

## 1. 所遇问题

- UHF桌面发卡器使用了自制的双口USB线，连接上去驱动也能正常安装，但是在智慧城市客户端总是显示连接失败，请插拔。其实仔细想想，我们不论是使用四输入模拟量采集器或者是数字量ADAM4150时都是要指定COM口的，但发卡器我还确实没有设置串口。于是翻到PcStoreClient配置文件（C:\Program Files (x86)\北京新大陆时代教育有限公司\智慧城市工程应用系统\PcStoreClient）一看，果然写了一个发卡器的指定COM口，于是将其连接上电脑并改COM口为COM11，果然就可以用了。不干胶高频标签用于商品入库时，购物结算时将标签放置中距离高频读写器上即可读取到数据。

```
<!--=====智慧城市(商超)版本的修改时间在2015.1.28以后的配置以下信息即可=====-->
<!--收根RFID Com口、端口-->
<add key="DoorAntennaIp" value="COM4"/>
<add key="DoorAntennaPort" value="3841"/>

<!--桌面超高频USB模拟成COM口-->
<add key="SRR1100U" value="COM11"/>
```

- 做国赛2016 09任务二题1时，有一个长按的判断，百思不得其解，3.16号时只是做了个简单的判断，但只是一次性的，再次点灯需要复位。参考资料后又尝试优化两次，还是失败。17号早上再去写，很快就有思路了。只是简单的使用了一个标志位、continue关键词和等到长按按键松开再复位标志位。代码见每日实训文件夹。

## 2. 解决方案

## 3. 参考代码

### a. 国赛2016 09题1

```
1 #include "ioCC2530.h"
2
3 #define SW1 (P1_2)
4 #define D3 (P1_0)
5 #define D4 (P1_1)
6 #define D5 (P1_3)
7 #define D6 (P1_4)
8
9 unsigned char flag = 0;
10
11 void delay(unsigned int time)
12 {
13     unsigned int i;
14     unsigned char j;
15     for(i=0;i<time;i++)
16         for(j=0;j<240;j++)
17             {
18                 asm("NOP");
19                 asm("NOP");
20                 asm("NOP");
21             }
22 }
23
24 void init(void)
25 {
26     P1SEL &= ~0x1F;
27     P1DIR |= 0x1B;
28     P1DIR &= ~0x04;
29     D5 = 0;
30     D6 = 0;
31     D3 = 0;
32     D4 = 0;
33 }
34
35 void main(void)
36 {
37     init();
38
39     D5 = 1;
40     delay(1000);
41     D5 = 0;
42     delay(1000);
43     D5 = 1;
```

```

40 delay(1000);
41 D5 = 0;
42 delay(1000);
43 D5 = 1;
44
45 while(1)
46 {
47     if(SW1 == 0)
48     {
49         delay(100);
50         if(SW1 == 0 && flag == 0) //加了一个标志位 判断之前是否长按
51         {
52             D5 = 1;
53             delay(1000);
54             D5 = 0;
55             delay(1000);
56             D5 = 1;
57
58             if(SW1 == 0)
59             {
60                 D5 = 0;
61                 D6 = 0;
62                 D3 = 0;
63                 D4 = 0;
64                 flag = 1; //长按标志位
65                 continue;
66             }
67
68             D6 = 1;
69             delay(1000);
70             D6 = 0;
71             delay(1000);
72             D6 = 1;
73
74             D3 = 1;
75             delay(1000);
76             D3 = 0;
77             delay(1000);
78             D3 = 1;
79
80             D4 = 1;
81             delay(1000);
82             D4 = 0;
83             delay(1000);
84             D4 = 1;
85         }
86         while(SW1) //精巧的设计 等待长按按键松开
87             flag = 0; //松开按键时 将长按标志位复位
88     }
89 }
90
91 }

