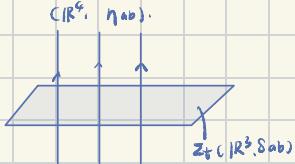


转动场涉及的两种物理场 ①· 脉冲场 ②· 会计算两个组成场的强度速率。在四维空间中，脉冲场为 γ_2 -形式 F_{ab}



Def 1. 脉冲场 (p, Z^a) ，场的电强度定义为 $E_a = F_{ab} Z^b$ $B_a = -{}^*F_{ab} Z^b$

看有 E^a 的时间分量 $Z^a E^a = F_{ab} Z^a Z^b = F_{1ab} Z^a Z^b = 0$ ，故 E 确实为空间矢量。

Theorem 1. $E_i = F_{io}$ $B_i = F_{oi}$ $B_1 = F_{12}$ $B_2 = F_{23}$

$$E_i = E_a (e_i)^a = F_{ab} (e_i)^a (e_0)^b = F_{io}$$

$$B_i = B_a (e_i)^a = -{}^*F_{ab} (e_i)^a (e_0)^b = -\frac{1}{2} F^{cd} \epsilon_{cdab} (e_i)^a (e_0)^b = -\frac{1}{2} F^{cd} \epsilon_{adio} = -\frac{1}{2} F^{12} \epsilon_{iproj_0}$$

取 B_1 为 $B_1 = \frac{1}{2} F^{12} \epsilon_{iproj_0} = \frac{1}{2}(F^{23} \epsilon_{2301} + F^{32} \epsilon_{3201})$ 由于 tetrad 正交性，从而 $\epsilon_{1230} = \pm 1$ ， $\Rightarrow B_1 = F_{12}$.

$$\text{从而有: } F_{ipr} = \begin{bmatrix} 0 & & & \\ E_1 & 0 & & \\ E_2 & -B_2 & 0 & \\ E_3 & B_2 & -B_1 & 0 \end{bmatrix}$$

Theorem 2. 恒定时间的电磁场强度矢量和标势差的对称性：

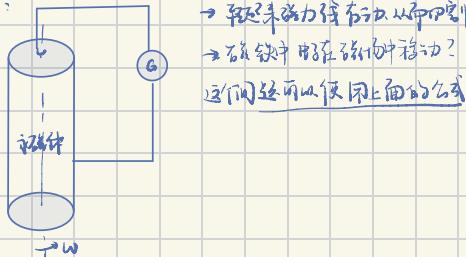
$$\begin{cases} E'_1 = E_1 \\ B'_1 = B_1 \end{cases} \quad \begin{cases} E'_2 = \bar{\vartheta}(E_2 - \bar{\vartheta} B_3) \\ B'_2 = \bar{\vartheta}(B_2 + \bar{\vartheta} E_3) \end{cases}$$

$$\begin{cases} E'_3 = \bar{\vartheta}(E_3 + \bar{\vartheta} B_2) \\ B'_3 = \bar{\vartheta}(B_3 - \bar{\vartheta} E_2) \end{cases} \quad \text{使用张量关系直接证明.}$$

Theorem 3. 设 P 上的附瞬时场的 tetrad 有如下表示 $(e_1)^a = (e_2)^a$, $(e_3)^a = (e_0)^a$. 则 P 上测得的 (\bar{E}, \bar{B}) 与 (E, B) 也满足上述关系.

证明：以上证明只在 P 是纯转动，不涉及“ P 会膨胀”（未写），从而可将瞬时场看成拓扑或一系世界线，用与 Th 2 相同的法证明.

例：



→ 随起来的力线有运动从静止到导体？

→ 磁铁中带电粒子如何运动？

这个问题还可以使用上面的公式！取 $v = r\omega$ 检查一下.

