

Projekt Zespołowy

Etap projektu – projektowanie  
rozwiązania na zadaną  
architekturę

Autorzy:  
Biernacka Kamila  
Kania Dominik  
Leśniak Mateusz  
Maziarz Wojciech

kwiecień 2021

## Abstract

Poniższe sprawozdanie jest wynikiem naszej pracy na drugim etapie projektu zespołowego z implementacji metody indeksu w architekturach GPU. Przedstawimy w nim przygotowane przez nas projekty i rysunki koncepcyjne wymaganych do zaimplementowania algorytmów.

# 1 Analiza możliwości implementacji algorytmów mnożenia modularnego dużych liczb

Zaproponowanym przez nas algorytmem jest ten odkryty przez rosyjskiego matematyka Anatolija Karacubę. Umożliwia on zmniejszenie złożoności czasowej ( $\Theta(n^{\log_2 3})$ ) w porównaniu do mnożenia klasycznego ( $\Theta(n^2)$ ).

Projekt algorytmu:

Mnożone są dwie  $n$ -cyfrowe liczby  $x$  i  $y$  przy podstawie  $B$ , gdzie  $n = 2m$ . Przetwarzane  $n$  może być nieparzyste, a  $x$  i  $y$  mogą mieć różną liczbę cyfr. W takim przypadku po lewej stronie tych liczb należy dopisać zera. Wartości  $x$  i  $y$  należy rozpisać jako:

$$\begin{aligned}x &= x_1 B^m + x_2 \\ y &= y_1 B^m + y_2,\end{aligned}$$

gdzie  $x_2, y_2 < B^m$ .

Przemnożenie tych liczb prowadzi do otrzymania równania:

$$xy = (x_1 B^m + x_2)(y_1 B^m + y_2) = x_1 y_1 B^{2m} + (x_1 y_2 + x_2 y_1) B^m + x_2 y_2.$$

Klasycznie problem ten rozwiązuje się poprzez przemnożenie czterech czynników osobno, wykonanie przesunięcia i dodanie ich, co powoduje, że opisany algorytm wykonuje się w czasie  $O(n^2)$ . Karacuba zaproponował, by zastąpić go trzema mnożeniami:

$$\begin{aligned}X &= x_1 y_1 \\ Y &= x_2 y_2 \\ Z &= (x_1 + x_2)(y_1 + y_2) - X - Y\end{aligned}$$

W wyniku tego otrzymuje się równanie:

$$Z = (x_1 y_1 + x_1 y_2 + x_2 y_1 + x_2 y_2) - x_1 y_1 - x_2 y_2 = x_1 y_2 + x_2 y_1.$$

Zatem  $xy = X B^{2m} + Y + Z B^m$ . Tak więc wystarczy zaledwie kilka dodatkowych dodawań i odejmowań, by zmniejszyć liczbę mnożeń z czterech do trzech. Algorytm można rozszerzyć i wykonać każde z tych mnożeń  $m$ -cyfrowych liczb ponownie w ten sam sposób przy wykorzystaniu rekurencji.

## 2 Analiza możliwości implementacji algorytmu poszukiwania relacji (oraz faktoryzacji w bazie), dla algorytmu metody indeksu

---

### Algorithm 1: Faktoryzacja, *isFactored*

---

**Input:**  $x, N$   
**Output:** *True* lub *False*

```

1 for  $i \leftarrow 0; i < \text{len}(N); i \leftarrow i + 1$  do
2   while  $x \% N[i] == 0$  do
3      $x \leftarrow x / N[i]$ 
4   end
5    $i \leftarrow i + 1$ 
6 end
7 if  $x == 1$  then
8   return True
9 end
10 return False

