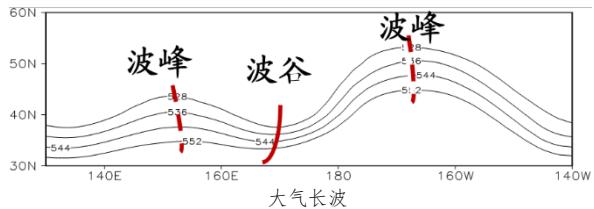


第六章 大气中的基本波动



章节引入

天气图上可见：高度场、温度场基本呈**波状分布**。因此，可用物理学中研究波动现象的方法来讨论大气运动。注意，在高空天气图上直接看到的是气流的流型，并非是波动，但这种西风气流大幅度的弯曲流动的确折射出大气长波的存在。上章我们已经得到：大气运动=纬向平均运动+涡旋运动=大气环流+天气系统。

波动学 以直观的**天气学**（槽脊结构）和**物理学图像**（水波等）作为基础，在气象学中引入**波动**概念，并用**数学方式**进行理论探讨和完善，形成**大气波动理论**和**大气波动学**。目前波动学是**主流理论**。

波动学优点 ① 可以利用**成熟的波动学理论**对天气系统形成机理、发生发展和移动进行研究。

② 由于槽脊的移动是等位相线的运动，即波的移动，所以**槽脊的移速 = 相速 = 波速**。

③ 波动学把气旋（低压）、反气旋（高压）系统联系起来，能够判断涡旋系统的发展和演变。

案例分析

① 气旋增强：漩涡动力学角度是涡度增加；能量学角度是 K' 增加；波动学角度则是槽的加深。

② 系统移动：波动学角度是槽脊东移；涡旋动力学角度是 气旋前： $\frac{\partial \zeta}{\partial t} > 0$, 即 $\zeta \uparrow$
气旋后： $\frac{\partial \zeta}{\partial t} < 0$, 即 $\zeta \downarrow$ } \Rightarrow 气旋东移

波动学目的 通过**大气运动方程组**，利用**波动学理论**讨论**天气系统**（大尺度）的形成、发生发展及移动的机理。

存在问题 大气基本方程中除了大尺度的天气波动外，还存在其他波动的干扰。

基本波动 大气中四类基本波动：**大气长波**，**声波**，**重力波**（水波就是一种重力波），**惯性波**。因为没有电磁学方程，不包含电磁波/光波（不考虑雷电现象）

波动

各种波动的形成机制、性质及对天气产生的影响有所不同，因此在进行大气波动学分析时，不可能把所有波动类型都考虑进去。最早的天气预报使用的是原始方程，因其包含各种波动，次要波动的噪声会将误差放大，导致几小时变压数百百帕的错误结果。

声波 弹性振动（大气的可压缩性） 快波

惯性波 惯性振荡（旋转性）+辐射散 高频波

重力内波 浮力振荡（层结性）+辐射散 高频波

重力外波 辐合辐射 故快波

Rossby 波 β 效应 慢波

滤波 可以把波动分类：{**重要**：大气长波 \Rightarrow 称为**谐音**：需要保留
次要：如声波等 \Rightarrow 称为**噪音**：需要去掉 \Rightarrow **滤波**

滤波目的 去除次要波动的干扰，讨论主要波动，在数值预报中滤波非常重要。

例如声波是由于大气可压缩性引起的，假设大气是不可压的就可以滤去声波，但对天气波动影响不大。因此，有必要研究包括次要波动在内的所有波动的机制和性质，以实现滤波的目的。

误差的增长

如果取时间步长 Δt 为 10 分钟，对于时间尺度为 10^5 s 的天气尺度波动来说，误差就较小。而对于像声波等快波来说，**误差就很大（随机的），且是累积的**，最终导致整体系统的不稳定性，此时就需要**滤去快波**。然而由于计算机资源限制， Δt 也不能取太小。

然而，考虑到大气系统的混沌性（初值敏感），一旦有误差，其放大的效应会十分显著且迅速。因此，一定时段内的天气预报是合理的，一旦超出一定时段，预报就会因为混沌性而失效。

6.1 波动的基本概念

6.1.1 波动的定义

波动定义 质点受力的作用围绕某平衡位置振动，振动在空间的传播形成波动。

基本条件

① 振动（回复力） ② 能够传播（质点与质点之间建立联系）

例如单个单摆摆动，不能引起其它单摆摆动；但用一根线把它们连起来，一个摆动可以传播出去。

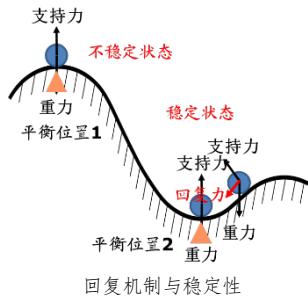
波动机制 波动的机制包括振荡机制和传播机制，二者缺一不可。学习每种波动都需要清楚这两种机制。

震荡机制 亦称回复机制，在机械学中的观点就是回复力。如右上图，稳定位置如果有偏移，就存在回复力。

大气层结中也具有类似的情况
 { 稳定：净浮力与位移方向相反，可以产生振荡
 不稳定：净浮力与位移方向相同 }

传播机制 质点与质点之间的联系。波动传播的是振荡的状态，波动是能量传播的一种基本形式。

最大特点 波动的最大特点是周期性：时间上周期变化、空间上周期分布、有规律、重复发生、可预测。



6.1.2 波动的数学模型与波参数

6.1.2.1 简谐振动

简谐振动 回复力大小与位移成正比，方向与位移相反。设质量为 M ，回复力大小为 $-ky$ (k 为比例系数)。

根据牛顿第二定律： $M \frac{d^2y}{dt^2} = -ky \Rightarrow \frac{d^2y}{dt^2} = -\frac{k}{M}y$ 令 $\frac{k}{M} = \omega^2$ ，则： $\frac{d^2y}{dt^2} + \omega^2 y = 0$ 简谐振动方程

简谐振动方程的解： $y = c_1 \sin \omega t + c_2 \cos \omega t = A \cos(\omega t - \alpha)$ 仅仅是时间的函数

振动是单个质点的运动，是仅以时间为自变量的运动，多属于常微分方程问题。

简谐波

简谐振动稳定地传播所形成的波动称为简谐波。一维简谐波解： $y = A \cos(kx - \omega t + \alpha) = A \cos \theta$

波动是以时间、空间为变量的，属于偏微分方程问题。

6.1.2.2 波参数

振幅A $A = A$ 物体离开平衡位置的最大位移

周期T $T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{L}{C}$ 空间固定位置上的点完成一次全振动所需时间

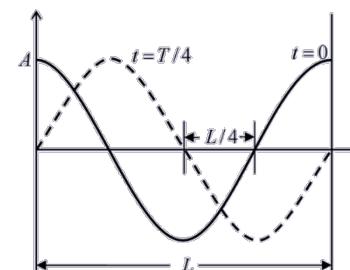
圆频率ω $\omega = \frac{2\pi}{T}$ 2π 时间内质点完成全振动的次数

波长L $L = \frac{2\pi}{k} = CT$ 相邻两个同位相点之间的距离

波数k $k = \frac{2\pi}{L}$ 2π 距离内包含了多少个波长

位相θ $\theta = kx - \omega t + \alpha$ 波在 x 轴上各点各时刻的位置， α 为初位相， $\theta = \text{const}$ 的点构成的面称等位相面

