

第一章 绪论

1.1 数值问题与数值方法

数值问题	输入与输出之间函数关系的一个确定而无歧义的描述
离散化	将数学模型离散为数值问题
数值方法	可执行的系列计算公式（如四则、逻辑和标准函数）
讨论内容	本课程讨论计算机上串行确定型的数值算法

1.2 误差基本理论

来源	观测误差→模型误差→截断误差→舍入误差（主要讨论后两者）
绝对误差	$E(x^*) = x^* - x$ x 为精确值, x^* 为近似值 绝对误差可正可负
绝对误差限	$\varepsilon(x^*) = x^* - x \leq E(x^*)$ 知道 $\varepsilon(x^*)$ 就可以了解 x 的范围 ε 的值不唯一, 但越小越好。
相对误差	$E_r = \frac{E(x^*)}{x} = \frac{x^* - x}{x} \approx E_r^* = \frac{E(x^*)}{x^*}$
相对误差限	$ E_r^* \leq \varepsilon_r(x^*)$ 相对误差没有量纲, 常用百分数表示
有效数字(位)	若 x^* 的绝对误差值小于等于某一位数的半个单位, 而该位数字到 x^* 的第一位非零数字共有 n 位, 则 x^* 有 n 位有效数字
关系	① 若 x^* 有 n 位有效数字, 则 $ E_r^* \leq \frac{1}{2} \times 10^{1-n}$ ② 若有 $ E_r^* \leq \frac{1}{2} \times 10^{-n}$, 则 x^* 至少有 n 位有效数字

1.3 数值运算的误差

函数运算	当 x 有误差时, $f(x)$ 也会有误差, 其误差限可用泰勒展开式估计		
1.	有 $y - y^* = f(x) - f(x^*)$ $E(y^*) \approx f'(x^*)E(x^*)$		
2.	$E(y^*) \approx \sum_{k=1}^n \left(\frac{\partial f(x_1^*, x_2^*, \dots, x_n^*)}{\partial x_k} \right) E(x_k^*)$ $E_r^*(y^*) \approx \sum_{k=1}^n \frac{x_k^*}{y^*} \left(\frac{\partial f(x_1^*, x_2^*, \dots, x_n^*)}{\partial x_k} \right) E_r^*(x_k^*)$		
四则运算	$E(y^*) \approx f_1'(x_1^*, x_2^*)E(x_1^*) + f_2'(x_1^*, x_2^*)E(x_2^*)$ $E_r^*(y^*) \approx f_1'(x_1^*, x_2^*) \frac{x_1^*}{y^*} E_r^*(x_1^*) + f_2'(x_1^*, x_2^*) \frac{x_2^*}{y^*} E_r^*(x_2^*)$		
加法	$f(x_1, x_2) = x_1 + x_2$ $f_1' = 1$ $f_2' = \pm 1$	$E(y^*) = E(x_1^*) \pm E(x_2^*)$	$E_r^*(y^*) \approx \frac{x_1^* E_r^*(x_1^*) \pm x_2^* E_r^*(x_2^*)}{(x_1^* \pm x_2^*)}$
乘法	$f(x_1, x_2) = x_1 x_2$ $f_1' = x_2^*$ $f_2' = x_1^*$	$E(y^*) = x_2^* E(x_1^*) + x_1^* E(x_2^*)$	$E_r^*(y^*) \approx E_r^*(x_1^*) + E_r^*(x_2^*)$
除法	$f(x_1, x_2) = \frac{x_1}{x_2}$ $f_1' = \frac{1}{x_2^*}$ $f_2' = \frac{-x_1^*}{(x_2^*)^2}$	$E(y^*) = \frac{x_2^* E(x_1^*) - x_1^* E(x_2^*)}{(x_2^*)^2}$	$E_r^*(y^*) \approx E_r^*(x_1^*) - E_r^*(x_2^*)$