

树上数据结构问题的一些技巧

宁波市镇海中学 梁晏成

2018 年 7 月 1 日

Overview

1 常用思想

■ 转化为序列问题

■ dfs序

■ 括号序列

■ 欧拉序列

■ 差分思想

■ 提取关键点

■ 树分块

■ 启发式合并

■ 直径的一个性质

2 常用算法与数据结构

■ 长链剖分

■ 树链剖分优化动态规划

■ link-cut-tree

■ 点分治与边分治

■ 线段树合并

3 例题

常见转化方法

- dfs序：按照dfs时的入栈顺序形成一个序列
- 括号序列：dfs时，某个节点入栈时加入左括号，出栈时加入右括号
- 欧拉序列：dfs时，某个节点入栈时将其加入序列，出栈时将父亲加入序列

树链剖分

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

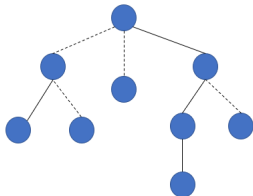
线段树合并

例题

一般的树链剖分，指的都是重链剖分

定义一个节点的重儿子为该节点所有儿子中，子树内节点最多的节点。

某个点和重儿子之间的边为重边，和其余儿子的边为轻边。
重边首尾相连形成重链。



dfs序与树链剖分

对于任意一个节点，它到根的路径上最多只有 $O(\log N)$ 条轻边，这也意味着只有 $O(\log N)$ 条重链。

在dfs时优先遍历重儿子，那么对于树上的一条链，可以将其对应到dfs序中 $O(\log N)$ 个区间，这样可以将许多树上的问题转化为序列上的问题。

结合dfs序中同一子树内节点连续的性质可以解决更多问题。

NOI2015 软件包管理器

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

给定一棵 $N(N \leq 100000)$ 的树，要求支持以下操作：

- 统计某个点到根的路径上权值为0的点的个数，然后将路径上所有点的权值变成1
- 统计某个点子树内权值为1的点的个数，然后将子树内所有点的权值变成0

NOI2015 软件包管理器

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

给定一棵 $N(N \leq 100000)$ 的树，要求支持以下操作：

- 统计某个点到根的路径上权值为0的点的个数，然后将路径上所有点的权值变成1
- 统计某个点子树内权值为1的点的个数，然后将子树内所有点的权值变成0

直接利用树链剖分和dfs序将其转化为区间赋值和区间求和，复杂度 $O(N \log^2 N)$

括号序列与树上莫队

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

如果我们认为一对匹配的括号（即同一个点对应的左括号和右括号）可以互相抵消，那么对于一对点 x, y 满足 $L_x \leq L_y$ ，考虑：

- 如果 x 是 y 的祖先，那么 x 到 y 的链与括号序列中区间 $[L_x, L_y]$ 对应
- 如果 x 不是 y 的祖先，那么 x 到 y 的链除lca的部分与括号序列中区间 $[R_x, L_y]$ 对应

可以用括号序列将树上莫队转化为普通莫队。

欧拉序列与lca

在欧拉序列中，观察点 x 与点 y 之间深度最小的点，即这两个点的lca

可以将lca问题转化为rmq问题

差分思想

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

对于一对点 x, y ，设它们的lca为 z ，那么 x 到 y 的链可以由 $x, y, z, fa[z]$ 到根的链表示

如果两条相同的边上的信息可以抵消（如链上所有边异或的值），那么可以直接由 x, y 到根的链表示

链上第K大

链上第K大

对每个节点，维护一棵可持久化权值线段树，每次在父亲的线段树的基础上加入这个节点的权值。

询问时利用 $x, y, lca, fa[lca]$ 的可持久化权值线段树，在线段树上二分。

时间复杂度 $O((N + M) \log N)$

单点、链、子树的转化

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

在某些情况下，我们需要改变修改和查询的对象来减小维护的难度

- 单点修改链上查询 \Leftrightarrow 子树修改单点查询
- 单点修改子树查询 \Leftrightarrow 链上修改单点查询
- 链上修改子树查询 \Rightarrow 单点修改子树查询（利用dep数组）

