

# 大作业1： 图像扭曲变形

- 目标： 编写图像扭曲变形程序，可以对图像进行扭曲变形。

# 扭曲变形方式

必做：

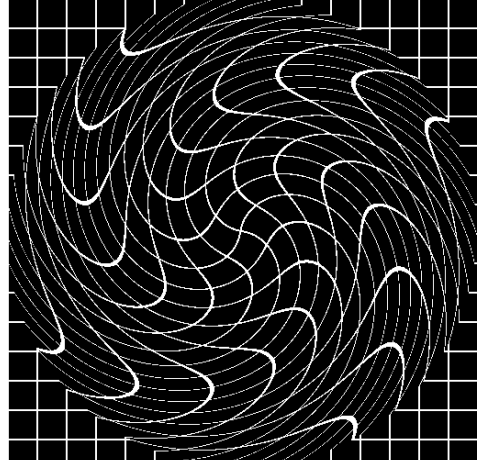
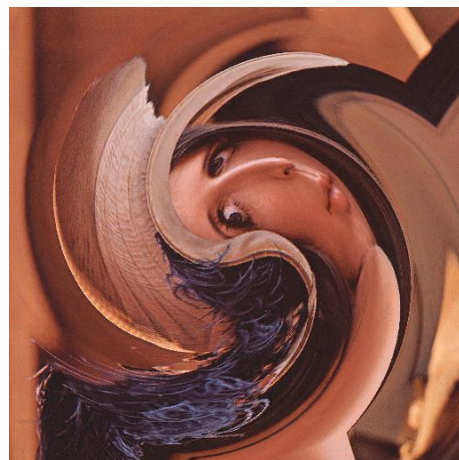
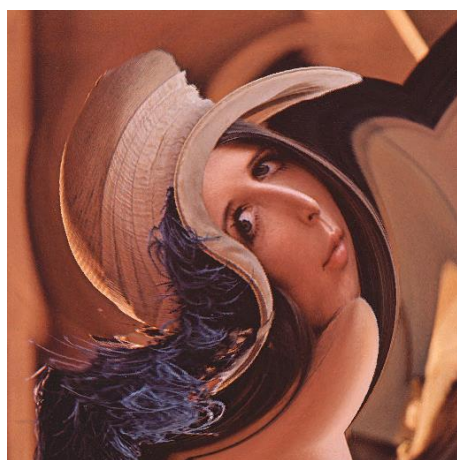
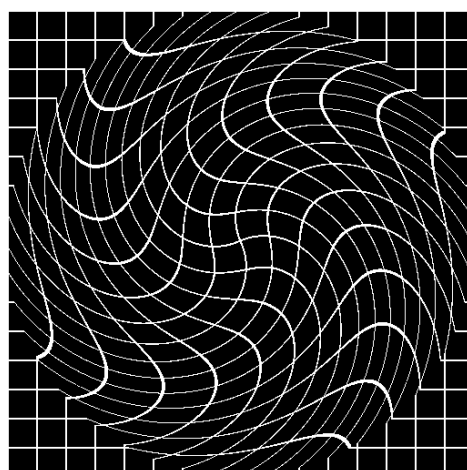
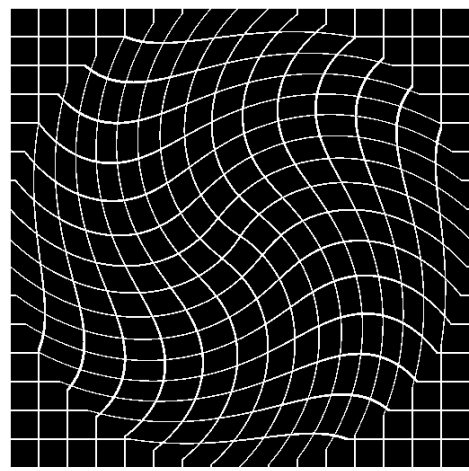
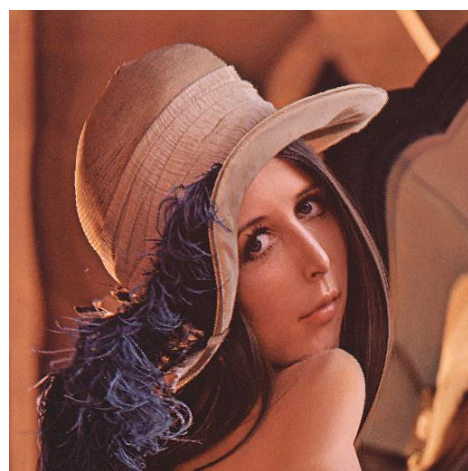
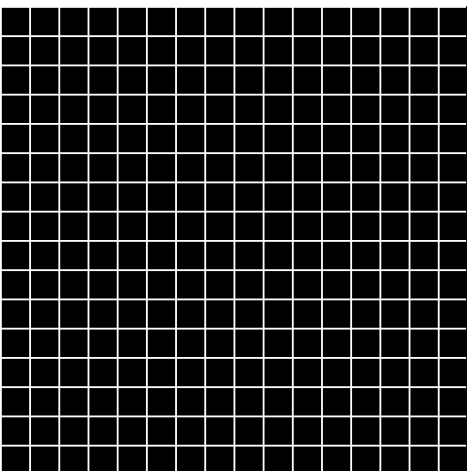
1. 旋转扭曲