波速 $C = \frac{\omega}{k} = \frac{L}{T}$ 等位相线(面)的移速，即槽脊的移动速度。



等位相面与波速

波速推导

有速度 $C = \frac{dx}{dt} \Big|_{\theta=\text{常量}}$ ，且等位相面 $\theta = kx - \omega t = \text{常量} \Rightarrow k \frac{dx}{dt} - \omega = 0 \Rightarrow C = \frac{dx}{dt} \Big|_{\theta=\text{常量}} = \frac{\omega}{k} = \frac{L}{T}$

简谐波解 $S(x, t) = A \cos\left(\frac{2\pi}{L}x - \frac{2\pi}{T}t\right) = A \cos(kx - \omega t) = A \cos k(x - ct)$ 初位相为零

纬向波数目 $m = \frac{l}{L} = \frac{2\pi R}{L} = \frac{2\pi \alpha \cos \phi}{L}$ 整个纬圈长度为 l ，纬圈上 m 个谐波对应的波长为 $L = l/m$ 。

纬向波数 $k_m = \frac{2\pi}{L} = \frac{2\pi}{l/m} = \frac{2\pi m}{l} = \frac{m}{\alpha \cos \phi}$ $m=1; m=2; m=3$

纬向波数目与纬向波数是两个不同的东西



横波与纵波

按振动方向与波动传播方向的关系，可分为横波与纵波两大类：

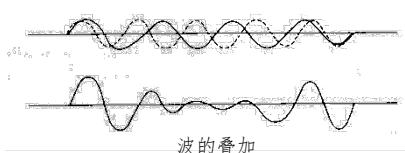
① 若质点振动方向与波的传播方向一致，此种称为纵波，如水平声波。

② 若质点振动方向与波的传播方向垂直，此种称为横波，如重力水面波（上下振动，水平方向传播）

6.1.3 波动的数学表示

波的叠加

实际大气扰动不是单纯的简谐波，可以看成是各种不同波长、不同振幅的简谐波的叠加。各简谐波之间位相会有差异，因而出现振幅相抵消或叠加的现象。



分析方法

数学上任一函数都可以用傅立叶级数展开来表达。我们将某物理量的波在纬圈上展开成傅立叶级数：

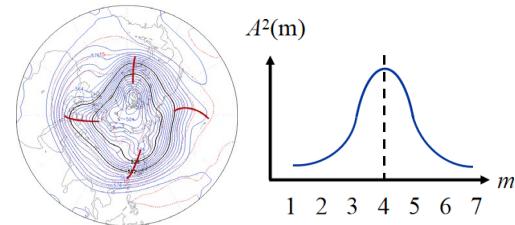
$$S(x, t) = \sum_m S_m \quad (m \text{ 纬向波数目} = 1, 2, 3, \dots) \quad \text{其中 } S_m = B_m \cos k_m(x - c_m t) + D_m \sin k_m(x - c_m t) \\ = A_m \cos[k_m(x - c_m t) + \alpha_m] \text{ 表示第 } m \text{ 个谐波。理论上已知 } S(x, t), \text{ 可以得到各 } B_m, D_m, A_m.$$

实际扰动虽然是许多简谐波组成，但往往只有几个谐波分量是主要的，其频率、振幅虽然不同，但动力学性质往往一样。因此如果想得到定性的结果，分析一个典型的谐波分量就足够了。

$$S(x, t) = \sum_i S_i \approx S_m$$

实际案例

例如右图，天气图上存在四个大脊大槽。我们只要研究纬向四个波其中的一个的性质，就能得到整体的结果。



形式解

如果考虑线性波动的传播问题，可以近似把波动考虑为简谐波形式解。

线性波动

线性波动指发生在线性系统中的波动。线性系统指对它的输入和它产生的输出之间，满足比例关系和可加性。比如一根绷紧的琴弦，输出与输入成正比；且两个人同时在不同位置拨动这根弦，那么弦最终的振动形态就等于两个形态之和。大气中，当波动幅度很小，对背景场的扰动很微弱时，我们常常可以把它近似为线性波动来处理。

线性算子指满足上述比例性和可加性的算子，满足性质： $L(af + bg) = aL(f) + bL(g)$ 。

如果是线性波动，波动方程为 $\mathbf{LS}(x, t) = \mathbf{0}$ ， L 为线性算子，则有：

$$L \sum_m S_m = 0 \Rightarrow \sum_m LS_m = 0 \Rightarrow \mathbf{LS}_m = \mathbf{0}$$

总和为零，且每个 LS_m 是独立的，那么自然每一项 LS_m 都等于零。取这种波动形式解为简谐波解：

① 某个简谐波最具有代表性 ② 每个简谐波都满足原方程，都具有相同性质解。

复数形式

传播问题

对于 $S = A \cos(kx - \omega t)$ ，有 $S = \operatorname{Re}[Ae^{i(kx-\omega t)}]$ 。其中 $e^{i\theta} = \cos \theta + i \sin \theta$ 求导方便

讨论线性波动的传播问题：振幅 A 为常量，不随时空变化，没有办法讨论波的强度变化，同样无法讨论频率、波数的时空变化。对于非线性波动：波-波相互作用的讨论需要使用别的方法。

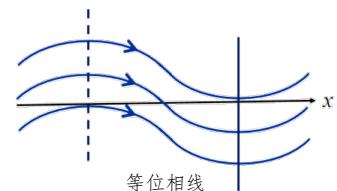
6.1.4 二维与三维平面波

一维波动

位相只随 x 变化，波动在 x 方向上传播。例如渠道波

$$S(x, t) = Ae^{i\theta} = Ae^{i(kx-\omega t)} \quad \theta = kx - \omega t = k(x - ct)$$

等位相面垂直于 x 轴，只在 x 方向移动。



注意

一维波动 ≠ 一维运动，一维运动： $u \neq 0, v = w = 0, \frac{\partial}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial z} = 0$ ，一维波动： $\frac{\partial}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial z} = 0$ ， v, w 可以不等于 0。就是说， v, w 在 y, z 方向上不存在梯度，始终共同运动，流体均匀。

二维波动

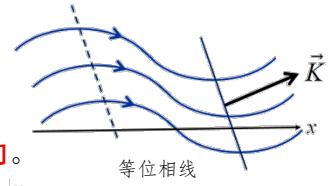
在 x 和 y 方向均有传播，我们把函数加上 ly 扩展到二维。例如水面波

$$S(x, y, t) = Ae^{i\theta} \quad \theta = kx + ly - \omega t \quad k = \frac{2\pi}{L_x} \text{ 和 } l = \frac{2\pi}{L_y} \text{ 分别为 } x \text{ 方向和 } y \text{ 方向的波数}$$

则两个方向的相速度为: $c_{px} = \frac{\omega}{k}, c_{py} = \frac{\omega}{l}$ 。

大气长波的斜槽结构可用二维波动表达, 等位相面是倾斜的。例如 PNA 波列

定义波矢: $\vec{K} = k\vec{i} + l\vec{j} = \nabla\theta$ \vec{K} 垂直于等位相面, 表示等位相面传播的方向。



整体相速度 波动整体相速度 $\vec{C} = \frac{\omega \vec{K}}{K|K|} = \frac{\omega}{K^2} \vec{K} = \frac{\omega}{k^2+l^2} (k\vec{i} + l\vec{j})$ 其中 $K^2 = k^2 + l^2$

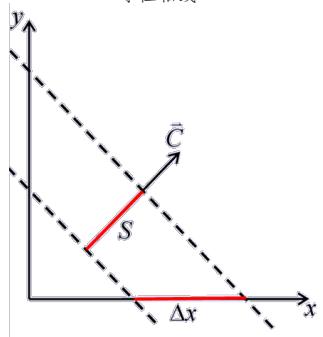
而各自方向 $c_{px} = \frac{\omega}{k}, c_{py} = \frac{\omega}{l}$, 明显 $\vec{C} \neq c_{px}\vec{i} + c_{py}\vec{j}$ 不满足矢量合成法则

