

- ◆ 进程调度概述
- ◆ 进程调度算法

#### 进程的调度

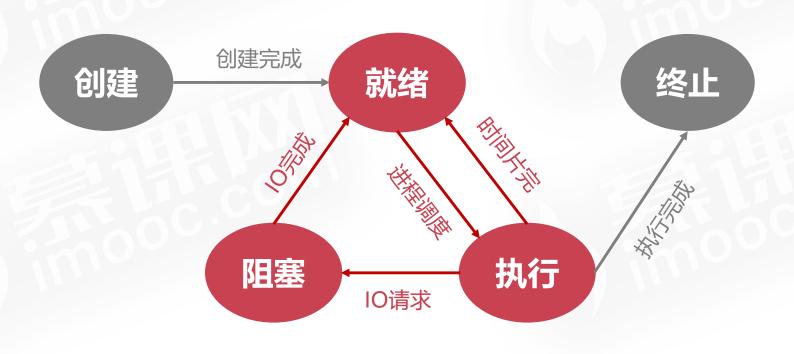
进程调度是指计算机通过决策决定哪个就绪进程可以获得CPU使用权

#### 多道程序设计

- ◆ 保留旧进程的运行信息,请出旧进程(收拾包袱)
- ◆ 选择新进程,准备运行环境并分配CPU (新进驻)

- ◆ 就绪队列的排队机制
- ◆ 选择运行进程的委派机制
- ◆ 新老进程的上下文切换机制

### 进程的调度



进程的五状态模型

#### 进程的调度

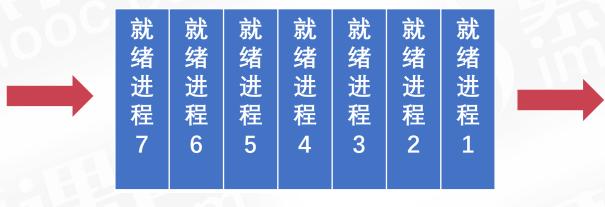


就绪队列

将就绪进程按照一定的方式排成队列,以便调度程序可以最快找到就绪进程

就绪队列的排队机制

#### 进程的调度



就绪队列

调度程序以一定的策略选择就绪进程,将CPU资源分配给它

选择运行进程的委派机制

### 进程的调度



保存当前进程的上下文信息, 装入被委派执行进程的运行上下文

新老进程的上下文切换机制

- ◆ 非抢占式的调度
- ◆ 抢占式的调度



#### 进程的调度

- ◆ 处理器一旦分配给某个进程,就让该进程一直使用下去
- ◆ 调度程序不以任何原因抢占正在被使用的处理器
- ◆ 直到进程完成工作或因为IO阻塞才会让出处理器

#### 非抢占式的调度

#### 进程的调度

- ◆ 允许调度程序以一定的策略暂停当前运行的进程
- ◆ 保存好旧进程的上下文信息,分配处理器给新进程

#### 抢占式的调度

	抢占式调度	非抢占式调度
系统开销	频繁切换,开销大	切换次数少, 开销小
公平性	相对公平	不公平
应用	通用系统	专用系统

- ◆ 进程调度概述
- ◆ 进程调度算法

- ◆ 先来先服务调度算法
- ◆ 短进程优先调度算法
- ◆ 高优先权优先调度算法
- ◆ 时间片轮转调度算法

### 进程的调度



先来先服务调度算法

#### 进程的调度

- ◆ 调度程序优先选择就绪队列中估计运行时间最短的进程
- ◆ 短进程优先调度算法不利于长作业进程的执行

#### 短进程优先调度算法

- ◆ 进程附带优先权,调度程序优先选择权重高的进程
- ◆ 高优先权优先调度算法使得紧迫的任务可以优先处理





#### 进程的调度

- ◆ 按先来先服务的原则排列就绪进程
- ◆ 每次从队列头部取出待执行进程,分配一个时间片执行
- ◆ 是相对公平的调度算法,但不能保证及时响应用户

#### 时间片轮转调度算法

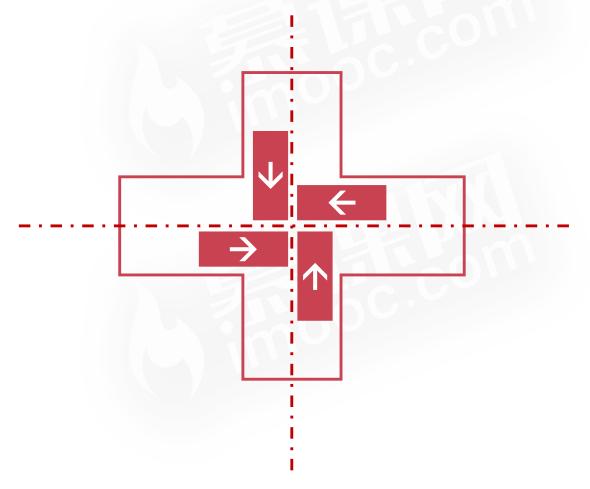
- ◆ 先来先服务调度算法
- ◆ 短进程优先调度算法
- ◆ 高优先权优先调度算法
- ◆ 时间片轮转调度算法

