

# 深圳大学实验报告

课程名称: 算法设计与分析

实验项目名称: 最大流应用——论文评审问题

学院: 计算机与软件学院

专业: 计算机科学与技术

指导教师: 杨烜

报告人: 郑雨婷 学号: 2021150122 班级: 高性能

实验时间: 2023/6/8——2023/6/15

实验报告提交时间: 2023/6/15

教务部制

### 实验目的

- (1) 掌握最大流算法思想。
- (2) 学会用最大流算法求解应用问题。

### 实验内容：论文评审问题

- (1) 有 $m$ 篇论文和 $n$ 个评审，每篇论文需要安排 $a$ 个评审，每个评审最多评 $b$ 篇论文。请设计一个论文分配方案。
- (2) 要求应用最大流解决上述问题，画出 $m=10$ ， $n=3$ 的流网络图并解释说明流网络图与论文评审问题的关系。
- (3) 编程实现所设计算法，计算 $a$ 和 $b$ 取不同值情况下的分配方案，如果没有可行方案则输出无解。

实验过程及内容：

### 一、问题分析

给定论文数  $m$ , 评委数  $n$ , 每篇论文需要的评委数  $a$ , 每个评委评审最多评  $b$  篇论文。我们知道有且仅有在满足下面两个条件时可能有解：

$$\textcircled{1} n \geq a$$

$$\textcircled{2} a * m \geq b * n$$

因为只有评委数大于等于每篇论文需要的评委数时才有可能有解，同时还需要保证所有评委能评审的总量大于所有论文被评审的次数，这样才可能有解。在满足了上面的两个条件后，我们可以运用最大流的思想来解决问题。

### 二、构建流网络

要运用最大流的思想解决问题，首先需要有一个流网络，下面以  $m=10, n=3$  的情况来绘制流网络图。要构建一个流网络，首先需要源点和汇点，再将 10 篇论文和 3 个评委都抽象为点，得到了流网络中的所有节点。

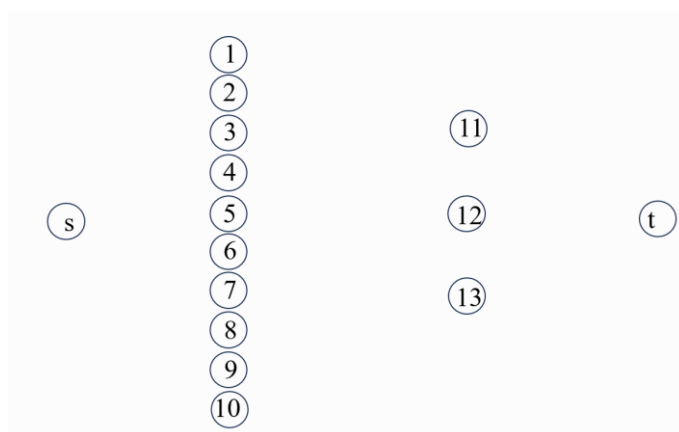


图 1 构建流网络

每篇论文需要安排  $a$  个评审，因此源点与论文点之间的边容量为  $a$ 。每个评委最多评  $b$  篇论文，因此评委与汇点之间的边容量为  $b$ 。评委和论文之间只有两种状态，一种是该评委评审了该论文，另一种是该评委没有评审该论文，因此论文和评委之间边的容量为 1。将论文点与评委点两两相连，最终，构建出如下图所示的流网络图。

