

Day 27.

在 R^3 中的矢量分析中，我们有导数算子 $\nabla = i \cdot \frac{\partial}{\partial x} + j \cdot \frac{\partial}{\partial y} + k \cdot \frac{\partial}{\partial z}$. 作用在标量场上得梯度，作用在矢量场上得散度。
 在我们通常理解的情形下，由于张量场有度量 δ_{ab} ，故平行空间矢量 ∇^a 与对角矢量 $\nabla_a = \delta_{ab}\nabla^b$ 自然认同。因此我们不必选择协变。而在一般情形上可能没有 metric，因而必须区分。
 通常本来说 $(0,1)$ 型 Tensor，作用一下似乎成了 $(1,0)$ Tensor。但是有对称的时候，我们认为 R^3 的场是一个 vector field 与 dual vector field 自然认同的结果。但实际上应为 $(0,1)$ -Tensor。
 因此我们对于导数算子做出如下推广：

Def 1. $w \in T_m(k, l)$ 代表流形 M 上全体 C^∞ (k, l) 型 tensor field 集合。将映射 $\nabla: T_m(k, l) \rightarrow T_m(k+1, l)$ 称作 M 上的无挠导数算子。若满足以下条件：

* 我们常将其记作 D_a ，但这里代表它作用在 tensor 时的变化 $(k, l) \rightarrow (k+1, l)$ ，不代表它是 dual vector。

a). 伸缩性， $D_a(\alpha T^{..} + \beta S^{..}) = \alpha D_a T^{..} + \beta D_a S^{..}$

b). 萨尼翁律： $D_a(T^{..} S^{..}) = T^{..} D_a S^{..} + S^{..} D_a T^{..}$

↑
无挠性

↑
无挠性

c). 导数算子和对偶律可交换。注：可以知道 $D_a C = C D_a$ 。以后将使用如下的写法： $D_a(\nabla^b w_b) = \nabla^b D_a w_b + w_b D_a \nabla^b$ 。

这是平行对称性。

d). $v^a f_i = v^a [D_a f_i]$ 这个可以认为是 (R^3, δ_{ab}) 中开来的。看在其上的一个映射 $v^a = v^1 \left(\frac{\partial}{\partial x} \right)^a + v^2 \left(\frac{\partial}{\partial y} \right)^a + v^3 \left(\frac{\partial}{\partial z} \right)^a$ 。将其作用于 $f_i = v^1 \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right)_i + \dots = \vec{v} \cdot \underline{D} f_i = v^a D_a f_i$ 。

注意前面的对偶加上 = 是作用在对偶所对应的对偶意义上。

e) 无挠 (torsion free) 性。 $D_a D_b f = D_b D_a f$ 。

进阶：导数算子的“同域性”。

导数算子的性质：设 $T_1, T_2 \in T_m(k, l)$ ，在 $p \in M$ 的某邻域 N 内相等。即 $T_1|_N = T_2|_N$ ，则 $D_a T_1|_p = D_a T_2|_p$ 。

假若张量场 T 在 $p \in M$ 的邻域 U 上有效，但按次 D_a 的作用在 M 上的张量场，可能将 “延拓” 到 M 上，保留上面导数算子的性质。入席找 $\tilde{T} \in T_m(k, l)$ ，且对于 U 的邻域 $N \cap U$ ，使得 $\tilde{T}|_N = T|_N$ 。虽然合法的 \tilde{T} 有无穷个，但 D_a 的结果都相同。于是我们可以用 $D_a \tilde{T}$ 为 $D_a T$ 下定义。

在 \mathbb{R}^n 的 n 维空间上，有很多将会要求的对称 Γ 算子。根据前面的推导： $v \circ f = v^a D_a f = (\partial f)_a v^a$ 可以得到： $(\partial f)_a = D_a f$ 。（想起 Γ 的梯度）。

那么，两个元数等价作用在 f 上就有 $D_a f = \tilde{D}_a f = (\partial f)_a$ 。我们的函数 f 分布对称 $(1,0)$ 型张量作用上。这意味着 f 有 n 个对称部分 w_b, w_b' ，且 $w_b = w_b' = \mu_b$ 。（ w_b, w_b' 都是 f 的对称部分）。

但 $D_a w_b|_p$ 与 $D_a w_b'|_p$ 一般不相同。 $\tilde{D}_a w_b|_p$ 与 $\tilde{D}_a w_b'|_p$ 同样一般不相同。

Theorem 1.

