计算机组织与体系结构

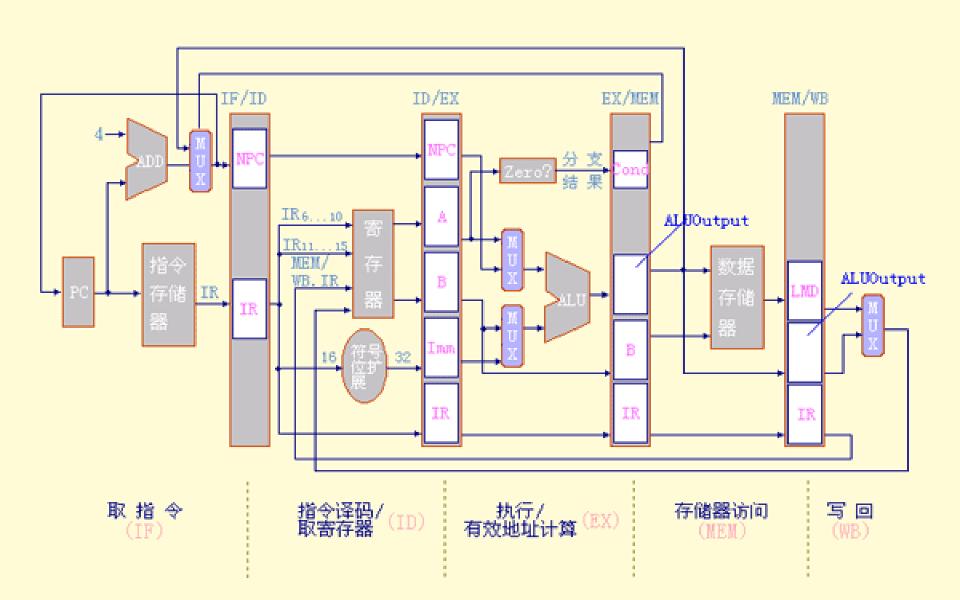
第十三讲

计算机科学与技术学院 舒燕君

Recap

- 流水线的基本概念
 - ✓ 流水技术的定义
 - ✓ 流水线的特点
- 流水线的分类
 - ✓ 实现的功能(单功能、多功能)
 - ✓ 连接方式(静态、动态)
 - ✓ 子过程的粒度(部件级、处理机级和处理机间)
 - ✓ 数据表示(标量、向量)
 - ✓ 反馈回路(线性、非线性)
- MIPS基本流水线
 - ✓ 将数据通路划分流水段,加入段间寄存器文件
 - ✓ 每功能段完成指令子过程的相应操作
 - ✓ 多路选择器的控制

DLX 流水线中 对多路寄存器MUX 的控制



6.2 MIPS基本流水线

6.2.1 基本MIPS流水线

6.2.2 流水线性能分析

6.2.2 流水线性能分析

三项性能指标: 吞吐率、加速比和效率

1.吞吐率

是衡量流水线速度的重要指标

- ◆ 吞吐率是指单位时间内流水线所完成的任务数或 输出结果的数量。
- ◆ 最大吞吐率 TP_{max} 是指流水线在达到稳定状态后 所得到的吞吐率。
- ◆ 设流水线由m段组成,完成n个任务的吞吐率称 为实际吞吐率,记作*TP*。

(1) 最大吞吐率

◆ 假设流水线各段的时间相等,均为 Δt_0 ,则:

$$TP_{max} = 1/\Delta t_0$$

◆ 假设流水线各段时间不等,第i段时间为 Δt_i ,则:

$$TP_{max} = 1/max\{\Delta t_i\}$$

- 最大吞吐率取决于流水线中最慢一段所需的时间, 该段成为流水线的瓶颈
- 消除瓶颈的方法
 - 细分瓶颈段
 - 重复设置瓶颈段

(2) 实际吞吐率

◆ 若各段时间相等(假设均为 Δt_0),则完成时间

$$T_{\hat{m},k} = \mathbf{m} \Delta t_0 + (\mathbf{n} - 1) \Delta t_0 \qquad (\mathbf{\ddot{u}}\mathbf{\ddot{u}})$$

实际吞吐率
$$TP = \frac{n}{T_{流水}} = \frac{n}{m^{\bullet \triangle} t_0 + (n-1)^{\bullet \triangle} t_0}$$

$$= \frac{1}{(1 + \frac{m-1}{n})^{\Delta} t_0} = \frac{TP_{max}}{1 + \frac{m-1}{n}}$$

时空图

◆ 若各段时间不等(假设第i段为△t_i),则完成时间

时空图

$$T = \sum_{i=1}^{m} \Delta t_i + (\mathbf{n} - 1) \Delta t_j$$

这里, $\Delta t_j = max\{\Delta t_i\}$

实际吞吐率
$$TP = \frac{n}{\sum_{i=1}^{m} \Delta t_i + (n-1) \Delta t_i}$$

2. 加速比

- ◆ 加速比是指流水线速度与等功能的非流水线速度 之比。
- ◆ 根据定义可知,加速比 $S = T_{\# \hat{n}, K} / T_{\hat{n}, K}$
- ◆ 若流水线为m段,每段时间均为 Δt_0 ,则

$$T_{#流水} = nm\Delta t_0$$
, $T_{流水} = m\Delta t_0 + (n-1)\Delta t_0$

$$S = \frac{mn}{m+n-1} = \frac{m}{1+\frac{m-1}{n}}$$

3.效率

- ◆ 效率指流水线的设备利用率。
- ◆ 由于流水线有<u>通过时间和排空时间</u>,所以流水线 的各段并非一直满负荷工作,E<1
- ◆ 若各段时间相等,则各段效率也相等,即e1 = e2 = e3 =··· = n $\triangle t_o/T_{\hat{m}k}$ (解释)
- ◆ 整个流水线效率

$$E = \frac{n \triangle t_0}{T_{流水}} = \frac{n}{m+n-1} = \frac{1}{1+\frac{m-1}{n}}$$
 当n>>m时,E≈1

