第十二章 电磁感应

12.1 电磁感应及其基本规律

12.1.1 电磁感应现象 Electromagnetic Induction Phenomenon

法拉第电磁感应现象 $I \propto \frac{d}{dt} (\vec{B} \cdot \vec{S}) = \frac{d}{dt} (\vec{\Phi})$

1. 磁场相对于线圈或导体回路 改变大小和方向(导体不动,磁场动) $I \propto \frac{d}{dt}\vec{B}$

条形磁体插入拔出时,弯曲磁感线被切割,电路中有电流。电流大小和方向与磁铁运动速度方向有关。

2. 线圈或导体回路相对于磁场改变面积或取向(磁场不动,导体动) $I \propto \frac{d}{dt}\vec{S}$

导体棒划过线框或发电机

总结 ① 无论用何方法,只要穿过闭合电路**磁通量**发生变化,**闭合电路**中就有电流产生。

感应电流 由磁通量的变化所引起的回路电流

感应电动势 由磁通量的变化所产生的电动势

电磁感应现象 由于磁通量变化产生感应电动势的现象

② 感应电流产生条件: 电路必须闭合、磁通量发生变化

感应电动势产生条件:导线或线圈在磁场中运动、线圈内磁场发生变化(不要求闭合)

注意 ① 电磁感应的本质不是感应电流,而是感应电动势

- ② 感应电流随着回路中电阻变化而变化,而感应电动势与电阻无关,唯一决定于磁通量变化率
- ③ 当 $\frac{d\Phi}{dt}\neq 0$ 时,就产生感应电动势。当回路为闭合导体回路时,在电动势作用下产生感应电流。
- ④ 感应电流与原电流本身无关,是与原电流的变化有关。

12.1.2 电磁感应定律 Electromagnetic Induction Law

法拉第电磁感应定律

內容 当穿过闭合回路所围面积的磁通量发生变化时,回路中产生感应电动势,其<u>正比于</u>磁通量对时间变化率的负值。该定律为实验定律。

公式 $\varepsilon_i = -\frac{d\Phi}{dt}$ 单位: 伏特

方向 由于公式中量均为标量,故规定两个标定方向满足右螺旋关系 **任意确定**回路绕行方向,规定**电动势方向与绕行方向一致时为正**。当磁力线方向与回路绕行方

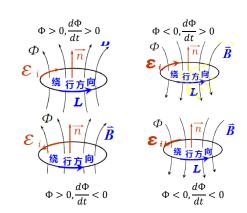
向成右螺旋时,**规定磁通量为正(\overline{B}与\overline{e}_n同向)**

①
$$\Phi > 0, \frac{d\Phi}{dt} > 0 \Rightarrow \varepsilon_i < 0$$
 ε_i 与 L 方向相反

②
$$\Phi > 0$$
, $\frac{d\Phi}{dt} < 0 \Rightarrow \varepsilon_i > 0$ ε_i 与 L 方向相同

③
$$\Phi < 0, \frac{d\Phi}{dt} > 0 \Rightarrow \varepsilon_i < 0$$
 ε_i 与 L 方向相反

④
$$\Phi < 0, \frac{d\Phi}{dt} < 0 \Rightarrow \varepsilon_i > 0$$
 ε_i 与 L 方向相同



N 匝情况 若回路有n匝线圈,各匝 $\Phi = \varphi_1, \varphi_2, ...$,总 $\Phi = \varphi_1 + \varphi_2 + \cdots + \varphi_n$ 。如果每匝磁通量相等,则

 $\Phi = n \varphi$ (磁通链数) 有 $\varepsilon_i = - \frac{d\Phi}{dt} = -n \frac{d\varphi}{dt}$ 使用总磁通运算

感应电流 若闭合回路电阻为 $R: I_i = \frac{\varepsilon_i}{R} = -\frac{1}{R} \frac{d\Phi}{dt}$

感应电量 $at_1 - t_2$ 时间间隔内通过导线任一截面的感应电量 $aq = I_i dt$

$$q = \int_{t_1}^{t_2} I_i dt = -\frac{1}{R} \int_{\Phi_1}^{\Phi_2} d\Phi = \frac{1}{R} (\Phi_1 - \Phi_2)$$

楞次定律 Lenz law

内容 闭合回路中的感应电流方向,总是使得它自己所激发的磁场<mark>阻碍</mark>引起感应电流的磁通量的变化

感应电流的效果总是反抗引起感应电流的原因。(反抗相对运动、磁场变化或线圈变形)

感应电流产生的磁通反抗回路原磁通的增大 (可以用楞次定律判断电流方向)

这种阻碍或反抗是能量守恒定律在电磁感应现象中的具体体现。

(磁棒插入线圈中,线圈中感应电流产生的磁场阻碍磁棒插入,若继续插入则需要克服磁场力做功,感应电流释放出焦耳热,这是插入的机械能转化而来的)