相速在三个坐标方向的分量不等于三个方向的相速。

三维波动

$S(x, y, z, t) = Ae^{i\theta} = Ae^{i(kx+ly+nz-\omega t)}$ 把函数加上 nz 扩展到三维。

$\vec{K} = k\vec{i} + l\vec{j} + n\vec{k} = \nabla\theta$ $\vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$ 例如声波、电磁球面波



相速度与方向上的相速

沿着各坐标轴波传播速度(相速), 与波速在各坐标轴上的分量是两个不同的物理含义。

$C = \frac{S}{\Delta t}, c_{px} = \frac{\Delta x}{\Delta t}$, 由几何关系可得: $S < \Delta x$, 所以 $C < c_{px}$ 。同理, 各个方向上 $c_{py}, c_{pz} \geq C$, 由此

$\vec{C} \neq c_{px}\vec{i} + c_{py}\vec{j} + c_{pz}\vec{k}$ 。

6.2 波群与群速度

波群

振幅表示了波动强度(能量 $E \propto A^2$)。如果 $S \approx S_{m0} \Rightarrow$ 单个简谐波, 振幅 A 是常量。

如果 $S = \sum_m S_m \Rightarrow$ 多个简谐波叠加可以表达实际的波动 \Rightarrow 那么振幅是时空的函数。考虑线性波动传播时, 使用单个简谐波解; 考虑波动强度变化时, 应该用多个简谐波叠加, 称波群或波列。

两个简谐波

考察两个振幅相同, 频率与波数相近的简谐波迭加的结果: $S = 2A \cos\left(\frac{\Delta k}{2}x - \frac{\Delta\omega}{2}t\right) e^{i(kx-\omega t)}$

由上式可见, 波群中包含两个波动的乘积: 我们认为 $e^{i(kx-\omega t)}$ 代表原来两个波的性质, 是高频载波,

$\cos\left(\frac{\Delta k}{2}x - \frac{\Delta\omega}{2}t\right)$ 代表波包(其波长很长, 变化缓慢), 是低频包络。

令波包为: $A^*(x, t) = 2A \cos\left(\frac{\Delta k}{2}x - \frac{\Delta\omega}{2}t\right)$ 则上式可简化为: $S = A^*(x, t) e^{i(kx-\omega t)}$

表示波数为 k , 圆频率为 ω , 振幅为 $A^*(x, t)$ 的波动。

具体推导

给定简谐波: $S_1 = Ae^{i(k_1 x - \omega_1 t)}, S_2 = Ae^{i(k_2 x - \omega_2 t)}$, 给定条件:

① $|k_2 - k_1| \ll |k_1| \& |k_2| \Rightarrow$ 波数相近 ② $|\omega_2 - \omega_1| \ll |\omega_1| \& |\omega_2| \Rightarrow$ 频率相近。则有:

$$S = S_1 + S_2 = Ae^{i(k_1 x - \omega_1 t)} + Ae^{i(k_2 x - \omega_2 t)} = Ae^{i\left(\frac{k_1+k_2}{2}x - \frac{\omega_1+\omega_2}{2}t\right)} \cdot \left[e^{i\left(\frac{k_1-k_2}{2}x - \frac{\omega_1-\omega_2}{2}t\right)} + e^{i\left(\frac{k_2-k_1}{2}x - \frac{\omega_2-\omega_1}{2}t\right)} \right]$$

因为 $e^{-i\alpha} + e^{i\alpha} = \cos\alpha - i\sin\alpha + \cos\alpha + i\sin\alpha = 2\cos\alpha$, 令 $k = \frac{k_1+k_2}{2}, \omega = \frac{\omega_1+\omega_2}{2}; \Delta k = k_2 - k_1, \Delta\omega = \omega_2 - \omega_1$, 则有 $S = 2A \cos\left(\frac{\Delta k}{2}x - \frac{\Delta\omega}{2}t\right) e^{i(kx-\omega t)}$ 。

高频载波

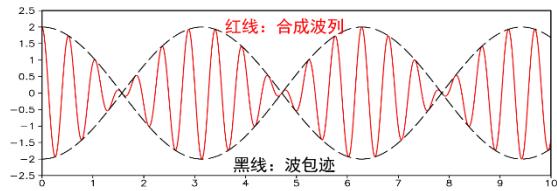
其中 $e^{i(kx-\omega t)}$ 称为高频载波(合成波列)。

载波的波数 k 和圆频率 ω 都分别接近各个单波的波数和圆频率。即: $k = \frac{k_1+k_2}{2} \cong k_1 \cong k_2$,

$\omega = \frac{\omega_1+\omega_2}{2} \cong \omega_1 \cong \omega_2$ 载波的波速也接近于各个单波的波速, 即: $c = \frac{\omega}{k} \approx \frac{\omega_1}{k_1} \approx \frac{\omega_2}{k_2}$

低频包络

其中 $A^*(x, t) = 2A \cos\left(\frac{\Delta k}{2}x - \frac{\Delta\omega}{2}t\right)$ 称为**低频包络**，它是载波的包络线，是**载波最大振幅点的连线**，又称**波包迹**。波包迹随时空是周期变化的，且传播的。



慢变波包

由于 $\Delta k \ll k, \Delta\omega \ll \omega$ ，因而波包迹（振幅）的波长和周期远大于单波的波长和周期，即波包迹（振幅）相对于载波随时空变化是相当缓慢的。所以经常称之为**慢变波包**。

注意

振幅 A 没有负的，出现负振幅代表着改变 π 个位相： $-A = Ae^{i\pi}$ 。

群速

波包迹的传播速度： $C_g = \frac{\Delta\omega/2}{\Delta k/2} = \frac{\Delta\omega}{\Delta k} \Rightarrow \frac{d\omega}{dk}$ 波的振幅(能量)的传播速度称为**群速**： $c_g = \frac{d\omega}{dk} = c + k \frac{dc}{dk}$

综上分析，波群有两种速度：**相速度与群速度**

① **相速度**是位相的传播速度（如槽脊的移速），载波的移动速度。

② **群速度**是振幅/能量的移动速度，波包迹的移动速度。

一维波动

若频散关系式 $\omega = \omega(k)$ 已知，则相速度为 $c = \frac{\omega}{k}$ 群速度为 $c_g = \frac{d\omega}{dk}$

三维波动

若频散关系 $\omega = \omega(k, l, n) = \omega(\vec{k})$ 已知，则相速度为 $\vec{C} = \frac{\omega}{K^2} \vec{K}$ 群速度为 $\vec{C}_g = \frac{\partial\omega}{\partial k} \vec{i} + \frac{\partial\omega}{\partial l} \vec{j} + \frac{\partial\omega}{\partial n} \vec{k}$

频散现象

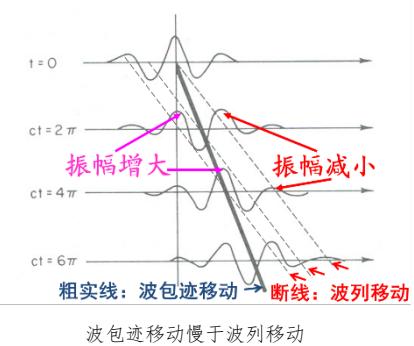
若相速度大于群速度，则**波能量相对于合成波列有传输现象**，称为**频散现象**（如下图）。其原因在于各谐波分量相速 c 不同（ c 与 k 有关）。

相速度和群速度是否不同？什么情况下相同？什么情况下不同？

有关系式： $\omega = kc \Rightarrow c_g = \frac{d\omega}{dk} = c + k \frac{dc}{dk}$ 讨论了相速度与群速度的关系。