3.效率

- ◆ 从时-空图上看,效率就是n个任务所占的时空区 与m个段总的时空区之比
- ◆ 根据这个定义,可以计算流水线各段时间不等时的流水线效率

$$E = \frac{n \wedge \text{任务占用的时空区}}{m \wedge \text{段总的时空区}}$$

4. 吞吐率、加速比和效率的关系

- ◆ $E = n \triangle t_0 / T_{\hat{m} \times} = mn \triangle t_0 / (T_{\hat{m} \times} m) = S / m$ 效率是实际加速比S与最大加速比m之比。
- ◆ $E = n \triangle t_0 / T_{\hat{m} k} = (n / T_{\hat{m} k}) \cdot \triangle t_0 = TP \triangle t_0$ 当 $\triangle t_0$ 不变时,<mark>流水线的效率与吞吐率呈正比</mark>。 为提高效率而采取的措施,也有助于提高吞吐率。

5. 流水线性能分析实例

例1 在 $\frac{m}{m}$ 在 $\frac{m}{m}$ 在 $\frac{m}{m}$ 上计算 $\sum A_i B_i$,问吞吐率、加速 比、效率各是多少?

解: (1) 确定适合流水处理的计算过程

- (2) 画<u>时-空图</u>
- (3) 性能计算

吞吐率 $TP = 7/20 \cdot \Delta t_0$ 加速比 $S = 34 \cdot \Delta t_0/20 \cdot \Delta t_0 = 1.7$ 效率 $E = (4 \times 4 + 3 \times 6)/(8 \times 20) = 0.21$

上述方案性能不高!

- 静态多功能流水线在对某种功能进行处理时,总有某些段处于空闲状态
- 功能切换增加了前一种功能的排空时间和后一种功能的通过时间
- 需要把输出回传到输入(冲突)

能否通过动态流水线改进其性能?

- <u>举例I</u>
- 举例II 这样行不行? 正确方案

例2 在MIPS的非流水实现和基本流水线中,5个功能单元的执行时间:10/8/10/10/7ns。流水线额外开销为1ns,求相对于非流水指令实现而言,基本MIPS流水线的加速比是多少?

解:
$$T_{\text{#流水}} = 10 + 8 + 10 + 10 + 7 = 45$$
 $T_{\text{流水}} = 10 + 1 = 11$ 加速比S = $45/11 \approx 4.1$

注: 流水线额外开销包括:流水寄存器的延迟(建立时间和传输延迟)以及时钟扭曲

- 6. 有关流水线性能的若干问题
 - ◆ 流水线并不能减少(而且一般是增加)单条指令 的执行时间,但能够提高吞吐率
 - ◆ 增加流水线的深度可以提高流水线性能
 - ◆ 流水线深度受限于流水线的延迟和额外开销
 - ◆ 需要用高速锁存器作为流水线寄存器
 - Earle锁存器
 - ◆ 指令之间存在的相关,产生了流水线的<mark>冲突</mark>,进 而限制了流水线的性能

第6章 流水线技术

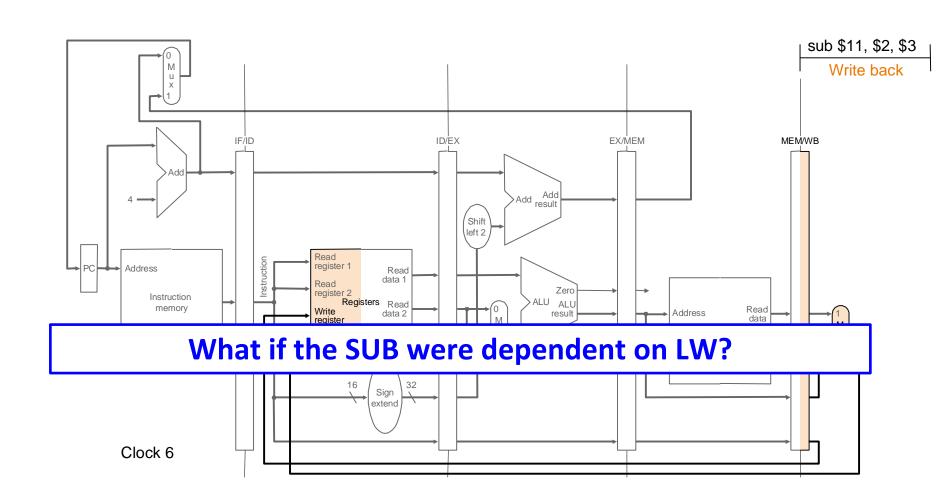
6.1 流水线概述

6.2 MIPS的基本流水线

6.3 流水线中的冲突

6.4 实例分析: MIPS R4000

Pipelined Operation Example



6.3 流水线中的冲突

6.3.1 流水线的结构冲突

6.3.2 流水线的数据冲突

6.3.3 流水线的控制冲突

6.3 流水线中的冲突

1. 什么是流水线冲突(Pipeline Hazard)?

