Programmation Système : introduction, généralités...

V. Risch

IUT, Aix-Marseille Univ., 2018, révision 2022

Remerciements à A. Dragut, J.-L. Massat, Alain Casali

Plan général du cours

Idée : parcourir les principes qui sous-tendent un système d'exploitation de type UNIX/LINUX au travers des possibilités existantes de Programmation Système...

Plan général du cours

Idée : parcourir les principes qui sous-tendent un système d'exploitation de type UNIX/LINUX au travers des possibilités existantes de Programmation Système...

Plan

Cette introduction

- 2 Système de gestion de fichiers
- 3 Signaux
- 4 Processus
- 5 IPC
- 6 ..

Plan général du cours

Idée : parcourir les principes qui sous-tendent un système d'exploitation de type UNIX/LINUX au travers des possibilités existantes de Programmation Système...

Plan

- Cette introduction
 - Catégories de systèmes
 - UNIX/LINUX, généralités
 - Le principe de la commutation de contexte
 - Commandes UNIX/LINUX
 - Outils pour les TPs
- 2 Système de gestion de fichiers
- 3 Signaux
- 4 Processus
- ⑤ IPC
- 6 ..

Bibliographie

- Richard W. Stevens. *Advanced Programming in the Unix Environment*. Addisson-Wesley, 2013.
- Michael Kerrisk. The Linux Programming Interface: A Linux and UNIX System Programming Handbook., No Starch Press, 2010
- Graham Glass. Unix for Programmer and Users. Prentice Hall, 1993.
- Joëlle Delacroix. Linux, Programmation système et réseau.
 Dunod, 2003

Catégories de systèmes...

Définition...?

Pas de définition universellement acceptée... Globalement, un système d'exploitation est un ensemble de programmes qui sert à

o faire fonctionner le matériel

o maintenir un espace virtuel

Définition...?

Pas de définition universellement acceptée... Globalement, un système d'exploitation est un ensemble de programmes qui sert à

- faire fonctionner le matériel
 - comme « allocateur » de ressources
 - comme gestionnaire de ressources avec un minimum de sécurité

maintenir un espace virtuel

Définition...?

Pas de définition universellement acceptée... Globalement, un système d'exploitation est un ensemble de programmes qui sert à

- o faire fonctionner le matériel
 - comme « allocateur » de ressources
 - comme gestionnaire de ressources avec un minimum de sécurité
 - arbitrer dans les cas conflictuels
 - o superviser/contrôler l'exécution des programmes
 - o prévenir les erreurs et toute utilisation non-conforme
- maintenir un espace virtuel

Catégories

On distingue

- SE « classiques »
- SE spécialisés
 - o industriels ex : gestion de chaînes de production
 - o applications dédiées ex : caisses enregistreuses
- servant à l' interrogation de grandes bases de données (bibliothèques, banques, hôpitaux,...)
- transactionnels (réservations aériennes, ...)

Catégories...

- embarqués (borne SNCF, distributeur de billets, terminal d'encaissement...)
- miniaturisés (téléphone cellulaire, lecteur MP3, ...)
- o opérant en conditions extrêmes (plateformes pétrolières, sous-marins robotisés, ...)
- extrêmement robustes et sécurisés (centrales nucléaires, TGV, postes de commande de base militaire, objet volants à peu près identifiés, ...)

Suites logicielles

Les SE sont composés de suites de logiciels pour

- effectuer/coordonner/sécuriser l'accés aux ressources partagées (CPU, mémoire, ...)
- piloter des périphériques
- o organiser et retrouver les données en mémoire de masse
- o réaliser une bonne *interaction* homme-machine (interfaces graphiques, texte, ...) et machine-machine (réseaux)

Composantes d'un SE

Les principales composantes d'un SE sont :

- le noyau partie centrale du SE contrôlant la plupart des ressources importantes
- o des modules étendant les fonctionnalités du noyau

D'autre composantes :

- shells permettant le dialogue humain-SE
- systèmes graphiques d'affichage
- gestionnaires de fenêtres

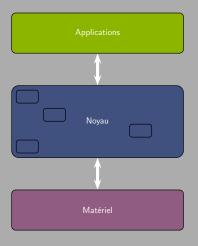
Architectures de noyau

Il existe différentes architectures possibles :

- noyaux monolithiques
 - non-modulaires
 - modulaires
- micro-noyaux
- hybrides
- exo-noyaux

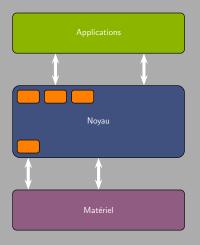
Architecture monolithique non-modulaire

La totalité du noyau réside en permanence en mémoire vive



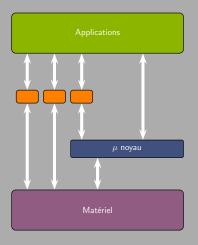
Architecture monolithique modulaire

Les modules, séparés, sont chargés dynamiquement



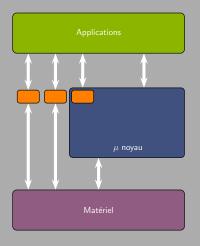
Micro-noyau

Seules les fonctions fondamentales sont conservées dans le noyau...