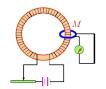
应用 用法拉第电磁感应定律求解感应电动势

① 任意选定回路 L 正方向 ② 用右手螺旋法则确定此回路为边界的曲面的正向

③ 计算任意时刻通过 L 的磁通量 4 用 $\epsilon_i = -rac{d\Phi}{dt} = -nrac{d\varphi}{dt}$ 计算 Φ_m

例题

1. 螺绕环,截面积 $S=2\times 10^{-3}~m^2$,单位长n=5000~ 匝,环上有一匝数N=5的线圈 M,电阻 R=2 Ω 。调节可变电阻使得通过螺绕环的电流每秒降低 20A,求① M 中产生的感应电动势和感应电流② 2s 内通过 M 的感应电量 q_i

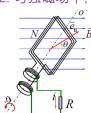


① 有安培环路定理 $B = \mu_0 nI$,通过 M 的全部磁通: $\Phi = N\varphi = NBS = N\mu_0 nIS$

$$\varepsilon_i = -\frac{d\phi}{dt} = -N\mu_0 nS \frac{dI}{dt} = 1.26 \times 10^{-3} V$$
 $I_i = \frac{U}{R} = 6.3 \times 10^{-4} A$

② 2s 内通过电量为 $q_i=\int_{t_1}^{t_2}I_idt=I_i\Delta t=1.26 imes10^{-3}C$

2. 匀强磁场中, 有面积为 S 的绕轴转动的 N 匝线圈以角速度ω匀速转动, 求线圈中的感应电动势



已知 S,N,ω ,求 ε 。 设t=0时, \vec{e}_n 与 \vec{B} 同向,则 $\theta=\omega t$, $\psi=N\phi=NBS\cos\omega t$

$$\varepsilon = -rac{d\psi}{dt} = NBS\omega\sin\omega t$$
 如果令最大值为 $\varepsilon_m = NBS\omega$,则 $\varepsilon = \varepsilon_m\sin\omega t$

$$i=rac{arepsilon_m\sin\omega t}{R}=I_m\sin\omega t$$
 $\left(I_m=rac{arepsilon_m}{R}
ight)$ 由此可见,**这种感应电流为交流电**

12.2 感应电动势

有两种途径产生磁通量的变化 概述

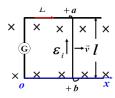
① **动生电动势**:磁场不变(稳恒磁场),导体运动;回路面积变化;取向变化

② 感生电动势: 导体不动, 磁场随时间变化

12.2.1 动生电动势

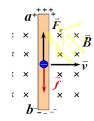
如图建立坐标系, $\phi = Blx(t)$, $\varepsilon_i = -\frac{d\phi}{dt} = -Bl\frac{dx}{dt} = -Blv$ 描述公式

负号说明电动势方向与所设方向相反。



导线内每个自由电子受到的洛伦兹力为 $\vec{f}_{\text{itable}} = -e(\vec{v} \times \vec{B})$ 形成原因

其驱使电子沿导线由a向b移动,由于洛伦兹力作用使b端出现**过剩的负电荷**,a端出现**过剩正电荷**



由此,导线**内部形成静电场** \vec{E} ,使电子受到静电力 $\vec{F}_e = -e\vec{E}$ 平衡时: $\vec{F}_e = \vec{f}$

此时电荷积累停止,ab两端形成稳定的电势差。洛伦兹力是产生动生电动势的根本原因。

平衡时 $qvB = -qE = -q\frac{\Delta U}{l} \Rightarrow \Delta U = -Blv$ ab等效电源,反抗 \vec{F}_e 做功,将+q由负极 \rightarrow 正极,维持

 ΔU 的非静电力,即洛伦兹力 \vec{f} 。 动生电动势只存在于**运动导体内**

产生 $\varepsilon_{\vec{a}}$ 的非静电力 $\vec{F}_K = \vec{f} = q\vec{v} \times \vec{B}$ 非静电场强 $\vec{E}_K = \frac{\vec{f}}{a} = \vec{v} \times \vec{B}$ $\varepsilon_{\vec{a}\vec{b}} = \oint_L (\vec{v} \times \vec{B}) \cdot d\vec{l}$

导线为**曲线**,磁场为**非均匀场**。 选取导线上**微元dl**,其各自具有 \vec{v} , \vec{B} 。则dl上 $d\varepsilon_i = (\vec{v} \times \vec{B}) \cdot d\vec{l}$ 一般情况

则整个导线l上的动生电动势为 $\varepsilon_{id} = \int d\varepsilon_i = \int_i (\vec{v} \times \vec{B}) \cdot d\vec{l}$

方向:运动导线中的**正电荷受力方向** (即 $\vec{v} \times \vec{B}$ 在运动导线上的投影方向)

电动势计算 ① 由定义求解 $\varepsilon_{\text{d}} = \oint_L \vec{E}_K \cdot d\vec{l} = \oint_L (\vec{v} \times \vec{B}) \cdot d\vec{l} = \int_-^+ (\vec{v} \times \vec{B}) \cdot d\vec{l}$ 适用于切割磁力线导体