① 若 c 与 k 无关 $\frac{dc}{dk} = 0, c_g = c$ 该波动的波速与波长无关，波动的能量随波动的传播而传播 \Rightarrow 非频散波，非频散波的波形不发生变化。

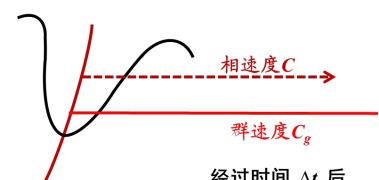
② 若 c 与 k 有关 $\frac{dc}{dk} \neq 0, c_g \neq c$ 该波动的波速与波长有关，波动的能量不随波动的传播而传播 \Rightarrow 频散波，频散波的波形会发生变化（右图）。



上游效应

→ 叶笃正，1949，能量频散理论

波动在传播过程中，会通过能量频散作用，上游波动的能量先于波动本身到达下游（即群速度大于相速度的情况），在下游激发新的波动或加强下游原有波动，称为**上游效应**。

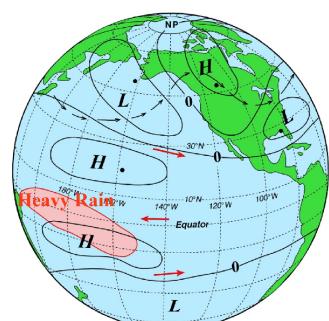


气候遥相关现象

① 直接环流的遥相关，如沃克环流。和群速度没有关系。
② 定常波列遥相关：PNA 遥相关，能量源在西太平洋赤道区域，往北形成正负波列，**相速为零，群速不为零**，导致能量频散传输，形成波列。

这个形势维持时间较长，是气候问题，故这是一个驻波，或称“定常波”。

Pacific-North American (PNA) Pattern



6.3 微扰动线性化方法

小节引入

本节是本章最重要的方法，后续的所有波动都采用该方法讨论。

总体方法论 物理模型建立(波动的机制)→数学模型(原始方程在物理约束基础上的简化)→利用**微扰法**对数学模型**线性化**→求解模型(标准波形法)得到**频散关系式**→求解**波速和群速度**→根据解分析**波动性质**

求解波动 求解波动从基本方程组入手，例如运动方程 $\frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} + fv$ 中存在未知量的二次及二次以上乘积项，即**非线性项**。它使得求解困难，我们希望做**线性化处理**或者**求数值解**。大气中存在非线性现象，如：多平衡态、突变现象，但讨论波动时可以线性化。

求解方法 非线性方程→**作适当假设或近似(物理模型)+微扰动法+线性化+标准波形法**→近似解

基本思想 ① 任一气象要素，由**已知基本量**叠加**未知扰动量**组成，即 $s = \bar{s} + s'$ ，且 $|s'| \ll |\bar{s}|$ ，是**微扰动**。例如基本气流的取法：依据研究的问题决定。可以取静止基流 $\bar{u} = \bar{v} = \bar{w} = 0$ 或者沿纬圈的平均速度场 $\bar{u} = const, \bar{v} = \bar{w} = 0$ ，又或者考虑大气的斜压性 $\bar{u} = \bar{u}(y, z), \bar{v} = \bar{w} = 0$ 。

② **基本量满足原方程和边界条件**。

③ **扰动量及其改变量**都是小量，其**二次及二次以上乘积项(非线性项)**可作为高阶小量**忽略**，从而得到线性方程。扰动量充分小：热力学变量：指扰动量远小于基本场变量；运动学变量：是扰动量本身充分小，因为静止大气可作为基本态。

基本步骤 ① 将描写大气运动和状态的物理量分解为**基本量与扰动量**，将变量分解带入方程及边界条件
② 将**所得方程减去基本量所满足的方程**
③ 略去上述方程中**扰动量的高阶项**

运动方程 $\frac{\partial u'}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial u'}{\partial x} = -\frac{\partial \varphi'}{\partial x} + fv' \quad \frac{\partial v'}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial v'}{\partial x} = -\frac{1}{\bar{\rho}} \frac{\partial p'}{\partial y} - \frac{\rho'}{\bar{\rho}} f \bar{u} - fu'$

x方向运动方程的线性化

① $\bar{u} = const, \bar{v} = \bar{\omega} = 0$ 。变量分解 $u = \bar{u} + u', v = v', \omega = \omega', \varphi = \bar{\varphi} + \varphi'$ 。代入方程：

$$\frac{\partial(\bar{u} + u')}{\partial t} + (\bar{u} + u') \frac{\partial(\bar{u} + u')}{\partial x} + (v') \frac{\partial(\bar{u} + u')}{\partial y} + (\omega') \frac{\partial(\bar{u} + u')}{\partial p} = -\frac{\partial(\bar{\varphi} + \varphi')}{\partial x} + fv'$$

② 写出基本量的方程： $\frac{\partial \bar{u}}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial \bar{u}}{\partial x} = -\frac{\partial \bar{\varphi}}{\partial x} \Rightarrow \frac{\partial \bar{u}}{\partial t} = 0$ 。两式相减（注意到 \bar{u} 不随空间变化）：

$$\frac{\partial u'}{\partial t} + u' \frac{\partial(\bar{u} + u')}{\partial x} + \bar{u} \frac{\partial u'}{\partial x} + v' \frac{\partial(\bar{u} + u')}{\partial y} + \omega' \frac{\partial(\bar{u} + u')}{\partial p} = -\frac{\partial \varphi'}{\partial x} + fv'$$

③ 略去上述方程中**扰动量的高阶项**，得到线性化后的方程： $\frac{\partial u'}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial u'}{\partial x} = -\frac{\partial \varphi'}{\partial x} + fv'$

y方向运动方程的线性化

① 变量分解： $u = \bar{u} + u', v = v', w = w', p = \bar{p}(y, z) + p', \rho = \bar{\rho}(y, z) + \rho'$ 。代入方程： $\frac{\partial v'}{\partial t} + (\bar{u} + u') \frac{\partial v'}{\partial x} + v' \frac{\partial v'}{\partial y} + w' \frac{\partial v'}{\partial z} = -\frac{1}{(\bar{\rho} + \rho')} \frac{\partial(p + p')}{\partial y} - f(\bar{u} + u')$ ，需要将气压梯度力项拆分： $\frac{1}{\bar{\rho} + \rho'} = \frac{1}{\bar{\rho}} \frac{1}{1 + \frac{\rho'}{\bar{\rho}}} \sim \frac{1}{\bar{\rho}} \left(1 - \frac{\rho'}{\bar{\rho}}\right)$ ，故得到：

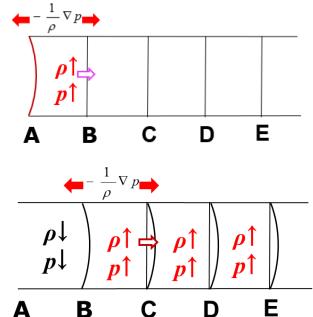
$$\frac{\partial v'}{\partial t} + (\bar{u} + u') \frac{\partial v'}{\partial x} + v' \frac{\partial v'}{\partial y} + w' \frac{\partial v'}{\partial z} = -\frac{1}{\bar{\rho}} \frac{\partial \bar{p}}{\partial y} + \frac{\rho'}{\bar{\rho}^2} \frac{\partial \bar{p}}{\partial y} - \frac{1}{\bar{\rho}} \left(1 - \frac{\rho'}{\bar{\rho}}\right) \frac{\partial p'}{\partial y} - f\bar{u} - fu'$$