Noyau hybride

Tentative de compromis entre légèreté et efficacité

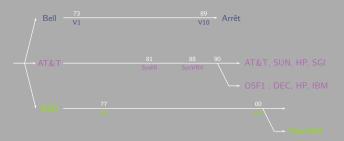


UNIX/LINUX, généralités

Historiqu ϵ

- **1964** Projet *Multics* de S.E. multi-tâche (MIT, General Electric, Bell Labs d'AT&T)
- 1969 Ken Thompson et Denis Ritchie (Bell Labs) écrivent un S.E. multi-tâche sur un ordi de récupération (DEC PDP 7 de 1964)
- 1970-71 V1 : Réécriture sur PDP11 (16 bits, 24K Ram, 512K DD) Ken Thomson crée le langage B (inspiré de *BCPL*) et réécrit Unix
- 1970-71 Denis Ritchie crée le langage *C* (inspiré de *B*) V2 : Ken Thomson réécrit entièrement Unix en C; les sources sont fournies à : Bell ; AT&T ; Univ. Californie à Berkeley
- → 3 branches principales de développement.

Branches principales d'UNIX



Historique complet et documents, voir http://www.levenez.com

Ces systèmes sont *propriétaires*, et *chers* d'où l'émergence d'un mouvement pour les logiciels *libres* (Richard Stallman) :

- Free Software Foundation
- Projet GNU → réécriture d'UNIX
- o Licences GPL, CC, ...

LINUX'

Le 25 août 1991, Linus Thorvald publie le message suivant sur comp.os.minix:

« Hello everybody out there using minix -

I'm doing a (free) operating system (just a hobby, won't be big and professional like gnu) for 386(486) AT clones. This has been brewing since april, and is starting to get ready. I'd like any feedback on things people like/dislike in minix, as my OS resembles it somewhat (same physical layout of the file-system (due to practical reasons) among other things).

I've currently ported bash(1.08) and gcc(1.40), and things seem to work. This implies that I'll get something practical within a few months, and I'd like to know what features most people would want. Any suggestions are welcome, but I won't promise I'll implement them :-)

Linus (torvalds@kruuna.helsinki.fi)

PS. Yes - it's free of any minix code, and it has a multi-threaded fs. It is NOT portable (uses 386 task switching etc), and it probably never will support anything other than AT-harddisks, as that's all I have :-(.

Linus Torvalds >>>

GNU

GNU

 \rightarrow GNU is Not Unix

LINUX

→ LINUX Is Not UniX

GNU

→ GNU is Not Unix

LINUX

→ LINUX Is Not UniX

GNU

→ GNU is Not Unix
→ GNU is Not Unix

LINUX

 $\begin{array}{c} \rightarrow \mathsf{LINUX} \; \mathsf{Is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{UniX} \\ \rightarrow \mathsf{LINUX} \; \mathsf{Is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{UniX} \end{array}$

GNU

→ GNU is Not Unix
→ GNU is Not Unix

LINUX

→ LINUX Is Not UniX
→ LINUX Is Not UniX

GNU

 \rightarrow GNU is Not Unix \rightarrow GNU is Not Unix \rightarrow GNU is Not Unix

LINUX

 $\begin{array}{c} \rightarrow \mathsf{LINUX} \; \mathsf{Is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{UniX} \\ \rightarrow \mathsf{LINUX} \; \mathsf{Is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{UniX} \\ \rightarrow \mathsf{LINUX} \; \mathsf{Is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{UniX} \end{array}$

GNU

→ GNU is Not Unix
 → GNU is Not Unix
 → GNU is Not Unix

LINUX

→ LINUX Is Not UniX
→ LINUX Is Not UniX
→ LINUX Is Not UniX

GNU

 $\begin{array}{c} \rightarrow \mathsf{GNU} \; \mathsf{is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{Unix} \\ \rightarrow \mathsf{GNU} \; \mathsf{is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{Unix} \\ \rightarrow \mathsf{GNU} \; \mathsf{is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{Unix} \\ \rightarrow \mathsf{GNU} \; \mathsf{is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{Unix} \end{array}$

LINUX

 $\begin{array}{c} \rightarrow \mathsf{LINUX} \; \mathsf{Is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{UniX} \\ \rightarrow \; \mathsf{LINUX} \; \mathsf{Is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{UniX} \\ \rightarrow \; \mathsf{LINUX} \; \mathsf{Is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{UniX} \\ \rightarrow \; \mathsf{LINUX} \; \mathsf{Is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{UniX} \end{array}$

GNU

 $\begin{array}{c} \rightarrow \mathsf{GNU} \; \mathsf{is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{Unix} \\ \rightarrow \mathsf{GNU} \; \mathsf{is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{Unix} \\ \rightarrow \mathsf{GNU} \; \mathsf{is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{Unix} \\ \rightarrow \mathsf{GNU} \; \mathsf{is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{Unix} \end{array}$

LINUX

 $\begin{array}{c} \rightarrow \mathsf{LINUX} \; \mathsf{Is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{UniX} \\ \rightarrow \mathsf{LINUX} \; \mathsf{Is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{UniX} \\ \rightarrow \mathsf{LINUX} \; \mathsf{Is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{UniX} \\ \rightarrow \mathsf{LINUX} \; \mathsf{Is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{UniX} \end{array}$

