

Day 3-1.

## 经典力学·补充

在我们正式开始学习第 3 个部分（力学）之前，我们先补充一些经典力学的知识。涉及到有元胞的密度的，每个细胞都有一个自由度。这对应于  $\phi_a(x, t)$ 。

类似地，在力学中，我们认为场的拉伸量是  $\delta\phi_a(x, t)$ ，和其时空间  $\partial\phi_a$  的区别。即： $S = \int d^4x \Omega(\phi_a, \partial\phi_a)$ 。 $\Omega(\cdot, \cdot)$  称为拉伸密度。

我们可以通过多场论中的运动方程：场的拉伸量  $\delta\phi_a$ 、场的时空间  $\partial\phi_a$  和  $S = \int d^4x \Omega(\phi_a, \partial\phi_a)$ 。这与经典力学一样，通过  $\delta S = \delta(\Omega(\phi_a, \partial\phi_a)) = \partial_\mu(\Omega(\phi_a, \partial\phi_a))$ 。

其中  $\delta\phi_a$  与  $\partial\phi_a = \delta(\partial\phi_a)$  等效的作用量：

$$\delta S = \int d^4x \cdot \delta S = \int d^4x \cdot \left[ \frac{\partial \Omega}{\partial \phi_a} \delta\phi_a + \frac{\partial \Omega}{\partial (\partial\phi_a)} \delta(\partial\phi_a) \right] \quad \text{将 } \delta\phi_a \text{ 代入利用 } \delta(\partial\phi_a) \text{ 的表达式。}$$

$$\begin{aligned} \text{将 } \delta\phi_a \text{ 代入表达式。} \\ \delta S &= \int d^4x \cdot \left[ \frac{\partial \Omega}{\partial \phi_a} \delta\phi_a + \frac{\partial \Omega}{\partial (\partial\phi_a)} \partial_\mu \delta\phi_a \right]. \end{aligned}$$

$$= \int d^4x \cdot \left[ \frac{\partial \Omega}{\partial \phi_a} \delta\phi_a - \partial_\mu \left( \frac{\partial \Omega}{\partial (\partial\phi_a)} \delta\phi_a \right) - \delta\phi_a \partial_\mu \left( \frac{\partial \Omega}{\partial (\partial\phi_a)} \right) \right] \quad \text{认为 } \phi_a \text{ 在空间四维上变化为 } 0.$$

$$= \int d^4x \cdot \left[ \frac{\partial \Omega}{\partial \phi_a} \delta\phi_a - \partial_\mu \left( \frac{\partial \Omega}{\partial (\partial\phi_a)} \right) \delta\phi_a \right] = 0.$$

从而立刻推出  $\delta\phi_a$  的 Euler-Lagrange 方程： $\frac{\partial \Omega}{\partial \phi_a} - \partial_\mu \left( \frac{\partial \Omega}{\partial (\partial\phi_a)} \right) = 0$ 。

引入差别的时空间密度  $\pi_a(x, t) = \frac{\partial \Omega(\phi_a, \partial\phi_a)}{\partial \dot{\phi}_a} = \frac{\partial \Omega}{\partial \dot{\phi}_a}(\phi_a, \dot{\phi}_a, \partial\phi_a)$ 。原则上， $\dot{\phi}_a$  可以是任意的，从而写成  $\dot{\phi}_a = \dot{\phi}_a(\pi_a, \phi_a, \partial\phi_a)$ 。这种子代数的时空间密度和时空间密度是一样的。

从而通过强力学，我们可以进行 Legendre 变换。 $H = \int d^4x \cdot \frac{1}{2} \pi_a \cdot \dot{\phi}_a - L$ ，从而  $H$  的密度  $f_H = f_H(\phi_a, \partial\phi_a, \pi_a) = \frac{1}{2} \pi_a \dot{\phi}_a - L$ 。这里新添加了时空间密度。