下面讨论带电气体。在4维空间中，我们将其视作行矢。设粒子数为 N ， \mathbf{U}^a 代表这一阶段的4-速度。取该运动着的 (p, \mathbf{U}^a) ，则计算得的固有密度 $\eta = N/v_0$ 。

而 (p, \mathbf{U}^a) 行矢只双着。从图中看： (p, \mathbf{U}^a) 与 (p, \mathbf{Z}^a) 都双侧引出 N 个粒子。但这两者在 (p, \mathbf{U}^a) 的同向面上所占体积为 V_0 。而在 (p, \mathbf{Z}^a) 同向面上的体积为 V 。由只隔 $V_0 = rV$ ， $r = -\mathbf{Z}^a \mathbf{U}^a$ 。

$$\text{固有密度 } \eta = \frac{N}{V_0} = r \cdot \frac{N}{V} = r \cdot \eta_0 \Rightarrow p = r \cdot p_0.$$

Def 1. 4-电流密度 $\mathbf{J}^a = p_0 \cdot \mathbf{U}^a$

得 (p, \mathbf{Z}^a) 的3+1分解： $\mathbf{J}^a = p_0 \mathbf{U}^a = p_0 r (\mathbf{Z}^a + \mathbf{u}^a) = p_0 \mathbf{Z}^a + p_0 \mathbf{u}^a = p_0 \mathbf{Z}^a + \mathbf{j}^0$ 用荷的源场方程系为： $\partial_a \mathbf{J}^a = 0$ 。


Theorem. 1. Maxwell Eq. $\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 4\pi p$. $\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$. $\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$. $\vec{\nabla} \times \vec{B} = 4\pi \vec{J} + \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$.

可以被写为： $\partial^a F_{ab} = -4\pi J_b$. $\partial_a F_{bc} = 0$.

我们在讨论前两个： $\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 4\pi p$. (这是限制于 $\{x, y, z\}$, $\vec{E} = \partial_a E^a$ 与 $(1, x, y, z)$ 和 (R^3, δ_{ab}) 选取的等式(普通等式))。

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \hat{\partial}_a E^a = (dx^i)_a \left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right)^a \hat{\partial}_i E^i = \hat{\partial}_i E^i \quad \partial_a E^a = (dx^i)_a \left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right)^a \partial_i E^i = \partial_i E^i \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \partial^a E_a = \partial^a (F_{ab} Z^b) = \partial^a [F_{ab} \left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right)^b] = \left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right)^b \partial^a F_{ab} = \left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right)^b (-4\pi J_b) = 4\pi p$$

$$(\vec{\nabla} \times \vec{E})_c = \hat{\varepsilon}^{abc} \hat{\partial}_a E_b \quad \text{其中 } \hat{\partial}_a E_b = (dx^i)_a (dx^j)_b \hat{\partial}_i E_j \quad \text{(注释: 因此必须取上.)}$$

$$\partial_a E_b = (dx^i)_a (dx^j)_b \hat{\partial}_i E_j = (dx^i)_a (dx^j)_b \hat{\partial}_i E_j + (dx^i)_a (dx^j)_b \hat{\partial}_j E_i \quad \text{将后项移到等式左上.}$$

$$h_a^d h_b^e \partial_d E_e = (dx^i)_a (dx^j)_b \hat{\partial}_i E_j \quad (\text{第4项已经讨论过了}). \quad \hat{\varepsilon}^{abc} \text{ 为欧氏空间伸元, 它是一个空间张量.}$$

$$(\vec{\nabla} \times \vec{E})_c = \hat{\varepsilon}^{abc} h_a^d h_b^e \partial_d E_e = \hat{\varepsilon}^{abc} \partial_d E_b = \hat{\varepsilon}^{abc} \partial_a (F_{be} Z^b) = 2^e \hat{\varepsilon}^{abc} \partial_a F_{be} = -2^e \hat{\varepsilon}^{abc} \partial_e F_{ab} - 2^e \hat{\varepsilon}^{abc} \partial_b F_{ea}$$

