

Nombre alumno:

DNI:

## Examen final de teoría de SO

**Justifica todas tus respuestas de este examen.** Cualquier respuesta sin justificar se considerará errónea.

### Preguntas Cortas

---

1. (0,5 puntos) Sea:

```
int *ptr = malloc(2000);
```

Explica brevemente qué operaciones realiza la siguiente llamada (asume que no hay optimizaciones de memoria):

```
free(ptr);
```

**free()** es la llamada de librería de lenguaje C para liberar memoria dinámica. La función busca en el heap la reserva asignada a `ptr`:

- Marca los 2000 bytes como disponibles
- Anula el puntero `ptr`.
- Eventualmente la librería puede solicitar al sistema liberar espacio no usado al final del heap mediante `sbrk()`

2. (0,5 puntos) Un proceso en RUN se bloquea al ejecutar la instrucción "`int a=1;`". ¿A qué puede ser debido?

- El dato o la instrucción pueden estar en el área de intercambio (SWAP)
- A causa de la optimización de carga bajo demanda esa instrucción no se ha cargado en memoria en el momento de la carga del ejecutable

Nombre alumno:

DNI:

3. (0,5 puntos) Un proceso recibe SIGCHLD, y no tiene bloqueado ese signal. ¿Cómo responderá el proceso?

- Si el proceso tiene capturada SIGCHLD, efectivamente o por herencia, se ejecutará la rutina que se le haya asociado.
- Si SIGCHLD tiene asociada su rutina por defecto, el signal se ignorará.

4. (0,5 puntos) En una política de planificación no apropiativa, ¿qué eventos hacen que un proceso pase de READY a RUN?

- El proceso actual en RUN acaba: `exit()`, ejecuta su última instrucción o finaliza por un signal.
- El proceso actual en RUN pasa (voluntariamente) a estado BLOCKED, por una operación de E/S bloqueante

Nombre alumno:

DNI:

**Gestión de procesos (2 puntos)**

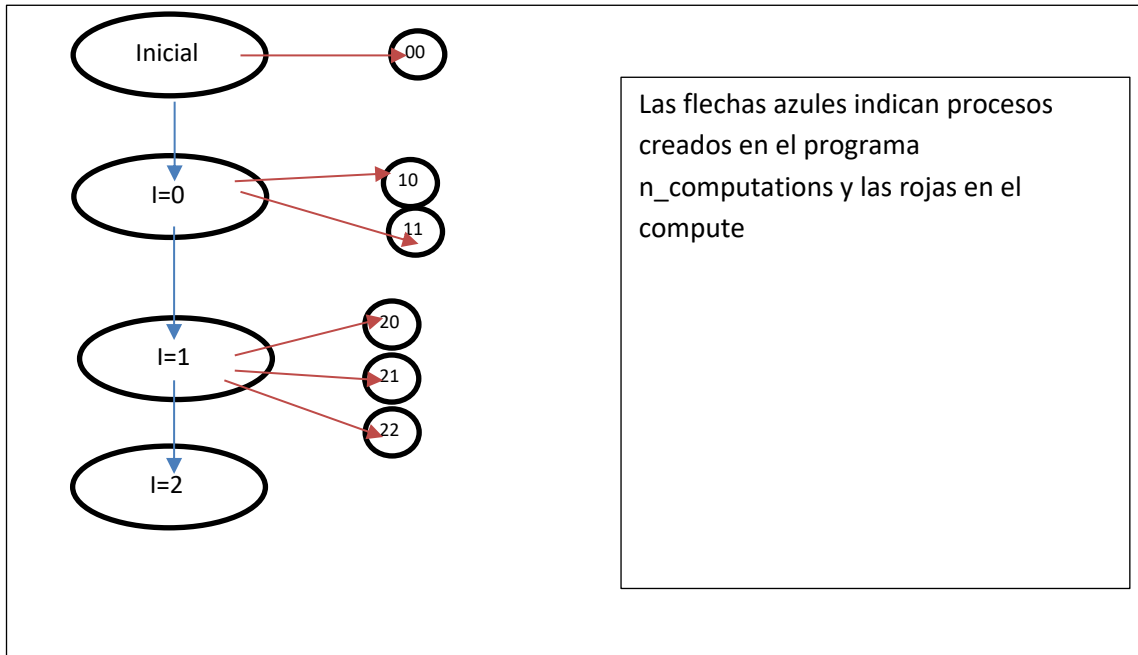
1. (2 puntos) El código de la izquierda corresponde con el programa `n_computation` y el de la derecha al programa `compute`. El programa `do_work` no es relevante, no hace llamadas a sistema, solo realiza un cálculo. Asume que las funciones `usage` existen y que las funciones `error_y_exit` y `trataExitCode` son las usadas durante el curso. Asume también que el vector de 10 pids es suficiente. Analiza los códigos y responde a las preguntas:

<pre> /* n_computation */ void f_alarm(int s) { }  void main(int argc, char *argv[]) {     int i, ec, ret;     pid_t pids[10];     uint levels;     char curr_level[64], buffer[128];     if (argc != 2) usage(argv[0]);     struct sigaction sa;     sigset_t m;     sa.sa_handler = f_alarm;     sigemptyset(&amp;sa.sa_mask);     sa.sa_flags = 0;     sigaction(SIGALRM, &amp;sa, NULL);      levels = atoi(argv[1]);     for (i = 0; i &lt; levels; i++){         pids[i] = fork();         if (pids[i] &gt; 0){             sprintf(curr_level,"%d", i + 1);             execlp("./compute", "compute", curr_level,                 NULL);             error_y_exit("Error execlp", 2);         }else if (pids[i] &lt; 0 ){             error_y_exit("Error fork", 2);         }     }      alarm(5);     sigfillset(&amp;m);     sigdelset(&amp;m, SIGALRM);     sigsuspend(&amp;m);     kill(getppid(), SIGUSR1);      while((ret = waitpid(-1, &amp;ec, 0)) &gt; 0){         trataExitCode( ret, ec);     }     exit(0); } </pre>	<pre> /* compute */ int sig_usr1 = 0; void f_usr1(int s) {     sig_usr1 = 1; }  void main(int argc, char *argv[]) {     int i, ec;     pid_t pids[10];     char buffer[128];     struct sigaction sa;     sa.sa_handler = f_usr1;     sigemptyset(&amp;sa.sa_mask);     sa.sa_flags = 0;     sigaction(SIGUSR1, &amp;sa, NULL);      while(sig_usr1 == 0);      for (i = 0; i &lt; atoi(argv[1]); i++){         pids[i] = fork();         if (pids[i] == 0){             execlp("./do_work", "do_work", NULL);             error_y_exit("Error execlp", 2);         }else if (pids[i] &lt; 0 ){             error_y_exit("Error fork", 2);         }     }      while(waitpid(-1, NULL, 0) &gt; 0 );     kill( getppid(), SIGUSR1);     exit(atoi(argv[1])); } </pre>
--	---

- a) (0.75 puntos) Dibuja la jerarquía de procesos que se genera al ejecutar el programa `n_computation` de la siguiente forma: `./n_computation 3`. En el dibujo asigna un número a cada proceso para las preguntas posteriores.

Nombre alumno:

DNI:



- b) (0.25) ¿Qué podría pasar si quitamos la alarma (sigaction, alarm, suspend) del programa n\_computation?

Podría pasar que el signal SIGUSR1 llegara antes del sigaction y por lo tanto se ejecutara la acción por defecto que es terminar el proceso.

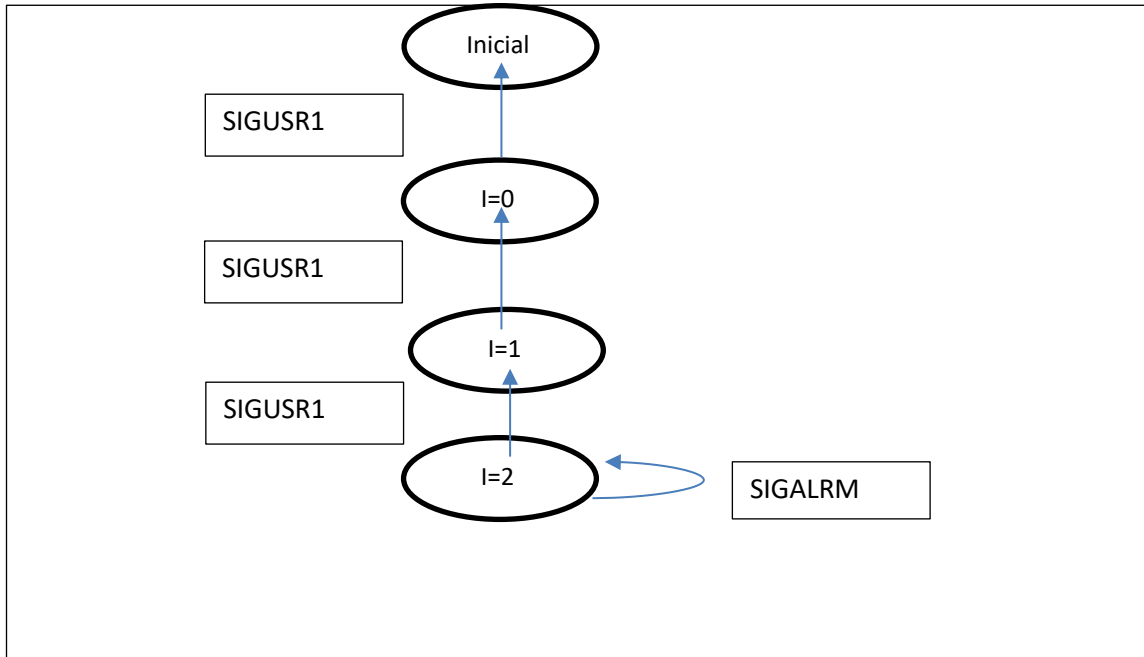
- c) (0.25) ¿Qué pasaría si movemos la función f\_sigusr1 (antes del main) y el sigaction (antes de la creación de procesos) del programa compute al n\_computation?