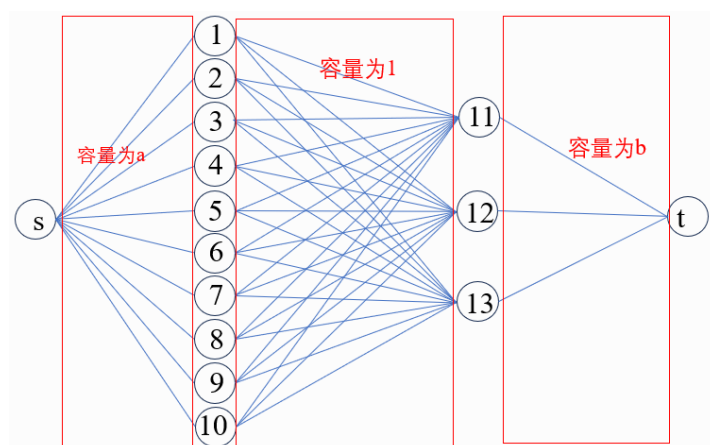


图 2 构建流网络

流网络图与论文评审问题的关系如下：

①在上面的流网络中求最大流，若最大流等于 $a \times m$ ，说明每一篇论文都被  $a$  个评委评价过了，即为有解。若不相等(小于 $a \times m$ )，即为无解。

②论文与评委之间的边，流量为 1 的代表该评委评了该论文，流量为 0 代表该评委没有评该论文。

因此，在上面构造的流网络中求最大流，若最大流不等于 $a \times m$ ，则输出无解。反之，遍历论文与评委之间所有边，根据这些边的流量值是 0 或是 1，得到评委是否评了这篇论文，输出论文分配的方案。

### 三、求最大流的不同方法

#### 相关概念：

①增广路径：从源点  $s$  到汇点  $t$  之间的一条路径，该路径上不存在边容量小于等于 0 的边。下面粗边即为一条增广路径。

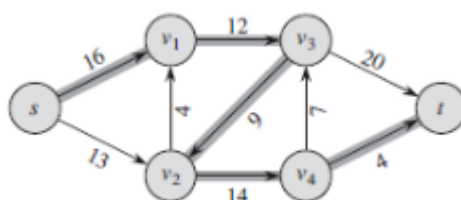


图 3 增广路径示意图

②残留网络：残留网络在最大流问题中是一个非常重要的概念。它是指在原始网络上，考虑已经通过某些路径分配了一定容量后，仍然可以增加流量的那些边所组成的网络。具体来说，在一个残留网络中，对于一条有向边 $(u, v)$ ，如果其原本的流量为 $f(u, v)$ ，该边的容量为 $c(u, v)$ ，则其剩余容量即为 $c(u, v) - f(u, v)$ ；反向边 $(v, u)$ 的剩余容量即为 $f(u, v)$ 。例如，在图 3 中沿找到的增广路径压入流量为 4 的流时，得到残留网络图 4。