GNU

```
\begin{array}{c} \rightarrow \mathsf{GNU} \; \mathsf{is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{Unix} \\ \rightarrow \mathsf{GNU} \; \mathsf{is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{Unix} \\ \rightarrow \mathsf{GNU} \; \mathsf{is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{Unix} \\ \rightarrow \mathsf{GNU} \; \mathsf{is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{Unix} \\ \rightarrow \mathsf{GNU} \; \mathsf{is} \; \mathsf{Not} \; \mathsf{Unix} \end{array}
```

```
→ LINUX Is Not UniX
```

GNU

```
→ GNU is Not Unix
```

```
→ LINUX Is Not UniX
```

GNU

```
→ GNU is Not Unix
→ GNU is Not Unix...
```

```
→ LINUX Is Not UniX

→ LINUX Is Not UniX...
```

GNU

```
    → GNU is Not Unix
    → GNU is Not Unix
```

```
→ LINUX Is Not UniX

→ LINUX Is Not UniX...
```

Le noyau LINUX

- Le noyau LINUX contient 27,8 millions de lignes de code en 2022 : il s'agit du projet libre qui en contient le plus. La première version du noyau en 1994 en contenait 176 250.
- Le développement du noyau est très actif : une nouvelle version est publiée toutes les 9 à 10 semaines.
- 95% des lignes de code du noyau sont écrites en C.
- 100% des 500 ordinateurs les plus rapides au monde fonctionnent sous LINUX.
- En 2022, LINUX est le noyau du système d'exploitation le plus utilisé au monde via les 3 milliards d'utilisateurs d'Android.

Pourquoi UNIX?

UNIX:

- hérite des concepts SE généralistes précédents
- o notion de noyau : partition virtuelle de la mémoire vive
- innovant par :
 - une simplification maximum en un ensemble d'éléments primitifs
 - o la définition de leurs relations avec un ensemble réduit de règles
- but : avoir un schéma facile à maîtriser
- écrit en C, ouvert, et doté d'une aide en ligne extrêmement compréhensive, le manuel

Aide en ligne – le man

Section	Type de commandes
1	commandes et applications utilisateur
2	appels système, codes erreurs noyau
3	fonctions des bibliothèques
4	pilotes de périphériques et protocoles réseau
5	formats de fichiers standard
6	jeux et démos
7	divers fichiers et documents
8	commandes d'administration système
9	divers specs noyau et interfaces

- o man -k
- o plus d'informations : man man

L'ordinateur exécute des programmes qui transforment des données, le tout reposant en mémoire...

L'ordinateur exécute des programmes qui transforment des données, le tout reposant en mémoire...

 on appelle processus toute occurence d'une exécution de programme

L'ordinateur exécute des programmes qui transforment des données, le tout reposant en mémoire...

- on appelle processus toute occurence d'une exécution de programme
- o un *fichier* représente tout flux de données

L'ordinateur exécute des programmes qui transforment des données, le tout reposant en mémoire...

- on appelle processus toute occurence d'une exécution de programme
- o un fichier représente tout flux de données

Le SE gère ces processus, leur permettant de « vivre heureux et s'épanouir dans un certain espace » ; ces processus consomment et/ou générent des données

Processus

On étudiera les processus pour comprendre comment ils

- sont gérés
- naissent, vivent, meurent et sont inhumés
- o sont organisés ensemble au sein de familles
- o sont pilotés par le système au travers de signaux
- o communiquent grâce aux différentes possibilités d'IPC

Un fichier correspond à une collection de données. A ce titre, il

est un point d'entrée/sortie système

- est un point d'entrée/sortie système
- o correspond à une collection de données reposant *par exemple* en mémoire de masse

- est un point d'entrée/sortie système
- o correspond à une collection de données reposant *par exemple* en mémoire de masse
- peut être sans taille, s'il est

- est un point d'entrée/sortie système
- o correspond à une collection de données reposant *par exemple* en mémoire de masse
- peut être sans taille, s'il est
 - un flot de données (pipes, sockets...)

- est un point d'entrée/sortie système
- o correspond à une collection de données reposant *par exemple* en mémoire de masse
- o peut être sans taille, s'il est
 - un flot de données (pipes, sockets...)
 - associé à un périphérique permettant l'accés aux composantes matérielles; par exemple /dev/sda est un accés au disque dur

```
brw-r---1 root disk 8, 0 Oct 15 21:42 /dev/sda
brw-r---1 root disk 8, 1 Oct 15 21:42 /dev/sda1
brw-r---1 root disk 8, 2 Oct 15 21:42 /dev/sda2
brw-r---1 root disk 8, 3 Oct 15 21:42 /dev/sda3
```