可以理解为 $\int_{l} \left(vB \sin(\vec{v}, \vec{B}) dl \cos(\vec{v} \times \vec{B}, d\vec{l}) \right)$

典型结论:对于一根在磁场中运动的直棒,棒与磁场成一定角度,有 $\varepsilon = Bvl \sin \alpha$

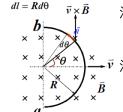
由此: 闭合线圈平动, 磁通量不变, 感生电动势为零。

② 由法拉第定律求解 $\varepsilon_i = -\frac{d\phi}{dt}$ 适用于一切产生电动势的回路

如果回路不闭合、需要添加辅助线使其闭合。大小和方向可以分别确定。



2. 有一个半圆形金属导线在匀强磁场中切割磁力线运动,已知 \vec{v} , \vec{B} , R,求动生电动势



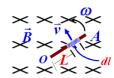
法一: 做辅助线形成闭合回路,则整体电动势为零。又有 ab 电动势为2RvB

故半圆电动势为2RBv, 方向 $a \rightarrow b$

 $0 \times \bar{v}$ 法二: 取微元 $d\varepsilon = (\vec{v} \times \vec{B}) \cdot d\vec{l} = vB \sin 90^{\circ} dl \cos \theta$

 $\varepsilon = vBR \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \cos\theta \ d\theta = vB2R$ 方向 $a \to b$

3. 长为 L 的导棒在 B 匀强场中以角速度ω绕 O 轴转动,求两端动生电动势大小与方向



法一: 取棒上微元 $d\vec{l}$, 有 $v = \omega l (\vec{v} \times \vec{B}) = d\vec{l}$ 同向。

$$d\varepsilon_i = Bvdl = Bl\omega dl$$

$$\varepsilon_i = \int d\varepsilon_i = \int_0^L Bl\omega dl = \frac{1}{2}B\omega L^2$$

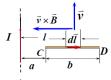


法一: 取棒上微元
$$d\vec{l}$$
,有 $v = \omega l$ ($\vec{v} \times \vec{B}$) 与 $d\vec{l}$ 同向。
$$d\varepsilon_i = Bvdl = Bl\omega dl \qquad \varepsilon_i = \int d\varepsilon_i = \int_0^L Bl\omega dl = \frac{1}{2}B\omega L^2 \qquad \text{方向}A \to 0$$
法二: 作辅助线形成闭合回路 $OACO$

$$\Phi_m = \int_S \vec{B} \cdot d\vec{S} = \int_S BdS = BS_{OACO} = \frac{1}{2}B\theta L^2$$

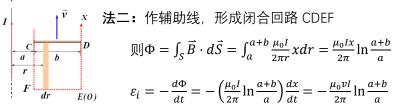
$$\varepsilon_i = -rac{d\Phi}{dt} = -rac{1}{2}BL^2rac{d\theta}{dt} = -rac{1}{2}B\omega L^2$$
 方向沿 $AOCA$

4. 一直导线 CD 在一个无限长的直电流磁场中切割磁场线运动,求动生电动势。



 $d\varepsilon_{i} = (\vec{v} \times \vec{B}) \cdot d\vec{l} = v \frac{\mu_{0}l}{2\pi l} \sin 90^{\circ} dl \cos 180^{\circ} = -\frac{\mu_{0}vl}{2\pi l} dl$ $\varepsilon_{i} = -\frac{\mu_{0}vl}{2\pi} \int_{a}^{a+b} \frac{1}{l} dl = -\frac{\mu_{0}vl}{2\pi} \ln \frac{a+b}{a} \quad \text{C 端高电势}$

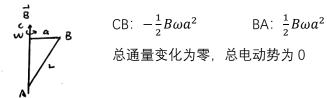
$$arepsilon_i = -rac{\mu_0 v l}{2\pi} \int_a^{a+b} rac{1}{l} dl = -rac{\mu_0 v l}{2\pi} \lnrac{a+b}{a}$$
 C端高电势



则
$$\Phi = \int_{S} \vec{B} \cdot d\vec{S} = \int_{a}^{a+b} \frac{\mu_0 I}{2\pi r} x dr = \frac{\mu_0 I x}{2\pi} \ln \frac{a+b}{a}$$

$$\varepsilon_{i} = -\frac{d\Phi}{dt} = -\left(\frac{\mu_{0}I}{2\pi}\ln\frac{a+b}{a}\right)\frac{dx}{dt} = -\frac{\mu_{0}vI}{2\pi}\ln\frac{a+b}{a}$$

5. 如图,回路 ABC 在匀强磁场中以角速度ω绕 AC 边旋转,BC=a,AB=L,求电动势



6. 弯折导棒 abc 在均匀磁场中以速度 v 运动, 求动生电动势

$$\times a \times \times 30 \overline{v} \times 30 \overline{v$$

7. 无限长直导线电流 I,旁边有矩形线圈 ABCD,AB 长为 a,BC 长为 b,线圈向右运动 \bar{v} ,当 B 点与导线距离r=d时,求线圈内的感应电动势大小和感应电动势的方向。