点-边

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

一些与“链的相交”有关的问题，我们可以在点上赋正权，边上赋负权的方式简化问题

一些与“链的相交”有关的问题，我们可以在点上赋正权，边上赋负权的方式简化问题

例如这样一个问题：

- 插入一条链
- 给定一条链，问有多少条链与这条链相交

我们只需要在插入时，给链上的点+1，链上的边-1，询问时就是一个链上求和。

提取关键点

我们可以在一棵树中取不超过 \sqrt{N} 个关键点，保证每个点到最近的祖先的距离 $\leq \sqrt{N}$

具体地，我们自底向上标记关键点。如果当前点子树内到它最远的点的距离 $\geq \sqrt{N}$ ，那么就将当前的点标记为关键点。

HDU 6271 Master of Connected Component

- 给定两棵有 N 个节点的树，每个节点上有一对数 (x,y) ，表示图 G 中的一条边
- 对于每一个 x ，求出两棵树中 x 到根路径上所有边在图 G 中构成的子图的连通块个数
- 多组数据， $N \leq 10000$

HDU 6271 Master of Connected Component

可以利用dfs序+莫队转化为 $M = N\sqrt{N}$ 的动态最大生成树问题，常数和代码复杂度都较大。

HDU 6271 Master of Connected Component

可以利用dfs序+莫队转化为 $M = N\sqrt{N}$ 的动态最大生成树问题，常数和代码复杂度都较大。

考虑在第一棵树中提取关键点，将关于 x 的询问挂到第一棵树中 x 的最近关键点祖先上。之后对于某一个关键点 p 统一处理询问。首先将 p 到根节点的路径上的边都加入并查集，然后维护一个可撤销并查集。

HDU 6271 Master of Connected Component

可以利用dfs序+莫队转化为 $M = N\sqrt{N}$ 的动态最大生成树问题，常数和代码复杂度都较大。

考虑在第一棵树中提取关键点，将关于 x 的询问挂到第一棵树中 x 的最近关键点祖先上。之后对于某一个关键点 p 统一处理询问。首先将 p 到根节点的路径上的边都加入并查集，然后维护一个可撤销并查集。

上述两个算法的时间复杂度都是 $O(N\sqrt{N}\log N)$

bzoj1086 王室联邦

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

- 给定一棵 N 个点的树和常数 B ，将树分块，满足每一块的大小在 $[B, 3B]$ 之间
- 集合 S 构成一个块当且仅当存在一个点 x ，满足 S 中的任意一个点到 x 的路径只经过 $S \cup \{x\}$ 中的点

bzoj1086 王室联邦

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

- 给定一棵 N 个点的树和常数 B ，将树分块，满足每一块的大小在 $[B, 3B]$ 之间
- 集合 S 构成一个块当且仅当存在一个点 x ，满足 S 中的任意一个点到 x 的路径只经过 $S \cup \{x\}$ 中的点

直接dfs，将某个点的儿子依次合并，超过 B 就作为一个新的块

如果完成了对树的分块，常常可以类比序列的分块简化问题

启发式合并

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

启发式合并即合并两个集合时按照一定顺序（通常是将较小的集合的元素一个个插入较大的集合）合并的一种合并方式，常见的数据结构有并查集、平衡树、堆、字典树等

具体地，如果单次合并的复杂度为 $O(B)$ ，总共有 M 个信息，那么总的复杂度为 $O(BM \log M)$

树的特殊结构，决定了常常可以使用启发式合并优化信息合并的速度

51nod 1743 雪之国度

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

- 给定一个 N 个点， M 条带权边的图， Q 次询问
- 每次询问给出两个点 x, y ，求最小的权值 v ，满足：
- 存在两条边不相交的路径，满足两条路径上的边权值都 $\leq v$
- $N, Q \leq 100000, M \leq 500000$