② 写出基本量的方程： $0 = -\frac{1}{\bar{\rho}(y, z)} \frac{\partial \bar{p}(y, z)}{\partial y} - f\bar{u}$ 。两式相减（注意到其中 $\frac{\rho' \partial \bar{p}}{\bar{\rho}^2 \partial y} = \frac{\rho'}{\bar{\rho}} f\bar{u}$ ）：

$$\frac{\partial v'}{\partial t} + (\bar{u} + u') \frac{\partial v'}{\partial x} + v' \frac{\partial v'}{\partial y} + w' \frac{\partial v'}{\partial z} = -\frac{\rho'}{\bar{\rho}} f\bar{u} - \frac{1}{\bar{\rho}} \frac{\partial p'}{\partial y} + \frac{\rho'}{\bar{\rho}^2} \frac{\partial p'}{\partial y} - fu'$$

③ 略去上述方程中**扰动量的高阶项**，得到线性化后的方程： $\frac{\partial v'}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial v'}{\partial x} = -\frac{1}{\bar{\rho}} \frac{\partial p'}{\partial y} - \frac{\rho'}{\bar{\rho}} f\bar{u} - fu'$ 。

适用范围	小扰动法只适用于 小振幅波 的讨论 $ q' \ll \bar{q} $, 对于 有限振幅波 此法失效 只适用于 天气系统发展的初始阶段 , 在发展旺盛期和后期锢囚阶段都不能使用(槽脊波动很大)
	① 小振幅扰动可以略去 $\vec{V}' \cdot \nabla \vec{V}'$, 这表示 {数学上: 扰动量二次乘积项, 数值很小} 以小振幅扰动为主时, 可近似为线性现象。 ② 对于有限振幅的扰动, 这时不满足 $ \mathbf{A}' \ll \bar{\mathbf{A}} $ 扰动量的二次以上乘积项不能作为高阶小量忽略。此时非线性项重要。有限(大)振幅扰动为非线性现象。例如: 阻塞形势是大振幅扰动, 非线性过程, 用线性过程就不能解释阻塞高压形成的机制和特征。
标准波形法	normal modes method , 假设变量具有波形式解: $\phi = Ae^{i(kx+ly-\omega t)}$ 这里实际上取实部, 暂时忽略
	对时间 t 求偏导: $\frac{\partial \phi}{\partial t} = -i\omega\phi, \frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} = (-i\omega)^2\phi \dots \dots \frac{\partial^n \phi}{\partial t^n} = (-i\omega)^n\phi$
	对空间 x 求偏导: $\frac{\partial \phi}{\partial x} = ik\phi, \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} = (ik)^2\phi \dots \dots \frac{\partial^n \phi}{\partial x^n} = (ik)^n\phi$ 同理对 y 求偏导: $\frac{\partial \phi}{\partial y} = il\phi, \dots$
	得到如下符号关系式: $\frac{\partial}{\partial t} \leftrightarrow -i\omega \quad \frac{\partial^2}{\partial t^2} \leftrightarrow (-i\omega)^2 \dots \dots \frac{\partial^n}{\partial t^n} \leftrightarrow (-i\omega)^n$ 微分项转变为代数项 $\frac{\partial}{\partial x} \leftrightarrow ik \quad \frac{\partial^2}{\partial x^2} \leftrightarrow (ik)^2 \dots \dots \frac{\partial^n}{\partial x^n} \leftrightarrow (ik)^n \quad \frac{\partial}{\partial y} \leftrightarrow il, \dots \dots$
示例	地转风: $\begin{cases} \bar{\rho} \frac{\partial u'}{\partial t} = -\frac{\partial p'}{\partial x} + \bar{\rho} f v' \\ \bar{\rho} \frac{\partial v'}{\partial t} = -\frac{\partial p'}{\partial y} - \bar{\rho} f u' \end{cases}$ 设 $\begin{pmatrix} u' \\ v' \\ p' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} U \\ V \\ P \end{pmatrix} e^{i(kx+ly-\omega t)}$ $\Rightarrow \begin{cases} -i\omega \bar{\rho} U - \bar{\rho} f V + ikP = 0 \\ -i\omega \bar{\rho} V + \bar{\rho} f U + ilP = 0 \end{cases}$ 则微分方程组化为代数方程组。
频散关系式与案例分析	对于波动方程 $\frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} - a^2 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} = 0$ 设波动解: $\varphi = A e^{i(kx-\omega t)}$, 代入方程中: $(-i\omega)^2 - a^2 (ik)^2 = 0 \Rightarrow \omega = \pm ak$ 。 表示频率和波数之间关系的式子: 频散关系式 $\omega = \Omega(\mathbf{k})$ 。由频散关系式容易求出相速、群速: $c = \frac{\omega}{k} = \pm a, c_g = \frac{\partial \omega}{\partial k} = \pm a$ 。 可见这是个非频散波。然而, 对于 $\frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} - a^2 \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + b^2 \phi = 0$, 求解后发现: $\omega = \pm \sqrt{a^2 k^2 + b^2}$, 有 $c = \frac{\omega}{k} = \pm \sqrt{a^2 + \frac{b^2}{k^2}}$, 不难发现, 如果原始方程中多了 $b^2 \phi$ 这一项可能的耗散项, 非频散波就变为了频散波。
6.4 声波和兰姆波	
6.4.1 声波	
6.4.1.1 基础概念	
声波起源	Sound wave , 大气是 可压缩流体 , 局地空气被压缩或膨胀时, 周围空气会依次被压缩或膨胀, 声音就是由于这种 绝热膨胀或压缩 形成的
模型假设	绝热过程 , 压缩膨胀过程 很快 , 忽略与外界热交换。
物理分析	① AB 间空气块 受压缩 , 产生 水平辐合 →根据连续方程: 密度增大 →根据状态方程: 气压增大 →产生向左/向右的 压力梯度力 → AB 区空气块向右加速运动, B 处有加速度: 水平运动 →使得 AB 区 水平辐散 , 密度/气压减小; 同时, BC 区空气受到 压缩 , 密度/气压增大→在 BC 区域产生了向左和向右的压力梯度力→使得 BC 区域的右侧又产生了 新的压缩区 。 可见, A 位置空气的运动引起其他 空气质点 也运动起来。 【传播机制】



② BC区域产生向左的压力梯度力，对向右运动的AB区空气块施加了回复力→B处空气向右运动速度减小，最终使其向左运动→AB区空气再次受到压缩，空气辐合，气压增大，产生水平气压梯度力……这样循环往复，管子中出现了压缩-膨胀-压缩的声波。【振荡机制】

内在条件

大气可压缩性是声波产生的内在条件。

传播机制

辐射散交替变化是声波的传播机制。

性质

① 声波的振动，与传播方向一致，属于典型纵波。② 声波是多向传播的（球面波）。

③ 与天气系统（振荡周期为几天，传播速度为 10m/s ～与风速相当）相比，声波是高频波、快波，如果不滤去，会引起不稳定。

6.4.1.2 声波的物理模型

中心思想

① 物理模型首先要突出研究对象的产生机制：声波产生的机制、过程、物理条件要保留和突出。

② 去掉次要的波动，即滤波：给出的条件要能去掉其它波动，保留声波。

③ 尽量使问题简化，声波可以是三维传播的，但为简单起见，可简化为一维问题，机制没发生变化。

物理假设

① 大气是可压缩的。

② 大气运动仅仅局限在x轴上， $v \equiv 0, w \equiv 0$ 。由于声波是纵波，则声波只在x向传播，简化问题的同时可滤掉横波（如重力波、大气长波等）。