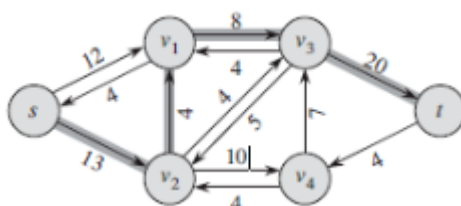


图 4 残留网络示意图

### 3.1 Ford-Fulkerson 方法

#### 1.方法思想：

若在残留网络中存在一条增广路径，就沿该路径压入流，流量由路径上的最小容量限制。然后再找到另一条增广路径压入流，一直到网络中不存在增广路径为止。

#### 方法步骤：

- (1) 构建流网络
  - (2) 在残留网络上寻找增广路径
  - (3) 在流网络中的增广路径上压入流
- 重复 (2) — (3) 直到没有增广路径

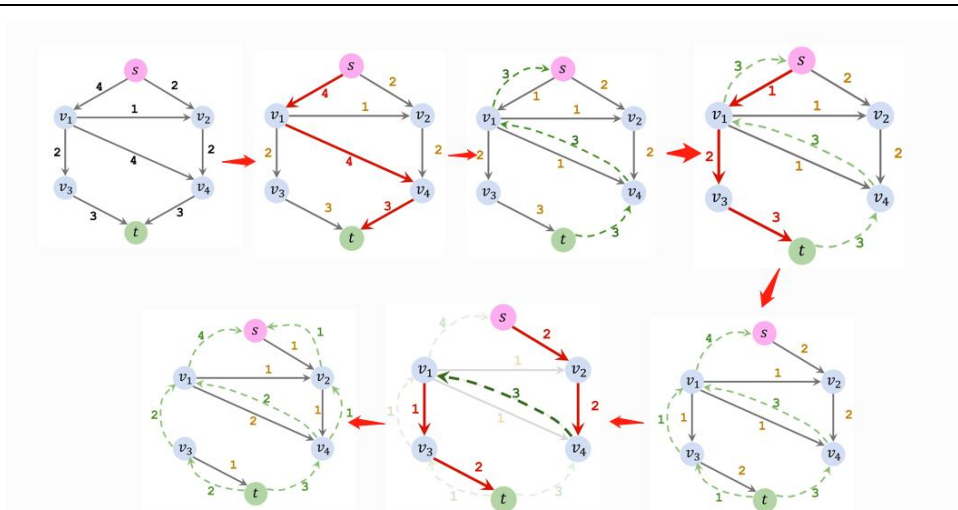


图 5 Ford-Fulkerson 方法思想示意图

## 2. 算法实现

基础的 FF 方法寻找增广路径使用的是深度优先遍历 (DFS)，每次 DFS 时将较小的容量递归传入入下一次 DFS，这样直到当找到汇点时，当前的流就是这条路径上最小的容量，记为  $d$ 。之后再将  $d$  压入流网络，也就是将这条路径上的正向边加上  $d$ ，反向边减去  $d$ 。

```
FF(){
    init();
    flow = 0;
    while (1){
        init(vis)
        tmp = dfs(S, INT_MAX)
        if tmp==0: break
        flow += tmp
    }
    return flow;
}

int dfs(x,flow) {
    if (x == T) return flow;
    vis[x]=1;
    for i = 0 to adj[x].size():
        if adj[x][i].c > 0 && vis[adj[x][i].v2]==0:
            d = dfs(adj[x][i].v2, min(flow, adj[x][i].c))
            if d > 0:
                adj[x][i].c-=d;
                adj[adj[x][i].v2][adj[x][i].rev].c+=d;
            return d;
    }
}
```

图 6 FF 方法伪代码

## 3. 效率分析

设  $f^*$  是最大流,  $E$  是边数。在 DFS 过程中，每一次迭代最大流至少增大 1，因此最大流的求解迭代次数至多为  $f^*$ 。又因为每一轮 DFS 的复杂度为  $O(E)$ 。基本的 Ford-Fulkerson 算法的时间最坏时间复杂度为:  $O(E|f^*|)$

### 3.2 Edmond-Karp 算法

#### 1. 算法思想:

EK 算法是 FF 方法的一个具体实现，整体思想和 FF 方法一致。知识在寻找增广路径时，它采用广度优先遍历 (BFS) 的方式，这样可以确保每次找到的增广路径都是长度最短的路径。

算法步骤:

- (1) 构建流网络
- (2) 在残留网络上用 BFS 寻找增广路径
- (3) 在流网络中的增广路径上压入流

重复 (2) — (3) 直到没有增广路径

## 2. 算法实现

寻找增广路径使用的是深度优先遍历 (DFS)，这样直到当找到汇点时，就找到了一条增广路径。但与 FF 方法使用的 DFS 不同，BFS 需要注意步骤 (3) 压入流时，无法像 DFS 那样递归天然地返回上一级节点，因此需要记录每个节点的前驱，在压入流 update 时按照前驱后继关系压入。

```
int Edmond_Karp() {
    flow = 0;
    while (bfs()) :
        flow += update();
    return flow;
}

int update(){
    delta=flow[T],v=T;
    while v!=S:
        int u=pre[v];
        for i=0 to [u].size():
            if adj[u][i].v2==v:
                adj[u][i].z-=delta;
                adj[v][adj[u][i].rev].z+=delta;
        v=u;
    return delta;
}

int bfs()
{
    init(vis)
    queue<int> q;
    flow[0] = INT_MAX;vis[0]=1;
    q.push(0);
    while !q.empty():
        u = q.front();q.pop();
        for i = 0 to adj[u].size():
            v2=adj[u][i].v2;
            if adj[u][i].c>0&&vis[v2]==0:
                flow[v2]=min(flow[u],adj[u][i].z);
                pre[v2]=u;
                q.push(v2);
                vis[v2]=1;
            if v2 == T: return 1;
    return 0;
}
```