设任意时刻 B 与长直导线间距为 r。则任意时刻 ABCD 磁通量为 $\Phi=\int_r^{r+b}rac{\mu_0 I}{2\pi x}adx=rac{\mu_0 Ia}{2\pi}\lnrac{r+b}{r}$

所以,感应电动势为 $arepsilon_i=-rac{d\Phi}{dt}=-rac{d\Phi}{dr}rac{dr}{dt}|_{r=d}=rac{\mu_0 Iavb}{2\pi d(d+b)}$ 方向为顺时针

12.2.2 感生电动势

导体回路不动,由于**磁场变化**产生的感应电动势叫做感生电动势 描述

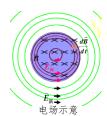
电荷受力 存在一种不同于静电场的新类型的电场(<mark>感生电场、涡旋电场</mark>)。它**来源于磁场的变化**,提供产生感 生电动势的非静电力。电荷受力有 $\vec{F} = q\vec{E}_{\underline{B}} + q\vec{E}_{\underline{M}} + q\vec{v} \times \vec{B}$

 $\overline{m{v}}$ **变化的磁场在其周围空间激发一种涡旋状的电场**,称为涡旋电场或感生电场。记为 $ar{m{E}}_{m{ar{e}}}$ 麦克斯韦假设

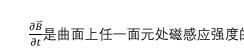
根据定义: $\varepsilon_i = \oint_L \vec{E}_{i,i} \cdot d\vec{l} = -\frac{d\Phi}{dt} = -\frac{d}{dt} \left(\int_S \vec{B} \cdot d\vec{S} \right) = -\int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$

 $\oint_{L} \vec{E}_{i\beta} \cdot d\vec{l} = -N \int_{S} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$ 公式描述

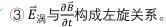
① 该式反应变化磁场和感生电场的相互关系。感生电场由变化磁场产生。 注意



② S 是以 L 为边界的任一曲面。 \vec{S} 的法线方向应与曲线 L 的积分方向成右手螺旋关系。



 $rac{\partial ar{B}}{\partial t}$ 是曲面上任一面元处磁感应强度的变化率,不是积分回路线元上的磁感应强度变化率





性质

- ① 感生电场对处在其中的电荷有力的作用。
- ② 在感生电场中引进导体,导体内会产生感应电动势,导体不是等势体
- ③ 在静电场中引进导体、产生静电平衡、导体是个等势体

电场比较

由静止电荷激发非闭合曲线 起源 电场线

性质

保守: $\oint_{\vec{l}} \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$

不能脱离源电荷存在 特点

对电荷作用 $\vec{F}_{ab} = q\vec{E}_{ab}$

涡旋: $\oint_L \vec{E}_{\mathcal{B}} \cdot d\vec{l} = -N \int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$

可以脱离源在空间传播

 $ec{F}_{\scriptscriptstyleec{\mathcal{M}}}=qec{E}_{\scriptscriptstyleec{\mathcal{M}}}$

相互联系 $ec{F}_{ ext{sl}}$ 作为产生感应电动势的非静电力,可以引起导体中电荷的堆积,从而建立起静电场

感应电动势比较

动生电动势

感生电动势

公式

 $arepsilon_i = \int (ec{v} imes ec{B}) \cdot dec{l}$

 $\varepsilon_i = \oint \vec{E}_{i\vec{k}} \cdot d\vec{l} = -\int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$

原因

由于S变化引起通量变化

由于 B 变化引起通量变化

非静电力来源 洛伦兹力

感生电场力

电势计算

- ① 计算电动势: $\varepsilon_i = \int_a^b \vec{E} \cdot d\vec{l}$ 闭合回路: $\varepsilon_i = \oint \vec{E}_{\mathcal{B}} \cdot d\vec{l} = -\int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$
- ② 感生电场分布: $\oint \vec{E}_{\beta} \cdot d\vec{l} = -\frac{d\Phi}{dt} \rightarrow \vec{E} = \vec{E}(\vec{r})$

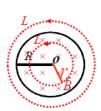
适用条件

具有轴对称性的感生电场分布求解

- ① 任意选定回路 L 正方向
- ② 用右手螺旋确定此回路为边界的曲面的正向
- ③ 用楞次定律判定 $E_{\mathcal{A}}$ 方向 ④ 代入积分式计算

例题

1. 已知半径 R 长直螺线管中电流随时间线性变化, 使得管内 B 随时间增大, 求感生电场分布。



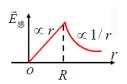
则有
$$\frac{dB}{dt}=C>0$$
,对称性分析: $\vec{E}_{\underline{\mathscr{C}}\underline{\mathscr{C}}\underline{\mathscr{C}}}=0$ $\vec{E}_{\underline{\mathscr{C}}\underline{\mathscr{C}}\underline{\mathscr{C}}}=0$

