이재호

jaeho.lee@snu.ac.kr

마지막 수정: 2018년 10월 6일

7 Linear Algebra: Matrices, Vectors, Determinants. Linear Systems

2018년 9월 3일 Field는 수학과 물리학에서 지칭하는 대상이 다르다:

• 체體: 실수체, 복소수체

• 장場: 전자기장, 벡터장

Definition 1. 체는 $+,-,\times,\div$ 에 대해 닫혀 있는 수 집합을 말한다.

Example.

- Q는 조밀(dense)하다.
- R은 꽉차(complete)있다.
- C는 대수적으로 닫혀(closed) 있다.
- $\mathbb{Q}(\sqrt{2}) = \{a + b\sqrt{2} \mid a, b \in \mathbb{Q}\}\$
- $\mathbb{Z}_p = \{0, 1, \dots, p-1\}$

Definition 2. 벡터 공간은 (roughly) 덧셈(+)과 (어떤 체에 속하는) 상수배가 정의된 집합이다.

Example.

• $\mathbb{R}^2 = \left\{ \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \middle| a, b \in \mathbb{R} \right\}$ 은 덧셈에 대해 닫혀 있고, $k \in \mathbb{R}$ 의 곱에 대해 닫혀 있으므로 실수체에 대한 벡터 공간이다.

- \mathbb{R}^n 과 \mathbb{C}^n 은 실수체에 대한 벡터 공간이면서 유리수체에 대한 벡터 공간이다. 이를 각각 \mathbb{Q} -벡터 공간, \mathbb{R} -벡터 공간이라고 한다.
- $\mathcal{C}_I^0=\{f:I\to\mathbb{R}\mid f$ 는 연속 함수, $I\subset\mathbb{R}\}$ 에서는, $x\mapsto\sin x$ 가 하나의 벡터이다.
- $\mathcal{C}_I^n = \{f: I \to \mathbb{R} \mid \exists f^{(n)}, f^{(n)}$ 는 연속 함수, $I \subset \mathbb{R}\}$ 이며, $\mathcal{C}_I^0 > \mathcal{C}_I^1 > \cdots > \mathcal{C}_I^\infty$ 이다.

Definition 2. 체 F에 대한 벡터 공간 V의 원소 $v_1, \ldots, v_n \in V$ 에 대해서,

1. $c_1, ..., c_k \in F$ 일 때

$$c_1v_1+\cdots+c_kv_k$$

는 v_1, \ldots, v_k 의 일차 결합, 혹은 선형 결합 (linear combination) 이라고 한다

 v_1, \dots, v_k 의 선형 생성

$$Span\{v_1,\ldots,v_k\} = \langle v_1,\ldots,v_k\rangle$$

은 모든 일차 결합의 집합이다. 예를 들어, 어떤 평면 상의 평행하지 않은 두 벡터는 그 평면을 선형 생성한다.

- 3. $W \subset V$ 이면서 W가 벡터 공간이면, $W \in V$ 의 부분 공간이라고 하며 W < V로 표기한다. 예를 들어, 실수 평면으로 나타내어지는 \mathbb{R}^2 벡터 공간의 부분 집합인 원점을 지나는 직선은 벡터 공간이므로 부분 공간이다. 반면, 원점을 지나지 않는 직선은 부분 집합이지만 벡터 공간은 아니므로 부분 공간이 아니다.
- 4. $W = \text{Span}\{v_1, \ldots, v_k\} < V$ 일 때, v_1, \ldots, v_k 는 W의 생성자(generator) 라고 하다.
- 5. v_1, \ldots, v_k 가 일차 종속(linearly dependent) 라는 것은 어느 하나가 다른 벡터들의 일차 결합이라는 것이다. 일차 종속이 아니면 일차 독립(linearly independent) 이라고 한다. 예를 들어, \mathbb{R}^3 에서 (1,2,3), (4,5,6), (7,8,9)는 일차 종속인 반면, (1,2,3), (4,5,6)은 일차 독립이다.