图 7 EK 算法伪代码

## 3. 效率分析

存在如下定理：如果对具有源点  $s$  和汇点  $t$  的一个流网络  $G=(V,E)$  运行 Edmonds-Karp 算法，对流进行增加的全部次数为  $O(VE)$ 。由于在用广度优先搜索寻找增广路径时，Ford-Fulkerson 中的每次迭代都可以在  $O(E)$  时间内完成，所以 Edmonds-Karp 算法的全部运行时间为  $O(VE^2)$ 。

### 3.3 Dinic 算法

#### 1. 算法思想：

Dinic 算法的思想是分层次的在网络中寻找增广路径。先使用 BFS 对图进行分层，然后用 DFS 寻找增广路径。在 Dinic 算法中，我使用了多路增广进行。它与 EK 算法的不同之处在于：EK 算法每个阶段执行完一次 BFS 增广后，需要重新 BFS 从源点开始寻

找另一条增广路径。而多路增广后，只需一次 DFS 过程就可以实现多次增广。

算法步骤：

- (1) 构建流网络
- (2) 用 BFS 对图进行分层
- (3) 在残留网络上 DFS 寻找多条增广路径
- (4) 在流网络中的增广路径上压入流

重复 (2) — (4) 直到没有增广路径或者已经联通汇点。

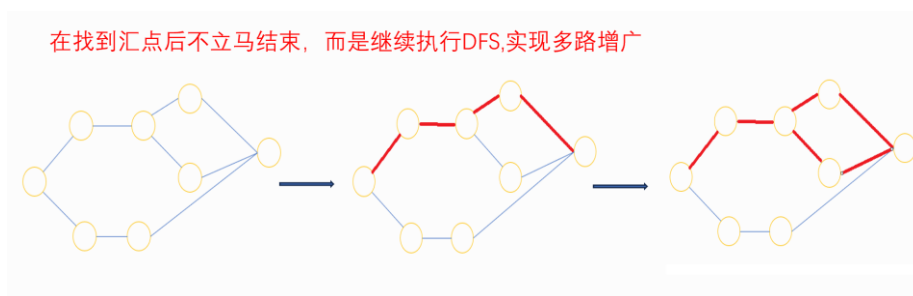


图 8 Dinic 多路增广示意图

## 2.算法实现

首先初始化每个节点的层数都为 0，用 BFS 对图网络进行分层，之后用 DFS 寻找增广路径。注意在第一次找到汇点后不立马结束，而是继续进行 DFS,如果残余流量没有用完，可以利用残余部分流量，再找出一条增广路。这样就可以在一次 BFS 中找出多条增广路，大大提高了算法的效率。下面图 9 为 Dinic 算法的伪代码，其中 BFS 与 EK 算法中的相似，不再给出。

```
int Dinic()
{
    flow = 0;
    while true:
        bfs(); // 对图分层
        if level[T] < 0: break;
        delta= dfs(0, inf);
        if delta==0: break;
        flow += addflow;
    return flow;
}

int dfs(u,f)
{
    if u == T: return f;
    sum=0;
    for i = 0 to adj[u].size():
        EDGE &e = adj[u][i];
        if e.c > 0 && level[e.v] ==level[u]+1:
            d = dfs(e.v, min(f, e.c));
            if d>0:
                e.c -= d;
                adj[e.v][e.rev].c += d;
                sum+=d;
                f-=d;
                if f==0: break;
    if sum==0: level[u]=-1;
    return sum;
}
```