51nod 1743 雪之国度

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

- 给定一个 N 个点， M 条带权边的图， Q 次询问
- 每次询问给出两个点 x, y ，求最小的权值 v ，满足：
- 存在两条边不相交的路径，满足两条路径上的边权值都 $\leq v$
- $N, Q \leq 100000, M \leq 500000$

首先求出最小生成树，然后从小到大枚举非树边，将对应路径上的点缩在一起。将询问挂到对应的两个点上，对每个点维护一个并查集，合并点时通过并查集判断是否有同一询问的两个点被缩到一起

时间复杂度不超过 $O(M \log M + (N + Q \log Q) \log N)$

清华集训2016 汽水

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

- 给定一棵 N 点带权树，常数 k
- 求一条路径使得边权平均值与 k 的差距最小
- $N \leq 100000$

清华集训2016 汽水

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

- 给定一棵 N 点带权树，常数 k
- 求一条路径使得边权平均值与 k 的差距最小
- $N \leq 100000$

二分答案 W 转化为判断问题。考虑一条边 i 的权值为 v ，构造 $A_i = v - k + W$, $B_i = v - k - W$ ，变为判断是否存在一条路径满足 $\sum A \geq 0$, $\sum B \leq 0$

启发式合并，对每个点以 $\sum A$ 为关键字维护所有以它为根的路径的 $\sum B$ 的最小值。合并时查询 $\sum A \geq$ 某个值的 $\sum B$ 的最小值

使用splay维护的时间复杂度为 $O(N \log N \log W)$ ，注意splay的启发式合并复杂度为 $O(N \log N)$

JLOI2015 城池攻占

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

- 给定一棵 N 个点的树，每个节点有一个值 h_i ，两个参数 $a_i, v_i \geq 0$
- 有 M 个骑士，初始攻击力 x_i ，从某个节点出发向根节点前进
- 每到达一个节点，如果当前攻击力小于该节点 h_i 值，那么这个骑士牺牲
- 否则，如果 $a_i = 0$ 攻击力加上 v_i ，如果 $a_i = 1$ 攻击力乘上 v_i
- 求每个骑士牺牲的城市

JLOI2015 城池攻占

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

- 给定一棵 N 个点的树，每个节点有一个值 h_i ，两个参数 $a_i, v_i \geq 0$
- 有 M 个骑士，初始攻击力 x_i ，从某个节点出发向根节点前进
- 每到达一个节点，如果当前攻击力小于该节点 h_i 值，那么这个骑士牺牲
- 否则，如果 $a_i = 0$ 攻击力加上 v_i ，如果 $a_i = 1$ 攻击力乘上 v_i
- 求每个骑士牺牲的城市

注意到如果两个骑士经过了同一节点，那么攻击力相对大小不会改变；因此对每个点维护一个可并小根堆，打标记维护即可。

时间复杂度 $O(M \log^2 M)$

直径的一个性质

令 $F(S)$ 表示集合 S 中最远的两个点构成的集合，那么对同一棵树中的集合 S, T ， $F(S \cup T) \subseteq F(S) \cup F(T)$

直径的一个性质

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

令 $F(S)$ 表示集合 S 中最远的两个点构成的集合，那么对同一棵树中的集合 S, T , $F(S \cup T) \subseteq F(S) \cup F(T)$

例题：51nod 树上的最远点对：

给定一棵树，多次询问 a, b, c, d ，求 $\max_{a \leq i \leq b, c \leq j \leq d} dist(i, j)$

直径的一个性质

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

令 $F(S)$ 表示集合 S 中最远的两个点构成的集合，那么对同一棵树中的集合 S, T , $F(S \cup T) \subseteq F(S) \cup F(T)$

例题：51nod 树上的最远点对：

给定一棵树，多次询问 a, b, c, d ，求 $\max_{a \leq i \leq b, c \leq j \leq d} dist(i, j)$

用线段树维护区间最远点对，利用上面的性质进行合并即可。

长链剖分

在重链剖分中，将重儿子的定义变为子树内叶子深度最大的儿子，得到“长链剖分”