Un fichier correspond à une collection de données. A ce titre, il

- est un point d'entrée/sortie système
- o correspond à une collection de données reposant *par exemple* en mémoire de masse
- o peut être sans taille, s'il est
 - un flot de données (pipes, sockets...)
 - associé à un périphérique permettant l'accés aux composantes matérielles; par exemple /dev/sda est un accés au disque dur

```
brw-r---1 root disk 8, 0 Oct 15 21:42 /dev/sda
brw-r---1 root disk 8, 1 Oct 15 21:42 /dev/sda1
brw-r---1 root disk 8, 2 Oct 15 21:42 /dev/sda2
brw-r---1 root disk 8, 3 Oct 15 21:42 /dev/sda3
```

num majeur (type de périphérique : 8 est un port IDE)

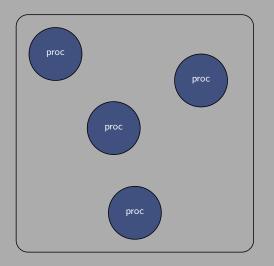
Un fichier correspond à une collection de données. A ce titre, il

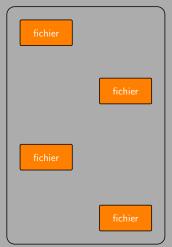
- est un point d'entrée/sortie système
- o correspond à une collection de données reposant *par exemple* en mémoire de masse
- o peut être sans taille, s'il est
 - un flot de données (pipes, sockets...)
 - associé à un périphérique permettant l'accés aux composantes matérielles; par exemple /dev/sda est un accés au disque dur

```
brw-r---1 root disk 8, 0 Oct 15 21:42 /dev/sda
brw-r---1 root disk 8, 1 Oct 15 21:42 /dev/sda1
brw-r---1 root disk 8, 2 Oct 15 21:42 /dev/sda2
brw-r---1 root disk 8, 3 Oct 15 21:42 /dev/sda3
```

num majeur (type de périphérique : 8 est un port IDE) num mineur (partition logique du périphérique)

Interaction Processus – Fichiers

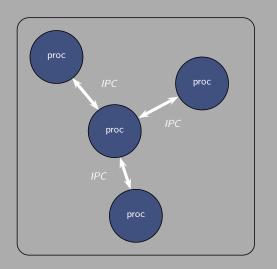


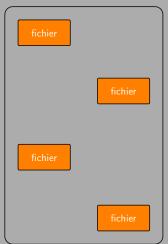


Ensemble de processus

Système de fichiers

Interaction Processus – Fichiers

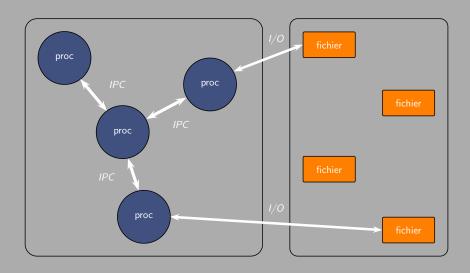




Ensemble de processus

Système de fichiers

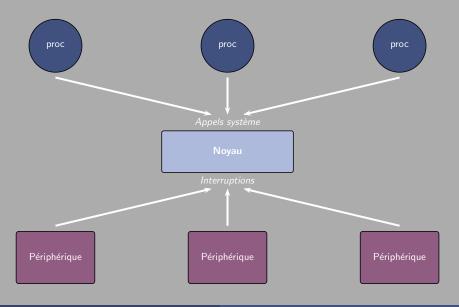
Interaction Processus – Fichiers



Ensemble de processus

Système de fichiers

Interaction Processus – Fichiers : implémentatior



Appels système et commutation de contexte

 Pour les processus, le noyau fait office de gestionnaire capable de dispenser des services

- Pour les processus, le noyau fait office de gestionnaire capable de dispenser des services
- Un processus s'exécute par défaut en mode utilisateur : les actions entreprises par le programme sont limitées pour des raisons de sécurité

- Pour les processus, le noyau fait office de gestionnaire capable de dispenser des services
- Un processus s'exécute par défaut en mode utilisateur : les actions entreprises par le programme sont limitées pour des raisons de sécurité
- Lorsque un processus souhaite accéder à un service, ou qu'une interruption se produit, un appel système a lieu pour exécuter une routine du noyau en mode superviseur (ou encore, mode noyau): dans ce mode, il n'y a aucune restriction de droits

- Pour les processus, le noyau fait office de gestionnaire capable de dispenser des services
- Un processus s'exécute par défaut en mode utilisateur : les actions entreprises par le programme sont limitées pour des raisons de sécurité
- Lorsque un processus souhaite accéder à un service, ou qu'une interruption se produit, un appel système a lieu pour exécuter une routine du noyau en mode superviseur (ou encore, mode noyau): dans ce mode, il n'y a aucune restriction de droits
- Le passage d'un mode à l'autre s'appelle commutation de contexte : il s'accompagne d'une opération de sauvegarde du contexte utilisateur en passant en mode superviseur, et d'une restauration de ce contexte en repassant en mode utilisateur

Processeur et commutation de contexte

Le rôle de la *commutation de contexte* est d'assurer cohérence et protection dans un cadre multiprocesseur – multiutilisateur

- Le SE s'appuie généralement sur les niveaux de privilège définis au niveau des processeurs
- Ces niveaux attribuent aux objets connus par le processus (segments, tables, ...) une valeur qui définit des règles d'accés
- Dépendent de la commutation de contexte interruptions matérielles et logicielles ainsi qu'exceptions...