③ 不计科氏力 $f = 0$ ：科氏力不是引起声波的主要作用，滤去由科氏力产生波：惯性波、大气长波等。

④ 膨胀和压缩是绝热过程。

6.4.1.3 声波的数学模型

原始方程组

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial P}{\partial x} & \text{运动方程} \\ \frac{\partial \rho}{\partial t} + u \frac{\partial \rho}{\partial x} + \rho \frac{\partial u}{\partial x} = 0 & \text{连续方程} \\ \frac{d \ln \theta}{dt} = 0 \quad (\theta = \frac{p}{R\rho} \left(\frac{p_0}{p} \right)^{\frac{R}{c_p}}) & \text{绝热方程} \end{cases}$$

三个方程、三个未知量，是一个闭合方程组

绝热方程 $\frac{dp}{dt} - \kappa p \frac{d\rho}{dt} = 0$, 其中 $\kappa = \frac{c_p}{c_v} \approx 1.4$ 。将方程改为明确含有 p, ρ 的方程

绝热方程的推导

改写热力学能量方程： $\frac{d \ln \theta}{dt} = 0$ 。由于膨胀和压缩是绝热过程： $\theta = \frac{p}{R\rho} \left(\frac{p_0}{p} \right)^{\frac{R}{c_p}} = p^{1-\frac{R}{c_p}} \cdot \frac{1}{R\rho} \cdot p_0^{\frac{R}{c_p}}$

$$\frac{d \ln \theta}{dt} = \left(1 - \frac{R}{c_p} \right) \frac{d \ln p}{dt} - \frac{d \ln \rho}{dt} \Rightarrow \frac{1}{\theta} \frac{d\theta}{dt} = \left(1 - \frac{R}{c_p} \right) \frac{1}{p} \frac{dp}{dt} - \frac{1}{\rho} \frac{d\rho}{dt} \Rightarrow 0 = \frac{c_v}{c_p} \frac{1}{p} \frac{dp}{dt} - \frac{1}{\rho} \frac{d\rho}{dt}, \text{令 } \kappa = \frac{c_p}{c_v} \approx 1.4, \text{则得上式。}$$

数学模型

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial P}{\partial x} \\ \frac{\partial \rho}{\partial t} + u \frac{\partial \rho}{\partial x} + \rho \frac{\partial u}{\partial x} = 0 \\ \frac{dP}{dt} - \kappa P \frac{d\rho}{dt} = 0 \end{cases}$$

下面两式联立消去 $\frac{d\rho}{dt}$ 得：

$$\begin{cases} \frac{\partial P}{\partial t} + u \frac{\partial P}{\partial x} + \kappa P \frac{\partial u}{\partial x} = 0 \\ \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial P}{\partial x} = 0 \end{cases}$$

具体过程

$\frac{dP}{dt} = \frac{\partial P}{\partial t} + u \frac{\partial P}{\partial x}$ (不考虑 y, z 方向), $\frac{d\rho}{dt} = \frac{\partial \rho}{\partial t} + u \frac{\partial \rho}{\partial x}$, 故将②代入③, 可得 $\frac{\partial P}{\partial t} + u \frac{\partial P}{\partial x} - \kappa P \left(-\rho \frac{\partial u}{\partial x} \right) = 0$ 。

① 连续方程： $\frac{d\rho}{dt} + \rho \nabla \cdot \vec{V} = 0$ ② 大气的可压缩性 $\frac{d\rho}{dt} \neq 0$

③ 水平辐合辐散 $\frac{\partial u}{\partial x} \neq 0$ ④ 绝热方程将 p 与 ρ 的变化联系起来，气压梯度力驱动大气运动。

线性化

$P = \bar{P} + P'$ $\bar{P} = \text{Const}$
 ① 设： $u = \bar{u} + u'$ 且 $\bar{u} = \text{Const}$ 表示某纬度某高度
 $\rho = \bar{\rho} + \rho'$ $\bar{\rho} = \text{Const}$

$$\textcircled{2} \text{ 注意: } \frac{1}{\rho} \approx \frac{1}{\bar{\rho}} - \frac{\rho'}{\bar{\rho}^2}$$

$$\begin{cases} \frac{\partial P'}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial P'}{\partial x} + u' \frac{\partial P'}{\partial x} + \kappa \bar{P} \frac{\partial u'}{\partial x} + \kappa P' \frac{\partial u'}{\partial x} = 0 \\ \frac{\partial u'}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial u'}{\partial x} + u' \frac{\partial u'}{\partial x} + \frac{1}{\bar{\rho}} \frac{\partial P'}{\partial x} - \frac{\rho'}{\bar{\rho}^2} \frac{\partial P'}{\partial x} = 0 \end{cases}$$

$$\textcircled{3} \text{ 略去扰动量的二次乘积项即非线性项: } \begin{cases} \frac{\partial P'}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial P'}{\partial x} + \kappa \bar{P} \frac{\partial u'}{\partial x} = 0 & \textcircled{1} \\ \frac{\partial u'}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial u'}{\partial x} + \frac{1}{\bar{\rho}} \frac{\partial P'}{\partial x} = 0 & \textcircled{2} \end{cases}$$

求波动解 可以使用消元法或行列式方法。

消元法

消去 u' , 即 $\left(\frac{\partial}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial}{\partial x}\right) \textcircled{1} - \kappa \bar{P} \frac{\partial}{\partial x} \textcircled{2}$: $\Rightarrow \left(\frac{\partial}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial}{\partial x}\right)^2 P' - \frac{\kappa \bar{P}}{\bar{\rho}} \frac{\partial^2}{\partial x^2} P' = 0$ 双曲型的波动方程, 令形式解为
 $P' = A e^{ik(x-ct)}$, 有 $\frac{\partial P'}{\partial t} = A e^{ik(x-ct)} \cdot (-ikc) = -ikc P' \Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} \sim -ikc$, $\frac{\partial P'}{\partial x} = A e^{ik(x-ct)} \cdot (ik) = ikP' \Rightarrow \frac{\partial}{\partial x} \sim ik$
 $\Rightarrow (-ikc + \bar{u}ik)^2 P' - \frac{\kappa \bar{P}}{\bar{\rho}} (ik)^2 P' = 0 \Rightarrow \left[(c - \bar{u})^2 - \frac{\kappa \bar{P}}{\bar{\rho}}\right] P' = 0$ P' 具有零解, P' 存在非零解即波动存在的条件为:
 $(c - \bar{u})^2 - \frac{\kappa \bar{P}}{\bar{\rho}} = 0 \Rightarrow c = \bar{u} \pm \sqrt{\frac{\kappa \bar{P}}{\bar{\rho}}} \xrightarrow{\text{状态方程}} \mathbf{c = \bar{u} \pm \sqrt{\kappa R T}}$ 令 $c_s = \sqrt{\kappa R T}$ (绝热声速), 则: $c = \bar{u} \pm c_s$
表明大气声波的相速决定于基本气流和大气的热性质和热状态。

行列式方法

形式解: $P' = A e^{ik(x-ct)}$, $u' = B e^{ik(x-ct)}$, 又有 $\frac{\partial}{\partial t} \sim -ikc$, $\frac{\partial}{\partial x} \sim ik$, 可得 $\begin{cases} (-ikc + i\bar{u})P' + (ik\bar{P})u' = 0 & \textcircled{3} \\ \left(i\frac{k}{\bar{\rho}}\right)P' + (-ikc + i\bar{u})u' = 0 & \textcircled{4} \end{cases}$

如果有非平凡解, 则行列式为零: $\begin{vmatrix} -c + \bar{u} & \kappa \bar{P} \\ 1/\bar{\rho} & -c + \bar{u} \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow (-c + \bar{u})^2 = \frac{\kappa \bar{P}}{\bar{\rho}} \Rightarrow c = \bar{u} \pm \sqrt{\frac{\kappa \bar{P}}{\bar{\rho}}} = \bar{u} \pm \sqrt{\kappa R T}$