2018년 9월 5일 **Theorem 1.** 체 F 에 대한 벡터 공간 V 의 원소들 v_1, \ldots, v_k 가 일차 독립이라는 것은, $c_1, \ldots, c_k \in F$ 일 때

$$c_1v_1+\cdots+c_kv_k=\mathbf{0} \Rightarrow c_1=\cdots=c_k=\mathbf{0}$$

이라는 것과 동치이다.

Proof. (⇒) (재배열 가능하여) $c_k \neq 0$ 이라고 가정하자. 그렇다면,

$$v_k = -\left(\frac{c_1}{c_k}v_1 + \cdots + \frac{c_{k-1}}{c_k}v_{k-1}\right)$$

이므로 v_1, \ldots, v_k 가 일차 독립이라는 가정에 모순된다.

 (\Leftarrow) v_1,\ldots,v_k 가 일차 종속이라고 가정하자. 즉, (재배열 가능하여) 어떤 $a_1,\ldots,a_{k-1}\in F$ 가 존재해서,

$$v_k = a_1 v_1 + \cdots + a_{k-1} v_{k-1}$$

이다. 그렇다면

$$a_1v_1 + \cdots + a_{k-1}v_{k-1} + (-1)v_k = \mathbf{0}$$

이므로 모순이다.

Example.

• $a,b,c \in \mathbb{R}$ 에 대해

$$a(1,2,3) + b(4,5,6) + c(7,8,10) = (0,0,0)$$

을 만족하는 a,b,c는 0밖에 없으므로 (1,2,3),(4,5,6),(7,8,10)은 일차 독립이다.

- $0, v_1, ..., v_k$ 는 일차 종속이다.
- v_1, v_2, v_3, v_4 가 일차 독립이면 v_1, v_2, v_3 또한 일차 독립이다. (왜냐하면 v_1, v_2, v_3 가 종속이면 $v_3 = c_1 v_1 + c_2 v_2 + 0 v_4$ 이기 때문이다.)

Definition 3. 벡터 공간 V의 부분 공간 W가 일차 독립인 v_1, \ldots, v_k 에 의해 생성 될 때, $\{v_1, \ldots, v_k\}$ 를 W의 기저 (basis) 라고 한다.

Theorem 2 (차원(dimension) 정리). *W가* 유한 생성 (finitely generated) (부분) 공간이면 *W* 의 기저의 원소의 개수는 동일하다. 이 때, 기저의 원소의 개수를 *W* 의 차원(dimension) 이라고 하며, dim *W* 로 표기한다.

Example.

• $\mathcal{P}_n = \{n$ 차 이하 실계수 다항식 $\}$ 일 때, $f \in \mathcal{P}_n$ 는 항상 $\mathcal{B} = \{1, x, ..., x^n\}$ 의 원소의 상수배의 합으로 나타낼 수 있다. 또한,

$$c_0 \cdot 1 + c_1 x + \dots + c_n x^n = 0$$

이면 $c_0 = \dots c_n = 0$ 이므로, \mathcal{B} 는 기저이다.

• $\mathcal{P} = \{ 모든 다항식 \}$ 의 기저는 $\{1, x, x^2, \dots \}$ 이며 $\dim \mathcal{P} = \infty$ 이다.

Homework.

- 1. a_1, a_2, a_3 는 서로 다른 실수이다. 이 때, $(1, a_1, a_1^2)$, $(1, a_2, a_2^2)$, $(1, a_3, a_3^2)$ 이 일차 독립임을 보여라
- 2. a_1, \ldots, a_n 는 서로 다른 실수이다. 이 때, $(1, a_1, a_1^2), \ldots, (1, a_n, a_n^2)$ 이 일차 독립임을 보여라.

Theorem 3. 체 F에 대한 벡터 공간 V의 일차 독립인 v_1, \ldots, v_k 에 대해서, $w \in V \setminus \langle v_1, \ldots, v_k \rangle$ 이면 v_1, \ldots, v_k, w 는 일차 독립이다.