Processeur et commutation de contexte

Le rôle de la *commutation de contexte* est d'assurer cohérence et protection dans un cadre multiprocesseur – multiutilisateur

- Le SE s'appuie généralement sur les niveaux de privilège définis au niveau des processeurs
- Ces niveaux attribuent aux objets connus par le processus (segments, tables, ...) une valeur qui définit des règles d'accés
- Dépendent de la commutation de contexte interruptions matérielles et logicielles ainsi qu'exceptions...

Remarques:

- En passant en mode Noyau, le processeur accède à des zones de mémoire protégées
- Le nombre d'appels système disponibles est fixe, chaque type d'appel étant identifié par un entier unique
- 3 A chaque type d'appel système peut être associé un ensemble d'arguments précisant l'information à transférer de l'espace Utilisateur à l'espace Noyau et réciproquement

① Un appel a lieu (par exemple par l'appel d'une fonction de la bibliothèque C par un programme)

- ① Un appel a lieu (par exemple par l'appel d'une fonction de la bibliothèque C par un programme)
- 2 Le wrapper de cette fonction rend disponible tous les arguments au gestionnaire d'interruption; ces arguments sont passés (via la pile système) au wrapper qui les copie dans certains registres

- ① Un appel a lieu (par exemple par l'appel d'une fonction de la bibliothèque C par un programme)
- 2 Le wrapper de cette fonction rend disponible tous les arguments au gestionnaire d'interruption; ces arguments sont passés (via la pile système) au wrapper qui les copie dans certains registres
- Le wrapper copie le numéro de l'appel système correspondant dans un registre dédié

- ① Un appel a lieu (par exemple par l'appel d'une fonction de la bibliothèque C par un programme)
- 2 Le wrapper de cette fonction rend disponible tous les arguments au gestionnaire d'interruption; ces arguments sont passés (via la pile système) au wrapper qui les copie dans certains registres
- Le wrapper copie le numéro de l'appel système correspondant dans un registre dédié
- 4 Le wrapper exécute une interruption (int 0x80) qui commute le processeur en mode Noyau, et exécute le code pointé par l'adresse 0x80 dans le vecteur d'interruptions

- ① Un appel a lieu (par exemple par l'appel d'une fonction de la bibliothèque C par un programme)
- 2 Le wrapper de cette fonction rend disponible tous les arguments au gestionnaire d'interruption; ces arguments sont passés (via la pile système) au wrapper qui les copie dans certains registres
- Le wrapper copie le numéro de l'appel système correspondant dans un registre dédié
- Le wrapper exécute une interruption (int 0x80) qui commute le processeur en mode Noyau, et exécute le code pointé par l'adresse 0x80 dans le vecteur d'interruptions
- En réponse le noyau appelle la routine system_call pour gérer l'interruption

mode Utilisateur

```
programme
...
execve(path, arg, envp);
...
```

mode NovaL

```
routine système

sys_execve()
{
...
return error
}
```

```
gestionnaire d'interruption
system_call:
...
call sys_call_table[_NR_execve]
...
```

mode Utilisateur

```
programme
...
execve(path, arg, envp);
...
```

mode Novau

```
routine système

sys_execve()
{
...
return error
}
```

```
gestionnaire d'interruption
system_call:
...
call sys_call_table[_NR_execve]
...
```

mode Utilisateur

```
programme
                                  wrapper glibc
                                    execve(path, arg, envp) {
                                    int 0x80
 execve(path, arg, envp);
                                    /*arguments : _NR_execve, path,
                                                   argv, envp*/
                                    return}
routine système
                                  gestionnaire d'interruption
 sys_execve()
                                    system_call: <</pre>
                                    call sys_call_table[_NR_execve]
  return error
```

mode Utilisateui

```
programme
                                  wrapper glibc
                                    execve(path, arg, envp) {
                                    int 0x80
 execve(path, arg, envp);
                                    /*arguments : _NR_execve, path,
                                                    argv, envp*/
                                    return}
routine système
                                  gestionnaire d'interruption
 sys_execve()
                                    system_call: <</pre>
                                    call sys_call_table[_NR_execve]
  return error
```

mode Utilisateur

```
programme
                                  wrapper glibc
                                    execve(path, arg, envp) {
                                    int 0x80
 execve(path, arg, envp);
                                    /*arguments : _NR_execve, path,
                                                   argv, envp*/
                                    return}
                                  gestionnaire d'interruption
routine système
 sys_execve()
                                    system_call: <</pre>
                                    call sys_call_table[_NR_execve]
  return error
```

mode Utilisateur

```
programme
                                  wrapper glibc
                                    execve(path, arg, envp) {
                                    int 0x80
 execve(path, arg, envp);
                                    /*arguments : _NR_execve, path,
                                                   argv, envp*/
                                    return}
                                  gestionnaire d'interruption
routine système
 sys_execve()
                                    system_call: <</pre>
                                    call sys_call_table[_NR_execve]
  return error
```