(若行列式为零, 则矩阵为奇异 singular 且不可逆的, 则不能通过求逆的方法来解方程, 此时矩阵的行向量线性相关, 则两个方程实际上只提供了一个约束条件, 一个约束条件无法确定两个未知数, 因此方程将有无穷多解, 这些解构成一个解空间, 即存在非平凡解)

6.4.1.4 声波的性质与滤波条件

声速方程 $\mathbf{c = \bar{u} \pm \sqrt{\kappa R T} = \bar{u} \pm c_s}$ $c_g = c$

讨论

- ① 声波是线性叠加在基本气流上的一维波动, 是双向传播的。
- ② 波速 c 与 k 无关, 是非频散波。
- ③ 声波的传播速度 c , 决定于基本气流和大气的热性质(物质常数 κ)和热状态(平均温度), 这表明声波的传播速度取决于介质。
- ④ 声波传播速度大小: $c \approx (10 \pm 330) \text{ ms}^{-1}$ 基本气流和大气长波移速为 10 ms^{-1} 左右, 声波为快波。
- ⑤ 声波为高频波。除个别情况外, 声波对天气变化无影响。

滤波条件

- ① 大气不可压。注意滤波的方法不是唯一的。
- ② 水平无辐射或准地转近似, 可以去掉水平向的声波。
- ③ 静力平衡, 气压取决于气柱重量而不是压缩程度, 可以去掉垂直向的声波。

6.4.2 兰姆波【略去?】

兰姆波 $Lamb wave$, 若考虑地球的旋转作用, 在静力平衡大气中存在一种只沿水平方向传播的特殊声波, 我们称其为兰姆波。

物理假设

- ① 大气是可压缩的。
- ② 静力平衡, 且 $w \equiv 0$, 即大气运动为水平运动, 滤掉重力波。
- ③ 考虑地球旋转, 但地转参数 f 为常数, 滤去了大气长波。
- ④ 膨胀和压缩是绝热过程。

数学模型

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} + f_0 v \\ \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} - f_0 u \\ -\frac{\partial p}{\partial z} - \rho g = 0 \quad \text{静力平衡} \\ \frac{\partial \rho}{\partial t} + u \frac{\partial \rho}{\partial x} + v \frac{\partial \rho}{\partial y} + \rho \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \right) = 0 \\ \frac{\partial \theta}{\partial t} + u \frac{\partial \theta}{\partial x} + v \frac{\partial \theta}{\partial y} = 0 \quad \text{绝热, 位温守恒} \end{cases}$$

线性化与求解过程

① 取静止大气作为基本大气状态。设 $u = u', v = v', \bar{u} = \bar{v} = 0, p = \bar{p} + p', \rho = \bar{\rho} + \rho', \theta = \bar{\theta} + \theta'$, 同时在某个高度上, $\bar{p} = \text{const}, \bar{\rho} = \text{const}, \bar{\theta} = \text{const}$ 。此外, 基本态满足原方程: $\begin{cases} 0 = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial \bar{p}}{\partial x}, 0 = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial \bar{p}}{\partial y}, -\frac{\partial \bar{p}}{\partial z} - \bar{\rho}g = 0 \\ \frac{\partial \bar{\rho}}{\partial t} = 0, \frac{\partial \bar{\theta}}{\partial t} = 0 \end{cases}$

② 代入方程, 注意 $\frac{1}{\rho} \approx \frac{1}{\bar{\rho}} - \frac{\rho'}{\bar{\rho}^2}$, 得到: $\begin{cases} \frac{\partial u'}{\partial t} + u' \frac{\partial u'}{\partial x} + v' \frac{\partial u'}{\partial y} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p'}{\partial x} + f_0 v' \\ \frac{\partial v'}{\partial t} + u' \frac{\partial v'}{\partial x} + v' \frac{\partial v'}{\partial y} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p'}{\partial y} - f_0 u' \\ -\frac{\partial \bar{p}}{\partial z} - \bar{\rho}g - \frac{\partial p'}{\partial z} - \rho'g = 0 \\ \frac{\partial p'}{\partial t} + \rho' \left(\frac{\partial u'}{\partial x} + \frac{\partial v'}{\partial y} \right) + u' \frac{\partial \rho'}{\partial x} + v' \frac{\partial \rho'}{\partial y} + \bar{\rho} \left(\frac{\partial u'}{\partial x} + \frac{\partial v'}{\partial y} \right) = 0 \\ \frac{\partial \theta'}{\partial t} + u' \frac{\partial \theta'}{\partial x} + v' \frac{\partial \theta'}{\partial y} = 0 \end{cases}$

其中 静止大气基本态: $\bar{u} = \bar{v} = 0$ 基本量满足原方程: $\frac{\partial \bar{p}}{\partial t} = 0, \frac{\partial \bar{\theta}}{\partial t} = 0 - \frac{\partial \bar{p}}{\partial z} - \bar{\rho}g = 0$ 。

③ 略去高阶小量, 并考虑基本方程组, 可得到线性化方程组: $\frac{\partial u'}{\partial t} - f_0 v' + \frac{1}{\rho} \frac{\partial p'}{\partial x} = 0, \frac{\partial v'}{\partial t} + f_0 u' + \frac{1}{\rho} \frac{\partial p'}{\partial y} = 0, \frac{\partial p'}{\partial z} = -\rho'g, \frac{\partial \theta'}{\partial t} = 0, \frac{\partial p'}{\partial t} + \bar{\rho} \left(\frac{\partial u'}{\partial x} + \frac{\partial v'}{\partial y} \right) = 0$ 此外 $\frac{\theta'}{\theta} = \frac{1}{\kappa} \frac{p'}{\bar{p}} - \frac{\rho'}{\bar{\rho}}$, 若初始无位温扰动, 则 $\theta' \equiv 0$, 所以 $\rho' = \frac{\bar{\rho} p'}{\kappa \bar{p}} = \frac{p'}{\kappa R T} = \frac{p'}{c_s^2}$, $\rho' = \frac{\bar{\rho} p'}{\kappa \bar{p}} = \frac{p'}{\kappa R T} = \frac{p'}{c_s^2}$ 。令 $\pi' = \frac{p'}{\rho}$, 有: $\frac{\partial u'}{\partial t} - f_0 v' + \frac{\partial \pi'}{\partial x} = 0, \frac{\partial v'}{\partial t} + f_0 u' + \frac{\partial \pi'}{\partial y} = 0, \frac{\partial \pi'}{\partial t} + c_s^2 \left(\frac{\partial u'}{\partial x} + \frac{\partial v'}{\partial y} \right) = 0$

④ 消元: $\frac{\partial(1)}{\partial t} - \frac{\partial(3)}{\partial x}$: 消去 π' $\frac{\partial^2 u'}{\partial t^2} - f_0 \frac{\partial v'}{\partial t} - c_s^2 \left(\frac{\partial^2 u'}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v'}{\partial x \partial y} \right) = 0 \quad \left(\frac{\partial^2}{\partial t^2} - c_s^2 \frac{\partial^2}{\partial x^2} \right) u' - \left(f_0 \frac{\partial}{\partial t} + c_s^2 \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \right) v' = 0$