2. 水波纹扭曲

选做：

1. B样条变形

# 旋转扭曲



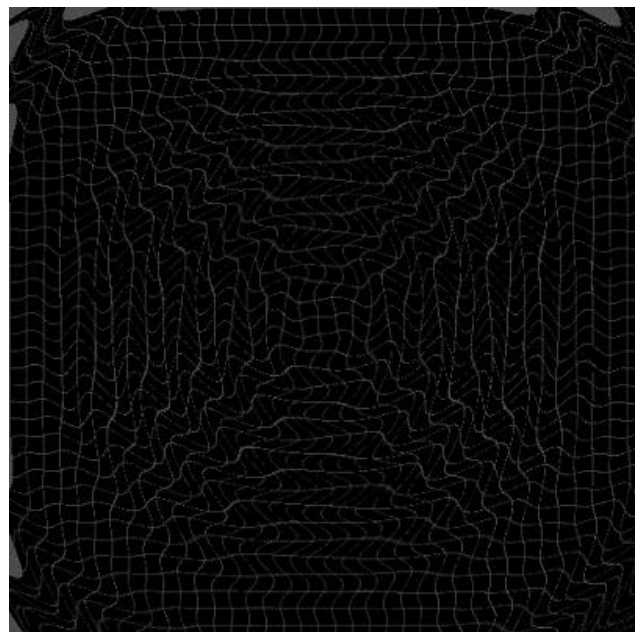
旋转扭曲主要是利用距离中心点距离不同，旋转角度不同来扭曲图像。具体变换公式为：

$\alpha, r$ 为原始坐标 $(x^*, y^*)$ 的极坐标表示，  
 $row$ 为最大旋转半径，  
 $\theta$ 为旋转角度：

$$x = r * \frac{\cos\left(\alpha + \theta * \frac{(row - r)}{row}\right)}{2}$$
$$y = r * \frac{\sin\left(\alpha + \theta * \frac{(row - r)}{row}\right)}{2}$$



# 水波纹扭曲



水波纹主要是利用正弦变换近似实现，具体的变换公示为：

$\alpha, r$ 为原始坐标 $(x^*, y^*)$ 的极坐标表示

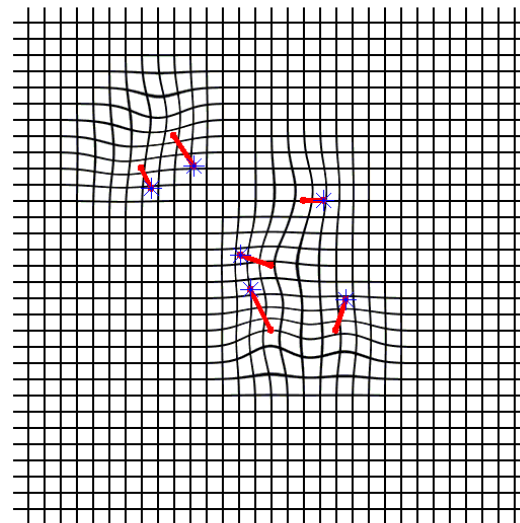
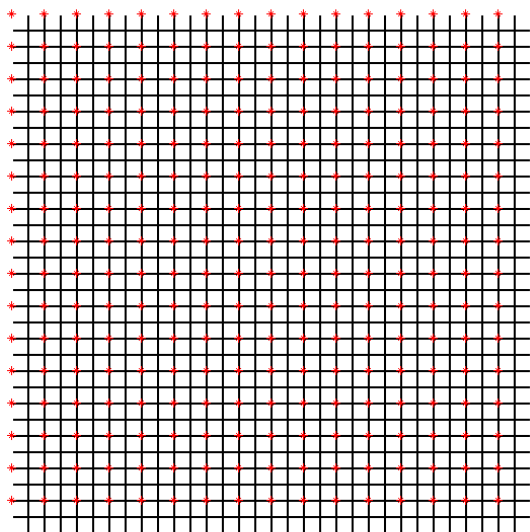
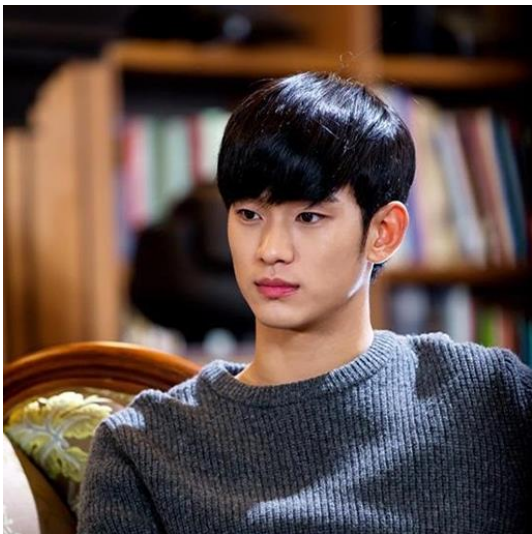
$\rho, \phi$ 为水波纹参数