Al hacer el execvp se pierde las modificaciones que se hubieran hecho con el sigaction por lo que se ejecutaría la acción por defecto del SIGUSR1

- d) (0.5) Replica la jerarquía de procesos incluyendo SOLO los procesos que envían o reciben algún signal. Indica claramente quien envía/recibe y que signal envía/recibe.

Nombre alumno:

DNI:



e) (0.25) El bucle que ejecuta la función trataExitCode, ¿Cuántos y qué mensajes escribirá?

Ninguna, ya que ese proceso no tiene hijos.

Nombre alumno:

DNI:

**Pipes (2 puntos)**La Figura 1 contiene el código del programa *pipes*.

```
1. void ras(int s) {
2.     write(2,"suspes\n",7);
3.     exit(1);
4. }
5. int main() {
6.     int fd[2],r,pid;
7.     struct sigaction sa,antic;
8.     sa.sa_handler=ras;
9.     sigemptyset(&sa.sa_mask);
10.    sa.sa_flags=0;
11.    if (sigaction(SIGPIPE,&sa,&antic)<0) perror("sig");
12.    close(1);
13.    pipe(fd);
14.    pid=fork();
15.    if (pid==0) {
16.        dup2(fd[0],0);
17.        dup2(2,1);
18.        close(fd[1]);
19.        execlp("cat","cat",(char*)0);
20.    }
21.    else {
22.        close(fd[0]);
23.        write(3,"Examen ",7);
24.        close(fd[1]);
25.        waitpid(-1,NULL,0);
26.    }
27.    write(2,"aprovat\n",8);
28.    sigaction(SIGPIPE,&antic,NULL);
29.    exit(0);
30. }
```

Figura 1 Código de pipes

Nota: el programa “cat”, en ausencia de ficheros de entrada, lee de la entrada estándar y concatena lo leído, escribiéndolo por la salida estándar.

Ponemos en ejecución este programa con el siguiente comando: *./pipes*

Nombre alumno:

DNI:

1. (1 punto) ¿Qué es una pipe? ¿Para qué se utilizan las pipes? (en general y para este caso en particular). ¿Qué tipo de pipes utiliza este código?

Una pipe és un dispositiu, un canal de comunicació unidireccional entre processos. És una estructura FIFO, tot el que entra surt en l'ordre d'entrada o es queda dins la pipe fins que algun procés drena el contingut.

En aquest cas, la pipe comunica dos processos, pare i fill. El procés fill llegeix de la pipe. El procés pare escriu a la pipe.

Aquest codi fa servir *unnamed pipes*.

2. (0,75 puntos) Completa la siguiente figura con el estado de la **tabla de canales solo del proceso padre**, tabla de ficheros abiertos y tabla de inodos, suponiendo que el hijo está en la línea 19 y el padre en la 25.

Tabla de Canales		Tabla de Ficheros abiertos				Tabla de iNodo			
Entrada			refs	modo	Posición l/e	Entrada		refs	inodo
TFA						T.inodo			
0	0	0	4	RW	---	0	0	1	l-tty
1		1	1	R	---	1	1	1	l-pipe
2	0	2					2		
3		3					3		
4		4					4		
5		5					5		
		6							

3. (0,25 puntos) ¿Qué mensaje saldrá por pantalla? ¿El programa acaba?

"Examen aprovat"

El programa acaba. Quan el procés pare tanca el canal d'escriptura de la pipe, el fill surt del bucle de lectura del "cat" i acaba. El pare espera a que el fill acabi abans d'escriure "aprovat".

