



加載图像

LastRun. CogPMALignTool1. InputImage

返回

返回

RunParams. UnfixturedFromFixturedTransform. Rotat

OutputInage

InputInage

Results. GetBlobs(). Count

Results. GetBlobs(). Temm[0]. CenterOfMassX

Results. GetBlobs(). Temm[0]. CenterOfMassY

Results. GetBlobs(). Temm[0]. Area

Region. (Cognex. VisionFro. CogRectangle). X

Region. (Cognex. VisionFro. CogRectangle). Width

Cognic Tongram (Cognex Vision Pro. CogRectangle). Width

Region. (Cognex. Vision Pro. CogRectangle). Width

Region. (Cognex. Vision Pro. CogRectangle). Which Region. (Cognex. Vision Pro. CogRectangle). Which Region. (Cognex. Vision Pro. CogRectangle). Which Region. (Cognex. Vision Pro. CogRectangle). Width

Display to the process of the process o

10、点击CogPMAljgnTool工具进入编辑画面

②/ 溢出检测开启

Ο 2个定位销 Ο 3个定位销 Ο 4个定位销 Ο 涂抹区域溢出

🕨 🔤 🔓 😭 😭 💬 😬 🤪 🖾 🖾 📯 📧 🚣 💡

Cognisture foot 1

InputInage
RunParams. UnfixturedFromFixturedTransform
RunParams. UnfixturedFromFixturedTransform. TranslationX
RunParams. UnfixturedFromFixturedTransform. TranslationX
RunParams. UnfixturedFromFixturedTransform. Rotation
OutputImage
CogBlobTool1

InputImage
Theorems CogBlobTool2

工具 輸入体出 部形

「Inputs]

CogfMAlignfooli

Results. Item[0]. GetFose()