-从 Z^i 上和 δ_{ab} 直接的推导结果相同。

$$\text{而 } 2^e \hat{\varepsilon}^{abc} \partial_b F_{ea} = 2^e \hat{\varepsilon}^{abc} \partial_a F_{eb} = \hat{\varepsilon}^{abc} \partial_a (F_{eb} Z^b) = \hat{\varepsilon}^{abc} \partial_a (F_{be} Z^e) = (\vec{\nabla} \times \vec{E})_c.$$

从而我们有： $2(\vec{\nabla} \times \vec{E})_c = -2^e \hat{\varepsilon}^{abc} \partial_e F_{ab}$. 利用诱导律的表达式： $\hat{\varepsilon}_{cab} = 2^d \hat{\varepsilon}_{dcab}$.

$$2(\vec{\nabla} \times \vec{E})_c = -2^e 2^d \hat{\varepsilon}_{dcab} \partial_e F_{ab} = -2^e \partial_e (\hat{\varepsilon}_{dcab} F_{ab} Z^d) = -2^e \partial_e (2^d F_{dc} Z^d). = -2 2^e \partial_e B_c. \quad \text{从而 } (\vec{\nabla} \times \vec{E})_i = \left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right)^c (\vec{\nabla} \times \vec{E})_c = -2^e \partial_e B_i = -\frac{\partial B_i}{\partial t}.$$

Day 55.

Maxwell Eq 中, T^0 决定了 Faraday 电磁场, 那么电磁场也会对带电粒子流有影响, 用语言表达, 带电粒子受力为 $\vec{F} = q(\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$.
注意: 整个电动势的框架都假定它与初速度无关. 上面高阶力的表达式是相对论力学的. 在另一个惯性系下, $\frac{d\vec{p}}{dt} = q(\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$. 为验证这一点, 我们会写出 洛伦兹力.

Theorem 1. 带电粒子的 4-速度为: $F^a = q, F^b u^b$

只需证明对 \vec{x} -瞬时对称. $F^i = q f^i, F^0 = q \vec{f} \cdot \vec{u}$ 对 F^a 1693+1579. $F^a = q F^b u^b (2^b + u^b) = q (E^a + F^b u^b)$. 从而 $F^a = q (E^a + F_{ab} u^b)$.

看空间对称. $F_i = (e_i)^a F_a = q(E_i + F_{ij} u^j)$. 所以我们只要证 $F_{ij} u^i = (\vec{u} \times \vec{B})_j$.

$$(\vec{u} \times \vec{B})_c = \hat{\epsilon}_{cab} u_a B_b = \hat{\epsilon}_{cab} u_a (-F_{bd} Z^d) = -\hat{\epsilon}_{cab} u_a (-\frac{1}{2} \epsilon^{def} F_{ef} Z^d) = -\frac{1}{2} u^a \hat{\epsilon}_{cab} \epsilon^{bde} F_{ef} Z_d = \frac{1}{2} u^a Z^b \epsilon_{cab} \epsilon^{def} F_{ef} Z_d = \frac{1}{2} (-3!) u^a Z^b \delta^a_c \delta^e_f \delta^d_b Z_d F_{ef}$$
$$= -3 u^a Z^b Z^c F_{ac} = -3 u^a Z^b Z^c F_{ac} = F_{ac} u^a - Z^b u^a E_a. \text{ 与基本惯性有关: } (\vec{u} \times \vec{B})_i = (e_i)^a (\vec{u} \times \vec{B})_a = F_{ij} u^j. \text{ 从而得证.}$$

另外 - 例题练习.

The 2. 电场的能动张量: $T_{ab} = \frac{1}{4\pi} (F_{ac} F_b^c - \frac{1}{4} \eta_{ab} F_{cd} F^{cd}) = \frac{1}{8\pi} (F_{ac} F_b^c + {}^* F_{ac} {}^* F_b^c)$

可以证明, 这样的定义给出 $T_{00} = \frac{1}{8\pi} (E^2 + B^2), \quad w_i = -T_{i0} = \frac{1}{4\pi} (\vec{E} \times \vec{B})$.