但是我们有 claim： $[(\tilde{D}_a - D_a) w_b]|_p = [(\tilde{D}_a - D_a) w_b']|_p$ ，导致平行的计算在两个意义上得到相同结果。（ Γ 的作用在丁对称中的效果相同）。

换言之： $\frac{[D_a(w_b - w_b')]}{\mu_b}|_p = [\tilde{D}_a(w_b - w_b')]|_p$ 。两个对称 Γ 作用在向量 w 的差上得到相同结果。（ Γ 的作用在丁对称中的效果相同）。

pf: 将 w 写成对称 $+$ 反对称 $w = w_b + w_b'$ ， $D_a w_b|_p = [D_a(\text{Sup}(w_b))]|_p = [D_p(D_a(\text{dx}^b))]|_p + [D_a(\text{dx}^b)]|_p$ 。
 $w_b = w_b'|_p \Rightarrow D_p|_p = 0$ 。 $D_a(\text{dx}^b)$ 与 $D_a w$ 相同。

这样，给定 $P \in V^k$ ，可以自然地给出一个 $(1,2)$ -Tensor。（先将 P 对称化后在 Γ 上进行对称部分 w_b ，由于 $(\tilde{D}_a - D_a) w_b$ 不依赖于 w_b ，从而我们完成目标）。

由于 $(\tilde{D}_a - D_a)$ 是 $T_{V^k}(1,1) \rightarrow T_{V^k}(1,2)$ ，显然，将一个 $(1,1)$ 型作用在 $(1,1)$ 型（对称点上再对称）可以得到同样的结果。因此， $(\tilde{D}_a - D_a)$ 可视为 P 的 $(1,2)$ 型张量。

我们得空的对称 Γ 的作用为： $(\tilde{D}_a - D_a).w_b = C^c_{ab}w_c \Rightarrow D_a w_b = \tilde{D}_a w_b - C^c_{ab}w_c$ 。一个重要的性质 $C^c_{ab} = C^c_{ba}$ ，这体现了 Γ 的对称性。

Theorem 2. 同样，我们可以在 \mathbb{R}^n 的 n 维空间上对 Γ 作用于一个矢量场上，也可以将 Γ 的对称部分在 P 的值。我们有： $(D_a v^b - \tilde{D}_a v^b) = C^b_{ac}v^c \Rightarrow D_a v^b = \tilde{D}_a v^b + C^b_{ac}v^c$ 。

Theorem 3. 互易律 D_a 与 D_b 作用在 (k,l) 型张量 T 上的差值与 $k+l$ 取值有关。有 $(k+l)$ 项，具体为：

$$D_a T^{b_1 \dots b_k}_{c_1 \dots c_l} = \tilde{D}_a T^{b_1 \dots b_k}_{c_1 \dots c_l} + \sum C^b_{ad} T^{b_1 \dots b_k}_{c_1 \dots c_l} - C^d_{ac} T^{b_1 \dots b_k}_{c_1 \dots c_l} = C^b_{ad} T^{b_1 \dots b_k}_{c_1 \dots c_l - d + k}$$

$$\text{例如: } D_a T^b_c = \tilde{D}_a T^b_c + C^b_{ad} T^d_c - C^d_{ac} T^b_d \quad (\text{C}^b_{ab} 里和丁的每个上丁括号差半个})$$

下面我们将一个例子：在流形 M 上取坐标域 O 。在 O 上定义 $T(k,l) \rightarrow T(k+l+2)$ 的映射 α ，以 $(1,1)$ 型 Tensor 为值： $\partial_a T^b_c = T^b_c \left(\frac{\partial}{\partial x^a} \right)^b (dx^c)_a$ 。

$\partial_a T^b_c = \left(\frac{\partial T^b_c}{\partial x^a} \right) (dx^a)_a \left(\frac{\partial}{\partial x^c} \right)^b (dx^c)_a$ 。从而，对于这个例子，导致的结果完全等于原张量场的坐标表达式。对新场 T 通过 α 的偏导数。可知 α 是 ∂_a 满足要求的对称 Γ 。

Def 1. D_a 是守恒 Γ 的，而 ∂_a 是 Γ 不守恒的。我们将与坐标系无关的导数称为协变导数 Γ （Covariant Derivative）。在本文中我们定义的 D_a 与 ∂_a 之间的差值。

使用 C^c_{ab} 来运算 Γ^c_{ab} 。称为 Γ 在该坐标下的克利夫特（Christoffel Symbol）。

补充证明： C^c_{ab} 对于两个下标 b 的对称性。右侧面已经知道 Γ 作用在 w 上得结果一样 $\Rightarrow \tilde{D}_a w_b = D_a w_b = \tilde{D}_a f$ 。再作用一次，得出改差距

$$D_a w_b = \tilde{D}_a w_b - C^c_{ab} w_c \Rightarrow \begin{cases} D_a w_b f = \tilde{D}_a w_b f - C^c_{ab} D_c f \\ D_b D_a f = \tilde{D}_b \tilde{D}_a f - C^c_{ab} D_c f. \end{cases}$$

由对称性条件有： $C^c_{ab} D_c f = C^c_{ba} D_c f$ 。

$$\text{令 } T^b_{ab} = C^c_{ab} - C^c_{ba} \text{ 则 } T^b_{ab} D_c f = 0$$

$$\text{将 } T^b_{ab} \text{ 写成对称形式 } T^b_{ab} = T^b_{ab} \left(\frac{\partial}{\partial x^a} \right)^a \left(\frac{\partial}{\partial x^b} \right)^b (dx^c)_c = 0$$

$$\Rightarrow T^b_{ab} T^c_{pr} = 0 \Rightarrow T^b_{ab} = 0 \text{ 从而对称性得证。}$$

$$\text{由于 } f = x^c \circ T, \quad T^b_{ab} (dx^c)_c = T^b_{ab} (dx^c)_c = 0$$