Proof. $c_1, \ldots, c_k, a \in F$ 일 때,

$$c_1v_1+\cdots+c_kv_k+aw=\mathbf{0}$$

이라고 가정하자. 만약 $a \neq 0$ 이라면

$$w = -\left(\frac{c_1}{a}v_1 + \dots + \frac{c_k}{a}v_k\right) \in \langle v_1, \dots, v_k \rangle$$

이므로 모순이다. 따라서 a=0이며, v_1,\ldots,v_k 는 일차 독립이므로 $c_1=\cdots=c_k=a=0$ 이다. 그러므로 v_1,\ldots,v_k,w 는 일차 독립이다.

Theorem 3에 따르면, 일차 독립인 벡터들의 선형 생성에 포함되지 않는 벡터 또한 이들과 일차 독립이다. 이에 따라 어떤 유한 생성 벡터 공간 V의 일차 독립인 벡터들 v_1,\ldots,v_k 가 주어졌을 때, 선형 생성에 속하지 않는 벡터 $w_{k+1},\ldots,w_{\dim V}$ 를 순차적으로 추가해서 기저를 구성할 수 있다. 이를 기저 확장 (basis extension) 이라고 부른다.

Theorem 4. 체 F 에 대한 벡터 공간 V 의 부분 공간 W_1 , W_2 가 주어졌을 때, W_1 \cap W_2 또한 V 의 부분 공간이다.

Proof. $v_1, v_2 \in W_1$ 이면서 $v_1, v_2 \in W_2$ 이면, 각각 벡터 공간이므로 임의의 $c_1, c_2 \in F$ 에 대해서 $c_1v_1 + c_2v_2 \in W_1$ 이면서 $c_1v_1 + c_2v_2 \in W_2$ 이다. 즉,

$$v_1, v_2 \in W_1 \cap W_2 \implies \forall c_1, c_2 \in F \quad c_1 v_1 + c_2 v_2 \in W_1 \cap W_2$$

이다. 따라서, $W_1 \cap W_2 < V$ 가 성립한다.

Definition 4. 벡터 공간 V의 부분 집합 W_1, W_2 에 대해서 $W_1 + W_2$ 를 다음과 같이 정의한다:

$$W_1 + W_2 := \{ v_1 + v_2 \mid v_1 \in W_1, v_2 \in W_2 \}.$$

Example. 좌표 평면으로 나타내어지는 벡터 공간 \mathbb{R}^2 의 부분 집합(이면서 부분 공간인) 인 원점을 지나는 직선을 W_1 이라고 하자. 원점이 아닌 한 점만을 원소로 하는 집합 $W_2 \subset \mathbb{R}^2$ 가 주어졌을 때, $W_1 + W_2$ 는 W_1 의 직선을 W_2 의 (유일한) 원소의 점으로 평행 이동한 직선을 나타낸다.

Theorem 5. 체 F 에 대한 벡터 공간 V 의 부분 공간 W_1 과 W_2 에 대해서, $W_1 + W_2$ 도 V 의 부분 공간이다.

Proof. 임의의 $v_1 \in W_1 + W_2$ 에 대해 어떤 $w_1 \in W_1$ 과 $w_2 \in W_2$ 가 존재하며, 마찬가지로 임의의 $v_2 \in W_1 + W_2$ 에 대해 어떤 $u_1 \in W_1$ 과 $u_2 \in W_2$ 가 존재한다. W_1 과 W_2 는 부분 공간이므로 임의의 $c_1, c_2 \in F$ 에 대해

$$c_1 w_1 + c_2 w_2 \in W_1$$

 $c_1 u_1 + c_2 u_2 \in W_2$

이고,

$$c_1v_1 + c_2v_2 = (c_1w_1 + c_2w_2) + (c_1u_1 + c_2u_2)$$

이므로,

$$c_1 v_1 + c_2 v_2 \in W_1 + W_2$$

이다. 따라서 $W_1 + W_2 < V$ 이다.