流水线冲突是指相邻或相近的两条指令因存在某种关联,后一条指令不能在原先指定的时钟周期开始执行。

◆ 消除冲突的基本方法——暂停

暂停流水线中某条指令及其后面所有指令的执行, 该指令之前的所有指令继续执行。

6.3 流水线中的冲突

2. 三种不同类型的冲突

- ◆ 结构冲突 (Structural Hazard): 当指令在重 叠执行过程中, 硬件资源满足不了指令重叠执行 的要求而发生的冲突。
- ◆ 数据冲突 (Data Hazard): 因一条指令需要用 到前面指令的结果,而无法与产生结果的指令重 叠执行时发生的冲突。
- ◆ <mark>控制冲突</mark> (Control Hazard): 当流水线遇到 分支指令和其它会改变PC值的指令所引起的冲 突。

6.3.1 流水线的结构冲突

- 1. 导致结构冲突的常见原因:
 - 功能部件不是全流水
 - 重复设置的资源数量不足
- 2. 实例: 当数据和指令存在同一存储器中时,访存指令会引起存储器访问冲突。

解决方法:

- I. 插入暂停周期 (时空图)
- II. 将指令存储器和数据存储器分离

6.3.1 流水线的结构冲突

- 3. 避免结构冲突的方法:
 - 所有功能单元完全流水化
 - 一设置足够多的硬件资源但是,硬件代价很大!
- 4. 有些设计方案允许结构冲突存在
 - 降低成本
 - 减少功能单元的延迟

例: 当前许多机器都没有将浮点功能单元完全流水, 比如在MIPS实现中,浮点乘需要5个时钟周期, 但对该指令不流水。请分析由此引起的结构冲突 对mdljdp2基准程序在MIPS上运行的性能有何影响?为简单起见,假设浮点乘法服从均匀分布。

解: mdljdp2中浮点乘法出现的频率约为14%。

最坏情况:每个浮点乘都无法与其它操作重叠执 行,都需要5个周期,此时CPI为1.56

最好情况:可以完全重叠执行,仅需要1个周期, 此时没有性能损失

6.3.2 流水线的数据冲突

1. 数据冲突简介

实例: ADD R1, R2, R3

SUB R4, R1, R5

AND R6, R1, R7

OR R8, R1, R9

XOR R10, R1, R11

产生原因: 当指令在流水线中重叠执行时,流水线有可能改变指令读/写操作数的顺序,使之不同于它们在非流水实现时的顺序,这将导致数据冲突。

消除方法: 向流水线中插入暂停周期

6.3.2 流水线的数据冲突

2. 通过定向技术减少数据冲突带来的暂停

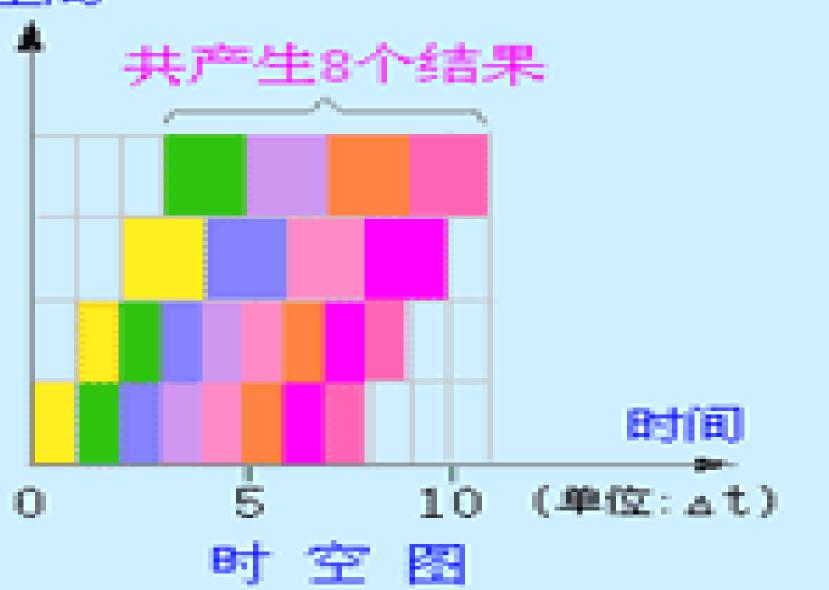
定向(forwarding),也称为旁路(bypassing)