从而时空间密度对三个东西 分别对  $\delta\phi_a$ 、 $\delta(\partial\phi_a)$ 、 $\delta(\pi_a)$  三个东西的影响 有多有少：

$$\begin{aligned} \delta S &= \int d^4x \delta(L) = \int d^4x \delta \left( \frac{1}{2} \pi_a \dot{\phi}_a - L \right) \\ &= \int d^4x \left( \dot{\phi}_a \delta \pi_a + \pi_a \delta \dot{\phi}_a - \frac{\partial H}{\partial \phi_a} \delta\phi_a - \frac{\partial H}{\partial \pi_a} \delta\pi_a - \frac{\partial H}{\partial (\partial\phi_a)} \delta(\partial\phi_a) \right) \end{aligned}$$

进而区分出  $\delta\phi_a$ 、 $\delta\pi_a$  两个东西的东西由出来。

$$\pi_a \delta\phi_a = \pi_a \delta \frac{1}{2} \dot{\phi}_a = \pi_a \delta \frac{1}{2} (\dot{\phi}_a) = \pi_a \frac{1}{2} \delta (\dot{\phi}_a) = \frac{1}{2} \delta (\pi_a \dot{\phi}_a) = \delta \pi_a \frac{1}{2} \pi_a.$$

$$\frac{\partial H}{\partial (\partial\phi_a)} \delta(\partial\phi_a) = \frac{\partial H}{\partial \phi_a} \delta(\partial\phi_a) = \frac{\partial}{\partial \phi_a} \left( \frac{\partial H}{\partial \dot{\phi}_a} \delta\phi_a \right) = \delta\phi_a \cdot \frac{\partial}{\partial \phi_a} \left( \frac{\partial H}{\partial \dot{\phi}_a} \right) \quad \text{引入时空间密度。我们得：} \delta S = \int d^4x \left[ \left( \phi_a - \frac{\partial H}{\partial \dot{\phi}_a} \right) \delta\phi_a - \left( \pi_a + \frac{\partial H}{\partial \phi_a} - \frac{\partial}{\partial \phi_a} \left( \frac{\partial H}{\partial \dot{\phi}_a} \right) \right) \delta\phi_a \right] = 0.$$

从而得到包含  $\delta\phi_a$  的 Hamilton 方程： $\dot{\phi}_a = \frac{\partial f_H}{\partial \pi_a}$ ， $\pi_a = -\frac{\partial f_H}{\partial \dot{\phi}_a} + \frac{\partial}{\partial \phi_a} \left( \frac{\partial f_H}{\partial \dot{\phi}_a} \right)$ 。

下面，我们用强力学中的 Noether's Theorem 来讨论对称性。不仅每一个对称性对应一个守恒律。

从 Lagrange 形式的应用上说，考虑对称性做退化变换，但没有增加新的物理量和引入一些量（刚才我们用普遍的拉格朗日量的原点 x 有伸缩，但坐标不变，所以是  $\phi_a(x) \rightarrow \phi_a(x')$ ），所以我们接着尝试一起变  $\phi_a(x) \rightarrow \phi_a(x')$ ，其中包含伸缩  $x^i \rightarrow x'^i$ 。为保证对称性我们可以只看元易小变  $\phi_a'(x') = \phi_a(x) + \delta\phi_a(x)$ 。 $x'^i = x^i + \delta x^i$ 。我们要求一个满足运动方程的系统，它应该在  $\phi_a(x) \rightarrow \phi_a'(x')$  下保持对称性，即有  $\int_{\mathcal{R}} S L = 0$ 。若记  $\delta x^i \rightarrow x'^i + \delta x^i$  仍仍有  $\int_{\mathcal{R}} S L = 0$ ，则我们得到的系统应该是对称的。我们假设改用  $\delta x^i$  中体现伸缩的变化： $d^4 x' = J d^4 x$ ， $J = \det \left( \begin{bmatrix} \frac{\partial x^i}{\partial x'^j} \end{bmatrix} \right) = \det \left( \begin{bmatrix} \delta x^i \\ \delta x^i \end{bmatrix} \right)$ ，利用此式且注意到  $\det(J+A) \approx 1 + \text{tr}(A)$ ，从而对于元易小变就有：