Results. Item[0]. GetFose(). TranslationX

Results. Item[0]. GetFose(). Results in M

Results. Item[0]. GetFose(). Results in M

Results. Item[0]. GetFose(). Results in M

Results. Item[0]. GetFose(). Results item[0]. Score

InputImage(

加载模板

数据记录

参数设定

历史图像

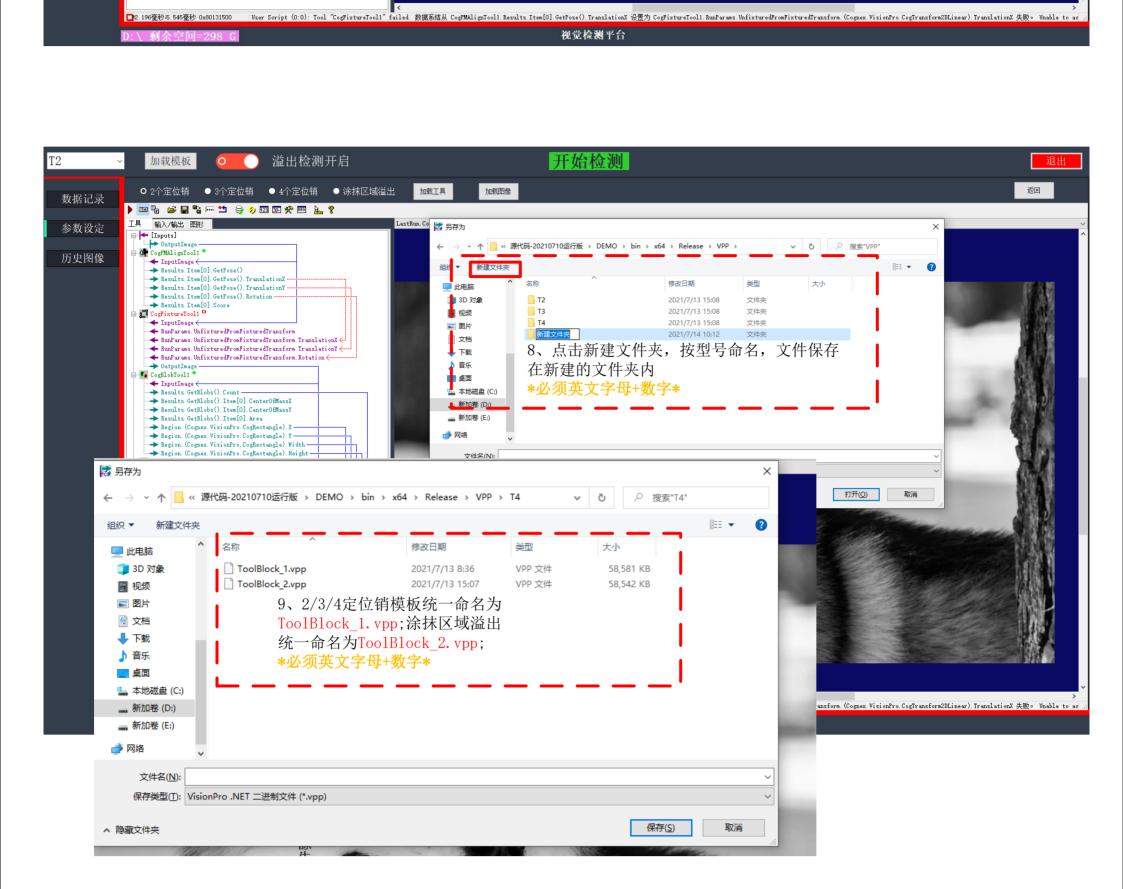
未训练

数据记录

参数设定

历史图像

2个定位销
 3个定位销
 4个定位销
 涂抹区域溢出



详细工具操作说明-CogPMAlignTool

加载工具