- ◆ 进程调度概述
- ◆ 进程调度算法



#### 死锁

死锁是指两个或两个以上的进程在执行过程中,由于竞争资源或者由于彼此通信而造成的一种阻塞的现象,若无外力作用,它们都将无法推进下去。此时称系统处于死锁状态或系统产生了死锁,这些永远在互相等待的进程称为死锁进程。



- ◆ 死锁的产生
- ◆ 死锁的处理

- ◆ 竞争资源
- ◆ 进程调度顺序不当

#### 死锁

- ◆ 共享资源数量不满足各个进程需求
- ◆ 各个进程之间发生资源进程导致死锁

死锁的产生

竞争资源

#### 死锁

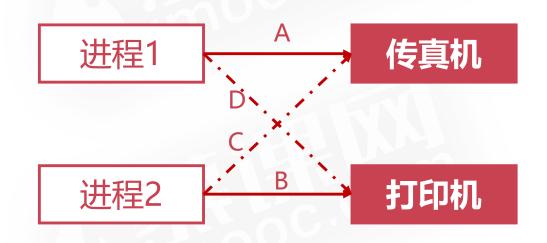


- ◆ 等待请求的资源被释放
- ◆ 自身占用资源不释放

死锁的产生

竞争资源

#### 死锁



$$A \rightarrow B \rightarrow C \rightarrow D$$

$$A \rightarrow D \rightarrow B \rightarrow C$$

死锁的产生

进程调度顺序不当

### 死锁

- ◆ 互斥条件
- ◆ 请求保持条件
- ◆ 不可剥夺条件
- ◆ 环路等待条件

死锁的四个必要条件

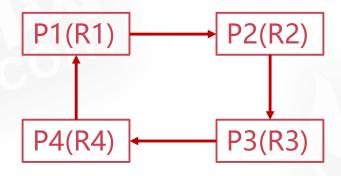
- ◆ 进程对资源的使用是排他性的使用
- ◆ 某资源只能由一个进程使用,其他进程需要使用只能等待

- ◆ 进程至少保持一个资源, 又提出新的资源请求
- ◆ 新资源被占用,请求被阻塞
- ◆ 被阻塞的进程不释放自己保持的资源

- ◆ 进程获得的资源在未完成使用前不能被剥夺
- ◆ 获得的资源只能由进程自身释放

#### 死锁

◆ 发生死锁时,必然存在进程-资源环形链



环路等待条件

- ◆ 死锁的产生
- ◆ 死锁的处理

- ◆ 预防死锁的方法
- ◆ 银行家算法

- ◆ 互斥条件
- ◆请求保持条件

- ◆ 不可录 夺条件
- ◆ 环路等待条件

#### 死锁

- ◆ 系统规定进程运行之前,一次性申请所有需要的资源
- ◆ 进程在运行期间不会提出资源请求,从而摒弃请求保持条件

预防死锁的方法

摒弃请求保持条件

#### 死锁

- ◆ 当一个进程请求新的资源得不到满足时,必须释放占有的资源
- ◆ 进程运行时占有的资源可以被释放,意味着可以被剥夺

预防死锁的方法

摒弃不可剥夺条件

#### 死锁

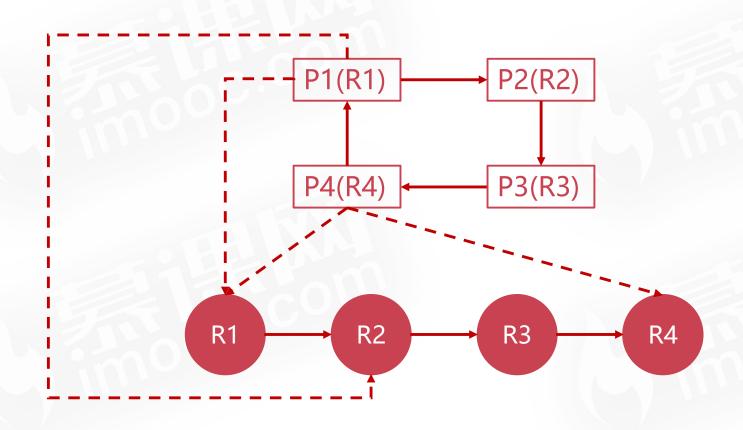
- ◆ 可用资源线性排序,申请必须按照需要递增申请
- ◆ 线性申请不再形成环路,从而摒弃了环路等待条件