$$d^4 x' = (1 + \partial_\mu \delta x^\mu) d^4 x$$

$$\begin{aligned} \delta S &= \int_{\mathcal{R}} d^4 x' \bar{L}'(x') - \int_{\mathcal{R}} d^4 x \bar{L}(x) = \int_{\mathcal{R}} d^4 x (1 + \partial_\mu \delta x^\mu) \bar{L}'(x) - \int_{\mathcal{R}} d^4 x \bar{L}(x) \\ &= \int_{\mathcal{R}} d^4 x \left( \bar{L}' + \delta \bar{L} + \partial_\mu (\delta x^\mu) \right) \end{aligned}$$

为什么系统引起了变化呢？这是由  $\phi_a$ ，但应归于  $\delta \phi_a$ ，它包含了对称性： $\phi_a$  的变化引起坐标的变化，故在物场中是  $\phi_a'(x) - \phi_a(x) = \delta \phi_a(x)$ 。

特别地  $\mu \rightarrow -\mu$ ， $\bar{L}[\phi_a]$  与  $\bar{L}[\phi_a]$  互为共轭：

$$\begin{aligned} \delta \phi_a &= \phi_a'(x) - \phi_a(x) = \phi_a'(x) - \phi_a'(x) + \phi_a'(x) - \phi_a(x) \\ &= \phi_a'(x) - \phi_a(x) + \bar{\delta} \phi_a(x) \\ &= \bar{\delta} \phi_a(x) + (\partial_\mu \phi_a(x)) \delta x^\mu \approx \delta \phi_a + (\partial_\mu \phi_a(x)) \delta x^\mu \end{aligned}$$

将此反代入  $\delta \bar{L}$ ，可得到类似关系。 $\delta(\partial_\mu \phi_a(x)) = \bar{\delta}(\partial_\mu \phi_a(x)) + \partial_\mu(\bar{\delta} \phi_a(x)) \delta x^\mu$

将以上全部代入，计算作用的变动量：

$$\delta S = \int_{\mathcal{R}} d^4 x \left[ \frac{\partial \bar{L}}{\partial \dot{x}^\mu} \cdot \bar{\delta} \phi_a + (\partial_\mu \phi_a) \cdot S x^\mu \right] + \left[ \frac{\partial \bar{S}}{\partial(\partial_\mu \phi_a)} \left[ \partial_\mu(\bar{\delta} \phi_a) + \partial_\mu(\partial_\mu \phi_a) \delta x^\mu \right] + \bar{\delta} \phi_a(\partial x^\mu) \right]$$

在这里用“弱等式”。

在使用弱等式时必须注意其对称性，可以这样：

$$\delta S = \int_{\mathcal{R}} d^4 x \left[ \frac{\partial \bar{L}}{\partial \dot{x}^\mu} - \partial_\mu \left( \frac{\partial \bar{L}}{\partial(\partial_\mu \phi_a)} \right) \right] \cdot \bar{\delta} \phi_a + \partial_\mu \left[ \frac{\partial \bar{L}}{\partial(\partial_\mu \phi_a)} \bar{\delta} \phi_a + \frac{\partial \bar{S}}{\partial(\partial_\mu \phi_a)} \right] = 0$$

由于弱等式是弱等式，从而可以使用 Noether 定理，即  $\bar{J} = \frac{\partial \bar{L}}{\partial(\partial_\mu \phi_a)} \cdot \bar{\delta} \phi_a + \bar{S} x^\mu$ 。若想用其对称性，我们有  $\bar{J} \cdot \delta x^\mu = 0$ 。

将上式代入  $\delta S$ ，得：

$$0 = \int_{\mathcal{R}} d\vec{x} \partial_\mu \bar{J}^\mu = \int_{\mathcal{R}} d\vec{x} \cdot \partial_\mu \bar{j}^\mu + \int_{\mathcal{R}} d\vec{x} \partial_\mu \bar{a}^\mu j^\mu = \underbrace{\int_{\mathcal{R}} d\vec{x} j^\mu}_{\text{无物理意义}} + \int_{\mathcal{R}} \bar{j}^\mu d\vec{x} = \frac{d}{dt} \int_{\mathcal{S}} d\vec{x} j^\mu \Rightarrow \frac{d\bar{S}}{dt} = - \int_{\mathcal{S}} \bar{j}^\mu d\vec{x}$$