做环路 L:
$$\oint_L \vec{E}_{\vec{s}} \cdot d\vec{l} = E_{\vec{s}} \cdot 2\pi r = -\int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S} = -\int_S \frac{dB}{dt} dS \cos \pi = \int_S \frac{dB}{dt} dS$$

$$r \leq R \text{ 时}: \int_{S} \frac{dB}{dt} dS = \frac{dB}{dt} \pi r^{2} \Rightarrow E_{\mathcal{B}} = \frac{\frac{dB}{dt} \pi r^{2}}{2\pi r} = \frac{r}{2} \frac{dB}{dt} \propto r$$

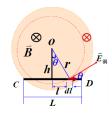
$$r > R \text{ 时}: \int_{S} \frac{dB}{dt} dS = \frac{dB}{dt} \pi R^{2} \Rightarrow E_{\mathcal{B}} = \frac{\frac{dB}{dt} \pi R^{2}}{2\pi r} = \frac{R^{3}}{2r} \frac{dB}{dt} \propto \frac{1}{r}$$

$$r > R$$
时: $\int_{S} \frac{dB}{dt} dS = \frac{dB}{dt} \pi R^2 \Rightarrow E_{\vec{R}} = \frac{\frac{dB}{dt} \pi R^2}{2\pi r} = \frac{R^3}{2r} \frac{dB}{dt} \propto \frac{1}{r}$



注意: 只要有变化磁场,整个空间就存在感生电场(光速传播);求感生电场分布非常复杂,只考这类简单情况。

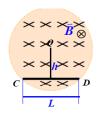
2. 有一匀强磁场分布在一圆柱形区域内。已知: $h, L, \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} > 0$, 求 ε_{CD}



法一: 利用
$$\varepsilon_i = \int_a^b \vec{E}_{\mathcal{B}} \cdot d\vec{l}$$
 有 $E_{\mathcal{B}} = \frac{r}{2} \frac{dB}{dt}$ $d\varepsilon = \vec{E}_{\mathcal{B}} \cdot d\vec{l} = \frac{r}{2} \frac{dB}{dt}$ $dl \cos \theta = \frac{h}{2} \frac{dB}{dt} dl$

$$(有r\cos\theta=h) \qquad 故\ \varepsilon_{CD}=\frac{h}{2}\frac{dB}{dt}\int_{L}dl=\frac{1}{2}hL\frac{dB}{dt}\ \ \dot{\rho}\cap C\to D$$
 法二: 利用 $\varepsilon_{i}=\oint_{L}\vec{E}_{\mathcal{B}}\cdot d\vec{l}=-\frac{d\Phi}{dt}$ 选择绕行方向 OCDO

法二: 利用
$$arepsilon_i = \oint_L ec E_{ii} \cdot dec l = -rac{d\Phi}{dt}$$
 选择绕行方向 OCDO



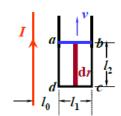
$$\varepsilon_{i} = \oint_{OCDO} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_{O}^{C} \vec{E}_{\mathcal{A}} \cdot d\vec{l} + \int_{C}^{D} \vec{E}_{\mathcal{A}} \cdot d\vec{l} + \int_{D}^{O} \vec{E}_{\mathcal{A}} \cdot d\vec{l} = 0 + \varepsilon_{CD} + 0$$

$$DCDO所围面积为: S = \frac{1}{2}hL \qquad 磁通量\Phi_{m} = \vec{B} \cdot \vec{S} = -\frac{1}{2}hLB$$

$$DCDO$$
所围面积为: $S = \frac{1}{2}hL$ 磁通量 $\Phi_m = \vec{B} \cdot \vec{S} = -\frac{1}{2}hLB$

$$\varepsilon_i = -\frac{d\Phi_m}{dt} = \frac{1}{2}hL\frac{dB}{dt}$$
 方向 $C \to D$

3. 电流为 $I=I_0\cos\omega t$ 的长直导线附近有一与其共面的矩形线框,其 ab 边可以速度 v 无摩擦匀速平动。设t=0时 刻 ab 与 dc 重合,求线框总的感应电动势。

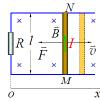


设 t 时刻I>0,空间磁场为 $B=\frac{\mu_0 I}{2\pi r}$ 方向指向纸面,cb 边长为 $I_2=vt$ 穿过线框的磁通量为: $\Phi_m=\oint \vec{B}\cdot d\vec{S}=\int_{l_0}^{l_0+l_1}\frac{\mu_0 I}{2\pi r}l_2dr=\frac{\mu_0 I_0\cos\omega t}{2\pi}vt\ln\left(\frac{l_0+l_1}{l_0}\right)$

t 时刻感应电动势为:
$$\varepsilon_i = -rac{d\Phi_m}{dt} = rac{\mu_0 l_0 v}{2\pi} \ln\left(rac{l_0 + l_1}{l_0}
ight) (\omega t \sin \omega t - \cos \omega t)$$

