# Chapter 32: 1-形式

#### #DifferentialGeometry

在这一章中,我们要开始使用严格的数学语言介绍一种强大的计算方法——微分形式的外微积分,简称为微分形式。

# 1-形式的定义和例子

用自然语言来讲,1-形式是输入一个向量的线性实值函数,这里的"1-"代表这个函数接受一个向量作为输入,因此(我们后面会看到)它是一种特别简单的张量。也有人将1-形式称为协变矢量。更确切地说,如果  $\omega$  是一个 1-形式,那么它满足:

$$\omega(k_1v_1+k_2v_2)=k_1\omega(v_1)+k_2\omega(v_2)$$

1-形式需要用它对向量的作用来定义,我们称两个 1-形式相等,当且仅当它们对所有向量的作用都相同。我们也可以通过 1-形式对向量的作用定义它们的加法:

$$(\omega + \phi)(v) = \omega(v) + \phi(v)$$

以及 1-形式的数乘:

$$(k\omega)(v) = k(\omega(v))$$

因此,我们发现 1-形式的集合对于其加法和数乘运算也是封闭的,因此 1-形式也就构成了向量空间。我们称这个向量空间是原始向量空间的对偶空间。我们可以认为向量空间与 1-形式空间也是对偶的,我们将向量 v 看作用一个作用于 1-形式  $\omega$  的函数:

$$v(\omega) = \omega(v)$$

向量 v 和 1-形式  $\omega$  的相互作用可以表示为  $\langle \omega, v \rangle$  ,有时称为向量和 1-形式的缩并。由此我们可以得到向量也是一个接受 1-形式的线性函数 :

$$v(\omega + \phi) = v(\omega) + v(\phi)$$

以及

$$v(k\omega)=k\omega(v)=kv(\omega)$$

我们用  $T_p$  表示 p 处向量组成的空间,自然也可以定义出 p 处的 1-形式构成的空间。 在每个点 p 处定义一个向量  $v_p$ ,我们就得到了向量场;在每个点 p 处定义一个 1-形式  $\omega_p$ ,我们就得到了 1-形式场!

1-形式有很多例子:在重力场中,当沿着向量 v 移动重物时,令  $\omega(v)$  代表克服重力做的功,它就是一个 1-形式。下图中我们展示了这种 1-形式的可视化——我们将其展示为平面的堆积:

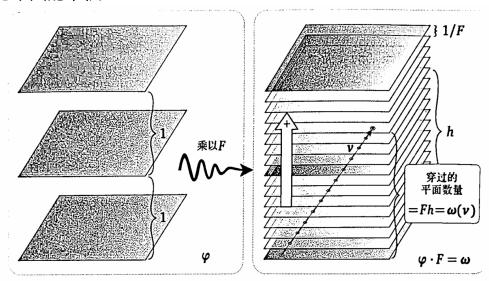


图 32-3 1-形式的可视化. 右图是一摞平面,它们表示引力功的 1-形式  $\omega$ ,其间距为 1/F,方向向上. 因此  $\omega(\nu)$  可以表示为  $\nu$  所穿过的(带符号的)平面数量. 左图是单位间距 1-形式的  $\varphi$ . 当它乘以 F 时,其平面的密度增加 F 倍,它们的间距缩小到 1/F,产生  $\varphi \cdot F = \omega$ 

这种可视化的方法适用于任意 1-形式: 在点 p 处,代表 1-形式的曲面 S 的切向量满足  $\omega(v_p)=0$ ,这被称为  $\omega$  的核。在 n 维空间中, $\omega$  的核是 n-1 维的。

#### 接下来我们看看等高线地形图:

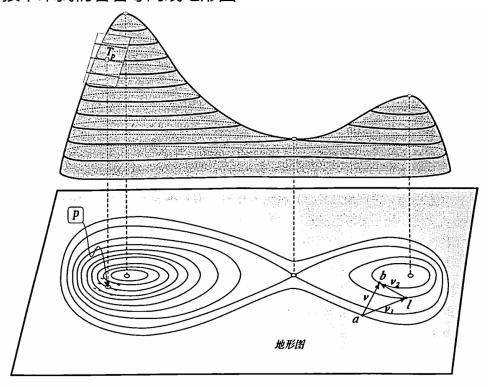


图 32-4 梯度 1-形式与地形图. 当我们不断放大曲面地形图中点 p 周围的小区域时,等高线看起来越来越直,间距越来越均匀. 最终,它们成了地形图上点 p 的切平面  $T_p$  的代表,后者的地形图是对梯度 1-形式  $\zeta$  的描绘