对于场论律，我们有 $\partial^a T_{ab} = 0$ 。这对应于无源的电磁场成立。使用外微分的语言来写麦布方程，有：
 $\Rightarrow \exists 1-form A$: 使得 $F_{ab} = (dA)_{ab} = 2\partial_a A_b = \partial_a A_b - \partial_b A_a$ 。称满足 $F = dA$ 的 A 为电场 F_{ab} 的 4-potential。虽然字面意义一，可取 $\tilde{A} = A + dX$ 。 X 为场论标量。

我们通常要求 A_a 满足 $\partial^a A_a = 0$ 。这只需 $\partial^a \partial_a X = -\partial^a A_a$

$\partial^a \partial_a X = -\eta^{ab} \partial_b \partial_a X = \eta^{ab} \partial_a \partial_b X + \cdots + \eta^{ab} \partial_b \partial_a X = -\partial^a A_a$ 。这是非齐次波动方程，其解甚多。

4势可以做 3+1 分裂和两个子势： $A_a = -\phi(\partial t) \delta_a^0 + a_a$ 。
 ϕ 为 a_a 之势， δ_a^0 为 3-标量和 3-矢量。
 $\Rightarrow \partial^a F_{ab} = -4\pi J_b \Leftrightarrow d^* F = 4\pi^* J$ 。

在使用 4-势后，一个方程自动满足。我们只写另一个： $-4\pi J_b = \partial^a (\partial_a A_b - \partial_b A_a) = \partial^a \partial_a A_b - \partial_a \partial_b A^a = \partial^a \partial_a A_b - \partial_b \partial_a A^a = \partial^a \partial_a A_b \Rightarrow \partial^a \partial_a A_b = -4\pi J_b$ 。

我们关心形如 $A_b = C_b \cos \theta$ 之势。 C_b 为常数。
 $\theta = \theta(\vec{x})$ 。
 $\Rightarrow 0 = \partial^a (C_b \cdot \partial_a (\cos \theta)) = -\partial^a (C_b \cdot \sin \theta \partial_a \theta) = -C_b [\sin \theta \partial^a \partial_a \theta + \cos(\theta) (\partial_a \theta)] = 0$ 。

一种最简单的解法：
 $\int (\partial^a \theta)(\partial_a \theta) = 0$ 。
 $\frac{1}{2} k^a = \partial^a \theta \Rightarrow k^a k_a = 0 \Rightarrow k^a$ 为零矢量。
 $0 = \partial_a (k^a k_a) = 2k^a \partial_a k_a = 2k^a \partial_a \partial_a \theta = 2k^a \partial_a b^0 = 2k^a \partial_a k_b \Rightarrow k^a \partial_a k^b = 0$ 。
 \Rightarrow 光子场同矢量去调和方程。

取得界面， $\mathcal{S} = \{ p \in \mathbb{R}^6 | \partial_p = 0 \}$ 。
 $\forall k^a = \partial^a \theta$ 。
 k^a 为曲面上的法线。 γ 为美度曲面。

* k^a 为法线法向，它“指向”在延伸面上。

k^a 为法向。

平面图



* 读者将此推敲一部份，则必须 locality 成立。
 * 如果 F_{ab} 是 closed，在 (\mathbb{R}^4, g_{ab}) 上 它是 exact。
 (gauge freedom, 选取自由性)

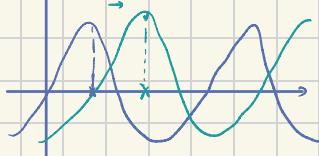
Day 57.

借一个模型分析，可以展开 $k\theta = (\partial\theta/\partial x) = \partial\theta/\partial x = k\theta = k_p(\partial x)^n$ ，一种带衍射的合力 k^0 为常矢量 $\Rightarrow \theta = F_p x^n + \theta_0$.