$R$ 是最大变换范围

$$x = r * \sin \left( \alpha + \sin \left( \frac{r}{R} * \rho + \phi \right) \right) + R$$

$$y = r * \cos \left( \alpha + \sin \left( \frac{r}{R} * \rho + \phi \right) \right) + R$$

# B样条变形



# B样条变形及插值

- 详见后面



# 作业要求

- 提交程序源代码、执行码以及实验报告（包括：变形函数的选取与设计，使用插值方法的介绍与分析，程序框图，实验结果及分析等）。

## 注意：

- 1。建议程序用VC编写，详见大作业要求；
- 2。可参考本书讲授方法，也可采用其它方法；
- 3。自行编写全部算法，图像读写函数可使用现成的；
- 4。鼓励创新，严禁抄袭。

截止时间：2017-11-15

# 插值方法

- 最近邻插值
- 双线性插值 (**bilinear**)

$$f(i+u, j+v) = \begin{bmatrix} 1-u & u \end{bmatrix} \begin{bmatrix} f(i, j) & f(i, j+1) \\ f(i+1, j) & f(i+1, j+1) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1-v \\ v \end{bmatrix}$$

- 双三次插值 (**bicubic**)

$$f(i+u, j+v) = ABC^T$$

$$A = \begin{bmatrix} S(u+1) & S(u) & S(u-1) & S(u-2) \end{bmatrix}$$

$$C = \begin{bmatrix} S(v+1) & S(v) & S(v-1) & S(v-2) \end{bmatrix}$$

$$B = f(i-1:i+2, j-1:j+2)$$

其中 $S(x)$ 为三次插值核函数，可由如下式子近似：

$$S(x) = \begin{cases} 1-2|x|^2+|x|^3 & |x| \leq 1 \\ 4-8|x|+5|x|^2-|x|^3 & 1 < |x| < 2 \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

# B样条曲线

给定  $m+n+1$  个平面或空间顶点  $P_i (i=0, 1, \dots, m+n)$ ,  
称  $n$  次参数曲线段 :

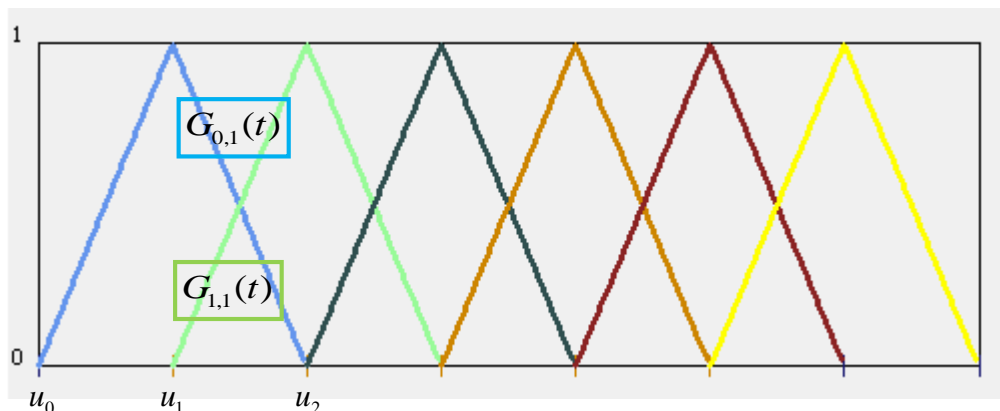
$$P_{k,n}(t) = \sum_{i=0}^n P_{i+k} G_{i,n}(t), \quad t \in [0,1]$$