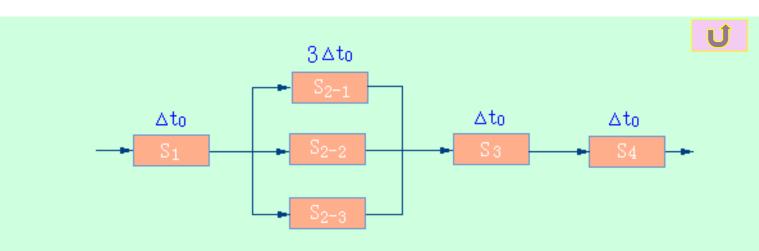
工作过程

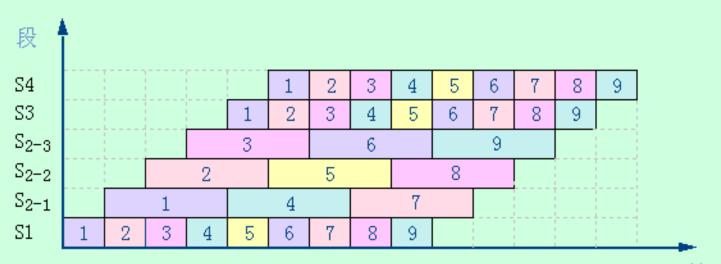
主要思路:<mark>将计算结果从其产生的地方直接送到真</mark> 正需要它的地方,就可以避免暂停。

- 寄存器文件EX/MEM中的ALU运算结果总是回 送到ALU的输入寄存器
- 从定向通路得到输入数据的ALU操作不必从源寄 存器中读取操作数





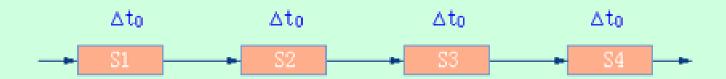


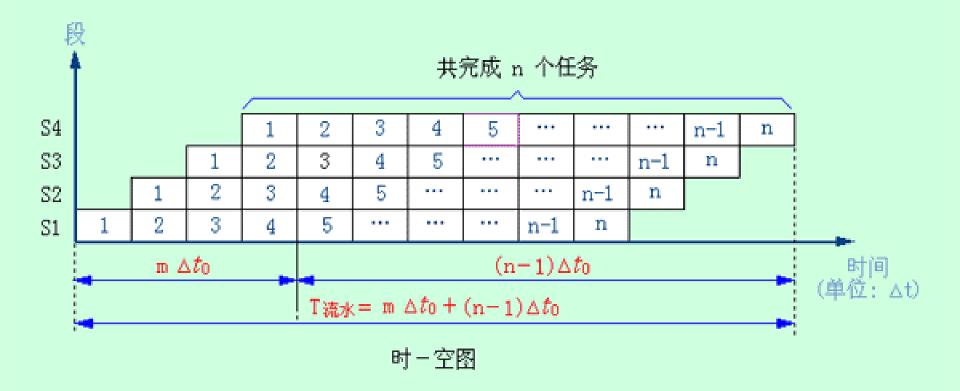


时间

流水线的时-空图

(各段时间相等)

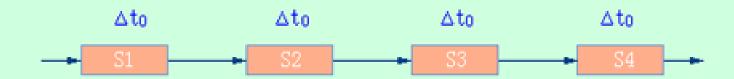


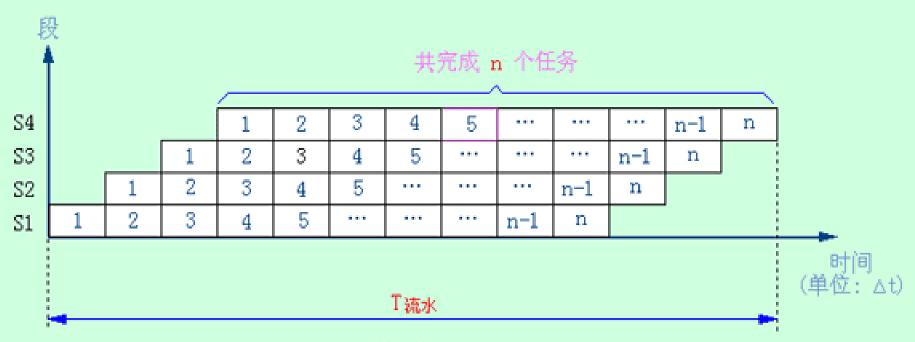


$$T_{\bar{m}k} = m \Delta t_0 + (n-1)\Delta t_0$$

流水线的时-空图

(各段时间相等)