长链剖分

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

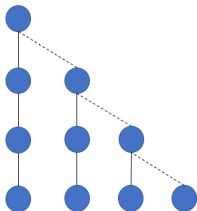
点分治与边分治

线段树合并

例题

在重链剖分中，将重儿子的定义变为子树内叶子深度最大的儿子，得到“长链剖分”

注意长链剖分后，一个点到根的轻边个数可以是 $O(\sqrt{N})$ 级别的，如图：



k-th ancestor

利用长链剖分，我们可以在 $O(N \log N)$ 的预处理后， $O(1)$ 询问一个点 x 的第 k 个祖先。

k-th ancestor

利用长链剖分，我们可以在 $O(N \log N)$ 的预处理后， $O(1)$ 询问一个点 x 的第 k 个祖先。

对于某一条长度为 l 的重链以及链头 x ，记录 x 的第 $1, \dots, l$ 个祖先以及这条重链从上到下的 l 个点。这一部分是 $O(N)$ 的，需要一些技巧分配空间

接下来预处理 $f_{i,j}$ 表示 i 的第 2^j 个祖先，复杂度 $O(N \log N)$ ，同时要预处理 $1..N$ 的二进制最高位

询问时，考虑 r 为 $\leq k$ 的最大的2的幂。令 y 为 x 的第 r 的祖先， z 为 y 所在的重链的链头，链长为 l ，显然 $l \geq r$ 。因此 x 的第 k 个祖先在预处理时已经记录了，可以直接查询

定长最长链

给定一棵树，求长度为 L 的边权和最大的链

定长最长链

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

给定一棵树，求长度为 L 的边权和最大的链

对点 x ，设重链长为 l ，维护 $f_{x,1..l}$ 表示以 x 为根长度为 $1..l$ 的边权和最大的链。每次从重儿子地方继承得到 f ，然后和轻儿子依次合并。

时间复杂度为 $O(N)$

待修树直径

利用树链剖分每个点到根的路径上轻边个数为 $O(\log N)$ 的性质，可以维护一些动态规划，例如：

- 多次操作，每次修改一条边的边权（可以为负），输出修改后的直径长度

待修树直径

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

利用树链剖分每个点到根的路径上轻边个数为 $O(\log N)$ 的性质，可以维护一些动态规划，例如：

- 多次操作，每次修改一条边的边权（可以为负），输出修改后的直径长度

考虑 dp ，令 f_x, g_x 表示以 x 为根的最长链和 x 子树内的直径长度，令 y 为当前转移的儿子，用 $(f_y + 1, \max(f_x + f_y + 1, g_y))$ 更新 (f_x, g_x)

考虑优先转移轻儿子，最后转移重儿子。令 f', g' 表示转移完轻儿子的结果，那么每次修改只会改变 $O(\log N)$ 个 f', g' ，可以暴力处理；重链上的转移可以维护类

似 $a_i = \max(a_{i+1} + A, B)$ 的标记 A, B ，使用线段树进行合并
总复杂度为 $O(M \log^2 N)$ ，常数较大

link-cut-tree

动态树问题，现在已经兴起成为了OI中的重要题型。而lct，则是解决动态树问题的首选

lct的核心思想是access的均摊 $O(N \log N)$ 复杂度

SDOI2017 树点染色

- 给定一棵 N 个点的树，接下来进行 M 次操作，每次从下面三种中选一个：
 - 选择一个点 x ，将 x 到根的路径所有点涂一种新的颜色
 - 询问 x, y 路径上有几种颜色
 - 在 x 的子树内选择一个点 y ，满足 y 到根的路径上颜色数量最多
- $N, M \leq 100000$

SDOI2017 树点染色

- 给定一棵 N 个点的树，接下来进行 M 次操作，每次从下面三种中选一个：
 - 选择一个点 x ，将 x 到根的路径所有点涂一种新的颜色
 - 询问 x, y 路径上有几种颜色
 - 在 x 的子树内选择一个点 y ，满足 y 到根的路径上颜色数量最多
- $N, M \leq 100000$