Exemple

mode Utilisateui

```
programme
                                  wrapper glibc
                                    execve(path, arg, envp) {
                                    int 0x80
 execve(path, arg, envp);
                                    /*arguments : _NR_execve, path,
                                                    argv, envp*/
                                    return}
                                  gestionnaire d'interruption
routine système
 sys_execve()
                                    system_call: <</pre>
                                    call sys_call_table[_NR_execve]
  return error
```

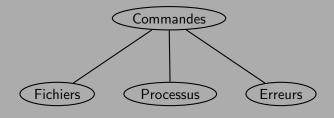
Exemple

mode Utilisateui

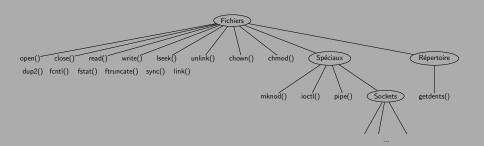
```
programme
                                  wrapper glibc
                                    execve(path, arg, envp) {
                                    int 0x80
 execve(path, arg, envp);
                                    /*arguments : _NR_execve, path,
                                                    argv, envp*/
                                    return}
                                  gestionnaire d'interruption
routine système
 sys_execve()
                                    system_call: <</pre>
                                    call sys_call_table[_NR_execve]
  return error
```

Commandes UNIX/LINUX

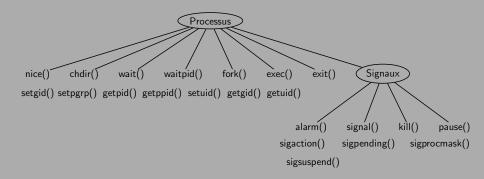
Arborescence des commandes



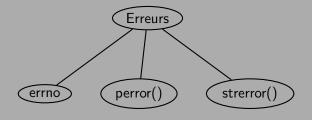
Fichiers



Processus



Erreurs



Mise en place des TPs

Idée Générale

- Etude du comportement des fonctions système étudiées en cours
- Au delà, conception d'utilitaires en ligne de commande, pouvant recevoir des arguments, et reposant sur l'emploi des fonctions système connues

Idée Générale

- Etude du comportement des fonctions système étudiées en cours
- Au delà, conception d'utilitaires en ligne de commande, pouvant recevoir des arguments, et reposant sur l'emploi des fonctions système connues

Exemple : La fonction « maison »

monitor parcours les *fichiers* spécifiés toutes les *délai* secondes (si l'option -t est précisée) et affiche des informations sur ceux des fichiers qui ont été modifiés depuis le dernier parcours. L'option -c permet de préciser le *NbParcours* à effectuer.

 L'éxecutable résulte (à peu de choses près...) d'une compilation du genre

g++ -o monitor MonProgrammeMonitor.cxx (avec l'option -o pour "output" après compilation et édition de liens)

 L'éxecutable résulte (à peu de choses près...) d'une compilation du genre

g++ -o monitor MonProgrammeMonitor.cxx (avec l'option -o pour "output" après compilation et édition de liens)

 La possibilité de spécifier un délai, un NbParcours, sur quels fichiers, résulte de la possibilité de passer des arguments à MonProgrammeMonitor.cxx

 L'éxecutable résulte (à peu de choses près...) d'une compilation du genre

g++ -o monitor MonProgrammeMonitor.cxx (avec l'option -o pour "output" après compilation et édition de liens)

- La possibilité de spécifier un délai, un NbParcours, sur quels fichiers, résulte de la possibilité de passer des arguments à MonProgrammeMonitor.cxx
- En « bonne programmation », on attend de monitor une gestion propre d'éventuelles erreurs pouvant (aussi) être générées par des appels système

 L'éxecutable résulte (à peu de choses près...) d'une compilation du genre

g++ -o monitor MonProgrammeMonitor.cxx (avec l'option -o pour "output" après compilation et édition de liens)

- La possibilité de spécifier un délai, un NbParcours, sur quels fichiers, résulte de la possibilité de passer des arguments à MonProgrammeMonitor.cxx
- En « bonne programmation », on attend de monitor une gestion propre d'éventuelles erreurs pouvant (aussi) être générées par des appels système

D'où...

Outils pour les TPS...

- passage d'arguments via argc et argv
- o gcc et g++ pour la compilation séparée
- make et makefiles
- encapsulation (*wrapping*) des appels système et gestion des erreurs avec la classe C++ *CExc*

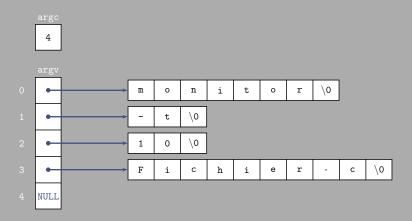
Passage d'arguments à un programme

```
main (int argc, char *argv[]) {
   // ...
   // analyse de argc et argv
   // ...
}
```

- argc désigne le nb total d'arguments passés à la fonction, y incluant le nom d'appel de la fonction elle-même
- argv est un tableau de pointeurs sur des tableaux de caractères C dont chacun contient un argument

argc et argv, exemple

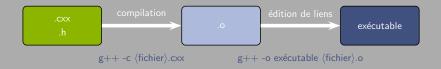
monitor -t 10 Fichier.c

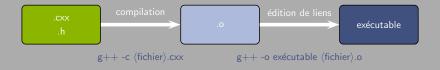




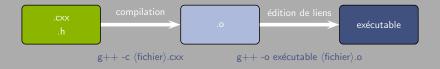
gcc et $\mathsf{g}{++}$ pour la compilation séparé ϵ







En cas de *compilation séparée*, on souhaite ne pas avoir à tout recompiler lorsqu'on modifie un fichier parmi plusieurs (par ex. dans le cas d'un programme disséminé en plusieurs fichiers représentant plusieurs milliers de lignes de code...)