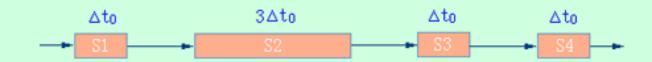


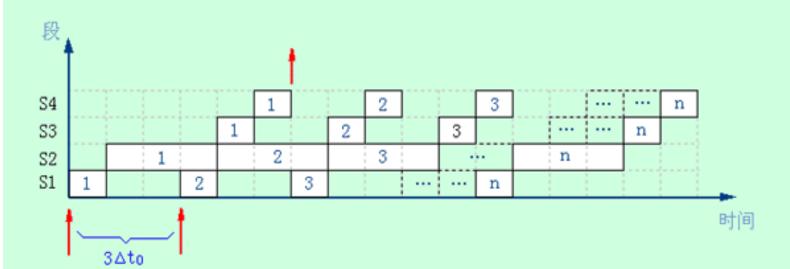
时一空图

吞吐率
$$TP = \frac{n}{T \ln x}$$

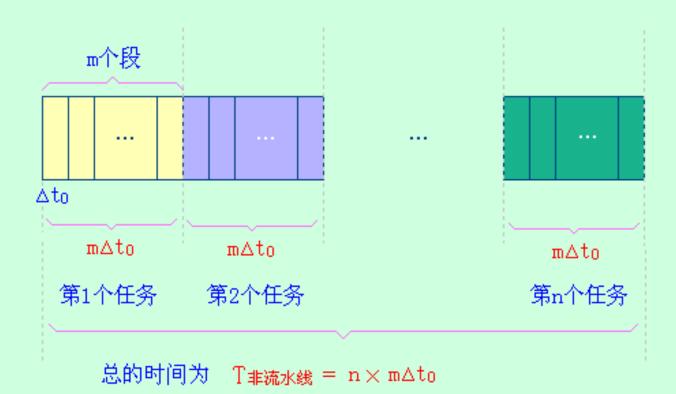
流水线的时-空图

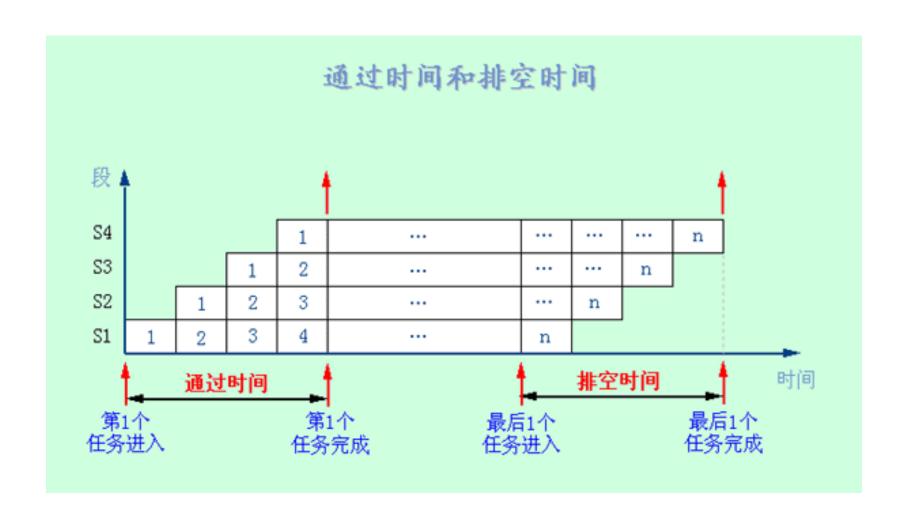
(各段时间不等)