预防死锁的方法

摒弃环路等待条件

### 死锁



预防死锁的方法

摒弃环路等待条件

### 死锁

- ◆ 预防死锁的方法
- ◆ 银行家算法

### 死锁

- ◆ 是一个可操作的著名的避免死锁的算法
- ◆ 以银行借贷系统分配策略为基础的算法

#### 死锁

- ◆ 客户申请的贷款是有限的,每次申请需声明最大资金量
- ◆ 银行家在能够满足贷款时,都应该给用户贷款
- ◆ 客户在使用贷款后,能够及时归还贷款

#### 银行家算法

### 死锁

	Α	В	C	D
P1	0	0	1	4
P2	1	4	3	2
Р3	1	3	5	4
P4	1	0	0	0

已分配资源表

	A	В	C	D
P1	0	6	5	6
P2	1	9	4	2
P3	1	3	5	6
P4	1	7	5	0

所需资源表

A	В	C	D
1	5	2	0

可分配资源表

	Α	В	С	D
P1	0	6	5	6
P2	1	9	4	2
Р3	1	3	5	6
P4	1	7	5	0

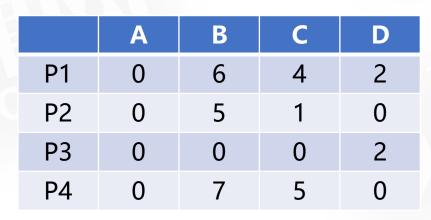
	Α	В	C	D
P1	0	0	1	4
P2	1	4	3	2
P3	1	3	5	4
P4	1	0	0	0

所需资源表

已分配资源表

A	В	С	D
1	5	2	0

可分配资源表



	Α	В	С	D
P1	0	6	5	6
P2	1	9	4	2
Р3	1	3	5	6
P4	1	7	5	0

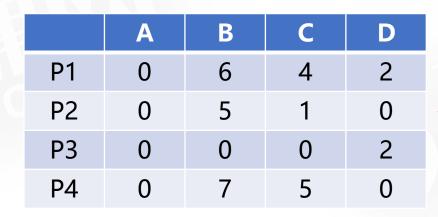
	Α	В	C	D
P1	0	0	1	4
P2	1	4	3	2
P3	1	3	5	4
P4	1	0	0	0

所需资源表

已分配资源表

Α	В	С	D
1	5	2	0

可分配资源表



	Α	В	С	D
P1	0	6	5	6
P2	1	9	4	2
Р3	1	3	5	6
P4	1	7	5	0

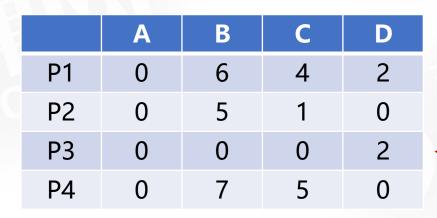
	Α	В	C	D
P1	0	0	1	4
P2	1	4	3	2
P3	1	3	5	4
P4	1	0	0	0

所需资源表

已分配资源表

A	В	С	D
1	5	2	0

可分配资源表



	Α	В	С	D
P1	0	6	5	6
P2	1	9	4	2
Р3	1	3	5	6
P4	1	7	5	0

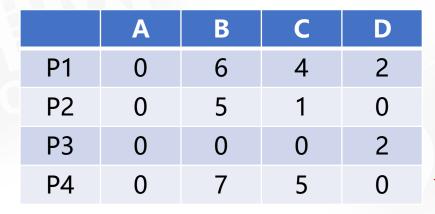
	Α	В	C	D	
P1	0	0	1	4	
P2	1	4	3	2	
P3	1	3	5	4	
P4	1	0	0	0	

所需资源表

已分配资源表

A	В	С	D
1	5	2	0

可分配资源表



	Α	В	C	D
P1	0	6	5	6
P2	1	9	4	2
Р3	1	3	5	6
P4	1	7	5	0

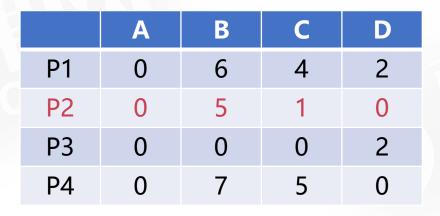
	Α	В	C	D
P1	0	0	1	4
P2	1	4	3	2
P3	1	3	5	4
P4	1	0	0	0