为第  $k$  段  $n$  次 B 样条曲线段 ( $k=0, 1, \dots, m$ ), 这些曲线段的全体称为  $n$  次 B 样条曲线, 其顶点  $P_i (i=0, 1, \dots, n+m)$  所组成的多边形称为 B 样条曲线的特征多边形。

其中,  $G_{i,n}(t)$  称为基函数。

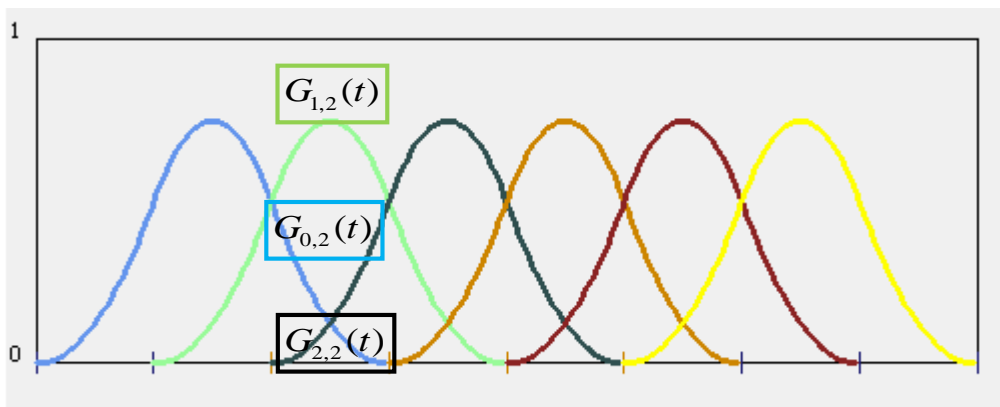
# B样条基函数

$G_{i,p}(t)$  仅在区间  $[u_i, u_{i+p+1})$  上非零。



一次B 样条曲线的基函数

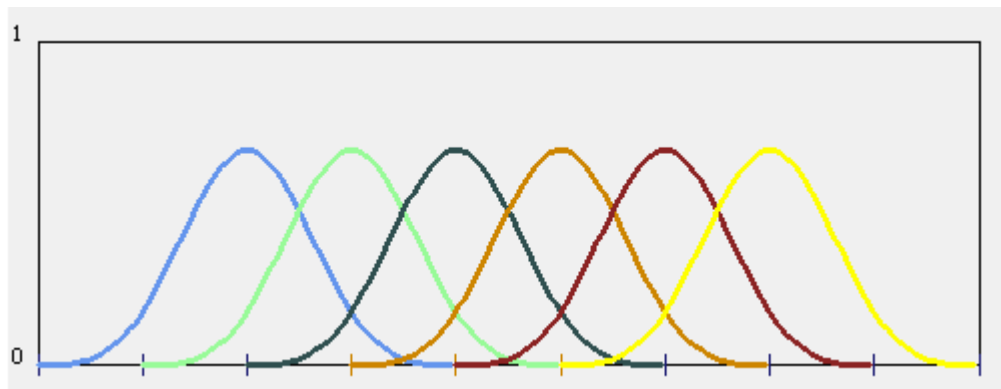
$$\begin{cases} G_{0,1}(t) = 1-t \\ G_{1,1}(t) = t \end{cases}, t \in [0,1]$$



二次B 样条曲线的基函数

$$\begin{cases} G_{0,2}(t) = \frac{1}{2}(t-1)^2 \\ G_{1,2}(t) = \frac{1}{2}(-2t^2 + 2t + 1) \\ G_{2,2}(t) = \frac{1}{2}t^2 \end{cases}, t \in [0,1]$$

# B样条基函数



三次B 样条曲线的基函数

$$\begin{cases} G_{0,3}(t) = \frac{1}{6} (-t^3 + 3t^2 - 3t + 1), \\ G_{1,3}(t) = \frac{1}{6} (3t^3 - 6t^2 + 4), \\ G_{2,3}(t) = \frac{1}{6} (-3t^3 + 3t^2 + 3t + 1), \\ G_{3,3}(t) = \frac{1}{6} t^3, \end{cases} \quad t \in [0, 1]$$



