2、已知一个退化系统的退化函数 H(u,v), 以及噪声的均值与方差,请描述如何利用约束最小二乘方算法计算出原图像的估计。

根据受限均方滤波的方法可得到原始图像在频域的估计函数为:

$$\widehat{F} = \left[ \frac{H^*(u, v)}{|H(u, v)|^2 + \gamma |P(u, v)|^2} \right] G(u, v)$$

其中 
$$P(x,y) = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ -1 & 4 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$
,是拉普拉斯算子,

我们令

$$r = g - H\hat{f}$$

$$\Phi(r) = r^{T}r = ||r^{2}||,$$

可得 $\phi(r)$ 为关于 $\gamma$ 的单调递增函数,所以我们要调整 $\gamma$ 的值,使得满足

$$||r^2|| = ||\eta^2|| \pm a$$

其中 $\| n^2 \|$ 为噪声的平方和,因为已知噪声的期望为m,方差为 $\sigma$ ,则有

$$\| \eta^2 \| = MN[m_{\eta}^2 + \sigma_{\eta}^2]$$

所以具体步骤为:

- 1. 选取一个γ值
- 2. 计算对应的 r 值,如果 r 满足 $\|r^2\| = \|n^2\| \pm a$ ,则停止,得到对应的图像估计函数f。
- 3. 如果不满足,当 $\|\mathbf{r}^2\|$  >  $\|\mathbf{r}^2\|$  ± a,就减小 $\gamma$  ,当 $\|\mathbf{r}^2\|$  <  $\|\mathbf{r}^2\|$  ± a,就增大 $\gamma$  ,返回到第二步。