所需资源表

已分配资源表

Α	В	C	D
1	5	2	0

可分配资源表



### 死锁

- ◆ 死锁的产生
- ◆ 死锁的处理



早期计算机编程并不需要过多的存储管理

随着计算机和程序越来越复杂,存储管理成为必要

- ◆ 确保计算机有足够的内存处理数据
- ◆ 确保程序可以从可用内存中获取一部分内存使用
- ◆ 确保程序可以归还使用后的内存以供其他程序使用

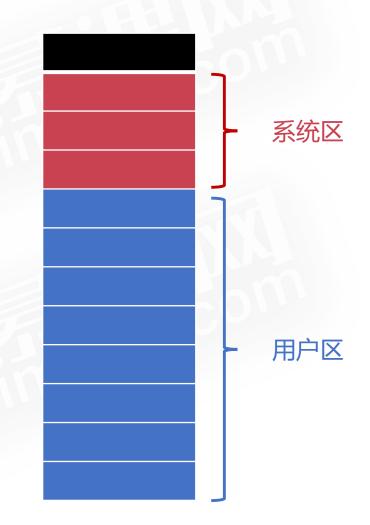
- ◆ 内存分配的过程
- ◆ 内存回收的过程

#### 内存分配的过程

- ◆ 单一连续分配是最简单的内存分配方式
- ◆ 只能在单用户、单进程的操作系统中使用

### 内存分配的过程

- ◆ 单一连续分配是最简单的内存分配方式
- ◆ 只能在单用户、单进程的操作系统中使用



单一连续分配

#### 内存分配的过程

- ◆ 固定分区分配是支持多道程序的最简单存储分配方式
- ◆ 内存空间被划分为若干固定大小的区域
- ◆ 每个分区只提供给一个程序使用, 互不干扰

分区1 分区2 分区3 分区4 分区5 分区6 分区7 分区8 分区9 分区N

固定分区分配

主存

②咚咚叭

#### 内存分配的过程

- ◆ 根据进程实际需要, 动态分配内存空间
- ◆ 相关数据结构、分配算法

#### 内存分配的过程

分区	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
标记	0	1	0	0	1	1	0	0	1	1	0

空闲区1

空闲区2

空闲区3

空闲区4

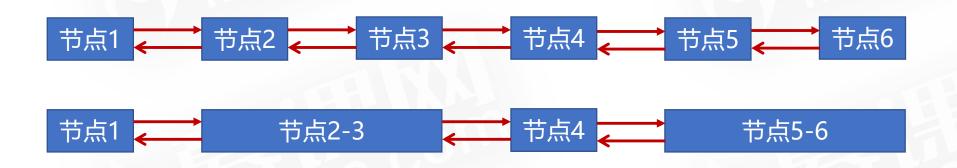
空闲区5

空闲区6

动态分区分配

动态分区空闲表数据结构

#### 内存分配的过程



◆ 节点需记录可存储的容量

动态分区分配

动态分区空闲链数据结构

空闲区1

空闲区2

空闲区3

空闲区4

空闲区5

空闲区6

#### 内存分配的过程

- ◆ 首次适应算法(FF算法)
- ◆ 最佳适应算法(BF算法)
- ◆ 快速适应算法(QF算法)