由 $k^0 = k^0 \left(\frac{\partial}{\partial x} \right)^n = k^0 \cdot \left(\frac{\partial}{\partial x}^n + k_i \left(\frac{\partial}{\partial x} \right)^n \right) = \omega \left(\frac{\partial}{\partial x}^n + k^0 \right)$. 因为 $k_0 = \eta_0$, $k^0 = -\omega$, $\Rightarrow \theta = -\omega t + k_i x^i$ 为无耗传播的平面波 $A_b = C_b \cos(\omega t - k_i x^i)$.

* 备注：单色平面波 $f(t, x) = F \cos(\omega t - kx)$. 固定 t/x , 波数是简谐的. 表达式 $\begin{cases} f(t, x) = F \cos(\omega t - kx), \\ f(t, x) = F \cos(\omega t - kx + \omega \cdot \alpha t) \end{cases}$

相速度: 相位变化的倍数. $v_p = \frac{\omega}{k}$.



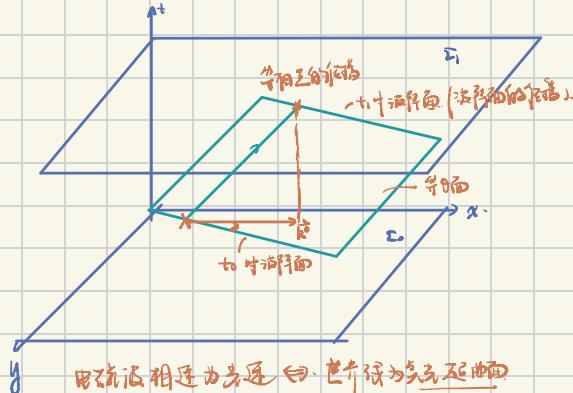
(相位差).

对于失真波: $\hat{\theta} = \omega t - k_i x^i$ 简单证明 $\hat{\theta} = \theta$ 的前提是 k^0 .

Day 58.

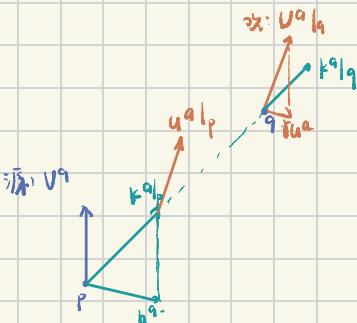
几何光学 ($\mathbb{R}^3, \mathbb{H}^3$) 上的面

仅用光子世界线代替波动函数是单色平面波的另一种表示方法 (Geometry Optics).



用流速相连为普通 \Leftrightarrow 世界线为光速延拓面

最后，我们得行光的多普勒效应。



$$k^a = \omega z^a + k^a, \quad \omega = -k^a z^a.$$

$$\text{对原点: } \omega = (-k^a u^a)|_p.$$

$$\text{对光源: } \omega' = (-k^a u^a)|_q = -(k^a u^a)|_p,$$

$$= -(\omega u^a + k^a) \cdot \sigma(u^a + u^a) = \sigma(\omega - k^a u^a) \quad \text{用 } k^a \text{ 代换 } k^a \text{ 之和. } k^a \in \mathbb{H}^3, \mathbb{S} \text{ 中可以为 0}$$

$$= \sigma(\omega - \mu u \cos \theta) = \sigma \omega (1 - u \cos \theta), \quad \Rightarrow \omega' = \sigma \omega (1 - u \cos \theta), \text{ 速度与相位成多普勒效应}$$

根据计算：①. 2k. π 同向 ($\theta=0$). $\omega' = \sqrt{\frac{1-u}{1+u}} \omega < \omega$ (蓝移).

$$\text{②. } 2k. \pi \text{ 反向. } (\theta=\pi). \quad \omega' = \sqrt{\frac{1+u}{1-u}} \omega > \omega.$$

③. 横向 ($\theta=\frac{\pi}{2}$). $\therefore \omega' = \omega$.

$$k^a = \omega z^a + k^a$$

$$0 = k^a k_a = (\omega z^a + k^a)(\omega z_a + k_a) \Rightarrow \omega^2 = k^2 \quad (-\text{解去 } \omega = k).$$

若不满足两个常数场条件 ($\partial a \partial a = 0, \partial b \partial b = 0$). 但它们都可慢变 \rightarrow 向前半波.