2018년 9월 10일 **Theorem 6** (그라스만 (Graßmann) 공식). 체 F 에 대한 유한 생성 벡터 공간 U 와 W 에 대해, 다음이 성립한다:

$$\dim(U+W)=\dim U+\dim W-\dim(U\cap W).$$

 $Proof.\ l = \dim(U \cap W),\ n = \dim U - l,\ m = \dim W - l$ 이라 하고, $U \cap W$ 의 기저를 $\mathcal{B}_{\cap} = \{v_1, \ldots, v_l\}$ 라고 하자. \mathcal{B}_{\cap} 을 확장해 U의 기저 $\mathcal{B}_{U} = \{v_1, \ldots, v_l, u_1, \ldots, u_n\}$ 와 W의 기저 $\mathcal{B}_{W} = \{v_1, \ldots, v_l, w_1, \ldots, w_m\}$ 을 구성할 수 있다.

이제 $\mathcal{B}_U \cup \mathcal{B}_W = \{v_1, \dots, v_l, u_1, \dots, u_n, w_1, \dots, w_m\}^1$ 가 U + W의 기저임을 보이자. U + W의 원소 v를 고르면, v = u + w가 되는

$$\mathbf{u} = a_1 \mathbf{v}_1 + \dots + a_l \mathbf{v}_l + b_1 \mathbf{u}_1 + \dots + b_n \mathbf{u}_n$$

 $^{^1}$ 이를 위해서는 u_1,\ldots,u_n 과 w_1,\ldots,w_m 에 겹치는 원소가 없어야 한다. 이는 $\mathcal{B}_\cap=\mathcal{B}_U\cap\mathcal{B}_W$ 와 동치인데, 자명할수도 있겠지만 증명 후에 다루었다.

와

$$w = a'_1v_1 + \cdots + a'_1v_1 + c_1w_1 + \cdots + c_mw_m$$

가 존재하고, 이러한 $a_1, \ldots, a_l, b_1, \ldots, b_n, a'_1, \ldots, a'_l, c_1, \ldots, c_m \in F$ 는 유일하다. 따라서,

$$v = u + w$$

$$= \left(\sum_{i=1}^{l} a_i v_i + \sum_{j=1}^{n} b_j u_j\right) + \left(\sum_{i=1}^{l} a'_i v_i + \sum_{k=1}^{m} c_k w_k\right)$$

$$= \sum_{i=1}^{l} \left(a_i + a'_i\right) v_i + \sum_{i=1}^{n} b_i u_i + \sum_{k=1}^{m} c_k w_k$$

이므로 v는 Span $(\mathcal{B}_U \cup \mathcal{B}_W)$ 의 원소이고, $\mathcal{B}_U \cup \mathcal{B}_W$ 는 U+W를 생성한다. 이제

$$\sum_{i=1}^{l} a_i \mathbf{v}_i + \sum_{j=1}^{n} b_j \mathbf{u}_j + \sum_{k=1}^{m} c_k \mathbf{w}_k = \mathbf{0}$$

이라고 하자. u_i 항을 제외하고 모두 우변으로 이항하면

$$\sum_{j=1}^{n} b_{j} \mathbf{u}_{j} = \sum_{i=1}^{l} -a_{i} \mathbf{v}_{i} + \sum_{k=1}^{m} -c_{k} \mathbf{w}_{k}$$

이 되고, $z = \sum_{i=1}^{n} b_i \mathbf{u}_i$ 라고 두자.

$$\sum_{j=1}^n b_j \mathbf{u}_j \in \operatorname{Span} \mathcal{B}_U = U$$

$$\sum_{i=1}^{l} -a_i v_i + \sum_{k=1}^{m} -c_k w_k \in \operatorname{Span} \mathcal{B}_W = W$$

이므로, $z \in U \cap W = \operatorname{Span} \mathcal{B}_{\cap} = \langle v_1, \dots, v_l \rangle$ 이다. 즉

$$z = d_1 v_1 + \cdots + d_l v_l$$

이 되는 $d_1, \ldots, d_l \in F$ 가 유일하게 존재한다. 그런데 \mathcal{B}_U 와 \mathcal{B}_W 는 일차 독립이므로 $j \in \{1, \ldots, l\}$ 에 대해 $b_j = 0$ 이고 $k \in \{1, \ldots, m\}$ 에 대해 $c_k = 0$ 이다. 이에 따라 z = 0이 되어 $i \in \{1, \ldots, l\}$ 에 대해서도 $a_i = 0$ 이다. 그러므로 $\mathcal{B}_U \cup \mathcal{B}_W$ 은 일차 독립이다.