动态分区分配

动态分区分配算法

#### 内存分配的过程

- ◆ 分配内存时从开始顺序查找适合内存区
- ◆ 若没有合适的空闲区,则该次分配失败

空闲区1

空闲区2

空闲区3

空闲区4

空闲区5

空闲区6

动态分区分配

动态分区分配算法

首次适应算法

#### 内存分配的过程

◆ 分配内存时从开始顺序查找适合内存区

◆ 若没有合适的空闲区,则该次分配失败

空闲区1

空闲区2

空闲区3

空闲区4

空闲区5

空闲区6

动态分区分配

动态分区分配算法

首次适应算法

### 内存分配的过程

- ◆ 分配内存时从开始顺序查找适合内存区
- ◆ 若没有合适的空闲区,则该次分配失败
- ◆ 每次从头部开始,使得头部地址空间不断被划分

空闲区1

空闲区2

空闲区3

空闲区4

空闲区5

空闲区6

动态分区分配

动态分区分配算法

首次适应算法

#### 内存分配的过程

- ◆ 最佳适应算法要求空闲区链表按照容量大小排序
- ◆遍历空闲区链表找到最佳合适空闲区



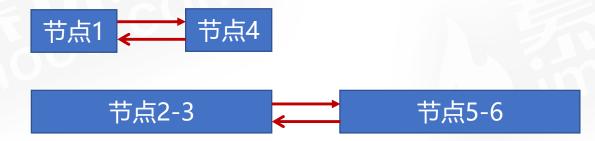
动态分区分配

动态分区分配算法

最佳适应算法

#### 内存分配的过程

- ◆ 快速适应算法要求有多个空闲区链表
- ◆每个空闲区链表存储一种容量的空闲区



动态分区分配

动态分区分配算法

快速适应算法

- ◆ 内存分配的过程
- ◆ 内存回收的过程









- ◆ 不需要新建空闲链表节点
- ◆ 只需要把空闲区1的容量增大为空闲区即可



- ◆ 将回收区与空闲区合并
- ◆ 新的空闲区使用回收区的地址



- ◆ 将空闲区1、空闲区2和回收区合并
- ◆ 新的空闲区使用空闲区1的地址

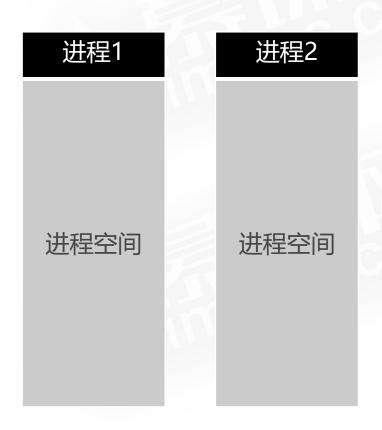


- ◆ 为回收区创建新的空闲节点
- ◆ 插入到相应的空闲区链表中去



- ◆ 内存分配的过程
- ◆ 内存回收的过程





操作系统是如何管理进程的空间的呢?



- ◆ 页式存储管理
- ◆ 段式存储管理
- ◆ 段页式存储管理

### 页式存储管理

页面

- ◆ 字块是相对物理设备的定义
- ◆ 页面则是相对逻辑空间的定义

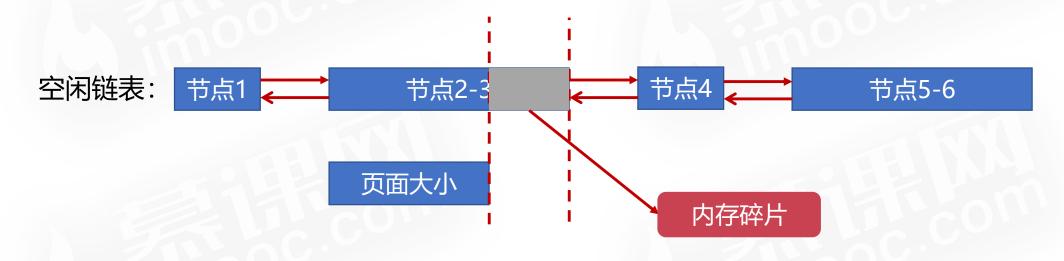


主存

## 页式存储管理

- ◆ 将进程逻辑空间等分成若干大小的页面
- ◆ 相应的把物理内存空间分成与页面大小的物理块
- ◆以页面为单位把进程空间装进物理内存中分散的物理块

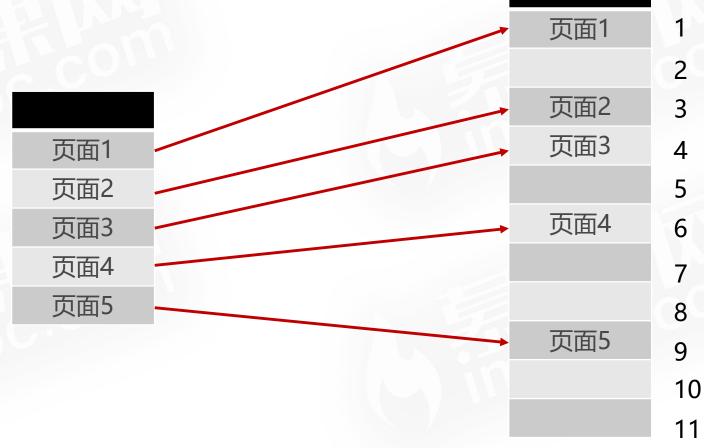
### 页式存储管理



- ◆ 页面大小应该适中, 过大难以分配, 过小内存碎片过多
- ◆ 页面大小通常是512B~8K

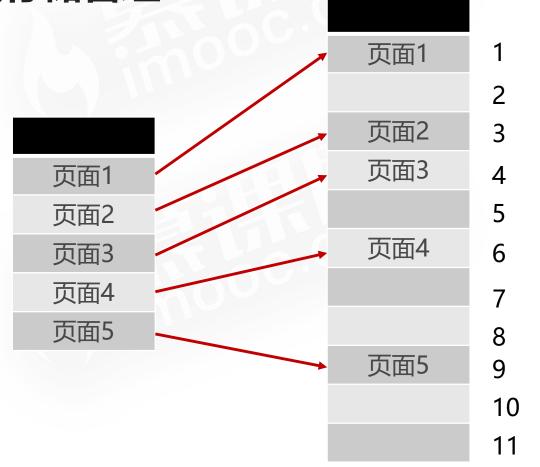
## 页式存储管理

页表



◆ 页表记录进程逻辑空间与物理空间的映射





字块
1
3
4
6
9

页表

页号	页内偏移	
	地址	

## 页式存储管理

现代计算机系统中,可以支持非常大的逻辑 地址空间(2^32~2^64),这样,页表就 变得非常大,要占用非常大的内存空间,如, 具有32位逻辑地址空间的分页系统, 规定页 面大小为4KB,则在每个进程页表中的页表 项可达1M(2^20)个,如果每个页表项占用 1Byte, 故每个进程仅仅页表就要占用1MB 的内存空间。