En cas de *compilation séparée*, on souhaite ne pas avoir à tout recompiler lorsqu'on modifie un fichier parmi plusieurs (par ex. dans le cas d'un programme disséminé en plusieurs fichiers représentant plusieurs milliers de lignes de code...)

→ d'où l'intérêt de l'utilitaire make et des makefiles

Makefile

Un *makefile* est constitué de *règles* qui disent comment, et dans quel ordre effectuer une compilation. Chaque règle définit trois entités :

- le fichier construit par la règle, matérialisé par une cible
- la liste des dépendances nécessaires à la construction de cette cible
- les opérations à réaliser pour la construction de la cible

Makefile

Un *makefile* est constitué de *règles* qui disent comment, et dans quel ordre effectuer une compilation. Chaque règle définit trois entités :

- le fichier construit par la règle, matérialisé par une cible
- la liste des dépendances nécessaires à la construction de cette cible
- les opérations à réaliser pour la construction de la cible

Format de règle :

```
⟨cible⟩ : ⟨dépendances⟩
⟨opérations⟩
```

Makefile

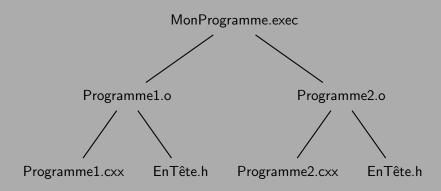
Un *makefile* est constitué de *règles* qui disent comment, et dans quel ordre effectuer une compilation. Chaque règle définit trois entités :

- le fichier construit par la règle, matérialisé par une cible
- la liste des dépendances nécessaires à la construction de cette cible
- les opérations à réaliser pour la construction de la cible

Format de règle :

Attention à la tabulation obligatoire!

Exemple



Makefile correspondant

```
MonProgramme.exec: Programme1.o Programme2.o
g++ -o MonProgramme.exec Programme1.o Programme2.o
Programme1.o: Programme1.cxx EnTete.h
g++ -c Programme1.cxx
```

Programme2.o: Programme2.cxx EnTete.h g++ -c Programme2.cxx

Makefile correspondant

```
MonProgramme.exec: Programme1.o Programme2.o
g++ -o MonProgramme.exec Programme1.o Programme2.o
```

Remarque : comment gérer le cas fichiers disséminés dans des répertoires dictincts ?

Makefile correspondant (variation)

Avec EnTete.h dans un répertoire include voisin...

```
MonProgramme.exec: Programme1.o Programme2.o
g++ -o MonProgramme.exec Programme1.o Programme2.o

Programme1.o: Programme1.cxx ../include/EnTete.h
g++ -c Programme1.cxx -I ../include

Programme2.o: Programme2.cxx ../include/EnTete.h
g++ -c Programme2.cxx -I ../include
```

Makefile correspondant (variation)

Avec EnTete.h dans un répertoire include voisin...

```
MonProgramme.exec: Programme1.o Programme2.o g++ -o MonProgramme.exec Programme1.o Programme2.o
```

 \rightarrow L'option -I dans g++ -I ../include permet d'ajouter le répertoire include aux chemins explorés par g++

Gestion des erreurs système

De manière standard

- o un appel système échoué positionne la variable globale errno
- o la fonction perror () permet d'afficher un message ainsi que la cause de l'erreur obtenue à partir du dernier positionnement de erro
- o la fonction strerror() permet d'afficher la cause de l'erreur à partir de toute valeur de errno passée en paramètre

Exemple

```
#include <errno.h> // valeurs admises pour errno
#include <string.h> // pour strerror()
#include <iostream>
struct stat buf;
const int e = stat("Fichier.txt", &buf);
if (e == -1) {
  std::cerr << "Erreur_en_ouverture_de_fichier_:"
            << strerror(errno) << "\n";
```

stat() renvoie -1 en erreur, auquel cas errno peut valoir par exemple ENOENT (fichier inexistant), EACCESS (pas d'accès autorisé)...

 Les erreurs système modifient la variable globale errno : si une seconde erreur apparaît avant de pouvoir prendre connaissance de la valeur d'errno, on perd la première erreur...

- Les erreurs système modifient la variable globale errno : si une seconde erreur apparaît avant de pouvoir prendre connaissance de la valeur d'errno, on perd la première erreur...
- On souhaite donc interrompre l'exécution d'un programme précisément à l'endroit où une erreur système surgit, afin de transmettre un maximum de renseignements au code appelant.

- Les erreurs système modifient la variable globale errno : si une seconde erreur apparaît avant de pouvoir prendre connaissance de la valeur d'errno, on perd la première erreur...
- On souhaite donc interrompre l'exécution d'un programme précisément à l'endroit où une erreur système surgit, afin de transmettre un maximum de renseignements au code appelant.
- o Idée : une classe *CExc* dérivée de la classe standard *exception*, et dotée d'une fonction d'affichage adéquat.