由于  $\bar{S}$  是非负的，因此空间是守恒的，不起作用。

举一些例子. 第一个自然是叶对称 \$x^{\mu} = x^{\nu} + a^{\mu}\$. 我们称你用叶对称的类时运动为 Poincaré 变换, 其生成元记为 \$ISO(1,3)\$. 前阵子我们学习 Lorentz 变换与弱的组合: \$\Lambda^{\mu}\_{\nu} = \Lambda^{\mu}\_{\nu} x^{\nu} + a^{\mu}\$



什么是洛伦兹变换? \$q^{\mu}(x) = q^{\mu}(x)\$. 因此自然知道拉普拉斯满足: \$Q'(x) = Q(x)\$. \$\Rightarrow \int\_{\mathbb{R}^4} dx' Q'(x') = \int\_{\mathbb{R}^4} dx Q(x)\$. 即

$$\text{拉普拉斯变换: } j^{\mu} = \frac{\partial \mathcal{S}}{\partial(\partial_{\mu} \phi_0)}, \quad \delta^{\mu} \partial_{\mu} \phi_0 + \delta^{\nu} = \left[ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_{\mu} \phi_0)} \partial_{\mu} \phi_0 - \delta^{\nu} \right] \delta^{\mu} \quad \text{拉普拉斯方程: } \Delta \phi_0 = 0.$$

同时有 \$m, g^{\mu\nu}, g\_{\mu\nu}\$. 由得 \$T^{\mu} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial\_{\mu} \phi\_0)} \partial^{\mu} \phi\_0 - g^{\mu\nu} \Delta \phi\_0\$. \$T^{\mu} = 0\$. 从而 \$T^{\mu}\$ 有 4 个自由度.

$$T^{\mu} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_{\mu} \phi_0)} \phi_{\mu} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_{\mu} \phi_0)} = T^{\mu} \partial_{\mu} \phi_0. \quad \text{它有 4 个自由度.}$$

$$T^{\mu} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_{\mu} \phi_0)} \partial_{\mu} \phi_0 = T^{\mu} \partial_{\mu} \phi_0. \quad \text{从而叶对称} \Leftrightarrow \text{H 对称}. \quad \text{叶对称} \Leftrightarrow \text{P 对称}.$$

(主对称角速度和弱场一起转动).

(弱场对称角: 除了弱场外).

下面看 Lorentz 对称. 进行类时小 Lorentz 变换: \$\Lambda^{\mu}\_{\nu} = \delta^{\mu}\_{\nu} + w^{\mu}\_{\nu}\$. \$T^{\mu} = 0\$ 是它的条件. 在这样的对称条件下, 应该变化有:

$$J_{\mu} = J_{\mu\nu} N^{\nu} \Lambda^{\mu}_{\nu} = g_{\mu\nu} (\delta^{\nu}_{\alpha} + w^{\nu}_{\alpha}) (\delta^{\mu}_{\beta} + w^{\mu}_{\beta}) = g_{\mu\nu} + w_{\mu\nu} + w_{\mu\alpha} + w_{\nu\beta}. \quad \text{这和前面的结果是一致的.}$$

并且在相对论性经典力学中, 我们要求 \$J\_{\mu}\$ 必须是相对论力学的. 例如在经典力学 \$x^{\mu} = \Lambda^{\mu}\_{\nu} x^{\nu}\$ [即 \$Q(x) = Q(\Lambda x)\$]. 又由于 Lorentz Transform: \$(\partial/\partial x^{\mu})(\partial/\partial x^{\nu}) = \delta^{\mu}\_{\nu} \Rightarrow dx^{\mu} = dx^{\nu}\$.