注意到我们只需要维护一个集合 S ， S 包含所有和父亲的颜色不一样的点，就能完成询问

由于第一种操作类似lct的access，利用lct的access的均摊分析可以发现 S 中点的变化总次数是 $O(N \log N)$ 的，这样再维护一棵答案线段树即可

总复杂度 $O(N \log^2 N)$

维护MST

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

利用lct可以维护只有插入的MST

为了方便，可以对每条边新建一个点，将 $x - y$ 变成 $x - z - y$ ，然后将边权保存在新建点上

NOI2014 魔法森林

常用思想

转化为序列问题

d序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

给定一个 N 个点， M 条边的图，每条边有两个值 a_i, b_i ，求一条从1到 N 的路径使得 $\max a_i + \max b_i$ 最小

NOI2014 魔法森林

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

给定一个 N 个点， M 条边的图，每条边有两个值 a_i, b_i ，求一条从1到 N 的路径使得 $\max a_i + \max b_i$ 最小

假设每条边只有一个参数，那么就是一个经典的最小生成树

于是我们考虑从小到大枚举 $\max a_i$ ，维护关于 b_i 的最小生成树

时间复杂度 $O(M \log N)$

维护图的连通性

如果允许离线，那么可以利用lct维护图的连通性的有关信息

根据贪心的思想，我们希望保留尽量晚被删除的边。于是可以考虑维护以删除时间为权值的最大生成森林，并利用lct加速插入和删除的过程

维护图的连通性

如果允许离线，那么可以利用lct维护图的连通性的有关信息

根据贪心的思想，我们希望保留尽量晚被删除的边。于是可以考虑维护以删除时间为权值的最大生成森林，并利用lct加速插入和删除的过程

如果一个图 G 存在补图 G' ，可以考虑同时维护图 G 和 G' 的两个生成森林 T 和 T' ，在 G 中的删边相当于在 G' 中加边，这样可以解决lct难以实现删边的问题

点分治

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

树的重心：一般情况下，如果一个点满足它作为根时最大子树的大小最小，我们就将这个点称为这棵树的重心

点分治是将当前子树的重心作为分治中心的一种分治方法，作用与序列分治类似，常常用来优化dp或加快合并速度

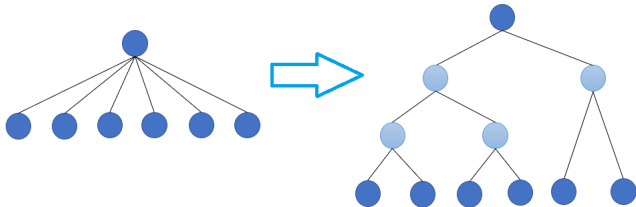
可以发现在点分治结构中，一个点与一个以它为重心的子树对应。如果将当前重心与所有子树的重心相连，得到的树称为“点分树”或者“重心树”。点分树的高度为 $O(\log N)$ ，修改一个点时，将会修改点分树上它到根路径上所有点对应的子树的信息。

边分治

在当前子树中选择一条边作为分治中心的分治方法，称为边分治。一般而言我们希望分治后最大的子树尽量小

边分治的优点在于分治后只有两个子问题，但是往往需要二叉化来避免退化

二叉化：



实际上，二叉化之后的点分治往往也能达到边分治的效果

树上k远点

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

与“距离”有关的问题，往往可以使用点分治加以解决

我们首先二分答案 W ，问题转化为求与 x 距离 $\leq W$ 的点的个数。我们在点分治时，对每个点，记录其对应的子树内所有点到它的距离并排序，这样询问时二分查找即可。注意要减去同一子树内的点