我们设 v 是从 a 点出发到 b 点的向量,定义  $\eta(v)$  是穿过的等高线的数目和等高线高度 差  $\delta h$  的乘积,容易发现  $\eta(v)$  满足  $\eta(v_1)+\eta(v_2)=\eta(v_1+v_2)$ ,但是不满足  $\eta(kv)=k\eta(v)$ ,换言之, $\eta(v)$  取决于将 v 放在哪里。一个直观的观察是:如果我们将  $\eta$  只作用于某一点附近的长度极短的向量,那么两个条件都被满足!为了将这一定义 推广到全曲面,我们定义  $\xi_p(v)$  是 v 在 p 点的切平面中穿过的等高线的数目与间隔的 乘积,这样我们实际上获得了 1-形式场  $\xi_p$ ,这个场称为 h(x,y) 的梯度。

除此之外, 行向量、左矢都是 1-形式的例子。

## 1-形式的基底与分量

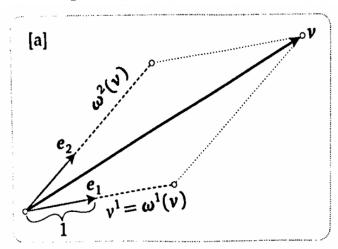
考虑 n 维流形上的点 p,我们选择切空间  $T_p$  的一个基底  $\{e_j\}$ ,我们就可以将任意一个向量写成:

$$v=v^je_j$$

注意我们不假设  $\{e_j\}$  是互相正交的。我们有一种自然的方法将  $\{e_j\}$  与  $T_p^\star$  的一组基底  $\{\omega^i\}$  联系起来:

$$\omega^i(v) = v^i \quad or \quad \omega^i(e_j) = \delta^i_j$$

注意: 我们不能说  $\omega^1$  是  $e_1$  的对偶,  $\omega^2$  是  $e_2$  的对偶, 这里可以看下面两幅图: 我们改变了  $e_2$ , 这不仅使得  $\omega^2$  改变了, 还使得  $\omega^1$  改变了:



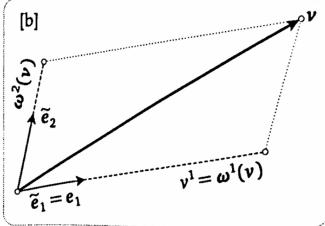


图 32-6 [a] 第一个基底 1-形式  $\{\omega^1\}$  选出了  $\nu$  的第一个分量;同样,第二个基底 1-形式  $\{\omega^2\}$  选出了第二个分量. [b] 用与前面同样的  $\tilde{e}_1$ ,仅改变  $\tilde{e}_2$  就会引起两个基底 1-形式改变

接下来我们定义 1-形式的分量: 考虑一个 1-形式  $\phi$  作用在矢量 v:

$$\phi(v) = \phi(v^j e_j) = v^j \phi(e_j) = \omega^j(v) \phi(e_j)$$

我们将实数  $\phi_j = \phi(e_j)$  称为 1-形式  $\phi$  的分量。观察一下:1-形式的基  $\omega^j$  负责将相匹配的  $e_j$  映射到 1,而 1-形式的分量负责(数)乘在基底前面,从而决定  $\omega^j$  将  $e_j$  映射的结果扩大几倍,我们现在有:

$$\phi(v) = \phi_j \omega^j(v) \Rightarrow \phi = \phi_j \omega^j = \phi(e_j) \omega^j$$

