Projekt Zespołowy Etap projektu – projektowanie rozwiązania na zadaną architekturę

Autorzy: Biernacka Kamila Kania Dominik Leśniak Mateusz Maziarz Wojciech

kwiecień 2021

Abstract

Poniższe sprawozdanie jest wynikiem naszej pracy na drugim etapie projektu zespołowego z implementacji metody indeksu w architekturach GPU. Przedstawimy w nim przygotowane przez nas projekty i rysunki koncepcyjne wymaganych do zaimplementowania algorytmów.

1 Analiza możliwości implementacji algorytmów mnożenia modularnego dużych liczb

Zaproponowanym przez nas algorytmem jest ten odkryty przez rosyjskiego matematyka Anatolija Karacubę. Umożliwia on zmniejszenie złożoności czasowej $(\Theta(n^{log_23}))$ w porównaniu do mnożenia klasycznego $(\Theta(n^2))$.

Projekt algorytmu:

Mnożone są dwie n-cyfrowe liczby x i y przy podstawie B, gdzie n=2m. Przetwarzane n może być nieparzyste, a x i y mogą mieć różną liczbę cyfr. W takim przypadku po lewej stronie tych liczb należy dopisać zera. Wartości x i y należy rozpisać jako:

$$x = x_1 B^m + x_2$$
$$y = y_1 B^m + y_2,$$

gdzie $x_2, y_2 < B^m$.

Przemnożenie tych liczb prowadzi do otrzymania równania:

$$xy = (x_1B^m + x_2)(y_1B^m + y_2) = x_1y_1B^{2m} + (x_1y_2 + x_2y_1)B^m + x_2y_2.$$

Klasycznie problem ten rozwiązuje się poprzez przemnożenie czterech czynników osobno, wykonanie przesunięcia i dodanie ich, co powoduje, że opisany algorytm wykonuje się w czasie $O(n^2)$. Karacuba zaproponował, by zastąpić go trzema mnożeniami:

$$X = x_1 y_1$$

$$Y = x_2 y_2$$

$$Z = (x_1 + x_2)(y_1 + y_2) - X - Y$$

W wyniku tego otrzymuje się równanie:

$$Z = (x_1y_1 + x_1y_2 + x_2y_1 + x_2y_2) - x_1y_1 - x_2y_2 = x_1y_2 + x_2y_1.$$

Zatem $xy=XB^{2m}+Y+ZB^m$. Tak więc wystarczy zaledwie kilka dodatkowych dodawań i odejmowań, by zmniejszyć liczbę mnożeń z czterech do trzech. Algorytm można rozszerzyć i wykonać każde z tych mnożeń m-cyfrowych liczb ponownie w ten sam sposób przy wykorzystaniu rekurencji.

2 Analiza możliwości implementacji algorytmu poszukiwania relacji (oraz faktoryzacji w bazie), dla algorytmu metody indeksu

```
Algorithm 1: Faktoryzacja, isFactored

Input: x, N
Output: True lub False

1 for i \leftarrow 0; i < len(N); i \leftarrow i + 1 do

2 | while x\%N[i] == 0 do

3 | x \leftarrow x/N[i]

4 | end

5 | i \leftarrow i + 1

6 end

7 if x == 1 then

8 | return True

9 end

10 return False
```

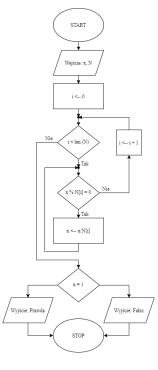


Figure 1: Schemat blokowy algorytmu sprawdzenia faktoryzacji w określonej bazie

Algorithm 2: Poszukiwanie relacji

```
Input: \mathbb{B}, l
    Output: N, R
 i \leftarrow 0
 2 while p_i \leq \mathbb{B}, \ p_i \in \mathcal{P} \ \mathbf{do}
         N[i] \leftarrow p_i
         i \leftarrow i+1
 5 end
 6 j \leftarrow 0
 7 while j < l do
         x \leftarrow random(\mathbb{F}_p^*)
         if isFactored(x, N) then
 9
              R[j] \leftarrow x
10
              j \leftarrow j+1
11
12
         \mathbf{end}
13 end
14 return N, R
```

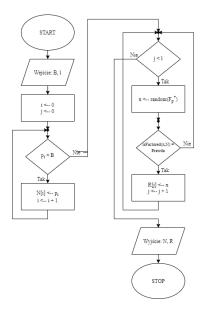


Figure 2: Schemat blokowy algorytmu poszukiwania relacji

3 Analiza możliwości implementacji algorytmu eliminacji Gaussa nad ciałem \mathbb{F}_p , dla ciał o dowolnym rozmiarze

```
Algorithm 3: Eliminacja Gaussa

Input: \mathbb{A}_{l,k+1}
Output: x

1 for i \leftarrow 0; i < l; i \leftarrow i+1 do

2 | for j \leftarrow i; j < k; j \leftarrow j+1 do

3 | A_j \leftarrow A_j - w \cdot A_j, gdzie w = [w_0, w_1, \dots, w_k], w_r = \frac{\mathbb{A}_{r,j}}{\mathbb{A}_{l,i}}

4 | end

5 end

6 x \leftarrow A_k

7 return x
```

4 Metoda indeksu

Metoda indeksu podzielona jest na 4 etapy.

- 1. Konstruowanie zbioru relacji wykorzystując algorytm 2.
- 2. Rozwiązanie układu równań z wykorzystując algorytm 3.
- 3. Wyznaczenie wartości r;
- 4. Wyznaczenie rozwiązania;



Figure 3: Rysunek koncepcyjny metody indeksu