本题既有感生电动势,也有动生电动势。

4. 均匀磁场 B,有一质量为 m,长为 I 的可移动细导线棒 MN,矩形框还接有电阻 R。开始时细导体棒以速度 $ar{v}_0$ 沿 如图所示的矩形框运动,求棒的速率随时间变化的函数关系。



如图建系。动生电动势
$$\varepsilon_i=Blv$$
,方向 $M\to N$ 直棒所受安培力 $F=IBl=\frac{B^2l^2v}{R}$ 沿负方向 \overline{v} 则有 $m\frac{dv}{dt}=-\frac{B^2l^2v}{R}$ 则 $\int_{v_0}^v\frac{dv}{v}=-\int_0^r\frac{B^2l^2}{mR}dt$ 计算可得: $v=v_0e^{-\left(\frac{B^2l^2}{mR}\right)t}$

12.3 互感和自感

12.3.1 自感现象 Self-induction phenomenon

由于线圈中的电流变化时,激发的变化磁场引起了**线圈自身的磁通量变化**,从而在线圈回路<mark>自</mark> 自感现象

身产生感生电动势的现象叫自感现象。记为**自感电动势ε**ι

通过线圈的**磁通量**与线圈自身的电流成正比,即 $\Phi = LI$,其中L即为自感系数,简称自感 自感系数

L由线圈形状、大小、匝数、周围介质分布等因素决定。当线圈大小形状保持不变、附近不存在

铁磁质时、自感系数L为常量。

单位: 亨利H 毫亨mH $1H = 10^3 \text{mH}$ $1H = 1 \text{Wb} \cdot \text{A}^{-1} = 1 \text{V} \cdot \text{s} \cdot \text{A}^{-1}$

线圈中电流/发生变化。自身磁通量也相应变化。在线圈中将产生自感电动势。 自感电动势

有 $\varepsilon_{iL} = -\frac{d\Phi}{dt} = -\frac{d}{dt}(LI) = -L\frac{dI}{dt}$

若L为常数,则 $\frac{dL}{dt} = 0$, $\varepsilon_{iL} = -L\frac{dI}{dt} \Rightarrow L = -\frac{\varepsilon_{iL}}{dUdt}$ 物理意义

意义为当线圈中电流变化率为一个单位时, 线圈中自感电动势的大小

负号表示 ε_{iL} 总是阻碍I的变化。 当dI/dt一定时, $L \nearrow |\varepsilon_{iL}| \nearrow$,线圈阻碍I变化的能力越强

所以L用干描述线圈电磁惯性的大小

① 设I ② 求 \vec{B} 分布 ③ 求 $\Phi = \int_{S} \vec{B} \cdot d\vec{S}$ ④ 计算 $L = \frac{\Phi}{I}$ 自感计算

若线圈有N匝,磁通匝数为 $\psi = N\Phi = N \int_{S} \vec{B} \cdot d\vec{S}$,则自感为 $L = \frac{\psi}{r}$

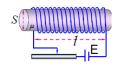
日光灯镇流器、高频扼流圈、自感线圈与电容器组合构成震荡电路或滤波电路 自感应用

通电后, 启辉器辉光放电, 金属片受热形变互相接触, 形成闭合回路, 电流流过, 日光灯 日光灯镇流器 灯丝加热释放电子。同时, 启辉器接通辉光熄灭, 金属皮冷却断开, 电路切断, 镇流器线

圈中产生比电源电压高得多的自感电动势, 使管内气体电离发光。

电路断开时,产生自感电弧 自感危害

1. 长直绕螺线管、已知 l, S, N, μ 、求其自感L (忽略边缘效应)



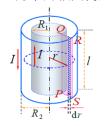
思路: 先设电流 I,根据环路定理求得 B,求得磁通量与 ψ ,计算 L

有 $n = \frac{N}{l}$, $B = \mu n I$, $\psi = N \Phi = N B S = N \mu \frac{N}{l} I S$ $L = \frac{\psi}{l} = \mu \frac{N^2}{l} S$

又有 $n = \frac{N}{l}$, $V = lS \Rightarrow L = \mu n^2 V$

由此可见,自感与线圈体积成正比,与单位长度上匝数平方成正比,与磁导率成正比 因此,可以通过增大 V、提高 n、放入磁导率高的介质三种方式增大 L

2. 两个同轴圆筒形导体,半径分别为 R_1,R_2 ,通过电流I,电流流向相反。筒间有 μ 均匀磁介质,求自感 L



可得圆筒之间 $B = \frac{\mu l}{2\pi r}$ 如图取长为l的面PQRS,将其分为许多小面元

则 $d\Phi = \vec{B} \cdot d\vec{S} = Bldr$ $\Phi = \int d\Phi = \int_{R_1}^{R_2} \frac{\mu I}{2\pi r} ldr = \frac{\mu II}{2\pi} \ln \frac{R_2}{R_2}$