单词询问时间复杂度 $O(\log^2 N \log W)$

带权距离和

树上所有点到点 x 的带权距离和定义为 $\sum_{i=1}^N w_i dist(x, i)$

带权距离和

树上所有点到点 x 的带权距离和定义为 $\sum_{i=1}^N w_i dist(x, i)$

方法一：点分治

对每个点，维护它对应的子树内所有点到它的带权距离和。

修改时沿着点分树修改，修改和查询都是 $O(\log N)$

带权距离和

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

树上所有点到点 x 的带权距离和定义为 $\sum_{i=1}^N w_i \text{dist}(x, i)$

方法一：点分治

对每个点，维护它对应的子树内所有点到它的带权距离和。

修改时沿着点分树修改，修改和查询都是 $O(\log N)$

方法二：树链剖分

$$\sum_{i=1}^N w_i \text{dist}(x, i) = \sum_{i=1}^N w_i (d_i + d_x) - 2 \sum_{i=1}^N w_i d_{lca(i, x)}$$

因此，对每个点将其到根的路径链上 $-w_i$ ，然后询问 x 到根

的路径的点权和，修改和询问都是 $O(\log^2 N)$

这两种方法都可持久化

带修带权重心

树的带权重心指的是满足 $\sum_{i=1}^N w_i \text{dist}(x, i)$ 最小的 x ，修改为单点修改

带修带权重心

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

树的带权重心指的是满足 $\sum_{i=1}^N w_i \text{dist}(x, i)$ 最小的 x ，修改为单点修改

重心有一个重要的性质：对于一条边 $x - y$ ，如果 x 侧子树权值和 $> y$ 侧权值和，那么重心一定在 x 侧

值得一提的是这个结论对于 $\text{dist}^k(x, i)$, $k \geq 1$ 都是成立的，一般情况下需要求出 $\sum w_i \text{dist}^{k-1}(x, i)$

带修带权重心

树的带权重心指的是满足 $\sum_{i=1}^N w_i \text{dist}(x, i)$ 最小的 x ，修改为单点修改

重心有一个重要的性质：对于一条边 $x - y$ ，如果 x 侧子树权值和 $> y$ 侧权值和，那么重心一定在 x 侧

值得一提的是这个结论对于 $\text{dist}^k(x, i)$, $k \geq 1$ 都是成立的，一般情况下需要求出 $\sum w_i \text{dist}^{k-1}(x, i)$

利用这个结论我们可以快速求出树的带权重心

带修带权重心

第一种方法是点（边）分治，在二叉化之后，我们枚举重心（即不带权重心）的所有儿子就能得到带权重心所处的子树，分治即可，单次询问 $O(\log N)$ ，但需要维护所有点对应的子树的权值和

修改时沿着点分树将所有点对应的子树的权值和进行修改
如果修改不是单点修改，那么就需要用一个额外的结构来维护子树和，时间复杂度变为 $O(\log^2 N)$

第二种方法是利用树链剖分，我们可以利用重链上二分+维护所有轻儿子子树权值和最大值的方法，做到修改和查询都是 $O(\log^2 N)$ 的复杂度

动态点分治

WC2014紫荆花之恋

带插入，每次插入后询问有多少对 i, j ，满足：

$$\text{dist}(i, j) \leq r_i + r_j, \text{ 强制在线}$$

动态点分治

WC2014紫荆花之恋

带插入，每次插入后询问有多少对 i, j ，满足：

$$\text{dist}(i, j) \leq r_i + r_j, \text{ 强制在线}$$

假设我们有了点分治的结构，只需要对每个点 x 用平衡树维护对应子树所有点的 $\text{dist}(i, x) - r_i$ ，插入点 y 时用 $r_y - \text{dist}(x, y)$ 去查询即可

由于树的形态会改变，需要维护点分治的结构，可以利用替罪羊的思想暴力重构

$$\text{时间复杂度 } O(N \log^3 N)$$

线段树合并

对两棵线段树（一般为动态开点线段树），合并方法为：

- 令根节点为 x, y
- 如果其中一颗线段树为空（ $x = 0$ 或 $y = 0$ ），返回另外一棵
- 否则递归合并 x, y 的左子树，递归合并 x, y 的右子树，最后合并信息