32位系统进程的寻址空间为4G

4G/4KB=2^20

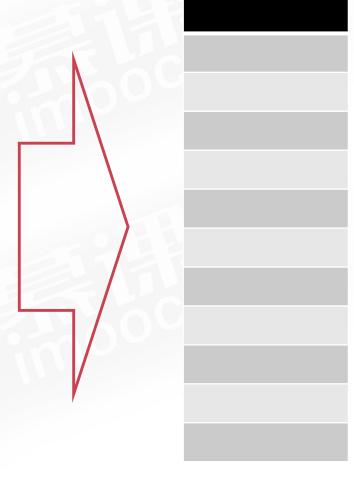
多级页表

## 页式存储管理

页面	字块
1	7
2	300
3	442
•••	645
n	911

页面	字块
1	8
2	301
3	443
•••	647
1024	913

页面	字块
1	90
2	302
3	445
•••	649
1024	917



主存

@咚咚呛

## 页式存储管理

- ◆ 将进程逻辑空间等分成若干大小的页面
- ◆ 相应的把物理内存空间分成与页面大小的物理块
- ◆ 以页面为单位把进程空间装进物理内存中分散的物理块

有一段连续的逻辑分布在多个页面中,将大大降低执行效率

- ◆ 页式存储管理
- ◆ 段式存储管理

### 段式存储管理

- ◆ 将进程逻辑空间划分成若干段(非等分)
- ◆ 段的长度由连续逻辑的长度决定
- ◆主函数MAIN、子程序段X、子函数Y等



主存

#### 段式存储管理

段式存储和页式存储都离散地管理了进程的逻辑空间

- ◆ 页是物理单位,段是逻辑单位
- ◆ 分页是为了合理利用空间,分段是满足用户要求
- ◆ 页大小由硬件固定,段长度可动态变化
- ◆ 页表信息是一维的,段表信息是二维的

- ◆ 页式存储管理
- ◆ 段式存储管理
- ◆ 段页式存储管理

### 段页式存储管理

- ◆ 分页可以有效提高内存利用率 (虽然说存在页内碎片)
- ◆ 分段可以更好满足用户需求
- ◆ 两者结合,形成段页式存储管理

### 段页式存储管理

- ◆ 先将逻辑空间按段式管理分成若干段
- ◆ 再把段内空间按页式管理等分成若干页

页号	页内偏移
页	地址
段号	段内偏移
段	地址

## 段页式存储管理



页面1
页面2
页面3
页面4
页面5
页面6
页面7
页面8
页面9
页面10
页面11

段1	
段2	
段3	
段4	

- ◆ 页式存储管理
- ◆ 段式存储管理
- ◆ 段页式存储管理



一个游戏十几G,物理内存只有4G,那这个游戏是怎么运行起来的?