 $\mathcal{B}_{U} \cup \mathcal{B}_{W}$ 는 U + W를 생성하고 일차 독립이므로, U + W의 기저이다. 결국

$$\dim(U+W) = |\mathcal{B}_U \cup \mathcal{B}_W|$$

$$= l+n+m$$

$$= (l+n) + (l+m) - l$$

$$= \dim U + \dim W - \dim(U \cap W)$$

 $My\ remark.\$ 위 증명에서 $\mathcal{B}_{\cap}=\mathcal{B}_{U}\cap\mathcal{B}_{W}$ 임을 보이자. 2 위 증명이 성립하기 위해서는 $\{u_{1},\ldots,u_{n}\}$ 와 $\{w_{1},\ldots,w_{m}\}$ 의 모든 원소가 달라야하기 때문이다. 먼저 $\mathcal{B}_{\cap}\subseteq\mathcal{B}_{U}\cap\mathcal{B}_{W}$ 임은 자명하다. $\mathcal{B}_{U}\cap\mathcal{B}_{W}$ 에 속하는 원소 x를 고르자. $\mathcal{B}_{U}\cap\mathcal{B}_{W}\subseteq U\cap W$ 이므로, $x\in \mathrm{Span}\,\mathcal{B}_{\cap}$ 이다. 나아가 \mathcal{B}_{U} 와 \mathcal{B}_{W} 의 원소인 x는 \mathcal{B}_{\cap} 의 모든 원소들과 일차 독립이므로, $x\in \mathcal{B}_{\cap}$ 이어야 한다. 따라서 $\mathcal{B}_{U}\cap\mathcal{B}_{W}\subseteq \mathcal{B}_{\cap}$ 이다.

Definition 5. 체 F에 대한 벡터 공간 V,W에서, 임의의 $v_1,v_2 \in V$ 와 $c_1,c_2 \in F$ 에 대해

$$L(c_1v_1 + c_2v_2) = c_1L(v_1) + c_2L(v_2)$$

을 만족하는 함수 $L:V\to W$ 을 선형 변환(linear transformation) 혹은 선형 사상(linear map)이라고 한다.

Example.

 $1. L: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$ 에 대해.

$$L \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + 2y \\ 3x + 4y \\ 5x + 6y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

은 선형 변환이다.

2. $L: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$ 에 대해.

$$L \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + 2y \\ 3x + 4y \\ 5x + 6y + 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

은 선형 변환이 아니다.

3. 어떤 사상 $L: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ 이 존재한다는 것은 어떤 $m \times n$ 행렬 A가 존재해서 L(x) = Ax라는 것이다.

 $^{^2}$ 참고로, $\mathcal{B}_U\setminus\mathcal{B}_W$ 는 $U\setminus W$ 의 기저가 아니다. $\mathbf{0}\in U\cap W$ 임에 따라 $\mathbf{0}\notin U\setminus W$ 이므로, $U\setminus W$ 는 벡터 공간이 아니기 때문이다.

- 4. $f \mapsto f'$ 의 미분 연산자 $L: \mathcal{C}_I^{\infty} \to \mathcal{C}_I^{\infty}$ 는 $L(c_1f_1 + c_2f_2) = c_1f_1' + c_2f_2' = c_1L(f_1) + c_2L(f_2)$ 이므로 선형 변환이다.
- 5. $f(x) \mapsto \int_0^x f(t) dt$ 의 적분 연산자 $L: \mathcal{C}_I^{\infty} \to \mathcal{C}_I^{\infty}$ 또한 선형 변환이다.