则 $L = \frac{\Phi}{I} = \frac{\mu l}{2\pi} \ln \frac{R_2}{R_1}$ 单位长度的自感为: $\frac{\mu}{2\pi} \ln \frac{R_2}{R_1}$

3. 横截面为正方形的木制圆环,内径外径已知、木环上密绕导线、求自感系数

12.3.2 互感现象 Mutual Induction Phenomenon

一个线圈中**电流发生变化**会在周围空间产生**变化的磁场**,使出于此空间的**另一个线圈中磁通量** 互感现象

变化、产生感应电动势

 $I_1 \propto I_2$ 电流回路中所产生的磁通量 $\Phi_{12} = M_{12}I_1$ $I_2 \propto I_1$ 电流回路中所产生的磁通量 $\Phi_{21} = M_{21}I_2$ 互感系数

M₁₂是线圈 1 对线圈 2 的互感系数,简称互感

线圈 2 中产生的感应电动势: $\varepsilon_2 = -\frac{d\Phi_{12}}{dt} = -\frac{d}{dt}(M_{12}I_1)$ 定义式

在线圈形状、大小、相对位置不变、周围不存在铁磁质情况下,互感 M_{12} 为常量,上式可化为

 $\varepsilon_2 = -M_{12} \frac{dI_1}{dt}$ 同理,线圈 1 中产生的 $\varepsilon_1 = -M_{21} \frac{dI_2}{dt}$ (方向可由楞次定律判定)

故有 $M_{21} = M_{12} = M = \frac{\Phi_{21}}{I_2} = \frac{\Phi_{12}}{I_1}$ (Φ_{21} 为 2 对 1 产生的磁通量)

单位 与自感系数一致, 为**亨利**

两个线圈的几何形状、大小、匝数、相对位置、周围的磁介质 影响因素

若存在非铁磁质,还与磁介质的磁导率有关,但与线圈中的电流无关。

若存在铁磁质,则互感还决定于线圈中的电流。

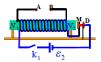
 $\varepsilon_2 = -M_{12} \frac{dI_1}{dt}$ $\varepsilon_1 = -M_{21} \frac{dI_2}{dt}$ $M = -\frac{\varepsilon_2}{dI_1/dt} = -\frac{\varepsilon_1}{dI_2/dt}$ 物理意义

M 为当一个回路中的电流变化率为**一个单位**时,在相邻另一回路中引起的**互感电动势**

① 设 I_1 ② 求 I_1 磁场分布 $\overline{B_1}$ ③ 计算穿过回路 2 的 Φ_{12} ④ 得到 $M = \frac{\Phi_{12}}{I_2}$ 计算步骤

互感应用 无线电和电磁测量、电源变压器、电压互感器、电流互感器

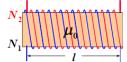
在实际应用中常用两个同轴长直螺线管之间的互感来获得高压。



如图所示, 硅钢铁芯上绕有 N_I,N_o 的两个线圈, 且 $N_o\gg N_I$, 由断续器 (MD) 将 N_I 与低压电 源连接,接通电源后,断续器使 N_1 中的电流反复通断,通过互感获得感应电动势,从而在 次级线圈N2中获得几万伏的电压。常用于汽车点火器、煤气灶点火器、电警棍等。

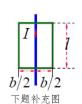
互感危害 电路之间的互感干扰 例题

1. 两个同轴长直绕螺线管: 已知 μ_0 , N_1 , N_2 , l, S. 求互感系数



设通过**线圈 1** 的电流为 I_1 ,则 $B_1 = \mu_0 \frac{N_1}{l} I_1 = \mu_0 n_1 I_1$ $\Phi_{12} = \int \vec{B} \cdot d\vec{S} = B_1 S = \mu_0 \frac{N_1}{l} I_1 S$

则有
$$M = \frac{N_2 \Phi_{12}}{I_1} = \mu_0 \frac{N_1 N_2}{l^2} lS = \mu_0 n_1 n_2 V$$

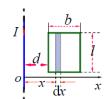


进一步地, $L_1=\mu_0 n_1^2 V$, $L_2=\mu_0 n_2^2 V$,可得 $M=\sqrt{L_1 L_2}$

在该例题中,**线圈 1 的磁通全部通过线圈 2**,称为**无磁漏**。一般情况下, $M = K\sqrt{L_1L_2}$

K为耦合系数,取值 $0 \le K \le 1$,反应两个回路磁场耦合松紧的程度。

2. 磁导率为μ的均匀无限大磁介质中,有一无限长直导线和宽长为b, l的矩形线圈共面,直导线与矩形线圈一侧平行, 相距为d, 求二者的互感系数。



设长直导线电流为I,则 $B = \frac{\mu I}{2\pi x}$ $d\Phi = \vec{B} \cdot \vec{S} = \frac{\mu I}{2\pi x} l dx$ $\Phi = \int_d^{b+d} \frac{\mu I}{2\pi x} l dx = \frac{\mu I l}{2\pi x} l n \left(\frac{b+d}{d}\right)$