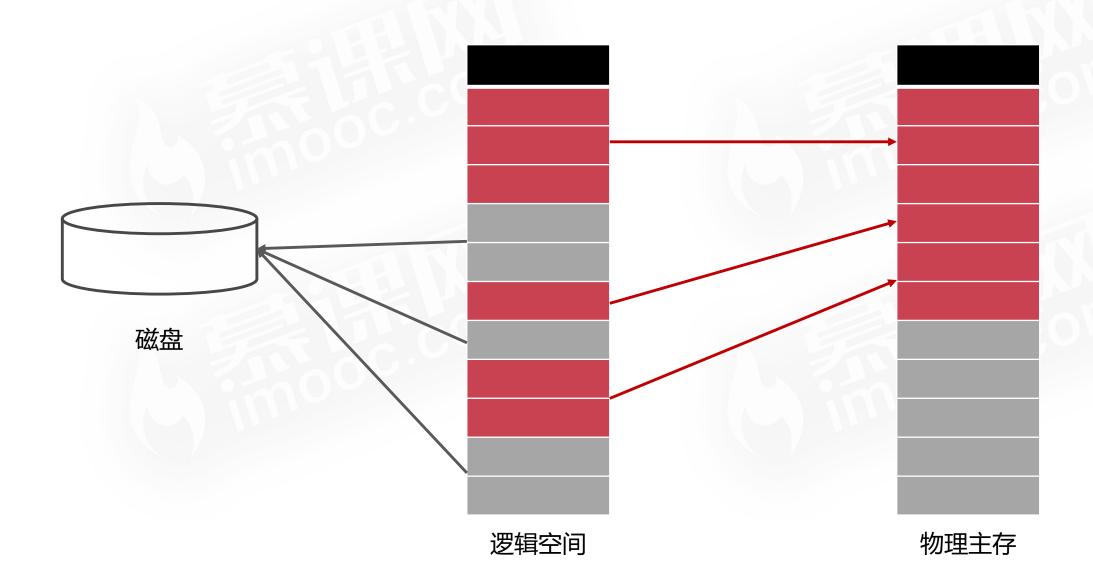
- ◆ 虚拟内存概述
- ◆ 程序的局部性原理
- ◆ 虚拟内存的置换算法

### 虚拟内存概述

- ◆ 有些进程实际需要的内存很大, 超过物理内存的容量
- ◆ 多道程序设计, 使得每个进程可用物理内存更加稀缺
- ◆ 不可能无限增加物理内存,物理内存总有不够的时候

### 虚拟内存概述

- ◆ 虚拟内存是操作系统内存管理的关键技术
- ◆ 使得多道程序运行和大程序运行成为现实
- ◆ 把程序使用内存划分,将部分暂时不使用的内存放置在辅存



- ◆ 虚拟内存概述
- ◆ 程序的局部性原理

### 程序的局部性原理

局部性原理是指CPU访问存储器时,无论是存取指令还是存取数据,所访问的存储单元都趋于聚集在一个较小的连续区域中。

局部性原理

## 程序的局部性原理

- ◆ 程序运行时, 无需全部装入内存, 装载部分即可
- ◆ 如果访问页不在内存,则发出缺页中断,发起页面置换
- ◆ 从用户层面看,程序拥有很大的空间,即是虚拟内存

虚拟内存实际是对物理内存的补充,速度接近于内存,成本接近于辅存

- ◆ 虚拟内存概述
- ◆ 程序的局部性原理
- ◆ 虚拟内存的置换算法

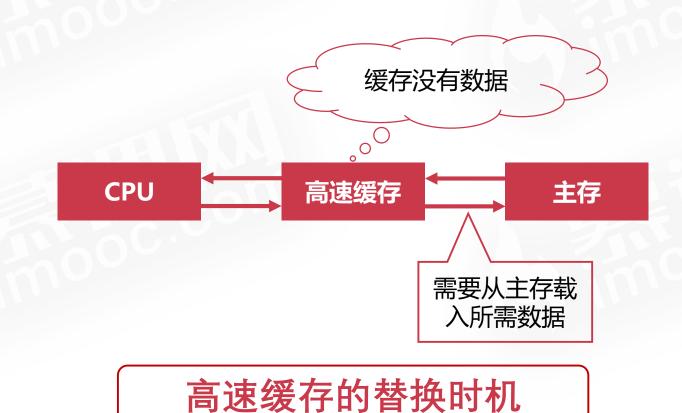
### 虚拟内存的置换算法

- ◆ 先进先出算法(FIFO)
- ◆ 最不经常使用算法(LFU)
- ◆ 最近最少使用算法(LRU)





### 虚拟内存的置换算法



### 虚拟内存的置换算法



主存页面的替换时机

### 虚拟内存的置换算法

- ◆ 替换策略发生在Cache-主存层次、主存-辅存层次
- ◆ Cache-主存层次的替换策略主要是为了解决速度问题
- ◆ 主存-辅存层次主要是为了解决容量问题