```

---

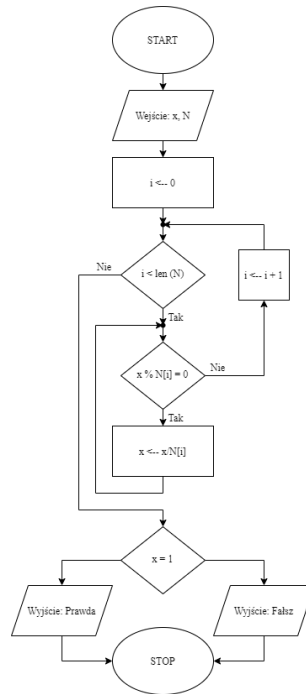


Figure 1: Schemat blokowy algorytmu sprawdzenia faktoryzacji w określonej bazie

---

**Algorithm 2:** Poszukiwanie relacji

---

**Input:**  $\mathbb{B}, l$ **Output:**  $N, R$ 

```
1  $i \leftarrow 0$ 
2 while  $p_i \leq \mathbb{B}, p_i \in \mathcal{P}$  do
3    $N[i] \leftarrow p_i$ 
4    $i \leftarrow i + 1$ 
5 end
6  $j \leftarrow 0$ 
7 while  $j < l$  do
8    $x \leftarrow \text{random}(\mathbb{F}_p^*)$ 
9   if  $\text{isFactored}(x, N)$  then
10     $R[j] \leftarrow x$ 
11     $j \leftarrow j + 1$ 
12  end
13 end
14 return  $N, R$ 
```

---

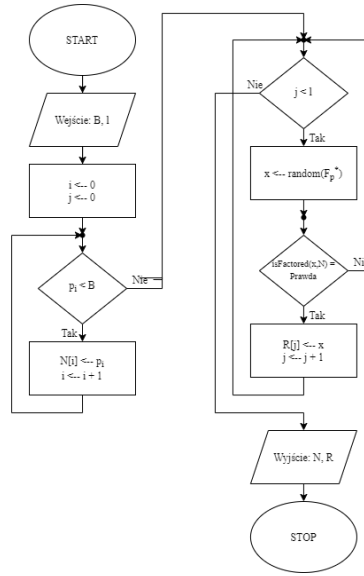


Figure 2: Schemat blokowy algorytmu poszukiwania relacji

### 3 Analiza możliwości implementacji algorytmu eliminacji Gaussa nad ciałem $\mathbb{F}_p$ , dla ciał o dowolnym rozmiarze

---

**Algorithm 3:** Eliminacja Gaussa

---

**Input:**  $\mathbb{A}_{l,k+1}$

**Output:**  $x$

```
1 for  $i \leftarrow 0; i < l; i \leftarrow i + 1$  do
2   for  $j \leftarrow i; j < k; j \leftarrow j + 1$  do
3      $A_j \leftarrow A_j - w \cdot A_i$ , gdzie  $w = [w_0, w_1, \dots]w_k = \frac{\mathbb{A}_{k,j}}{\mathbb{A}_{i,i}}$ 
4   end
5 end
```

---

## 4 Metoda indeksu

Metoda indeksu podzielona jest na 4 etapy.

1. Konstruowanie zbioru relacji wykorzystując algorytm 2.
2. Rozwiązanie układu równań z wykorzystując algorytm 3.
3. Wyznaczenie wartości  $r$ ;
4. Wyznaczenie rozwiązania;

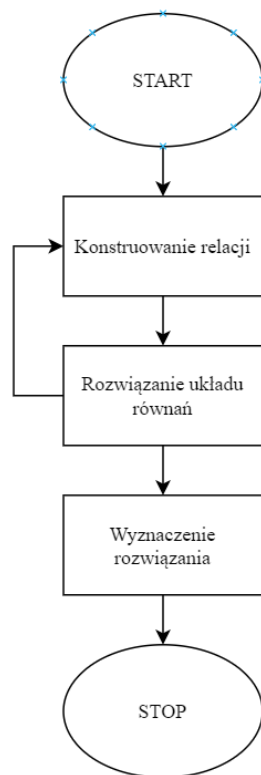


Figure 3: Schemat blokowy algorytmu metody indeksu