容易证明线段树合并的时间复杂度不超过总的空间复杂度

子树内众数

对每个节点用一棵线段树维护子树内每个数的出现次数

时间复杂度 $O(N \log N)$

hihoCoder挑战赛13 树堆

常用思想

转化为序列问题

dfs序

括号序列

欧拉序列

差分思想

提取关键点

树分块

启发式合并

直径的一个性质

常用算法与数据结构

长链剖分

树链剖分优化动态规划

link-cut-tree

点分治与边分治

线段树合并

例题

一棵带权树被称作树堆当且仅当每个点点的权值都 \geq 它所有儿子的权值

给定一棵 N 个点的带权树，可以不断进行操作：选择一个非根节点 x ，将 x 所有儿子连到 x 的父亲上

对每个节点 x 求出若干次操作后，满足以 x 为根的子树形成一个树堆的前提下，以 x 为根的子树的最大可能大小，

$$N \leq 100000$$

hihoCoder挑战赛13 树堆

一棵带权树被称作树堆当且仅当每个点点的权值都 \geq 它所有儿子的权值

给定一棵 N 个点的带权树，可以不断进行操作：选择一个非根节点 x ，将 x 所有儿子连到 x 的父亲上

对每个节点 x 求出若干次操作后，满足以 x 为根的子树形成一个树堆的前提下，以 x 为根的子树的最大可能大小，

$$N \leq 100000$$

对每个节点 x 维护一棵线段树，线段树下标 k 保存如果 x 及 x 的某个祖先的权值为 k ，树堆的大小的最大值

这样每次将 x 的儿子线段树全部合并后，只需给区间 $[w_x, +\infty)$ 区间 $+1$

ZJOI2018 历史

有 N 个城市构成一棵有根数，每个城市有一个国家和一个值 a_i 表示这个国家崛起的次数。一个国家 x 崛起时将会夺取 x 到根的路径上所有城市的控制权，并和原先控制这个城市的国家战斗。一次崛起的灾难度定义为这个国家崛起一共和多少不同的国家战斗

一共有 M 次单点修改，你需要给出修改后所有的崛起顺序中灾难度之和的最大值

$$N, M \leq 400000$$

ZJOI2018 历史

考虑求出所有点的贡献之和，假设一个点的儿子的子树 $\sum a_i$ 分别是 b_1, b_2, \dots, b_k ，令 $S = a_i + \sum b_j$ ，那么这个点的贡献为 $\min(2(S - \max(\max\{b_j\}, a_i)), S - 1)$

考虑如果一个点 x 的儿子 y 满足 $b_y \geq a_x$ 且 $2b_y \geq S$ 那么就将 y 作为 x 的重儿子， x 和 y 之间为重边。那么显然一个点到根的路径上轻边的数量为 $O(\log \sum a_i)$ ，利用lct维护这个轻重链剖分即可

时间复杂度为 $O(N \log \sum a_i)$

2018多省省队联测

秘密袭击

给定一棵 N 个点的树和两个数 k, W ，求所有连通块的第 k 大的值的和对64123取模的值

$$N, W \leq 1333$$

2018多省省队联测

秘密袭击

给定一棵 N 个点的树和两个数 k, W ，求所有连通块的第 k 大的值的和对64123取模的值

$$N, W \leq 1333$$

考虑枚举 x ，统计有多少个连通块含有 $\geq k$ 个权值 $\geq x$ 的点。
利用线段树合并，线段树的每个节点保存一个背包，合并两个点即合并两个背包，注意标记永久化。同时为了最后统计方便，需要额外围护一个背包表示子树的背包的和

这样可以做到 $O(N^3 \log W)$ 的复杂度

注意到背包的总容量为 N ，也就是对应的多项式次数为 N ，因此只需要保留多项式的 N 个点值，单次合并的复杂度降低为 $O(N)$ ，因此总复杂度为 $(N^2 \log W)$