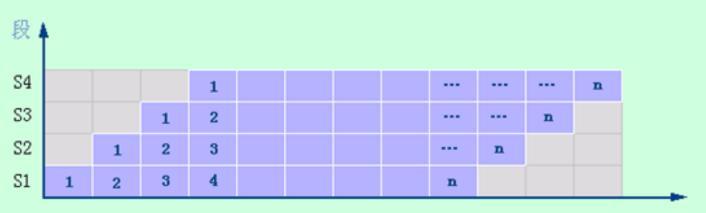


非流水方式所需的时间

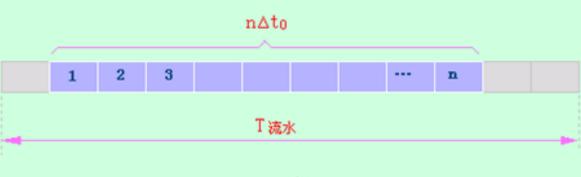




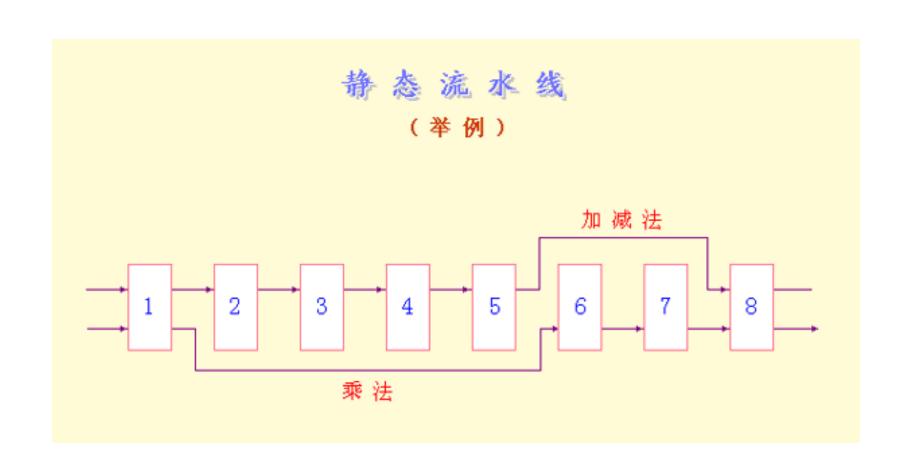
流水段的效率



时间



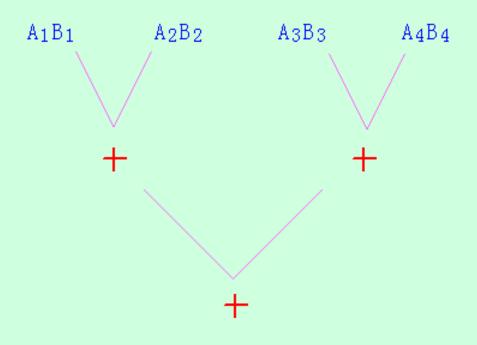
$$e_2 = \frac{n\Delta t_0}{T \pi x}$$



$\sum_{i=1}^{4} A_i B_i$ 的计算过程

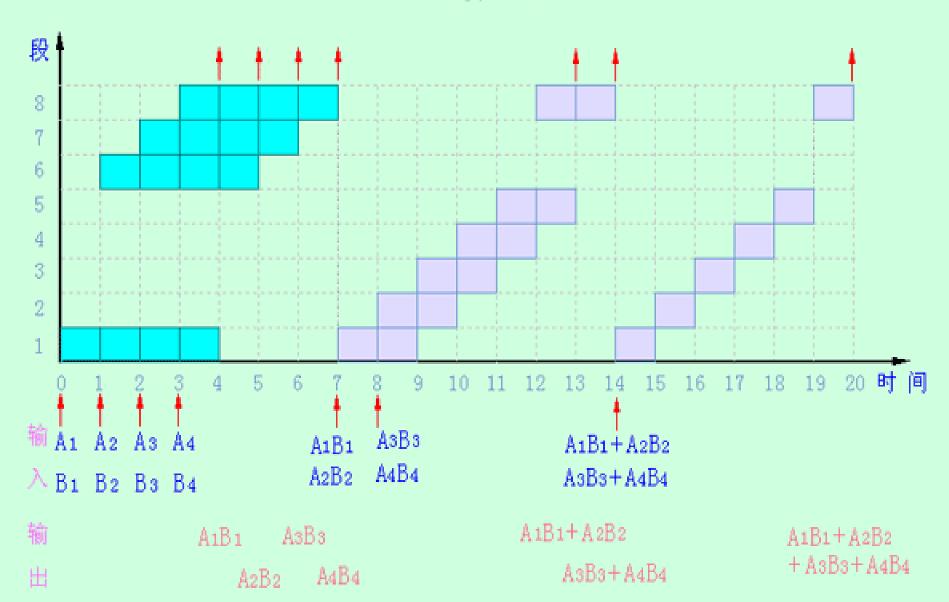
(例 3.1)

$$\sum_{i=1}^{4} A_i B_i = A_1 B_1 + A_2 B_2 + A_3 B_3 + A_4 B_4$$

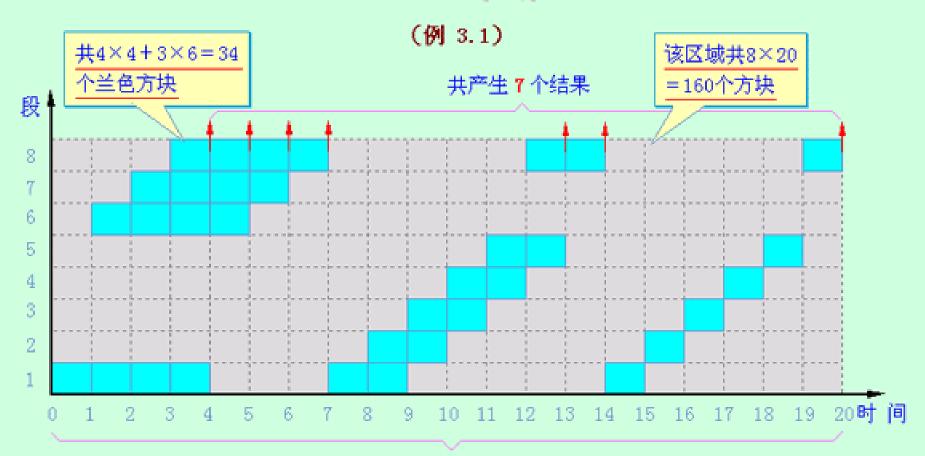


时空图

(例 3.1)