对于光的前半波 $m=0$. 改变空间四维坐标以直面近似过原点. 的同一概念意义. $p^a = \bar{k} k^a$.

$$p^a = \bar{k}(u z^a + k^a) = \bar{k}\omega z^a + \bar{k}k^a \Rightarrow E = \bar{k}\omega, p^a = \bar{k}k^a.$$

补充材料

连结 6-1-1-2 非相对论时空 牛顿引力场 $\nabla^2 \phi = +4\pi\rho$. ρ —质量密度. 牛顿方程 $\frac{d^2 x^i}{dt^2} = -\frac{\partial \phi}{\partial x^i}$.

在 Minkowski 空间中: ① 存在一个单向绝对时间的光滑函数 $t = R^4 \rightarrow \mathbb{R}$.

b). 有加速度 ∂a . 在算子 ∂x^i 内有直角符 $T_{00} = \frac{\partial f}{\partial x^i}$

从而: 1). 绝对时间带来一个绝对空间结构. $\partial p \in \mathbb{R}^4$. 有直角 Σ 使 $p \in \Sigma \rightarrow$ 时刻“整个三维空间”.

2). 牛顿力学中说地: $\frac{d^2 x^0}{dx^2} + R^4 n_0 \cdot \frac{d n}{dx} \cdot \frac{d x^0}{dx} = 0$. 对于 0 号坐标: $t = \alpha x + b$. \Rightarrow 地球测地线仍为射线. ($x \neq 0$)

对于其他: $T_{00} = \frac{\partial f}{\partial x^i} \Rightarrow \frac{d^2 x^0}{dx^2} + \frac{\partial f}{\partial x^i} = 0$. \Rightarrow 地球测地线仍为射线.

3). $R^4 \partial_0 j = -R^4 \partial_0 \bar{j} = \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^i \partial x^j}$. $R_{00} = \sum \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^i} = 4\pi\rho$. 其余为 0. \rightarrow 牛顿时空不平直! 而 ∂a 在 2 上带直的导数 $\hat{\partial} a$ 平直 ($T_{jk} = 0$). $\hat{\partial} a = \partial a$.

从以上得为球形等体不度规为 δ_{ab}
个
个

从而每一个绝对时间坐标 (R^3, δ_{ab}). 正交空间. *但无绝对时间与 ∂a 通直的度规.

6-2-1 1. 3-动量平行于一个动量 p^a . 沿碰撞所有粒子总动 \bar{p}^a . 碰后 \bar{p}^a . 取 (p_1, p_2) 使 p^a 与 \bar{p}^a 平行. 则在 (p_1, p_2) 处 $\bar{p}^a = 0$. 由 3- 动量 $\bar{p}^a = 0$. 从而 \bar{p}^a 为零分量, 与 p^a 平行.
 $\Rightarrow \bar{p}^a = 6 \cdot p^a$. 选择另一个瞬时坐标 (p_1, p_2) . 由相对论的 3- 动 $\bar{p}^a = h^a_b \cdot \bar{p}^b = h^a_b \cdot 6 \cdot p^b$. 由此种的 3- 动量平行于 p^a . 从而立刻得到一个原区.

4. 原区的矢量是多值函数的. 定义出经典相对论中的 p^a 的属性.

6-4-2. 由 $\partial^a T_{ab} = 0$ 得出能量守恒的另一个条件. 令 Ω 为一个三棱锥由 w 对应的边界 (体). 则利用 $\partial a w^a = 0$. 由 Gauss 定理: $\int_{\partial \Omega} (\partial a w^a) \epsilon = \int_{\Omega} w^a n_a \cdot \epsilon$.