# 移动控制点

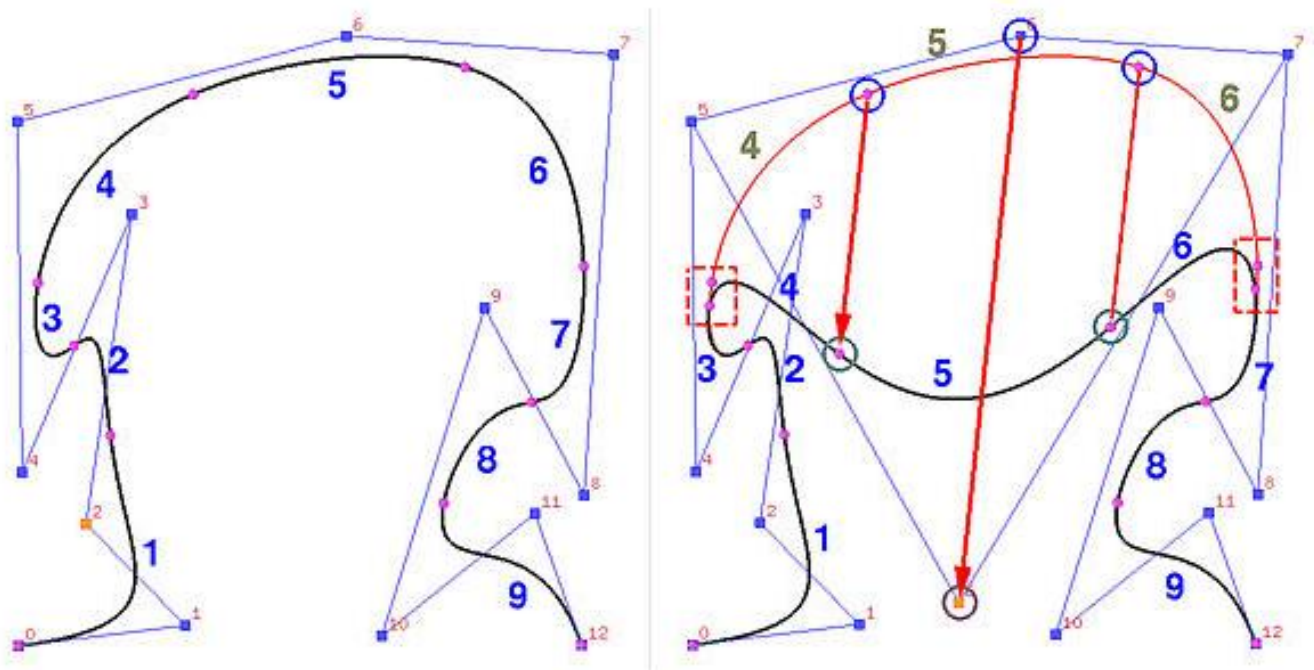
假设 $C(t)$ 是一段 $n$ 次B样条曲线  $C(t) = \sum_{i=0}^n P_i G_{i,n}(t), \quad t \in [0,1]$

设控制点  $P_i$  被移动到新的位置  $P_i + \mathbf{v}$ , 则新曲线为

$$\begin{aligned} D(t) &= \sum_{i=0}^{k-1} P_i G_{i,n}(t) + (P_i + \mathbf{v}) G_{k,n}(t) + \sum_{i=k+1}^n P_i G_{i,n}(t) \\ &= \sum_{i=0}^n P_i G_{i,n}(t) + \mathbf{v} G_{k,n}(t) \\ &= C(t) + \mathbf{v} G_{k,n}(t) \end{aligned}$$

可见, 只在  $G_{k,n}(t)$  不为零的区间内曲线改变了, 其他部分曲线没有改变。

# 示意图



# 求解——以三次B样条为例

假设控制点  $P_i$  移动了  $\Delta P_i$ ，区间长度  $u_{j+1} - u_j = N_x$ ，则点  $x$  处的位移为

$$v(x) = \sum_{l=0}^3 G_{l,3}(u) \Delta P_{i+l}$$

$$\text{其中 } u = \frac{x}{N_x} - \left\lfloor \frac{x}{N_x} \right\rfloor, i = \left\lfloor \frac{x}{N_x} \right\rfloor - 1$$

类似的，对于二维图像可以得到每个位置处的位移（坐标映射）

$$v_x(x, y) = \sum_{l=0}^3 \sum_{m=0}^3 G_{l,3}(u) G_{m,3}(v) \Delta P_{y(i+l, j+m)}$$

$$v_y(x, y) = \sum_{l=0}^3 \sum_{m=0}^3 G_{l,3}(u) G_{m,3}(v) \Delta P_{x(i+l, j+m)}$$