수학 및 연습 2 내용 요약

이재호

jaeho.lee@snu.ac.kr

마지막 수정: 2018년 10월 8일

- 10 다변수함수
- 1 그래프와 등위면
- 1.1 다변수함수

정의 1.1.1. n-공간의 부분집합 U에서 정의된 함수

$$f:U\to\mathbb{R}$$

가 주어졌다고 하자. 즉, U의 각 점 $X=(x_1,\ldots,x_n)$ 에 대하여 실수 $f(X)=f(x_1,\ldots,x_n)$ 이 대응된다고 하자. 이때 함수 f를 n변수함수라 하고, $n\geq 2$ 이면 다변수함수라고도 한다.

1.2 함수와 그래프

정의 1.2.1. n-공간의 부분집합 U에서 정의된 다변수함수 f의 그래프는

$$\{(x_1,\ldots,x_n,z)\in\mathbb{R}^{n+1}\mid (x_1,\ldots,x_n)\in U,\ z=f(x_1,\ldots,x_n)\}$$

으로 정의한다.

1.3 일차함수의 기울기

정의 1.3.1. 이변수 일차함수 z = ax + by + c의 기울기는 기울기 벡터

$$(a,b) = a\mathbf{i} + b\mathbf{j}$$

로 나타낸다.

정리 1.3.1. 단위벡터 $v = (v_1, \ldots, v_n)$ 에 대하여, 일차함수

$$z = a \cdot x + c = a_1 x_1 + \dots + a_n x_n + c$$

의 v-방향 기울기는

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{v} = a_1 v_1 + \dots + a_n v_n$$

이다.

Proof. 일차함수 z의 v-방향 기울기는

$$\frac{z(x+tv)-z(x)}{t}=\frac{(a\cdot(x+tv)+c)-(a\cdot x+c)}{t}=a\cdot v$$

이다.

1.4 등위면

정의 1.4.1. n-공간의 한 부분집합 U에서 정의된 다변수함수 $f:U\to\mathbb{R}$ 와 실수 c에 대하여, f에 대한 c의 역상(inverse image)

$$f^{-1}(c) := \{ X \in U \mid f(X) = c \}$$

를 f 의 c-등위면 (level surface) 또는 c-등가면이라고 부른다. 즉, 등위면은 함숫 값이 같은 점들의 모임이다.

2 연속함수

정의 2.0.1. n-공간의 부분집합 U에서 정의된 함수 $f:U\to\mathbb{R}$ 와 U의 한 점 P에 대하여

$$\lim_{X \to P} f(X) = f(P)$$

일 때, f는 점 P에서 연속이라고 정의한다. 달리 쓰면,

$$\lim_{X \to P} |f(X) - f(P)| = 0$$

이다.

2.1 연속함수

정의 2.1.1. 함수 $f:U\to\mathbb{R}$ 가 정의역 U의 모든 점에서 연속이면, f를 연속함수라고 한다.

2.2 최대최소 정리

2.2.1 유계인 닫힌 집합

정의 2.2.1. 양수 r에 대하여 n-공간의 한 점 P를 중심으로 하고 반지름의 길이가 r인 열린 공(open ball)은

$$\mathbb{B}^{n}(P,r) := \{ X \in \mathbb{R}^{n} \mid |X - P| < r \}$$

를 뜻한다. 또 n-공간의 한 점 P를 중심으로 하고 반지름의 길이가 r인 닫힌 공 (closed ball)은

$$\overline{\mathbb{B}}^n(P,r) := \{ X \in \mathbb{R}^n \mid |X - P| \le r \}$$

를 뜻한다.

열린 공 또는 닫힌 공을 그냥 공이라고 하고, 1차원 공은 구간, 2차원 공은 원판이다.

정의 2.2.2. n-공간의 부분 집합 U가 유계(bounded)라는 것은 U를 포함하는 공이 존재한다는 뜻이다. 이는 함수

$$U \to \mathbb{R}$$
, $X \mapsto |X|$

가 유계 함수라는 것과 동치이다.

정의 2.2.3. n-공간에서 경계를 포함하는 부분집합을 닫힌 집합이라고 부른다.

정리 2.2.1 (최대최소 정리). n-공간의 유계인 닫힌 집합에서 정의된 연속함수는 최댓값과 최솟값을 가진다.

