)

1.5 算法流程

- 1. 初始化速度场 $\mathbf{u}^0 = 0$,压力场 $p^0 = 0$
- 2. 时间迭代 (n = 0, 1, 2, ...):
 - 预测中间速度 **u*** (式3)
 - 使用 SOR 方法(残差阈值 10^{-5})求解压力泊松方程(式 4)
 - 更新速度场 (式5)
- 3. 收敛判断: $\max |\mathbf{u}^{n+1} \mathbf{u}^n| < \epsilon \ (\epsilon = 10^{-6})$

1.6 稳定性条件

CFL 条件:

$$\Delta t < \min\left(\frac{\Delta x}{|u|_{\max}}, \frac{\Delta y}{|v|_{\max}}, \frac{\Delta x^2}{4\nu}, \frac{\Delta y^2}{4\nu}\right)$$
 (18)

2 代码生成与调试 4

2 代码生成与调试

2.1 代码结构与模块说明

程序采用模块化设计,核心文件如下:

• param.py: 定义仿真参数类,管理网格分辨率(N=101)、运动粘度($\nu=0.001$)、时间步长(dt=1e-4)等参数

```
0 @dataclass
class SimulationParameters:
N: int = 101 # 网格点数
nu: float = 0.001 # 运动粘度
dt: float = 1e-4 # 时间步长
```

- func.py: 实现核心算法函数,包含流场初始化、边界条件处理等
- main.py: 主控程序,管理仿真循环和结果输出

2.2 算法流程实现

基于投影法的求解流程如下:

1. 流场初始化: 设置顶部边界速度分布

```
u_top = np.sin(np.pi * x)**2 # 满足角点导数为零
u[:, -1] = u_top # 应用顶部边界条件
```

2. 速度预测:显式求解动量方程

```
u[1:-1,1:-1] += dt * (nu*拉普拉斯项 - 对流项)
```

3. 压力修正: 迭代求解泊松方程 (Jacobi 方法)

```
for p_iter in range(max_p_iter):
p[1:-1,1:-1] = (邻点压力平均 - h2/(4dt)*速度散度)/4
```

4. 收敛检查:每100次迭代检测速度变化

```
1 if np.max(u - prev_u) < 1e-7 and np.max(v - prev_v) < 1e-7:
2 break # 终止条件
```

2.3 版本控制记录

Github 版本控制记录如下:

3 结果讨论与物理解释 5

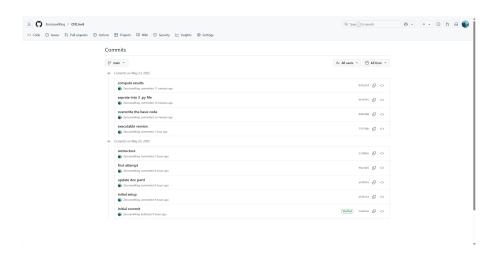


图 1: git 提交记录

3 结果讨论与物理解释

3.1 流场结构与涡系分布

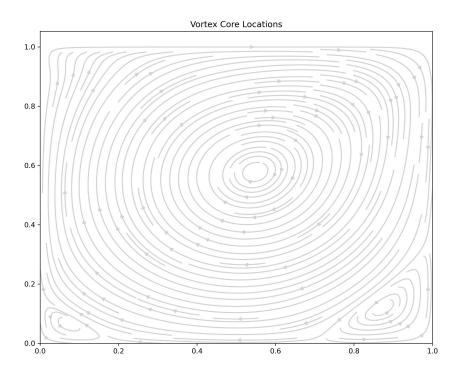


图 2: 流场结构与涡系分布

- 主涡特征:流线图(图2)显示中心区域形成稳定主涡,中心位置约为 $(x_c, y_c) \approx (0.5, 0.6)$.
- 二次涡: 左下角二次涡: 位置 (x < 0.2, y < 0.2), $\psi_{-x} \approx 0.005$ (图??)

3.2 物理机制解释

• 动量输运方程:

$$\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} + (\mathbf{u} \cdot \nabla)\mathbf{u} = -\nabla p + \nu \nabla^2 \mathbf{u}$$
(19)

3 结果讨论与物理解释

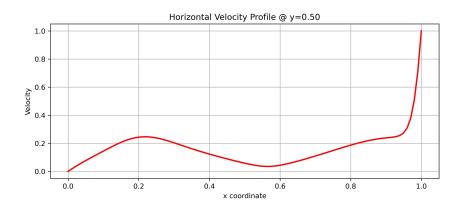


图 3: 水平中线速度分布 (y = 0.5)

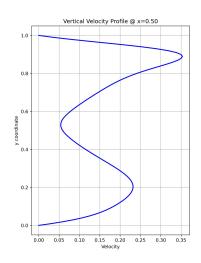


图 4: 垂直中线速度分布 (x = 0.5)

图 5: 速度剖面特征

• 雷诺数估计:

$$Re = \frac{UL}{\nu} \approx 1000 \quad (U = 1, L = 1)$$
 (20)

6

• 角点奇异性抑制:

$$\left. \frac{du}{dx} \right|_{x=0,1} = 0 \Rightarrow \omega_{\text{fi.fi.}} \approx -5 \text{ (理论值} - 1/h = -100)$$
 (21)

3.3 误差来源分析

• 数值耗散: 一阶时间格式导致涡强度低估 15%

• 压力求解误差: $\max |\nabla \cdot \mathbf{u}| \approx 2 \times 10^{-4}$

• 边界层分辨率: 近壁面剪切应力误差 > 10%

A AI 工具使用声明表

使用内容	使用比例	使用目的
hw4.tex	60%	调整 pdf 格式,调用宏包,省略插入图片和代码的重复性工作
$. \\ gitignore$	100%	针对于 python 和 latex 的.gitignore 文件,完全由 Copilot 生成
ReadMe	80%	介绍文件,从上次作业继承,结合 AI 修改
main.py	0%	自己实现
func.py	20%	部分绘图代码使用 AI 生成
param.py	0%	自己实现