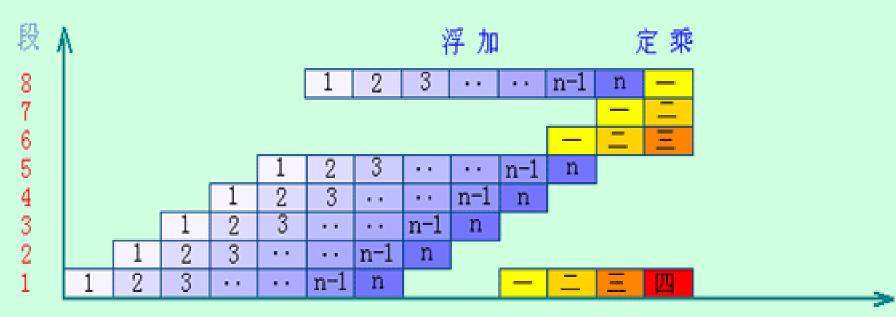


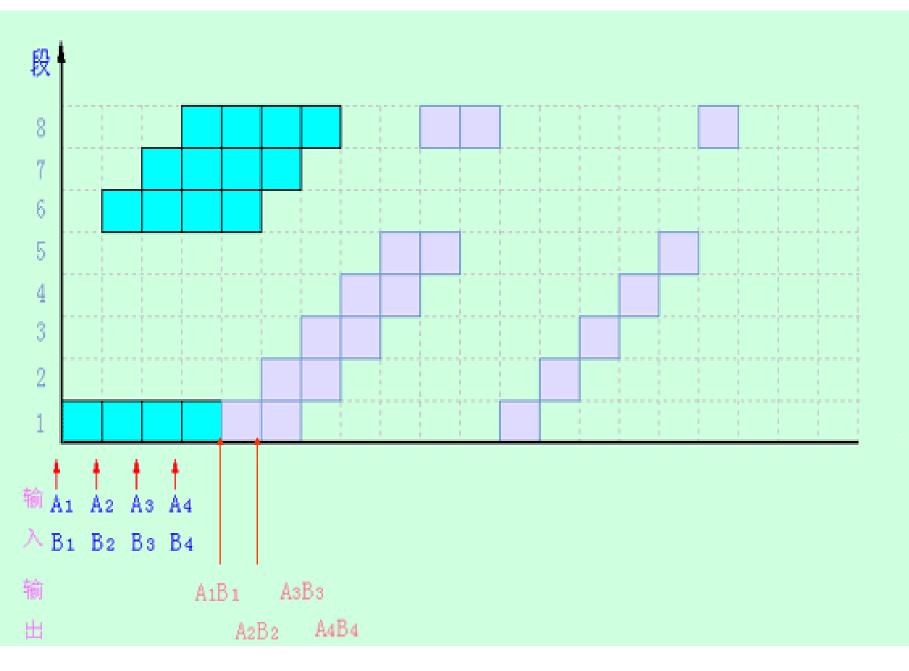
性能计算

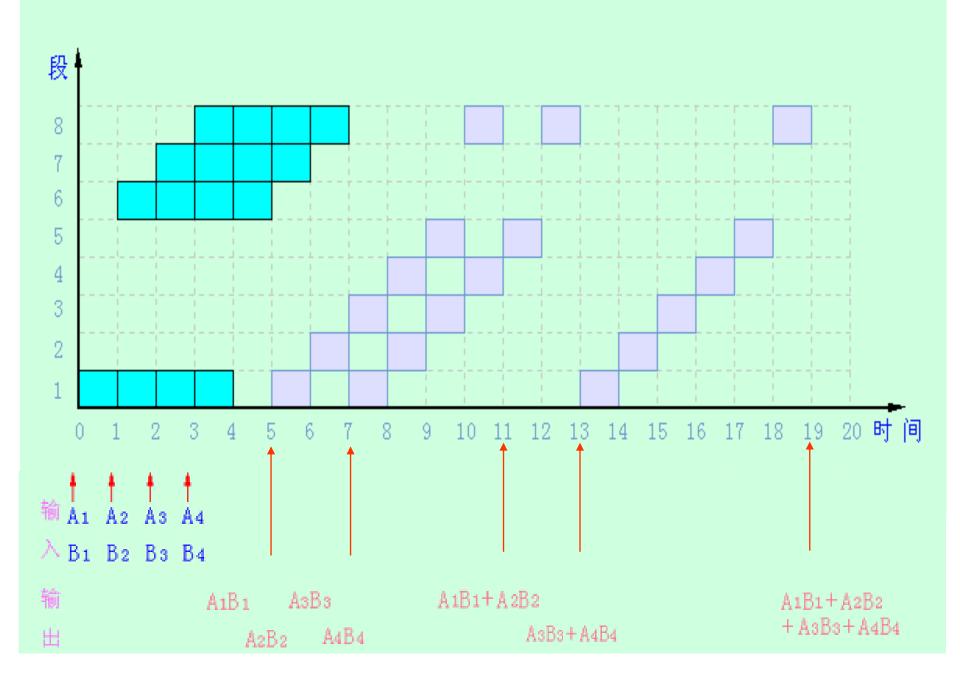


吞吐率
$$TP = \frac{7}{20 \Delta t}$$

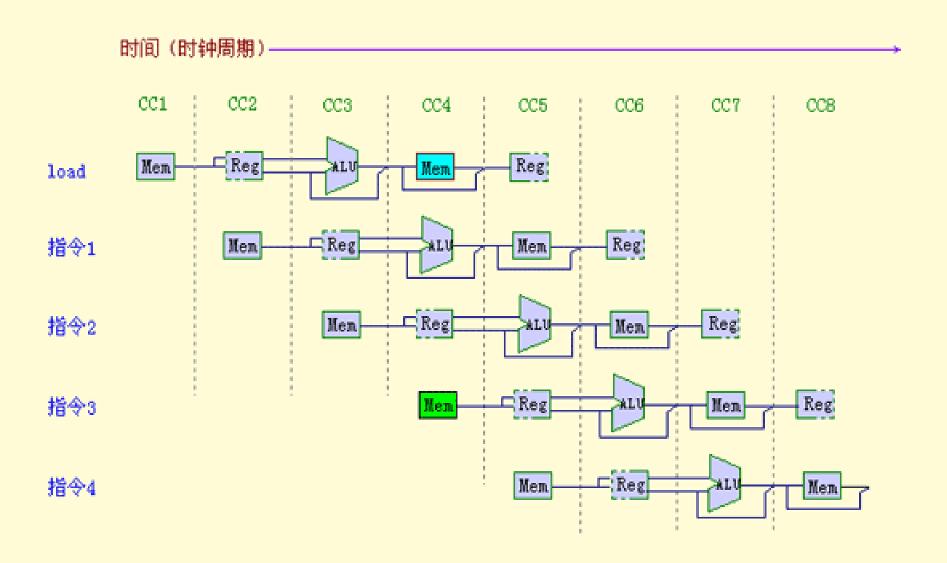
加速比
$$S = \frac{34 \Delta t}{20 \Delta t} = 1.7$$
 效率 $E = \frac{34}{160} = 0.21$



