2、已知一个退化系统的退化函数H(u,v), 以及噪声的均值与方差，请描述如何利用约束最小二乘方算法计算出原图像的估计算法。

原始图像在频域的估计函数为：

其中P(x,y)是拉普拉斯算子的傅里叶变换，

定义残差向量 ，由于F,u,v,是γ的函数，所以f,r也是尬γ的函数，

令 ，则是的单调递增函数

调整，使 ，(是噪声的平方和，a是精确度因子)  
已知噪声的期望为，方差，，

（1）设定一个初值

（2）计算对应的r值  
（3）如果r满足，则执行（4），如果不满足，调整γ，返回（2）  
（4）使用该γ值，计算图像估计函数