```

b. 国赛2016 09题3

i. Coord1

```

542 void uartRxCB( uint8 port, uint8 event )
543 {
544     uint8 pBuf[RX_BUF_LEN+10];
545     uint16 cmd;
546     uint16 len=0, len1;
547     if ( event != HAL_UART_TX_EMPTY )
548     {
549         len1=1;
550         while(len1)
551         {
552             len1 = HalUARTRead( HAL_UART_PORT_0, pBuf+len, RX_BUF_LEN );
553             len+=len1;
554             if(len>255)
555                 break;
556             MicroWait (5000);
557         }
558         if(len>255)
559             len=255;
560         if ( len>0 )

```

```

557     }
558     if(len>255)
559         len=255;
560     if ( len>0 )
561     {
562         //HalUARTWrite(HAL_UART_PORT_0, pBuf, len); //测试成功
563         if(pBuf[0] == 0xFE && pBuf[1] == 0x02)
564         {
565             uint8 datas[2] = " ";
566             datas[0] = 'X';
567             datas[1] = pBuf[3]; //将继电器开关状态发送出去
568             zb_SendZigbeeDatas(datas,2);
569         }
570     }
571 }
572
573 /*****
574  * @fn          channel_panid_init
575  *
576  * @brief       对信道和PANID判断并设置
577  *
578  * @param       none
579  *
580  * @return      none
581  */
582 void ChannelPanidInit (void)
583 {
584     /* user code start */
585     uint8 panid[2];
586     uint8 channel = 11;
587     zb_Readpanid(panid);
588     if(panid[0] != 0x87 || panid[1] != 0x80 || channel != zb_Readchannel())
589     {
590         panid[0] = 0x87;
591         panid[1] = 0x80;
592         zb_Writepanid(panid);
593         zb_Writechannel(channel);
594         zb_SystemReset();
595     }
596     /* user code end */
597 }

```

ii. Enddev1 ( 设置信道代码参见上 )

```

601 static void sendDummyReport(void)
602 {
603     /* user code start */
604     uint8 status[11];
605     uint16 temp,hum;
606     get_wendu_shidu(&temp,&hum);
607     status[0] = 'W';
608     status[1] = temp;
609     status[2] = hum;
610     zb_SendZigbeeDatas(status,11); //datas[] lenth
611     /* user code end*/
612 }

```

iii. Enddev2 ( 设置信道代码参见上 )

```

600 static void sendDummyReport(void)
601 {
602     /* user code start */
603     uint8 status[2];
604     int16 ad = get_guangdian_ad();
605     status[0] = 'G';
606     status[1] = ad;
607     zb_SendZigbeeDatas(status,2); //datas[] lenth
608     /* user code end*/
609 }

```

iv. Enddev3 ( 设置信道代码参见上 )

v. sapi

```

773     pMSGpkt = (afIncomingMSGPacket_t *) pMsg;
774     SAPI_ReceiveDataIndication( pMSGpkt->srcAddr.addr.shortAddr, pMSGpkt->clusterId,
775                               pMSGpkt->cmd.DataLength, pMSGpkt->cmd.Data);
776     /* user code start */
777     uint8 Buf[3] = " ";
778     uint8 information[5] = {0xFE,0x00,0x00,0x00,0x00};
779     osal_memcpy(Buf,pMSGpkt->cmd.Data,3);
780     if(Buf[0] == 'W')

```

```

777     uint8 Buf[3] = " ";
778     uint8 information[5] = {0xFE, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00};
779     osal_memcpy(Buf, pMSGpkt->cmd.Data, 3);
780     if(Buf[0] == 'W')
781     {
782         information[1] = 0x03;
783         information[2] = 0x31;
784         information[3] = Buf[1];
785         information[4] = Buf[2];
786         HalUARTWrite(HAL_UART_PORT_0, information, 5);
787     }
788     if(Buf[0] == 'G')
789     {
790         information[1] = 0x02;
791         information[2] = 0x30;
792         information[3] = Buf[1];
793         HalUARTWrite(HAL_UART_PORT_0, information, 4);
794     }
795     if(Buf[0] == 'X')
796     {
797         if(Buf[1] == 0x01) //判断上位机命令
798             set_relay(1);
799         if(Buf[1] == 0x00)
800             set_relay(0);
801     }
802     /* user code end */

```