从而 0 = $\int_{\partial \Omega} \partial a w^a = \int_{\partial \Omega} w^a n_a = \int_{\partial_1} w^a n_a + \int_{\partial_2} w^a n_a + \int_{\partial_3} w^a n_a$.

计算积分 $\int_{\partial_1} w^a n_a = \int_{\partial_1} (p_2^a + w^a) n_a = \int_{\partial_1} p_2^a n_a = -\int_{\partial_1} p = -E_1$. E_1 : 该面体元在相对论中有能量.

同理有 $\int_{\partial_2} w^a n_a = -E_2$.

右侧即: $\int_{\partial_3} w^a n_a = -\int_{\Omega} T_{ab} \epsilon^b \left(\frac{\partial}{\partial x} \right)^a = \int_{\Omega} w_1 = \int_{\Omega} w_1 \epsilon$.

从而 $\int_{\Omega} w^a n_a = \int_{\Omega} w_1 \cdot (dt \wedge dy \wedge dz) = \int_{\Omega} w \cdot dt \wedge dy \wedge dz$.
 $(+y, z \text{ 为直角})$

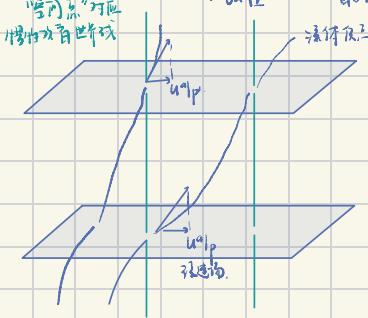
(6.. 6_2 的半径注为直角面内.
 $\epsilon \cdot n^a n_a = -1$).

即 $n^a n_a = -1$.

会先取部分在 Ω 上诱导的三阶体元. $\int_{abc} = \left(\frac{\partial}{\partial x} \right)^d (w^d \wedge \Lambda (dx) \wedge (dy) \wedge (dz))$
 $= (dt) \wedge (dy) \wedge (dz)$

$\int_{abc} dy dz$: 面积 Ω 内流过的质量

6-5-1. 二液体层的接触 \rightarrow 接触面积 \rightarrow 看限于液体层上
 \rightarrow 放大 \rightarrow 看限于空间上.



通过取小立体微元和液体体元所受压强为 $\frac{F}{\Delta V} = -\vec{p}$. 从而 $-\vec{p} \cdot \vec{n} = \frac{F}{V} = \frac{m}{V} \cdot \frac{d\vec{u}}{dt} = p \cdot \frac{d\vec{u}}{dt}$. p 为液体密度.
 \vec{n} 为液体法线的单位向量.

$$\therefore -\vec{p} = p \frac{d\vec{u}}{dt} = p \left[\frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \frac{\partial \vec{u}}{\partial \vec{x}} \cdot \frac{d\vec{x}(t)}{dt} \right] = p \left[\frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + (\vec{u} \cdot \vec{\nabla}) \vec{u} \right]$$

6-6-1. 证明共轴转动的一般公式. 取两个微商 $(p_1, (e_0)^a)$ 和 $(p_2, (e_0)^b)$. 对微商2的性质做3+1分析: $(e_1)^a = \omega (e_0)^a + r u (e_1)^a$

设 $(e_1)^a$ 在 $\{(e_0)^a\}$ 下的展开为 $(e_1)^a = \alpha (e_0)^a + \beta (e_1)^a$ 利用正交归一性质. $\eta_{ab} (e_1)^a (e_0)^b = 0$. $\eta_{ab} (e_1)^a (e_1)^b = 1 \Rightarrow (e_1)^a = r u (e_0)^a + \omega (e_0)^a$
从而给出 $\{ (e_0)^a, (e_1)^a, (e_2)^a, (e_3)^a \}$ 这组正交归一基架. 通过这个基架求出微商2的解.

$$E_2^1 = F_2^1 = F_{ab} (e_2)^a (e_0)^b = F_{ab} (e_2)^a [r u (e_0)^a + \omega (e_1)^a] = \omega [F_{20} + r u F_{21}] = \omega (E_2 - u B_2).$$