Definition 6. 두 벡터 공간 V와 W 간의 선형 변환 $L:V\to W$ 에 대해 다음이 정의된다:

1. L의 핵(kernel) 혹은 영 공간(null space)³

$$\ker L = N(L) := \{ v \in V \mid L(v) = \mathbf{0} \}.$$

2. L의 치역(range) 혹은 상(image)⁴

$$R(L) = Im(L) := \{L(v) \mid v \in V\}.$$

3. *L*이 일대일 함수 (one-to-one function) 혹은 단사 함수 (injective function, injection) 라는 것은 다음을 의미한다:

$$\forall v_1, v_2 \in V \quad (L(v_1) = L(v_2) \Rightarrow v_1 = v_2)$$

4. L이 위로의(onto) 함수 혹은 단사 함수(surjective function, surjection)라는 것은 다음을 의미한다:

$$\forall w \in W \quad \exists v \in V \quad L(v) = w$$

Example.

1.
$$L \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$
일 때 $\ker L \ (= N(L))$ 을 구하시오.

 $^{^3}$ 영 공간이라는 용어는 보통 행렬에 국한되어 사용되고, 핵은 추상적인 선형 변환에 대해 많이 사용된다.

⁴치역은 정의역의 상이다. 상은 정의역의 부분 집합에 대해서도 정의될 수 있다.

Solution.

$$\begin{pmatrix}
1 & 2 & 3 \\
4 & 5 & 6 \\
7 & 8 & 9
\end{pmatrix}$$

$$\rightarrow
\begin{pmatrix}
1 & 2 & 3 \\
0 & -3 & -6 \\
0 & -6 & -12
\end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{\text{Echelon}}
\begin{pmatrix}
1 & 2 & 3 \\
0 & 3 & -6 \\
0 & 6 & -12
\end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{\text{Reduce}}
\begin{pmatrix}
1 & 0 & -1 \\
0 & 1 & 2 \\
0 & 0 & 0
\end{pmatrix}$$

z

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \implies \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} z$$

이 되어,
$$N(L) = \langle (1, -2, 1) \rangle$$
이다.

2. R(L) (= Im(L)) 을 구하시오.

Solution.
$$L \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$
이므로,

$$L(e_1) = (1,4,7)$$

$$L(e_2) = (2,5,8)$$

$$L(e_3) = (3,6,9)$$

가 된다. 따라서

$$R(L) = \{L(x,y,z) \mid (x,y,z) \in V\}$$

$$= \{L(xe_1 + ye_2 + ze_3) \mid (x,y,z) \in V\}$$

$$= \{xL(e_1) + yL(e_2) + zL(e_3) \mid (x,y,z) \in V\}$$

$$= \text{Span}\{L(e_1), L(e_2), L(e_3)\}$$

$$= \langle (1,4,7), (2,5,8), (3,6,9) \rangle$$

$$= \langle (1,4,7), (2,5,8) \rangle$$

이다.

Theorem 7. 벡터 공간 V 와 W 간의 선형 사상 $L:V\to W$ 에 대해 $\mathbf{N}(L)< V$ 이고 $\mathbf{R}(L)< W$ 이다.

Theorem 8 (계수(rank)–퇴화 차수(nullity) 정리). 벡터 공간 V 와 W 간의 선형 사상 $L:V\to W$ 에 대해 다음이 성립한다:

$$\dim N(L) + \dim R(L) = \dim V^{.5}$$

Example. 이전 예시에서 $N(L) = \langle (1,-2,1) \rangle$ 이고 $R(L) = \langle (1,4,7), (2,5,8) \rangle$ 이 므로, $\dim N(L) + \dim R(L) = 1 + 2 = 3$ 이 성립한다.

2018년 9월 12일 **Theorem 9.** 벡터 공간 V 와 W 간의 선형 변환 $L: V \to W$ 에 대해서 $\{v_1, \ldots, v_n\}$ 이 V 의 기저라면.

$$R(L) = Span\{L(v_1), \ldots, L(v_n)\}\$$

이다.

Remark. 위에서 $\{L(v_1), \ldots, L(v_n)\}$ 이 기저일 필요는 없다.

Theorem 10. 벡터 공간 V 와 W 간의 선형 변환 $L:V\to W$ 가 일대일이라는 것은 $N(L)=\{\mathbf{0}\}$ 라는 것과 동치이다.