### 其他例子和解释

例子:梯度是1-形式

在向量微积分中,  $\mathbb{R}^2$  中函数 f 的梯度被定义为:

$$abla f = egin{bmatrix} \partial_x \ \partial_y \end{bmatrix} f$$

它有性质:  $\nabla f$  指向 f 增大最快的方向,它的大小  $|\nabla f|$  等于我们沿着这个方向移动 f 时的最大增加率。这很容易证明: 设  $e_1,e_2$  是沿着 (x,y) 轴的正焦急地,考虑沿着短向量  $v=\delta x^1e_1+\delta x^2e_2$  移动时 f 的变化,那么显然有:

$$\delta f = (
abla f) \cdot v = (\partial_x f) dx + (\partial_y f) dy$$

我们还可以定义出方向导数:

$$|
abla_{\hat{v}}f|=rac{\mathrm{d}f}{\mathrm{d}s}=|
abla f|\cos heta$$

我们现在要说明 df 是一个 1-形式,它显然也是由对向量的作用定义的:

$$\mathbf{d}f(v) = 
abla_v f$$

这里加粗的算子 d 称为外导数, 我们验证一下:

$$(\mathbf{d}f)(v_1+v_2) = 
abla_{v_1}f + 
abla_{v_2}f = \mathbf{d}f(v_1) + \mathbf{d}f(v_2) \quad (\mathbf{d}f)(kv) = k\mathbf{d}f(v)$$

由于  $\nabla_{x}$  服从乘法规则,因此外导数算子  $\mathbf{d}$  也服从乘法规则。

我们现在给出 1-形式的笛卡尔基(一组像  $e_x, e_y, e_z$  一样的正交基)。考虑  $\mathbf{d}x$  作用在向量 v 上的效果:

$$(\mathbf{d}x)v = 
abla_{v^1e_1 + v^2e_2}x + (v^1
abla_{e_1} + v^2
abla_{e_2})x = v^1$$

在推导中已经使用了  $e_1$ ,  $e_2$  是笛卡尔基底的事实。我们发现  $\mathbf{d}x$  作用在 v 上时只筛选出了 v 的第一个分量, $\mathbf{d}y$  也是同理。这意味着  $\mathbf{d}x$ ,  $\mathbf{d}y$  是与  $\{e_1,e_2\}$  对偶的一组基。从可视化的角度来看,1-形式  $\mathbf{d}x$  被可视化为垂直于 x 轴的平面族。我们显然有:

$$(\mathbf{d}x^i)e_j=\delta^i_j$$

因此,我们将  $\{\mathbf{d}x^j\}$  称为笛卡尔基。那么,我们就可以将梯度这一 1-形式分解到笛卡尔基上:

$$\mathbf{d}f = [(\mathbf{d}f)e_j]dx^j = [\partial_{x^j}f]dx^j$$

这个梯度的表达式在写法上与经典形式是相同的,然而,我们已经赋予了它全新的意义。此外,前面我们从地形图中得到的 1-形式就是这里的梯度。

### 可视化: 1-形式加法的几何意义

之前,我们总是使用平面族来可视化 1-形式,我们已经知道了 1-形式的数乘在可视化上对应的变化是平面族疏密的变化,那么 1-形式的加法代表了什么?如图所示,我们将  $2\mathbf{d}x$  和  $\mathbf{d}y$  的平行直线束叠加起来,形成新的直线束,这就是 1-形式加法的可视化。

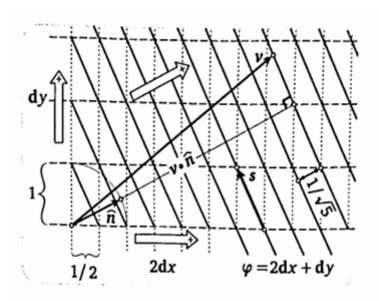


图 32-9 1-形式的几何加法. 将两个 1-形式 2dx 和 dy 相加,即将它们的平行直线束叠加起来,然后将得到的交点连接起来创建 φ = 2dx + dy 的平行直线束

完成这个证明的方式多种多样,例如: 1) 计算新的 1-形式  $\tilde{\phi}$  作用在任意向量上的值; 2) 考察  $\tilde{\phi}$  的核。