6-6-3. 速度单色平面波的4-势. $A_b = C_b \cos \theta$. $F_{ab} = \partial_a A_b - \partial_b A_a$.

$$\Rightarrow F_{ab} = (C_a k_b - C_b k_a) \cdot \sin \theta = 2 C_a k_b \sin \theta. \text{ 在洛伦兹规范 } \partial^b A_b = 0 \text{ 下: } k^a C_a \cdot \sin \theta = 0. \text{ 即成立. } \Rightarrow k^a C_a = 0.$$

双引号方法: $C'_a = C_a + \alpha k_a$. 利用 $k^a C_a = 0$ 有: $F_{ab} = F_{ab}$. 由于 k_a 是极矢. 故 $k_a \neq 0$. 从而 $\alpha = -C'_a/k_a$. 使 $C'_a = 0$. 从而 C 是空间矢量.

$$\text{由 } k^a \text{ 的 } 3+1 \text{ 分解: } k^a = \omega \left(\frac{\partial}{\partial t} \right)^a + k^a. \text{ 从而 } E_a = 2^b (C_a k_b - C_b k_a) \sin \theta = -\omega C_a \sin \theta.$$

$$B_a = -F_{ab} 2^b = -\frac{1}{2} 2^b \sum c_{bcd} F_{cd} = +\frac{1}{2} 2^b \epsilon_{bcd} F_{cd} = \frac{1}{2} \hat{\epsilon}_{acd} 2^b C^d \sin \theta = \hat{\epsilon}_{acd} C^d \sin \theta$$

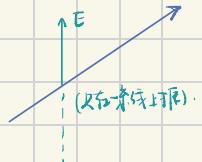
$$\text{从而 } \vec{E} = -\omega \vec{C} \cdot \sin \theta = \omega \vec{c} \sin(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{x}).$$

$$\vec{B} = \vec{C} \times \vec{R} \cdot \sin \theta = \vec{c} \times \vec{c} \sin(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{x}).$$

$$\Rightarrow \vec{B} = \hat{\epsilon} \times \vec{c}$$

$$\text{由于 } C_0 = 0 \Rightarrow k^a C_a = 0. \quad \vec{k}^a \vec{C}_a = 0 \quad \text{即又有 } \vec{c} \text{ 与 } \vec{C} \text{ 平行. 从而 } \vec{E} \text{ 与 } \vec{C} \text{ 垂直. } \vec{B} \text{ 与 } \vec{C} \text{ 均垂直} \Rightarrow \vec{c}, \vec{B} \text{ 波力同相、同相信的横波.}$$

上面的式子改弦停光.



下面门得一些其他偏振形式: $A_b = C_0 \cdot \cos\theta \rightarrow A_b = Re(C_0 \cdot \exp(i\theta))$. 但 C_0 可以是复数.

$\vec{E} = Re[iw\vec{C} \cdot \exp(-i(wt - k_z x))]$ 定义 $\vec{C} = iw\vec{C} \cdot \exp(i\beta)$. 从而 $\vec{E} = Re(\vec{C} \cdot \exp(iwt))$. 从这里可以看出它满足惠更斯原理.
取 $\vec{C} = \vec{p} + i\vec{r}$. 则 $\vec{m} = \vec{p} \cdot \cos\beta + \vec{r} \cdot \sin\beta$ $\vec{n} = -\vec{p} \cdot \sin\beta + \vec{r} \cdot \cos\beta$. 且 $\vec{C} = \vec{p} + i\vec{r} = (\vec{m} + i\vec{n}) \cdot \exp(i\beta)$. 为使 \vec{m} 正交, 应有 $\tan\beta = \frac{\vec{p} \cdot \vec{n}}{\vec{p} \cdot \vec{n}}$.
从而 $\vec{E} = \vec{m} \cdot \cos(wt - \beta) + \vec{n} \cdot \sin(wt - \beta)$. 这样就画出了偏光.