- Les erreurs système modifient la variable globale errno : si une seconde erreur apparaît avant de pouvoir prendre connaissance de la valeur d'errno, on perd la première erreur...
- On souhaite donc interrompre l'exécution d'un programme précisément à l'endroit où une erreur système surgit, afin de transmettre un maximum de renseignements au code appelant.
- o Idée : une classe *CExc* dérivée de la classe standard *exception*, et dotée d'une fonction d'affichage adéquat.
- Les exceptions C++ interrompent le flot d'exécution du programme, remontant au premier catch qui peut les traiter.

Gestion des erreurs avec try-catch

Les exceptions C++ interrompent le flot d'exécution du programme, remontant au premier catch qui peut les traiter :

```
int main(int argc, char* argv[]) {
 //...
 trv{
 // corps de l'exercice appelant des fonctions
  // susceptibles de lever des exceptions
  catch(const CExc & Exc) {
  // affichage des informations relatives
  // a l'erreur
//...
```

Classe CExc (déclaration)

```
class CExc: public std::exception {
protected:
  std::string m_info, m_nomf;
  int m_descrfic; bool m_qdescrfic;
protected:
  std::ostream & _Edit (std::ostream & os) const;
public:
  CExc (const std::string & NomFonction,
        const std::string & Info); // throw ()
  CExc (const std::string & NomFonction,
        int Descrfic)
                                          // throw ()
                                          // throw ()
  virtual ~ CExc (void):
  friend std::ostream & operator << (std::ostream & os,
                                      const CExc & Item);
};
nsSysteme::CExc::CExc (const std::string & NomFonction,
                       const std::string & Info) // throw ()
: m_info(Info), m_nomf(NomFonction),
  m_descrfic(-1), m_qdescrfic(false) {}
```

_Edit et surcharge de << (définition)

```
// constructeurs. destructeurs ...
inline
std::ostream & CEX::_Edit (std::ostream & os) const
  {
    os<<"\nNom de la fonction : "<<m_nomf
      <<"\nNo. erreur systeme:"<<m_errnoval
      <<"\ni.e.:"<<std::string(" ")+m_strerrorval
      <<"\nParametres au moment de l'erreur" <<"\n";
    if (m_gdescrfic) os<<"descripteur fichier: "<<m_descrfic;</pre>
    else os<<m_info:
    os << "\n";
    return os;
  } // _Edit()
inline
std::ostream & nsSysteme::operator << (std::ostream & os,
                                        const CExc & Item)
{return Item._Edit (os);} // operator <<
```

Wrappers des fonctions système

- Chaque fonction utilisée est placée dans un wrapper de même nom mais commençant par une majuscule, par exemple Stat() pour la fonction système stat()
- Ce wrapper sert de surcouche permettant de gérer les erreurs via la classe CExc. Ainsi pour la définition de Stat () :

```
Stat(const char * ChemFic, struct stat * buf)
// throw (CExc)
{
  if (::stat(chemFic, buf))
     throw CExc("stat()", chemFic);
} // Stat()
```

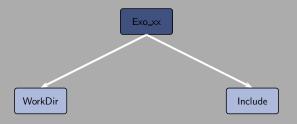
Wrappers des fonctions système

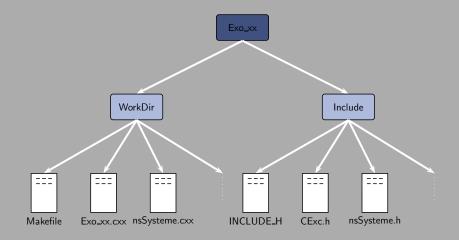
- Chaque fonction utilisée est placée dans un wrapper de même nom mais commençant par une majuscule, par exemple Stat() pour la fonction système stat()
- Ce wrapper sert de surcouche permettant de gérer les erreurs via la classe CExc. Ainsi pour la définition de Stat () :

```
Stat(const char * ChemFic, struct stat * buf)
// throw (CExc)
{
  if (::stat(chemFic, buf))
     throw CExc("stat()", chemFic);
} // Stat()
```

→ Détails en TD/TP...







WorkDir (Makefiles, fichiers .cxx, exécutables...)

• Include (Fichiers d'en-tête, macros...)

- WorkDir (Makefiles, fichiers .cxx, exécutables...)
 - Makefile
 - Exo_xx.cxx
 - nsSysteme.cxx: définition des wrappers non inline des fonctions système
 - o . . .
- Include (Fichiers d'en-tête, macros...)

- WorkDir (Makefiles, fichiers .cxx, exécutables...)
 - Makefile
 - Exo_xx.cxx
 - nsSysteme.cxx: définition des wrappers non inline des fonctions système
 - 0 . . .
- Include (Fichiers d'en-tête, macros...)
 - INCLUDE_H : fichier de macros pour le Makefile
 - CExc.h: classe des exceptions système
 - nsSysteme.h: prototypes des wrappers des fonctions système dans l'espace de noms correspondant
 -