Nombre alumno:

DNI:

**Sistema de ficheros (2 puntos)**

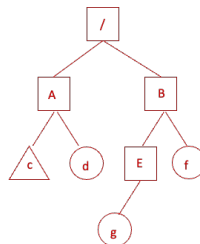
Suponed un sistema de ficheros descrito por los siguientes inodos y bloques de datos:

Listado de Inodos											
ID Inodo	2	3	4	5	6	7	8				
#enlaces	4	2	3	1	1	2	2				
Tipo	d	d	d	l	-	d	-				
path	-	-	-	/B/E	-	-	-				
BDs	0	1	2	-	3	4	5				

ID BD	0	1	2	3	4	5	6				
Datos	.	2	.	3	.	4	Texto	.	7	Texto	Texto
	..	2	..	2	..	2		..	4		
	A	3	c	5	E	7		g	8		
	B	4	d	6	f	8					

El campo *Tipo* del inodo puede tomar como valor d, l o – en función si representa a un directorio, a un soft link o a un fichero de datos respectivamente. El campo *path* sólo se usa para el caso de los soft links (cuando el path del fichero apuntado cabe en el inodo). El tamaño de bloque es 512 bytes.

5. (0,5 puntos) Dibuja la jerarquía de ficheros que representan estas estructuras de datos. Usa un cuadrado para representar directorios, un triángulo para soft links y un círculo para ficheros de datos.



6. Dado el siguiente código:

```

1. int fdr, fdw, ret;
2. char buf[512];
3. fdr=open("/B/f", O_RDONLY);
4. fdw=open("/A/c/h", O_WRONLY|O_CREAT, S_IRUSR|S_IWUSR); /* S_IRUSR| S_IWUSR == 0600 */
5. while ((ret=read(fdr,buf,sizeof(buf)))>0)
6.     write(fdw,buf,ret);
7. close(fdr);close(fdw);
8. unlink("/B/f"); /* borra el fichero /B/f */

```

Suponiendo que todas las llamadas a sistema se ejecutan sin devolver error, contesta a las siguientes preguntas de manera justificada.

- a) (0,5 puntos) Indica la secuencia de accesos a inodos y bloques de datos que hará la llamada a sistema de la línea 4 (`fdr=open("/A/c/h", ....)`). Justifica tu respuesta.



Nombre alumno:

DNI:

**Accesos:** (superbloque) Inodo raíz, bloque raíz, inodo A, Bloque A, inodo C (es un soft link, obtenemos el path real a resolver), (superbloque) Inodo raíz, bloque raíz, inodo B, bloque B, inodo E, Bloque E (nos damos cuenta de que el fichero no existe y accedemos al superbloque para reservar un nuevo inodo), inodo h y actualizamos bloque E e inodo E

- (superbloque), i2, b0, i3, b1, i5, (superbloque), i2, b0, i4, b2, i7, b4, (superbloque), reservar i9, actualizar i7 y b4

**Justificación:** Hay que acceder a todos los inodos y directorios del path para poder averiguar cuál es el inodo que hay que cargar en la tabla de inodos. En este caso atravesamos un soft link, que tiene en su inodo el path real del inodo que hay que resolver

- a) (0,5 puntos) Para cada llamada a sistema, indica cuál de las siguientes tablas de gestión de entrada salida **modificará**. En la justificación indica cómo las modifica.

MODIFICA SI/NO	Tabla de canales	Tabla de ficheros abiertos	Tabla de inodos
ret=read(fdr,buf,sizeof(buf))	NO	SI	NO
write(fdw,buf,ret);	NO	SI	SI
unlink("/B/f");	NO	NO	NO

**Justificación:**

Read: modifica puntero de lectura y escritura

Write: modifica puntero de lectura y escritura y actualiza tamaño en inodo

Unlink : no es un fichero en uso, no aparece en las tablas.

- b) (0,5 puntos) Modifica las estructuras de datos para representar cómo quedarán después de ejecutar este código.

Listado de Inodos										
ID Inodo	2	3	4	5	6	7	8	9		
#enlaces	4	2	3	1	1	2	2-1	1		
Tipo	d	d	d	l	-	d	-	-		
path	-	-	-	/B/E	-	-	-	-		
BDs	0	1	2	-	3	4	5	7		

ID BD	0	1	2	3	4	5	6	7			
Datos	.	2	.	3	.	4	Texto	.	7	Texto	Texto
	..	2	..	2	..	2		..	4		
	A	3	c	5	E	7		g	8		
	B	4	d	6	f	8		h	9		

Nombre alumno:

DNI:

**Justificación:** Creamos un nuevo fichero en el directorio E (nuevo inodo y nueva entrada en el directorio E) con una copia de f (ocupa 1 bloque nuevo). Además se elimina f del directorio B y eso implica decrementar el número de enlaces en su inodo