Proof. (\Rightarrow) $L(\mathbf{0})=\mathbf{0}$ 이고, L은 일대일이므로 $L(v)=\mathbf{0}$ 를 만족하는 $v=\mathbf{0}$ 가 유일하다.

 (\Leftarrow) $L(v_1) = L(v_2)$ 인 임의의 $v_1, v_2 \in V$ 를 고르자. 그렇다면

$$L(v_1) - L(v_2) = L(v_1 - v_2) = \mathbf{0}$$

인데, N $(L)=\{\mathbf{0}\}$ 이므로 $v_1-v_2=\mathbf{0}$ 이다. 따라서 $v_1=v_2$ 이며, L은 일대일 함수이다.

Theorem 11. 벡터 공간 V 와 W 간의 선형 변환 $L:V\to W$ 가 일대일이라는 것은 $\dim R(L)=\dim V$ 라는 것과 동치이다.

Proof. L이 일대일이라는 것은 Theorem 10에 따라 $N(L) = \{\mathbf{0}\}$, 즉 $\dim N(L) = 0$ 이라는 것과 동치이다.⁶ 그런데 Theorem 8에 따라서 $\dim N(L) + \dim R(L) = \dim V$ 이므로, $\dim R(L) = \dim V$ 가 성립한다.

Theorem 12. 벡터 공간 V 와 W 간의 선형 변환 $L:V\to W$ 가 전단사라는 것은 L 의 역함수 $L^{-1}:W\to V$ 가 존재한다는 것이다. 이 때, L^{-1} 도 선형이다.

Proof. 전단사 함수는 역함수가 존재하므로, L^{-1} 이 선형임을 보이면 된다.

⁵계수와 퇴화 차수에 대해서는 다음 강좌에 정의한다.

 $^{^{6}}$ dim N(L) = 0 \Leftrightarrow N(L) = {0}

W에서 두 원소 w_1 와 w_2 를 고르자. 이 때,

$$L^{-1}(w_1) = v_1$$

 $L^{-1}(w_2) = v_2$

라고 하자. 그렇다면 w_1 과 w_2 의 선형 결합은 다음과 같이 표현된다:

$$c_1 w_1 + c_2 w_2 = c_1 L(v_1) + c_2 L(v_2)$$

= $L(c_1 v_1 + c_2 v_2)$

양변에 역함수를 취해주면

$$L^{-1}(c_1 \mathbf{w}_1 + c_2 \mathbf{w}_2) = c_1 \mathbf{v}_1 + c_2 \mathbf{v}_2$$

= $c_1 L^{-1}(\mathbf{w}_1) + c_2 L^{-1}(\mathbf{w}_2)$

이 되어 L^{-1} 또한 선형 변환임을 알 수 있다.

Definition 7. 벡터 공간 V와 W간의 선형 변환 $L: V \to W$ 에 대해서, L의 계수

$$\operatorname{rank} L := \dim R(L)$$

로 정의한다.

Theorem 13. 벡터 공간 U,V,W에 대해 선형 변환 $L_1:U\to V$ 와 $L_2:V\to W$ 이 주어졌다고 하자. 만약 L_2 가 일대일 함수라면, 다음이 성립한다:

$$rank(L_2 \circ L_1) = rank L_1$$

Proof. 정리 7에 의해 $R(L_1)$ 은 벡터 공간이므로, 선형 변환 $\tilde{L}_2:R(L_1)\to W$ 를 정의하자:

$$\forall v \in R(L_1) < V$$
 $\tilde{L}_2(v) = L_2(v)$

따라서 \tilde{L}_2 또한 일대일 선형 변환임을 알 수 있다. 정리 11에 따라

$$\dim R(\tilde{L}_2) = \dim R(L_1)$$

이다. 그런데

$$R(\tilde{L}_2) = {\{\tilde{L}_2(v) \mid v \in R(L_1)\}}$$
$$= {\{L_2(v) \mid v \in R(L_1)\}}$$

이고

$$R(L_2 \circ L_2) = \{ (L_2 \circ L_1)(u) \mid u \in U \}$$

$$= \{ L_2(v) \mid v = L_1(u), u \in U \}$$

$$= \{ L_2(v) \mid v \in R(L_1) \}$$

이므로 $R(\tilde{L}_2)=R(L_2\circ L_1)$ 이다. 따라서 $\dim R(\tilde{L}_2)=\dim R(L_2\circ L_1)=\dim R(L_1)$ 이 성립한다.