$\frac{\partial(2)}{\partial t} - \frac{\partial(3)}{\partial y}$: 消去 π' $\frac{\partial^2 v'}{\partial t^2} + f_0 \frac{\partial u'}{\partial t} - c_s^2 \left(\frac{\partial^2 u'}{\partial y \partial x} + \frac{\partial^2 v'}{\partial y^2} \right) = 0 \quad \left(\frac{\partial^2}{\partial t^2} - c_s^2 \frac{\partial^2}{\partial y^2} \right) v' + \left(f_0 \frac{\partial}{\partial t} - c_s^2 \frac{\partial^2}{\partial y \partial x} \right) u' = 0$

$\left(\frac{\partial^2}{\partial t^2} - c_s^2 \frac{\partial^2}{\partial y^2} \right) (4) + \left(f_0 \frac{\partial}{\partial t} + c_s^2 \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \right) (5)$ 消去 v' $\left(\frac{\partial^2}{\partial t^2} - c_s^2 \frac{\partial^2}{\partial y^2} \right) \left(\frac{\partial^2}{\partial t^2} - c_s^2 \frac{\partial^2}{\partial x^2} \right) u' + \left(f_0 \frac{\partial}{\partial t} + c_s^2 \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \right) \left(f_0 \frac{\partial}{\partial t} - c_s^2 \frac{\partial^2}{\partial y \partial x} \right) u' = 0 \quad L = \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left[\frac{\partial^2}{\partial t^2} - c_s^2 \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} \right) + f_0^2 \right]$ 假设扰动与 y 无关: $L = \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left[\frac{\partial^2}{\partial t^2} - c_s^2 \frac{\partial^2}{\partial x^2} + f_0^2 \right]$

⑤ 设波动解: $u' = U e^{i(kx - \omega t)}$, 代入 (6) 式 $\omega^2 (\omega^2 - c_s^2 k^2 - f_0^2) = 0$, 最终可解得 $\omega = \pm (c_s^2 k^2 + f_0^2)^{1/2}$ 。

波速 取 $\omega > 0, c = (c_s^2 + f_0^2/k^2)^{1/2} > c_s$ 快波 $c_g = c_s^2 / (c_s^2 + f_0^2/k^2)^{1/2} < c_s$ 频散波

垂直结构 $\frac{\partial p'}{\partial z} = -\frac{g}{c_s^2} p' \quad p' = P(z) e^{i(kx - \omega t)} \quad \frac{dp}{dz} = -\frac{g}{c_s^2} P(z) \quad P(z) = P(0) e^{-gz/c_s^2}$

$p' = P(0) e^{-gz/c_s^2} e^{i(kx - \omega t)}$ 若地面无气压扰动, 则 $p' = 0$, 此时无波动。

因此, 兰姆波属于外波, 扰动气压随高度按指数减小。但扰动速度随高度几乎不变。

6.5 重力外波和重力惯性外波

重力波

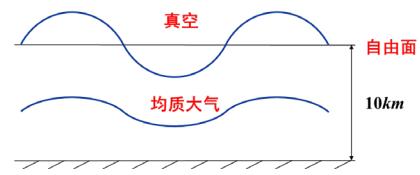
gravity wave, 是大气在重力作用下产生的一种波动, 它的产生和垂直运动联系在一起, 要求 w 不等于零。分为**重力内波**、**重力外波**。

重力外波

平静水面(上下两层密度差异巨大)受到扰动后形成的**水面波**是典型的重力外波。但是, 实际大气没有自由面(自由面是指密度不同流体的交界面), **对流层顶**可以认为一个界面。

假设

在讨论大气动力过程时(**正压情况**), 可视大气为具有一定厚度的**均质大气**, 具有了自由面。在大气界面上的空气受到垂直扰动后, 偏离平衡位置, 在重力作用下可以产生类似于水面波的波动, 称为重力外波。



6.5.1 重力外波

6.5.1.1 物理机制

物理机制 **均质流体的自由表面上**产生的波动, 与**水面波**相同。我们以一维渠道波为例:

假设初始时刻, 给 AA' 向上的扰动: AA' 间的压强(水柱高度)大于 BA 间和 $A'B'$ 间的压强→ A 线向左, A' 线向右的**压力梯度力**→ A 线向左运动, A' 线向右运动。这产生两种作用:

① AA' 间产生**辐散**, **自由面下降**, 压力减小, 压力梯度力减小, 但继续加速辐散→直到**自由面水平**, 压力梯度力为零→由于惯性继续辐散→产生**向内的压力梯度力**→辐散减弱至 0, 这时向内的压力梯度力最大→产生**辐合**, **自由面上升**→产生振荡。因此从力的角度讲, **压力梯度力**是回复机制(由气柱重量差产生); 从运动角度讲, **水平的辐合辐散运动**是回复机制。**【振荡机制】**

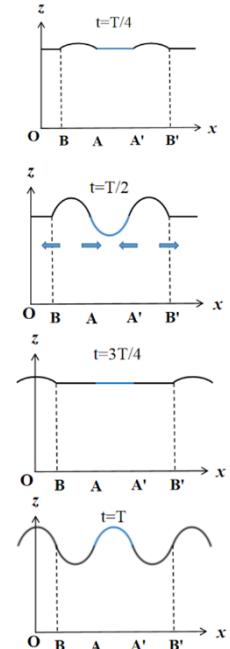
② AA' 间辐散→ BA 间、 $A'B'$ 间辐合→自由面上升→扰动向左右两边传播
传播的机制: **水平辐合辐散** **【传播机制】**

性质

① **双向传播** ② 上下振荡、水平传播, 是**垂直向横波**

形成条件

① **自由表面**的存在 ② **水平辐合辐散**是其产生、传播的重要机制。



6.5.1.2 大气中重力外波物理模型

假设条件

- ① **均质不可压**, 且具有**自由表面**, 可以滤去重力内波(没有内部的密度层结)、声波
- ② **不计科氏力作用** $f = 0$, 可以滤去惯性波、大气长波
- ③ **波动是一维的**, 运动限制在**xz平面内** ($v = 0$), 简化问题、滤去水平向横波: 大气长波。

6.5.1.3 数学模型

原始方程

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + w \frac{\partial u}{\partial z} = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} \\ \lambda \left(\frac{\partial w}{\partial t} + u \frac{\partial w}{\partial x} + w \frac{\partial w}{\partial z} \right) = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} - g \\ \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0 \end{cases}$$

边界条件: $z = 0, w = 0$ $z = H, \frac{dp}{dt} = 0$ 上部流体压力不变

其中 **λ** 为示踪系数, $\lambda = 0$ 为静力平衡, $\lambda = 1$ 为非静力平衡。无扰动时, 流体深度为 H 。

线性化

假设基本气流为均匀西风, $\bar{u} = const$, $\bar{w} = 0$ 。

$u = \bar{u} + u', w = w', \rho = \bar{\rho} = \rho_0, \rho' = 0, p = \bar{p}(y, z) + p'$ 代入原式:

$$\Rightarrow \begin{cases} \frac{\partial u'}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial u'}{\partial x} + u' \frac{\partial u'}{\partial x} + w' \frac{\partial u'}{\partial z} = -\frac{1}{\rho_0} \frac{\partial p'}{\partial x} \\ \lambda \left(\frac{\partial w'}{\partial t} + \bar{u} \frac{\partial w'}{\partial x} + u' \frac{\partial w'}{\partial x} + w' \frac{\partial w'}{\partial z} \right) = -\frac{1}{\rho_0} \frac{\partial p}{\partial z} - \frac{1}{\rho_0} \frac{\partial p'}{\partial z} - g \\ \frac{\partial u'}{\partial x} + \frac{\partial w'}{\partial z} = 0 \end{cases}$$

基本量满足原方程: $-\frac{1}{\rho_0} \frac{\partial \bar{p}}{\partial z} - g = 0$

并略去二次及以上乘积项, 得到线性化方程组。