从而相对论性经典力学必须具有对称性. 这里: 有 6 个自由度, 对应 3 个初值 boost 和 3 个位移.

$$\text{举一个例子, 对于洛伦兹变换, 空间部分: } \begin{pmatrix} 0 & & & \\ & 0 & 0 & 0 \\ & 0 & 0 & 0 \\ & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{对于沿 $x^0$ 方向的 boost: } p = v x^0, \text{ 定义 } \tanh \beta. \quad \beta = \tanh^{-1} p. \quad \Rightarrow p = \tanh \beta. \quad \beta = \frac{1}{\sqrt{1-p^2}} = \left( \frac{\cosh^2 \beta - \sinh^2 \beta}{\cosh^2 \beta} \right)^{-1/2} = \cosh \beta. \quad \beta = \tanh \beta. \quad \cosh \beta = \sinh \beta.$$

$$\Lambda^{\mu}_{\nu} = \begin{pmatrix} \cosh \beta & -\sinh \beta & 0 & 0 \\ -\sinh \beta & \cosh \beta & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow w_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & -\beta & 0 & 0 \\ \beta & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

为了保证 \$Q(x) = Q(\Lambda x)\$ 的对称性, 我们要证明对称 \$w\_{\mu\nu}\$ 具有下面的形式:

$$w_{\mu\nu} = \psi_{\mu\nu} - \frac{1}{2} w_{\mu\rho} (T^{\rho})_{\nu\lambda} \psi_{\lambda} = [\delta_{\mu\nu} - \frac{1}{2} w_{\mu\rho} (T^{\rho})_{\nu\lambda}] \psi_{\lambda}.$$

从而只要满足上面的条件: \$\delta \psi\_{\mu\nu} = -\frac{1}{2} w\_{\mu\rho} (T^{\rho})\_{\nu\lambda} \psi\_{\lambda} - (\partial\_{\mu} \psi\_{\nu}) w^{\rho} \partial\_{\rho} \psi^{\lambda}\$. 从而得出 Noether 电流:

从而引入 Noether 定理. 给出四维带电流 \$j^{\mu}\$.

$$j^{\mu} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_{\mu} \phi_0)} \delta \phi_0 + \delta \phi^{\mu} = -\frac{1}{2} w_{\mu\rho} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_{\mu} \phi_0)} (T^{\rho})_{\nu\lambda} \psi_{\lambda} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_{\mu} \phi_0)} (\partial_{\mu} \psi_{\nu}) w^{\rho} \partial_{\rho} \psi^{\lambda} + 2 w^{\mu}_{\rho} \partial_{\rho} \psi^{\lambda}.$$

$$= -\frac{1}{2} \omega_{rp} \cdot \frac{\partial \Omega}{\partial \phi_{rp}} (\mathbf{T}^P)_{\alpha\beta\phi} - \left( \frac{\partial \Omega}{\partial \phi_{rp}} \partial_r \phi + \delta^r_r \Omega \right) \omega^r p^\alpha p^\beta$$

$$= -\frac{1}{2} \omega_{rp} \cdot \frac{\partial \Omega}{\partial \phi_{rp}} (\mathbf{T}^P)_{\alpha\beta\phi} - \mathbf{T}^r_r \omega^r p^\alpha p^\beta$$

前面在推导时已经指出，我们给出的转动惯量  $\mathbf{T}^P = \frac{\partial \Omega}{\partial \phi_{rp}}$   $\partial_r \phi - g^{rr} \Omega$ ，它和我们通过推导出的完全一样，所以这里字迹搞错了 -2。

利用  $\omega_{rp}$  的对称性，可以一步得出：

$$\mathbf{T}^P \cdot \omega_{rp} \alpha^P = \mathbf{T}^P \omega_{rp} \alpha^P = \frac{1}{2} (\mathbf{T}^P \omega_{rp} \alpha^P - \mathbf{T}^P \omega_{rp} \alpha^P) = \frac{1}{2} \omega_{rp} (\mathbf{T}^P \alpha^P - \mathbf{T}^P \alpha^P)$$