3 방향미분과 편미분

정의 3.0.1. n-공간의 열린 집합 U에서 정의된 함수 $f:U\to\mathbb{R}$ 와 U의 한 점 P 및 벡터 v에 대하여. 극한값

$$D_{\boldsymbol{v}}f(P) := \lim_{t \to 0} \frac{f(P + t\boldsymbol{v}) - f(P)}{t} = \left. \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \right|_{0} f(P + t\boldsymbol{v})$$

가 존재하면 이 값을 점 P에서 f의 v-방향미분계수 또는 v-방향 순간변화율이라고 한다. 단위벡터 v에 대하여 v-방향미분계수의 기하학적 의미는 함수 f의 그래프를 직선 P+tv 위에 한정하여 그렸을 때, 점 (P,f(P))에서 f의 그래프의 기울기를 뜻한다.

3.1 편도함수

정의 3.1.1. n-공간의 표준단위벡터는

$$e_1 := (1,0,\ldots,0), \ldots, e_n := (0,0,\ldots,1)$$

을 말한다.

정의 3.1.2. 점 $P=(p_1,\ldots,p_n)$ 에서 함수 $f:U\to\mathbb{R}$ 의 e_k -방향미분계수 $\mathrm{D}_{e_k}f(P)$ 를 단순히

$$D_k f(P)$$

로 쓰고, 점 P에서의 f의 k번째 편미분계수라고 한다. 좌표의 성분을 써서 표시하면,

$$D_k f(P) = \frac{d}{dt} \Big|_{0} f(p_1, \dots, p_k + t, \dots, p_n)$$

이다. 이 값은 $P=(p_1,\ldots,p_n)$ 의 k번째 성분만 변화시켜 얻은 변화율이다. 이런 뜻에서 $\mathrm{D}_k f(P)$ 를 $\frac{\partial f}{\partial x_k}(P)$ 로 쓰기도 한다:

$$\frac{\partial f}{\partial x_k} := D_k f.$$

함수 f의 k번째 편미분계수 $\frac{\partial f}{\partial x_k}$ 는 k번째 성분만을 변수로 하고, 나머지 변수는 상수로 보았을 때 얻은 미분계수이다.

정의 3.1.3. 함수 f가 정의역 U의 모든 점에 대하여 k번째 편미분계수를 가지면 함수

$$D_k f: U \to \mathbb{R}, \quad P \mapsto D_k f(P)$$

를 f의 k번째 편도함수라고 한다.

3.2 기울기 벡터

정의 3.2.1. n 변수함수 f의 모든 편미분계수가 점 P에서 존재할 때, f는 점 P에서 편미분가능하다고 한다. 이때 벡터

$$\operatorname{grad} f(P) := (D_1 f(P), \dots, D_n f(P))$$

를 P에서 f의 그레이디언트 벡터 (gradient vector) 또는 기울기 벡터라고 한다. 일변수함수 f(x)의 그래프에서 접선의 기울기가 바로 f'(x)이듯이, 다변수 함수 f(X)의 그래프에서 "접평면"의 기울기 벡터가 바로 grad f(P)이다. $\operatorname{grad} f 를 \nabla f$ 로 쓰기도 한다. 즉

$$\nabla = (D_1, \dots, D_n) = \left(\frac{\partial}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial}{\partial x_n}\right)$$

이다.

4 미분가능함수

정의 4.0.1. n-공간의 원점 근방에서 정의된 두 함수 g(v), h(v)에 대하여

$$g(\mathbf{v}) = o(h(\mathbf{v}))$$

라는 것은 다음을 뜻한다:

$$\forall \epsilon > 0 \quad \exists \delta > 0 \quad \forall v \quad (0 < |v| < \delta \Rightarrow |g(v)| \le \epsilon |h(v)|)$$

정의 4.0.2. n-공간의 열린 집합 U에서 정의된 함수 $f:U\to\mathbb{R}$ 와 U의 점 P에 대하여

$$\lim_{v \to 0} \frac{|f(P+v) - f(P) - a \cdot v|}{|v|} = 0,$$
(1)

즉

$$f(P+v) = f(P) + a \cdot v + o(v)$$
(2)

를 만족시키는 벡터 a가 존재하면 f는 점 P에서 미분가능하다고 한다. 만약 f가 정의역의 모든 점에서 미분가능하면 f는 미분가능하다고 한다.