Remark. 위 증명에서 $R(L_2 \circ L_1)$ 의 기저와 $R(L_1)$ 의 기저의 개수가 같음을 보이면 되므로 $R(L_1)$ 의 기저 각각에 L_2 를 취한 벡터들이 다시 $R(L_2 \circ L_1)$ 의 기저가 됨을 보여도 된다.

Definition 8. $m \times n$ 행렬 (matrix) 이란, m개의 행과 n개의 열로 이루어진 원소 들의 나열이다:

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

두 행렬의 곱은 각각의 행렬에 대응되는 선형 변환의 합성에 대응된다. 즉, 어떤 선형 변환 $L_A:\mathbb{R}^I\to\mathbb{R}^m$ 이 $x\mapsto Ax$ 로 대응시키고 $L_B:\mathbb{R}^m\to\mathbb{R}^n$ 이 $Ax\mapsto B(Ax)=BAx$ 로 대응시킨다면, BA는 $L_B\circ L_A$ 에 대응된다.

 $n \times n$ 행렬 A,B에 대해서 AB=BA=I이라면, $A=B^{-1}$ 이고 $B=A^{-1}$ 이다. 이 때,

$$I = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

을 말한다.

Definition 9. 선형 변환 L_A 에 대응되는 행렬 A에 대해서, 열공간(column space) 은 A의 열벡터들의 생성이다. 따라서 열공간은 $R(L_A)$ 와 동일하다. 이 때 열공간의 차원을 열계수(column rank)라고 부르며, L_A 의 계수 $\dim R(L_A) = \operatorname{rank} L_A$ 와 같다.

마찬가지로, 행공간(row space)은 A의 행벡터들의 생성이다. 이 때 행공간의 차원을 행계수(row rank)라고 부른다.

Example.
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}$$
 에서 열벡터 $(1,4,7)$ 과 $(3,6,9)$ 는 일차 독립이고,

(2,5,8)은 두 벡터의 합의 절반이므로 일차 종속이다. 따라서 열계수는 2이다. 또한 행벡터 (1,2,3)과 (7,8,9)는 일차 독립이고, (4,5,6)은 두 벡터의 합의 절반 이므로 일차 종속이다. 따라서 행계수도 2이다.

Theorem 14. 선형 변환 L_A 에 대응되는 행렬 A 에 대해서, 열계수와 행계수는 동일하다. 즉, 열계수와 행계수 모두 $\operatorname{rank} L_A$ 로 나타내어지며 바로 행렬 A를 사용해 $\operatorname{rank} A$ 라고 쓸 수 있다.

두 행을 교환하거나, 어떤 행의 상수배를 다른 행에 더하거나, 한 행에 0이 아닌 상수를 곱하는 연산을 행렬의 기본 행 연산이라고 한다. 마찬가지로 열에 대해서도 기본 열 연산을 정의할 수 있다.

Theorem 15. 두 행렬 A 와 B 의 곱을 C 라고 하자. 행렬 A 에 기본 행 연산을 취한 새로운 행렬을 \tilde{A} 라고 하자. 행렬 C 에 동일한 기본 행 연산을 취한 새로운 행렬을 \tilde{C} 라고 하면, 여전히 $\tilde{A}B = \tilde{C}$ 가 성립한다.

Definition 10. 항등행렬 I에 기본 행/열 연산을 한 번한 것을 기본 행렬이라고 부른다.

$$Example.$$
 $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ k & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} k & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ 은 모두 계수가 3인 기본 행렬 등이다

Theorem 16. $n \times n$ 기본 행렬의 계수는 n 이다.

Theorem 17. 선형 변환 $L_A: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$ 에 대해서, 다음의 명제는 동치이다:

- $1. L_A$ 는 일대일 함수이다.
- 2. L_A 는 위로의 함수이다.
- 3. rank $L_A = n$ 이다.