加載模式 保存模式

LastRun. CogPMAlignTool1. InputImage

加載图像

PatMax ≒ PatQuick 训练模式

训练参数 训练区域与原点 Tune 运行参数 搜索区域 图形 结果

图像 □ 忽略极性 开始检测

抓取训练图像

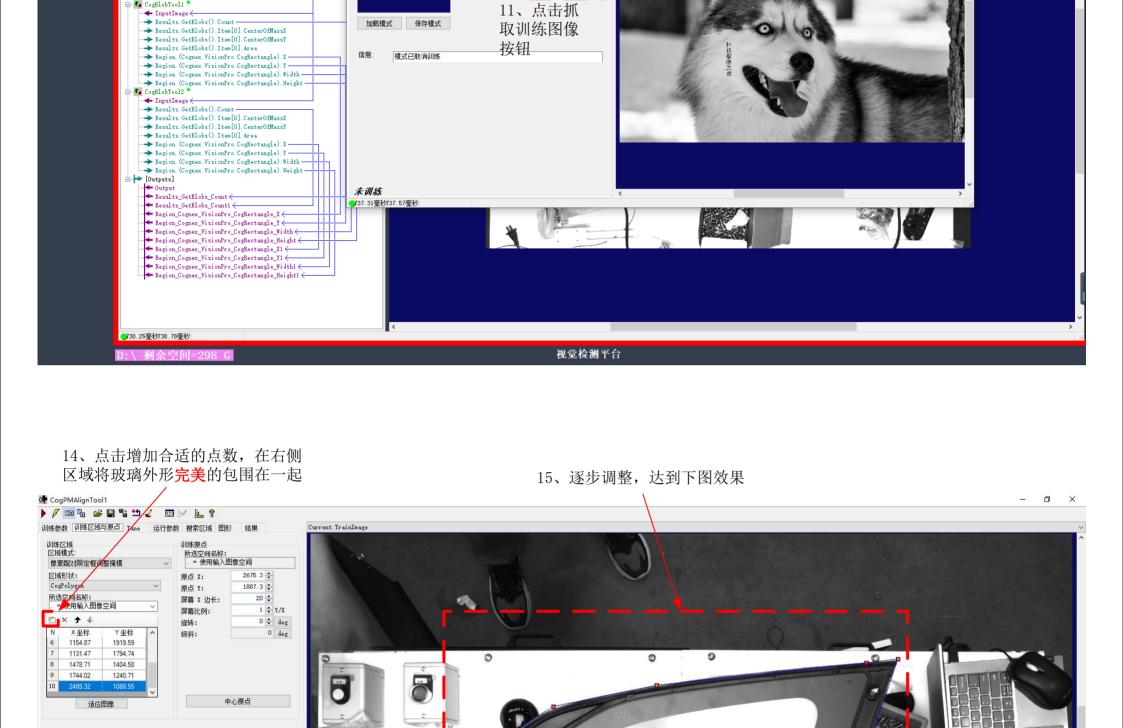
11、点击抓

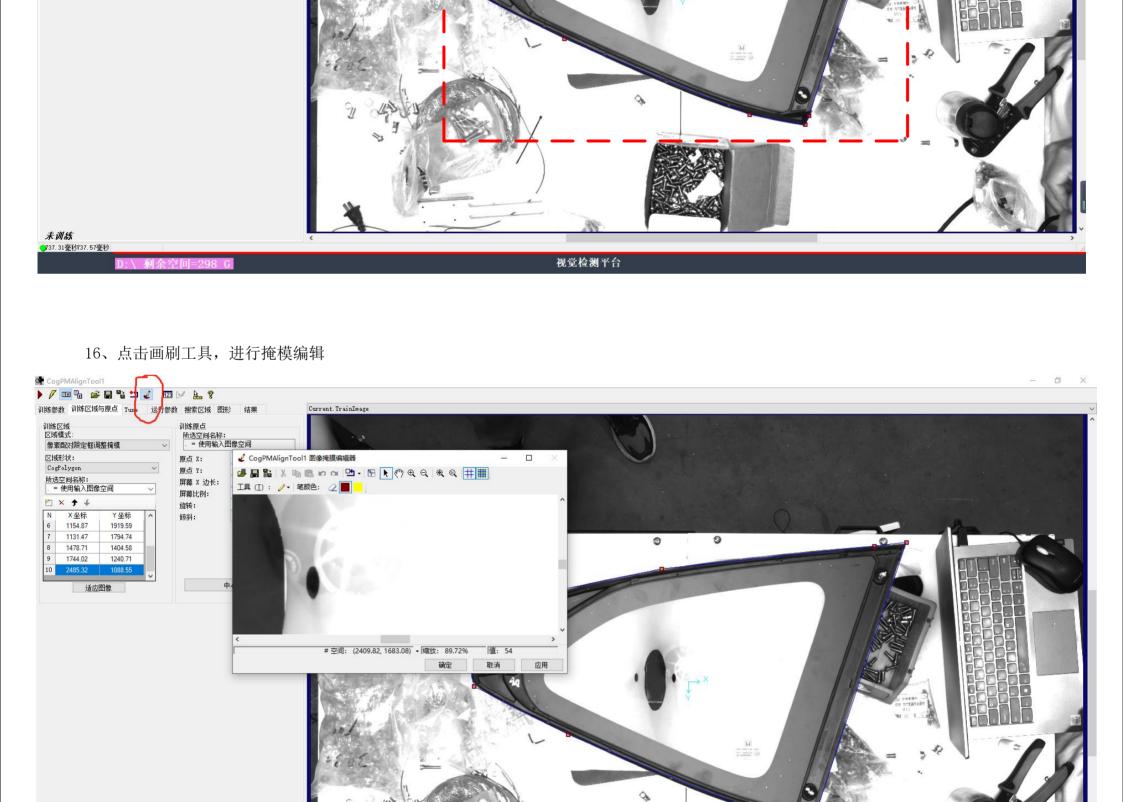
取训练图像

Current. InputImage

12、点击Current.TrainImage

相机取像失败





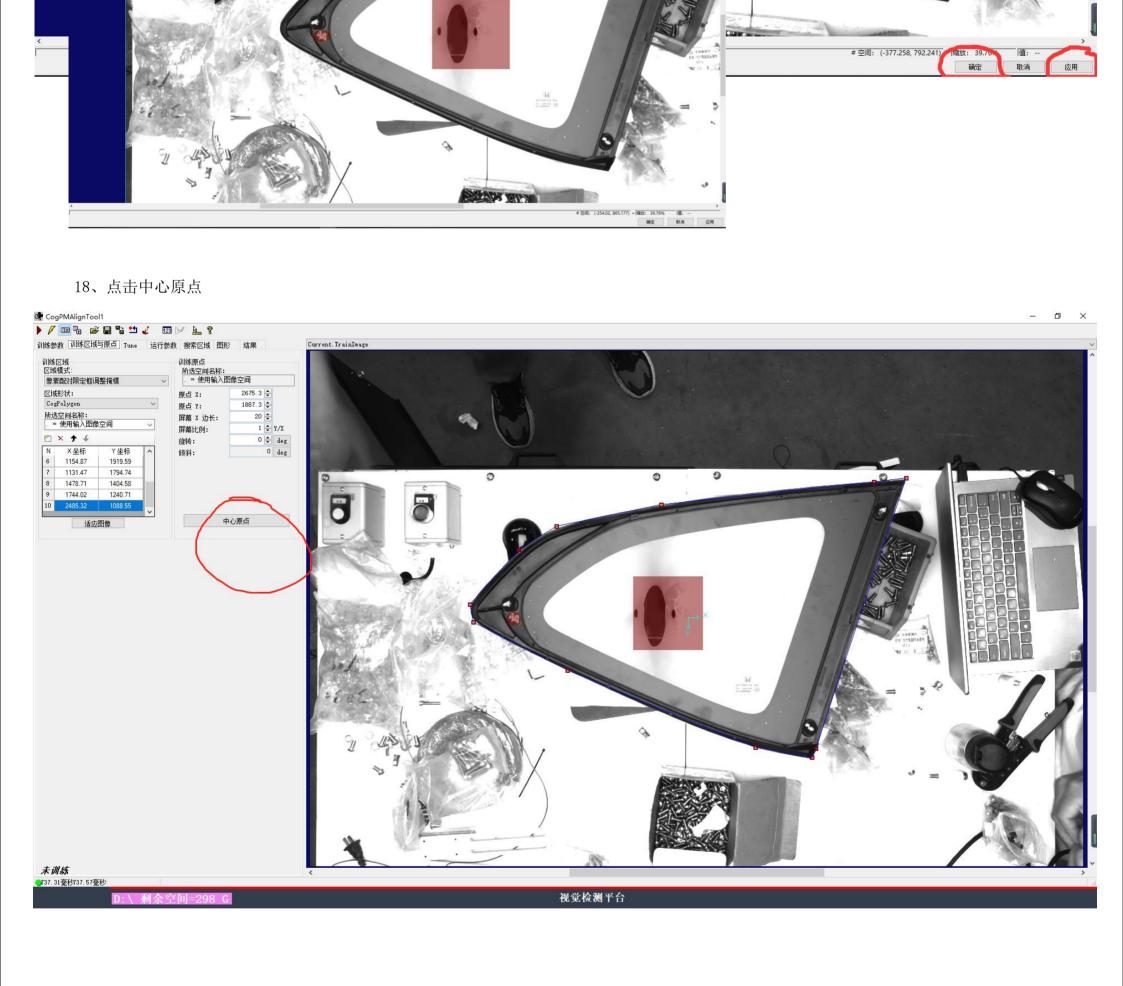
视觉检测平台

AGC AUTOMOTIVE

CO EGOIGE 117

EGG TEMPERLITE

17、点击工具,分别选择合适的工具对玻璃中间透明部分的干扰进行框选。框选结束后选择填充当前项。 同时也要对其他区域出现的干扰项进行遮盖,操作同上。最后要先点击右下角的应用,确定即可退出编辑



Current InputImage

20、首先调整图像中矩形框覆盖的检测区域,调整完美合适大小覆盖住定位销,通过修改右侧的阈值和最

19、算法选择如图所示,然后点击训练等待训练结束即可

抓取训练图像

CogPMAlignTool1

己训练

小面积实现最佳分割

☑ 启用排序 □ 升序

☑ BlobRLE

☑ 惯性

☑掛扑

▶ // □□ □□ □⇒ □□ □□ ★ 2 □□ ★ 2 □□

算法:

训练图像显示模糊,模式可能不如要求的精确

忽略极性

运行参数 搜索区域 图形



视觉检测平台

视觉检测平台

详细工具操作说明-CogBlobTool