정리 4.0.1. n-공간의 열린 집합 U 에서 정의된 함수 $f:U\to \mathbb{R}$ 가 점 $P\in U$ 에서 미분가능하면

- 1. f는 점 P에서 연속이다.
- 2. f는 점 P에서 모든 방향의 방향미분계수를 가지고

$$D_{\boldsymbol{v}}f(P) = \operatorname{grad} f(P) \cdot \boldsymbol{v} \quad (\boldsymbol{v} \in \mathbb{R}^n)$$

이다.

3. 41을 만족시키는 벡터 a는 grad f(P)이다.

Proof. 1. 식 2에서

$$\lim_{v\to 0} f(P+v) = \lim_{v\to 0} \bigl(f(P) + a\cdot v + o(v)\bigr) = f(P)$$

이다.

2, 3. 식 1에 의하면, 어떤 벡터 v에 대하여

$$\lim_{|tv|\to 0} \frac{|f(P+tv)-f(P)-a\cdot tv|}{|tv|}=0$$

을 만족한다. 즉,

$$\frac{1}{|\boldsymbol{v}|}\lim_{t\to 0}\frac{f(P+t\boldsymbol{v})-f(P)-\boldsymbol{a}\cdot t\boldsymbol{v}}{t}=\frac{1}{|\boldsymbol{v}|}\lim_{t\to 0}\frac{f(P+t\boldsymbol{v})-f(P)}{t}-\boldsymbol{a}\cdot\frac{\boldsymbol{v}}{|\boldsymbol{v}|}=0$$

이다. 따라서 방향미분 $D_v f(P)$ 가 존재하고

$$D_{v}f(P) = \lim_{t \to 0} \frac{f(P + tv) - f(P)}{t} = a \cdot v$$

이다.

이제 $a = (a_1, ..., a_n)$ 으로 두면

$$D_i f(P) = D_{e_i} f(P) = \mathbf{a} \cdot \mathbf{e}_i = a_i$$

이고

$$\operatorname{grad} f(P) = (D_1 f(P), \dots, D_n f(P)) = (a_1, \dots, a_n) = a$$

이다. 따라서

$$D_{v}f(P) = a \cdot v = \operatorname{grad} f(P) \cdot v$$

이다.

따라서, 함수 f가 점 P에서 미분가능할 필요충분조건은

- 1. $\operatorname{grad} f(P)$ 가 존재하고
- 2. $f(P+v) f(P) = \operatorname{grad} f(P) \cdot v + o(v)$

인 것이다. 따라서 기울기 벡터 $\operatorname{grad} f(P)$ 를 점 P에서 f의 미분계수라고 하고, f'(P) 또는 $\operatorname{D} f(P)$ 로 쓰기도 한다.

4.1 기울기 벡터와 함수의 변화율

정리 4.0.1에서 v가 단위벡터이고, v와 $\operatorname{grad} f(P)$ 가 이루는 각의 크기가 θ 라면,

$$D_{\mathbf{v}}f(P) = \operatorname{grad} f(P) \cdot \mathbf{v} = |\operatorname{grad} f(P)| \cos \theta$$

이므로, $D_v f(P)$ 가 최대가 되는 단위벡터 v는 $\cos\theta=1$ 인 벡터, 즉 $\operatorname{grad} f(P)$ 와 같은 방향의 단위벡터이다. 이때 $\operatorname{grad} f(P)$ 의 크기가 v-방향 변화율이다. 이 러한 원리에서 $\operatorname{grad} f(P)=\left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(P),\ldots,\frac{\partial f}{\partial x_n}(P)\right)$ 는 좌표계의 선택과 무관함을 알 수 있다. 또 $D_v f(P)$ 가 최소가 되는 단위벡터 v는 $\cos\theta=-1$ 인 벡터, 즉 v가 $-\operatorname{grad} f(P)$ 와 같은 방향의 단위벡터임을 안다. 같은 이유에서 $\operatorname{grad} f(P)$ 와 수직인 방향으로의 순간변화율은 v이다.