故 $M = \frac{\Phi}{l} = \frac{\mu l}{2\pi r} \ln\left(\frac{b+d}{d}\right)$

若导线如右图放置,则根据对称性有 $\Phi = 0 \rightarrow M = 0$

3. 如图所示,两个环形导体 a, b 相互垂直放置,各自电流同时发生变化时, 则两环形导体只产生自感电流,不产生互感电流。(各自磁通无影响)



12.4 磁场的能量



从螺绕环磁场能量特例中导出磁场能量一般表达式。 推导

> 在 $0-t_0$ 这段时间内有 $\varepsilon+\varepsilon_L=iR$,其中自感电动势为 $\varepsilon_L=-nlS\frac{dB}{dt}$,则 $\varepsilon=nlS\frac{dB}{dt}+iR$,同乘idt得到 $arepsilon idt_{\,ear{\imath}ar{\imath}ar{\imath}ar{\imath}ar{\jmath}}=inlSdB_{\,ear{\imath}ar{\imath}ar{\jmath}\dot{\imath}ar{\imath}ar{\imath}ar{\imath}ar{\imath}ar{\imath}ar{\imath}ar{\imath}ar{\imath}ar{\imath}$ dt时间内电源提供给螺绕环磁场能量为inlSdB,供给单位体积磁场能量为indB,根据安培环路定理,<mark>环</mark>

内<u>磁场强度</u>为H=ni,则**磁场能量密度**为: $w_m=\int_0^B \vec{H}\cdot d\vec{B}$ (一般表达式,适用于真空和任何各向同性磁介质) 对于各向同性的顺磁质和抗磁质,有 $B = \mu_0 \mu_r H$

故: $w_m = \int_0^H H d(\mu_0 \mu_r H) = \frac{1}{2} \mu_0 \mu_r H^2 = \frac{1}{2} BH$ 整个磁场能量为: $W_m = \iiint_\tau w_m d\tau = \iiint_\tau \frac{1}{2} BH d\tau$ 密度 对于磁芯是各向同性的顺磁质和抗磁质, 当电流达到稳定值1时, 能量为:

能量 这种磁场能量与电路自感相联系称为自感磁能。

无磁介质时: $w_m = \frac{1}{2} \frac{B^2}{u_0}$

电磁场能量密度 $W = \frac{1}{2} (\vec{E} \cdot \vec{D} + \vec{B} \cdot \vec{H})$

电磁场总能量 $W = \iiint_V \frac{1}{2} (\vec{E} \cdot \vec{D} + \vec{B} \cdot \vec{H}) \cdot dV$

能量对比 电场能量

电容器储能: $\frac{1}{2}CU^2 = \frac{1}{2}QU = \frac{Q^2}{2C}$

电场能: $W_e = \int_V w_e dV$ 能量法可求电容 C

磁场能量

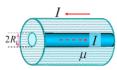
自感线圈储能: $\frac{1}{2}LI^2$

电场能量密度: $w_e = \frac{1}{2}ED = \frac{1}{2}\varepsilon_0\varepsilon_rE^2$ 磁场能量密度: $w_m = \frac{1}{2}BH = \frac{B^2}{2\mu_0\mu_r} = \frac{B^2}{2\mu_0}$

磁场能: $W_m = \int_V w_m dV$ 能量法可求自感 L

例题

1. 同轴电缆,中间有磁介质,芯线与圆筒上电流大小相等,方向相反,已知 R_1, R_2, I, μ ,求单位长度同轴电缆的磁 能与自感 (金属芯线内部磁场可忽略)



由安培环路定理求H $\begin{cases} H=0 & r < R_1 \\ H=\frac{l}{2\pi r} & R_1 < r < R_2 & 则R_1 < r < R_2$ 时, $w_m=\frac{1}{2}\mu H^2=\frac{1}{2}\mu\left(\frac{l}{2\pi r}\right)^2 \\ H=0 & r > R_2 \end{cases}$



 $w_m = rac{\mu I^2}{8\pi^2 r^2}$ 则有 $W_m = \int_V rac{\mu I^2}{8\pi^2 r^2} dV$ 其中 dV 表示单位长度壳层体积: $dV = 2\pi r dr \cdot 1$ 则 $W_m = \int_{R_1}^{R_2} rac{\mu I^2}{4\pi r} dr = rac{\mu I^2}{4\pi} \ln rac{R_2}{R_1}$

则
$$W_m = \int_{R_1}^{R_2} \frac{\mu I^2}{4\pi r} dr = \frac{\mu I^2}{4\pi} \ln \frac{R_2}{R_1}$$

又有
$$W_m = \frac{1}{2}LI^2 \Rightarrow L = \frac{\mu}{2\pi} \ln \frac{R_2}{R_1}$$