图 9 Dinic 算法伪代码

## 3.效率分析

每轮 BFS 搭建分层图找到的增广路的数量至少为 1，增广路的数量每次都减少至少一条，整个网络中最多有  $V-1$  条增广路，( $V$  为顶点数量)，最多  $V-1$  次，时间复杂度为  $O(V)$ .分层图可以在  $O(E)$ 的时间复杂度内用 BFS 构建。一条增广路可以在  $O(VE)$ 的复杂度内构建。Dinic 算法整体的时间复杂度为：

$$O(V) \times [O(E) + O(VE)] = O(V^2E)$$

数据处理分析：

运用控制变量法，分别改变  $a, b, m, n$  测出三种方法的运行时间，得到图 10 的四幅曲线。

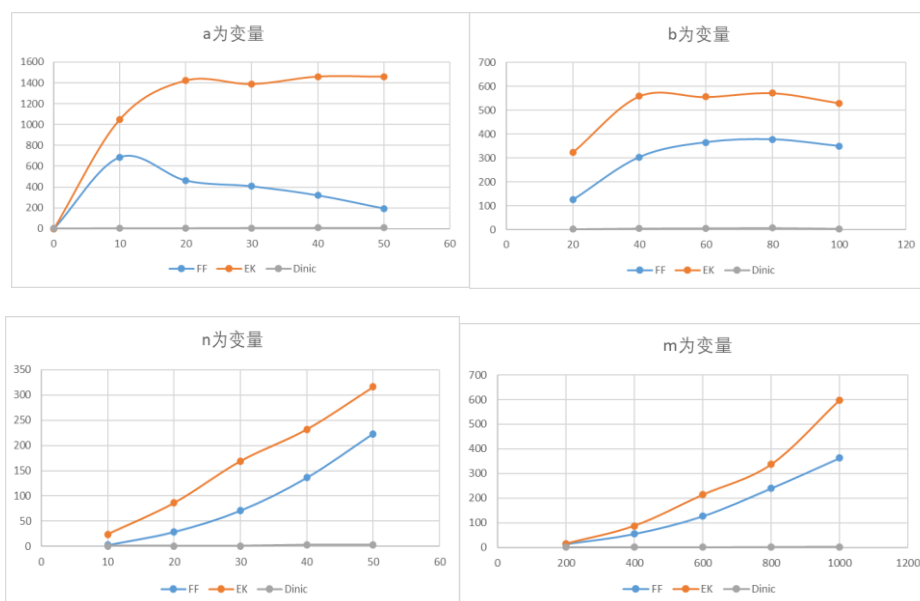


图 10 实际运行时间

可以看到 EK 方法比 FF 慢，这是因为在论文评审问题中，图的层次是固定的，只有源点、论文、评审、汇点这四层，这样 DFS 效率不会很低。但 EK 算法使用的 BFS 会随着  $a, b, m, n$  的增加而宽度增加，因此效率较低。但 FF 方法和 EK 算法的效率都明显低于 Dinic 算法，这是因为 Dinic 算法中使用了多路增广，相对于单个增广路，多路增广能够更有效地利用残留网络中存在的全部潜在增广路，这种方法会大幅度减少重复搜索的情况，从而节省了计算时间。



#### 实验结论：

在这次实验中，我运用最大流的思想解决了论文评审问题，这个问题是实际生活中真正能够遇到的问题，说明最大流的思想可以运用在日常生活中来帮助我们解决问题。在最开始构建流网络图时，需要理解题意，将实际问题转换为数学模型是一项极为重要的能力。

在求最大流时，首先需要了解流网络中的增广路径、残留网络等概念。之后我学习到了三种方法：**Ford-Fulkerson**、**Edmond-Karp** 和 **Dinic**。Dinic 算法的效率最高，因为多路增广可以避免重复计算，这与实验五的路径压缩思想相同，都是尽量避免做无用功。在学习了算法的思想过后，真正通过运行程序体会到三种方法的效率不同。还有这次实验又用到了 **DFS**、**BFS**，这些基础知识十分重要。

通过这次实验，对于流网络的最大流有了进一步的认识，掌握了三种求解最大流的方法，收获颇丰。

指导教师批阅意见：
成绩评定：
指导教师签字： 年 月 日
备注：

注： 1、报告内的项目或内容设置，可根据实际情况加以调整和补充。  
2、教师批改学生实验报告时间应在学生提交实验报告时间后 10 日内。