4.2 일급미분가능함수

정의 4.2.1. n-공간의 한 열린 집합에서 정의된 함수 $f(x_1, \ldots, x_n)$ 의 각 편도함수

$$\frac{\partial f}{\partial x_1}$$
, ..., $\frac{\partial f}{\partial x_n}$

이 모두 연속함수이면, f를 일급함수 또는 C^1 함수라고 한다.

정리 4.2.1. n-공간의 열린 집합에서 정의된 일급함수는 미분가능 함수이다.

5 연쇄법칙

정리 5.0.1 (연쇄법칙). n-공간의 열린 집합 U 에서 정의된 미분가능한 함수 f 와 구간 I 에서 정의된 미분가능한 곡선 $X:I\to U$ 에 대하여 다음이 성립한다:

$$\forall t \in I$$
 $\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} f(X(t)) = \operatorname{grad} f(X(t)) \cdot X'(t)$

Proof. 먼저 $t \in I$ 를 고정하면, 절댓값이 아주 작은 실수 Δt 에 대하여

$$f(X(t + \Delta t)) - f(X(t))$$

$$= \operatorname{grad} f(X(t)) \cdot (X(t + \Delta t) - X(t)) + o(|X(t + \Delta t) - X(t)|)$$

$$= \operatorname{grad} f(X(t)) \cdot (X'(t)\Delta t o(\Delta t)) + o(\Delta t)$$

$$= \operatorname{grad} f(X(t)) \cdot X'(t)\Delta t + o(\Delta t)$$

이므로 원하는 결론을 얻는다.

연쇄법칙을 좌표의 성분을 써서 표현하면

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}f(x_1(t),\ldots,x_n(t)) = \frac{\partial f}{\partial x_1}\frac{\mathrm{d}x_1}{\mathrm{d}t} + \cdots + \frac{\partial f}{\partial x_n}\frac{\mathrm{d}x_n}{\mathrm{d}t}$$

이다. 만약 $X = (x_1, ..., x_n)$ 가 두 개의 변수 s, t에 의존하면, 연쇄법칙은

$$\frac{\partial}{\partial s} f(x_1(s,t), \dots, x_n(s,t)) = \frac{\partial f}{\partial x_1} \frac{\partial x_1}{\partial s} + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n} \frac{\partial x_n}{\partial s}$$
$$\frac{\partial}{\partial t} f(x_1(s,t), \dots, x_n(s,t)) = \frac{\partial f}{\partial x_1} \frac{\partial x_1}{\partial t} + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n} \frac{\partial x_n}{\partial t}$$

으로 표현된다.

6 기울기 벡터와 등위면

정리 6.0.1. n-공간의 열린 집합 U 에서 정의된 일급함수 f 에 대하여 점 P 에서 기울기 벡터 $\operatorname{grad} f(P)$ 는 점 P 가 속하는 등위면 $S:=\{X\in U\mid f(X)=f(P)\}$ 에 수직이다.

Proof. 점 P에서 등위면 S의 접평면은 P를 지나는 S 속의 곡선들의 접선들로 이루어져 있다. 다시 말하면 미분가능한 곡선

$$X: \mathbb{R} \to S$$
, $X(0) = P$

에 대하여 속도벡터 X'(0)은 점 P에서 S의 접평면에 속하고, 역으로 접평면의 원소들은 모두 이러한 방법으로 얻어진다. 따라서 이러한 곡선 X에 대하여

$$\operatorname{grad} f(P) \cdot X'(0) = 0$$

그런데 $X(t) \in S$ 이므로 f(X(t)) = f(P)이다. 이를 t에 대하여 미분하면, 연쇄 법칙 덕분에 $\operatorname{grad} f(X(t)) \cdot X'(t) = 0$ 임을 안다. 이제 t = 0을 대입하여 원하는 결론을 얻는다.

11 최대최소 문제와 고계미분

1 적분기호 속의 미분법

정리 1.0.1 (라이프니츠 정리). 직사각형 $[a,b] \times [c,d]$ 에서 정의된 일급함수 f(x,y) 에 대하여 등식

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x} \int_{c}^{d} f(x, y) \, \mathrm{d}y = \int_{c}^{d} \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) \, \mathrm{d}y$$