从而我们有 Noether 守恒律， $J^P = \pm \mathbf{T}^P \omega_{rp}$ ， $\mathbf{T}^P \alpha^P = \mathbf{T}^P \alpha^P - \mathbf{T}^P \alpha^P - i \frac{\partial \Omega}{\partial \phi_{rp}}$ 。在空间旋转和 Lorentz 变换中  $\omega_{rp}$  是不变的，从而  $\partial_P J^P = 0 \Rightarrow \partial_P \mathbf{T}^P \alpha^P = 0$

我们有 6 个守恒律， $J^{re} = \int d^3x \cdot \mathbf{T}^{re} \alpha^P = \int d^3x \cdot [\mathbf{T}^P \alpha^P - \mathbf{T}^P \alpha^P - i \partial_P (\mathbf{T}^P)_{ab} \phi_a]$ 。随着工具的推移，我们将其构成而得： $J^P = L^P + S^P$ 。

$L^P$  是只与角动量  $\mathbf{T}$  相关的参数： $L^P = \int d^3x (\mathbf{T}^P \alpha^P - \mathbf{T}^P \alpha^P)$ 。虽然它对于描述是不对称的，反而它可以看作某个 2-形式，用度规开平方根的简单形式而将其写成上形式。

(具体过程我们在以后的课程中再详细探讨)。

$$\Omega^i = \frac{1}{2} \epsilon^{ijk} \int d^3x (\mathbf{T}^k \alpha^j - \mathbf{T}^j \alpha^k) = \frac{1}{2} \int d^3x (\epsilon^{ijk} \cdot \mathbf{T}^k \alpha^j - \epsilon^{ijk} \mathbf{T}^j \alpha^k) = \int d^3x \epsilon^{ijk} \alpha^j \underline{\pi_{ik}} = \int d^3x \epsilon^{ijk} \alpha^j \underline{\pi_{ik}} = - \int d^3x \epsilon^{ijk} \alpha^j \underline{\pi_{ik}}$$

这对应于  $\mathbf{k}$  的轨道角动量，而另外一部分， $S^i = -\frac{1}{2} \epsilon^{ijk} \int d^3x \cdot \mathbf{T}_{ik} (\mathbf{T}^j \alpha^k)$ 。从 P 我们看到，空间旋转对轨道角动量，且在空间中同样成立的。

下面考虑另一种对称性，有一个变换量  $\Omega = (\partial^r \phi^*) \partial_P \phi - m^2 \phi^* \phi$ 。 $\Omega$  为一个标量场， $\Omega(x) = \exp(iq\phi)$  中的  $q$  是常数，这表示  $\Omega$  为一个整体变换，“整体”意味着参数  $q$  不依赖于  $x$ 。

虽然  $\{\Omega(x), \Omega(x')\} = 0$ ，但  $\Omega(x)$  不是 U(1) 群，而且不能发现，它描述了 2D 平面上的旋转。从而它与 SO(2) 同构。不对称性  $[\phi^*(x), \Omega] = \exp(-iq\phi) \partial_P \phi(x)$ 。

从而  $\Omega(x)$  在这种变换下不变，由  $S^P = 0$ ，从而洛伦兹的无源性满足， $S^P = S^P = iq\phi(x)$ 。 $S^P = S^P = -iq\phi(x)$ 。立刻得出 Noether 守恒律。

$$J^P = \frac{\partial \Omega}{\partial \phi_{rp}} \cdot \delta_P^P + \delta_{P^*}^P \cdot \frac{\partial \Omega}{\partial \phi_{rp^*}} = \partial^P \phi^* (iq\phi) + (-iq\phi^*) \partial_P \phi$$

引入一个背景中  $\phi^*$  和  $\phi$ ， $\phi^* \partial_P \phi = (\partial^P \phi^*) \phi$ 。从而  $J^P = -iq\phi (\partial^P \phi^*) = J^P = -iq (\phi^* \partial_P \phi)$ 。

守恒律  $\Omega = iq \int d^3x \phi^* \partial_P \phi$ 。由于这个  $\Omega$  整体变换不依赖于物理，因而反映了它的内部性质。它通常是由中微子带的粒子带的荷（弱荷，重荷等，etc...）