## Memoria (2 puntos)

Tenemos una máquina que tiene una gestión de memoria basada en paginación, con un tamaño de página de 4KB. En esta máquina un entero y un puntero ocupan 4 bytes. El sistema de gestión de memoria dispone de carga bajo demanda y de COW. No tenemos en cuenta ninguna variable de ninguna librería y cada programa se pone en ejecución por separado. Indica en las tablas, justificando tus respuestas, qué cantidad de páginas lógicas asignadas, así como memoria física (en KB y/o Bytes) será necesaria justo antes de acabar la ejecución, para cada una de las regiones que aparecen en las tablas, teniendo en cuenta las regiones de **TODOS** los procesos involucrados.

### 1. (0,5 puntos)

1. 2. 3. 4. 5. 6. 7. 8. 9.	Región	Páginas asignadas	Memoria Física (KB y/o B)
1. int res[2048], A[2048], B[2048]; 2. int *ptr, i; 3. main(){ 4. ptr = res; 5. for (i=0;i<2048;i++) 6. A[i] = B[i] = i; 7. for (i=0;i<2048;i++) 8. ptr[i] = A[i] + B[i]; 9. }	Data	7	24KB + 8B
	Stack	0	0KB
	Heap	0	0KB

**JUSTIFICACIÓN:** Al haber un tamaño de página de 4KB, las cantidades de memoria física asignadas serán múltiplo de este espacio. En la región Data nos encontraremos las variables globales ("i", "res", "A", "B" y "ptr"). Como los arrays son de enteros (4 bytes c/u) el espacio total que ocupa es de casi 24KB (2040\*4\*3), es decir 6 páginas. Ahora bien, como "ptr" también necesita espacio para guardar la dirección del puntero (4 bytes), necesita una página más. Por tanto, 28KB en total. Por último, no hay espacio de Heap ni de Stack utilizado (0 Bytes).

### 2. (0,5 puntos)

1. 2. 3. 4. 5. 6. 7. 8. 9. 10. 11.	Región	Páginas asignadas	Memoria Física (KB y/o B)
1. int *ptr, i; 2. main(){ 3. int *A, *B; 4. ptr = sbrk(2048 * sizeof(int)); 5. A = sbrk(2048 * sizeof(int)); 6. B = sbrk(2048 * sizeof(int)); 7. for (i=0;i<2048;i++) 8. A[i] = B[i] = i; 9. for (i=0;i<2048;i++) 10. ptr[i] = A[i] + B[i]; 11. }	Data	1	8B
	Stack	1	8B
	Heap	6	24KB

**JUSTIFICACIÓN:** En esta ocasión, las variables "i" y "ptr" están en Data, mientras que "A" y "B" están en Stack. Por tanto, en ambos casos requieren 1 página en cada región para guardar estos punteros (4 Bytes c/u). Por último, dado que se emplea sbrk para asignar memoria dinámica, la región de Heap tiene 24KB asignados (2048 \* 4Bytes \* 3).

### 3. (1 punto)

1. 2. 3. 4. 5. 6. 7. 8. 9. 10. 11.	Región	Páginas asignadas	Memoria Física (KB y/o B)
1. int res[2048], i; 2. main(){ 3. int *A, *B; 4. A = sbrk(2048 * sizeof(int)); 5. B = sbrk(2048 * sizeof(int)); 6. fork(); 7. for (i=0;i<2048;i++) 8. A[i] = B[i] = i; 9. for (i=0;i<2048;i++) 10. res[i] = A[i] + B[i]; 11. }	Data	6	4KB + 4B + 4KB + 4B
	Stack	1	8B
	Heap	8	16KB + 16KB

Nombre alumno:

DNI:

**JUSTIFICACIÓN:** Primero analizamos el proceso padre. En la región de Data ahora tenemos 2 páginas para el array “res” además de una página adicional para la variable “i”. En la región de Stack sólo se utiliza 4KB para poder guardar las variables “A” y “B” (4Bytes c/u). Por último, dado que se emplea sbrk para asignar memoria dinámica, la región de Heap tiene 16KB asignados ( $2048 * 4\text{Bytes} * 2$ ). En el proceso hijo, al existir la optimización COW, sólo se duplican aquellas páginas que requieren ser actualizadas por alguna escritura. En este caso, sólo se duplican las direcciones de memoria de la zona Heap correspondientes a “A” y “B”. Como el fork se realiza después de ejecutar los “sbrk”, el Stack no se duplica. Por último, la región de Data también se duplica debido a que también se modifican los valores de “res” y “i”.