Санкт-Петербургский государственный университет Математико-механический факультет

Отчет по заданию 7 Проекционные методы для краевой задачи ОДУ второго порядка

Выполнил: студент 4 курса Жарков М.С.

1 Постановка задачи

Проекционные методы широко применяются для решения краевых задач. Одним из их преимуществ является нахождение значений функций не просто в определенных точках области, а сразу непрерывно на всей области.

Общий вид решаемой задачи

$$Lu = f(x)$$

Заданы краевые условия:

$$\alpha_1(t)u(0,t) + \alpha_2(t)\frac{\partial u(0,t)}{\partial t} = \alpha(t), \alpha_1\alpha_2 \ge 0, |\alpha_1| + |\alpha_2| > 0$$

$$\beta_1(t)u(1,t) + \beta_2(t)\frac{\partial u(1,t)}{\partial t} = \beta(t), \beta_1\beta_2 \ge 0, |\beta_1| + |\beta_2| > 0$$

Суть проекционных методов заключается в выборе определенной линейнонезависимой координатной систеы функций: $\omega_1(x), \omega_2(x), \ldots, \omega_n(x)$. По данным функциям строится приближенное решение:

$$u^{n}(x) = \sum_{i=1}^{n} c_{i}\omega_{i}(x)$$

Коэффициенты рахложения c_i являются решением следующей системы:

$$\sum_{i=1}^{n} a_{ij}c_{j} = f_{i}, i = 1, \dots, n$$

Компоненты a_{ij} матрицы А и f_i задаются конкретным используемым проекционным методом

2 Метод Ритца

Рассмотренное уравнеие:

$$Ly = (-p(x)y')' + r(x)y = f(x)$$

Основная идея заключается в переходе от решения краевой задачи к решению вариационной задачи приближенными методами.

Координатные функции $\omega_i(x)$ берем из энергетического пространства H_L .

Коэффициенты разложения находим из соотношения

$$\sum_{j=1}^{n} a_{ij}c_j = f_i, i = 1, \dots, n$$

где $a_{ij}=[\omega_i,\omega_j],\ f_i=(f,\omega_i)$ - скалярное произведение в L_2 . $[\omega_i,\omega_j]=(L\omega_i,\omega_j)$

3 Метод коллокаций

Суть метода - невязка L(u) - f(x) должна обращаться в ноль в некотором наборе точек промежутка [a,b]. Также накладывается требование на координатные функции - они должны удовлетворять заданным краевым условиям.

После выбора узлов коллокаций система принимает вид

$$\sum_{j=1}^{n} L(\omega_j)|_{x=t_i} c_j = f_i, i = 1, \dots, n$$

В качестве узлов коллокации можем взять узлы многочлена Чебышева первого рода.

4 Расчет

Будем рассматривать максимальные отклонения от точного решения на некоторой сетке. Исследуем поведение решений при разный значениях n. Количетво точек на графике 1000.

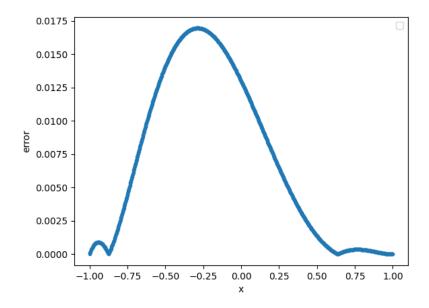
5 Тесты

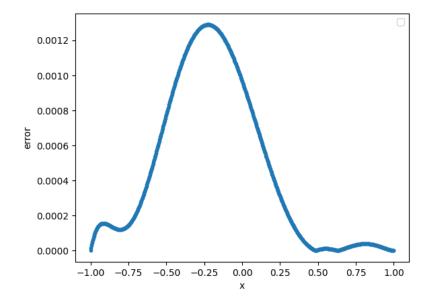
5.1 Тест 1.

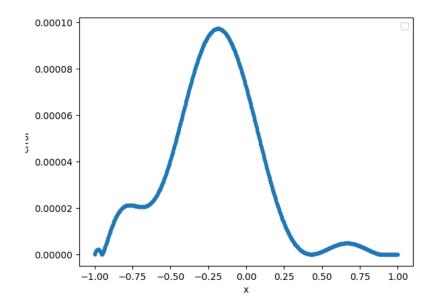
Рассмотрим следующую краевую задачу:

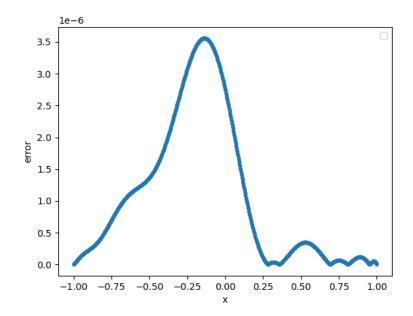
$$-(xu')' + u = \log(2+x) * (x-1) - \frac{(3*x^2 + 7*x + 2*(x+2)^2 * \log(x+2) - 4)}{(x+2)^2}$$

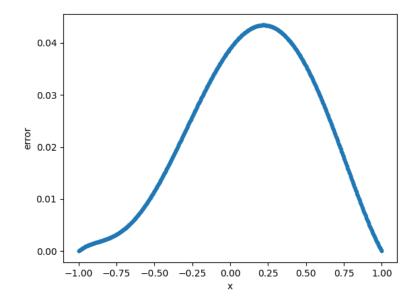
$$u(-1) = 0, u(1) = 0$$

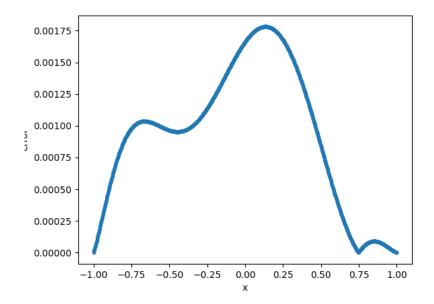


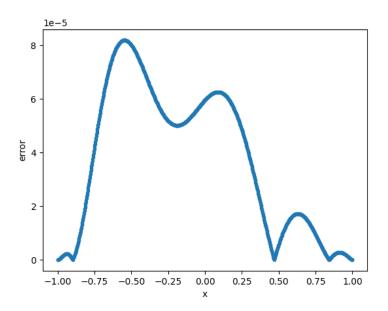


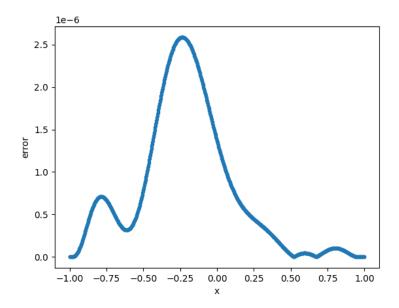












6 Вывод

По полученным графикам можно понять, что решение, полученное проекционными методами, оказывается достаточно близким к точному решению при увеличении количества координатных функций.