- ◆ 虚拟内存概述
- ◆ 程序的局部性原理
- ◆ 虚拟内存的置换算法



# Linux的存储管理

- ◆ Buddy内存管理算法
- ◆ Linux交换空间

### Buddy内存管理算法

- ◆ Buddy算法是经典的内存管理算法
- ◆ 算法基于计算机处理二进制的优势具有极高的效率
- ◆ 算法主要是为了解决内存外碎片的问题

#### Buddy内存管理算法

内部碎片是已经被分配出去(能明确指出属于哪个进程)的内存空间大于请求所需的内存空间,不能被利用的内存空间就是内部碎片。

外部碎片是指还没有分配出去(不属于任何进程),但是由于大小而无法分配给申请内存空间的新进程的内存空闲块。

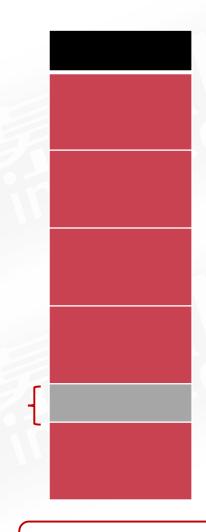
页内碎片

页外碎片

Buddy内存管理算法



页内碎片



页外碎片

Buddy内存管理算法

努力让内存分配与相邻内存合并能快速进行

### Buddy内存管理算法

◆ 向上取整为2的幂大小

- **♦** 70k→128k
- ◆ 129k→256k
- ♦ 666k→1024k

内存分配原则

#### Buddy内存管理算法

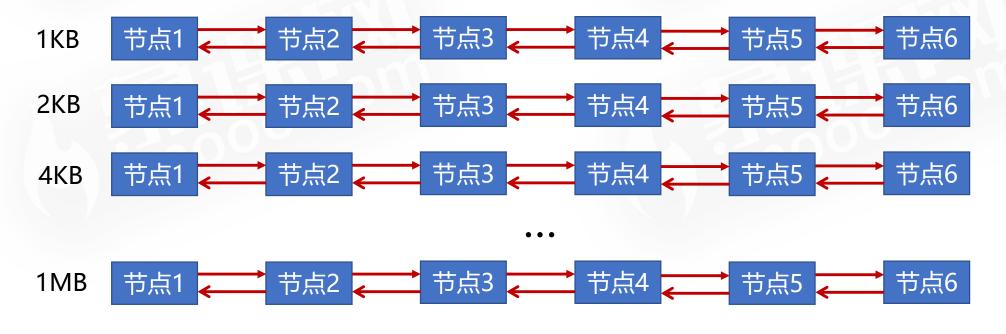
- ◆ "伙伴"指的是内存的"伙伴"
- ◆ 一片连续内存的"伙伴"是相邻的另一片大小一样的连续内存

… <mark>空闲区2</mark> 空闲区1

伙伴系统

#### Buddy内存管理算法

◆ 创建一系列空闲块链表,每一种都是2的幂



### Buddy内存管理算法

◆ 假设存储空间有1M大小

1KB NULL

2KB NULL

4KB NULL

1MB 1MB



#### Buddy内存管理算法

- ◆ 分配100k内存
  - 1. 100k向上取2的幂=128k
  - 2. 查询是否有128k空闲内存块?
  - 3. 没有! 查询是否有256k空闲内存块?
  - 4. 没有! 查询是否有512k空闲内存块?
  - 5. 没有! 查询是否有1M空闲内存块?

1KB NULL

2KB NULL

4KB NULL

1MB 1MB



#### Buddy内存管理算法

◆ 分配100k内存

6. 有, 摘下1M空闲内存块, 分配出去

7. 拆下512k放在512k的空闲链表,其余的分配出去

8. 拆下256k放在256k的空闲链表,其余的分配出去

9. 拆下128k放在128k的空闲链表,其余的分配出去

10. 分配完毕

1KB

NULL

• • •

128KB

节点1

256KB

节点1

512KB

节点1

1MB

NULL



#### Buddy内存管理算法

- ◆ 回收刚才分配的内存
  - 1. 判断刚才分配的内存伙伴在空闲链表上吗?
  - 2. 在! 移除伙伴, 合并为256k空闲内存, 判断
  - 3. 在! 移除伙伴, 合并为512k空闲内存, 判断
  - 4. 在! 移除伙伴, 合并为1M空闲内存
  - 5. 插入1M空闲链表, 回收完成

1KB NULL

2KB NULL

4KB NULL

1MB 1MB



#### Buddy内存管理算法

- ◆ Buddy算法是经典的内存管理算法
- ◆ 算法基于计算机处理二进制的优势具有极高的效率
- ◆ 算法主要是为了解决内存外碎片的问题

内存外碎片问题



内存内碎片问题

- ◆ Buddy内存管理算法
- ◆ Linux交换空间

#### Linux交换空间

- ◆ 交换空间(Swap)是磁盘的一个分区
- ◆ Linux物理内存满时,会把一些内存交换至Swap空间
- ◆ Swap空间是初始化系统时配置的

Linux交换空间

查看系统Swap空间→

#### Linux交换空间

- ◆ 冷启动内存依赖
- ◆ 系统睡眠依赖
- ◆ 大进程空间依赖

#### Linux交换空间

- ◆ Swap空间存在于磁盘
- ◆ Swap空间与主存发生置换
- ◆ Swap空间是操作系统概念
- ◆ Swap空间解决系统物理内存不足问题

- ◆ 虚拟内存存在于磁盘
- ◆ 虚拟内存与主存发生置换
- ◆ 虚拟内存是进程概念
- ◆ 虚拟内存解决进程物理内存不足问题

Swap空间



虚拟内存

- ◆ Buddy内存管理算法
- ◆ Linux交换空间