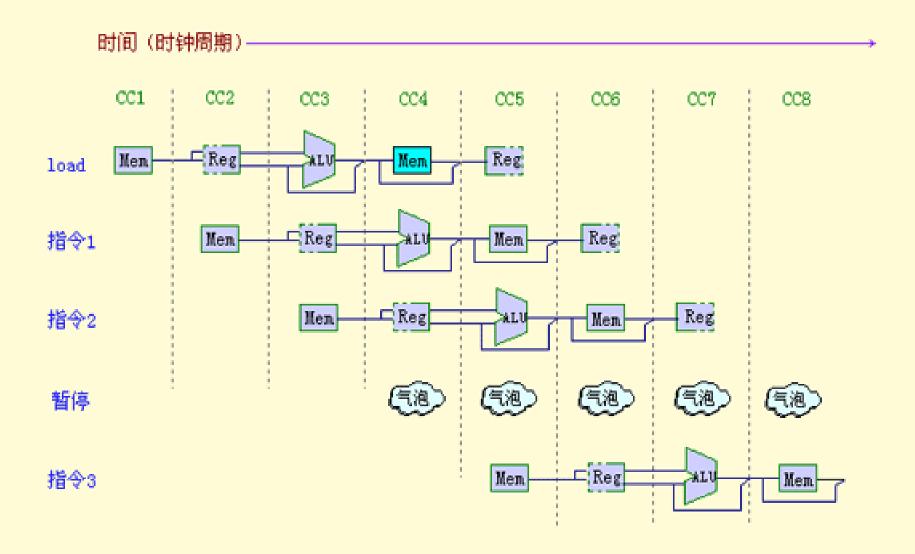




结构相关举例——访存冲突



流水线气泡

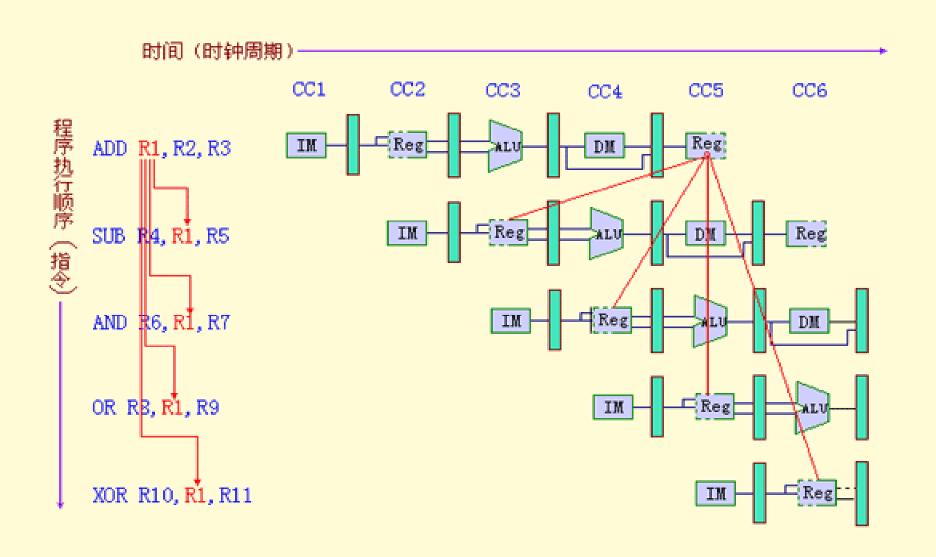


引入暂停后的流水线时空图

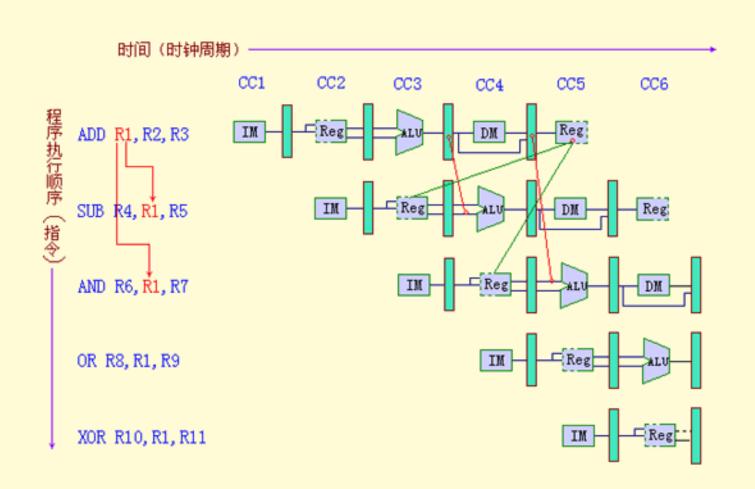
	时钟周期								
指令编号	1	2	3	4	5	6	7	8	9
指令i	IF	ID	EX	MEM	WB				
指令1+1		IF	ID	EX	MEN	WB			
指令i+2			IF	ID	EX	HEM	WB		
指令i+3				stall	IF	ID	EX	MEM	WB
指令i+4						IF	ID	EX	MEN

VB.

数据相关举例



采用定向技术消除数据相关



采用定向技术后的工作过程

●指令1 ADD R1, R2, R3

●指令2 SUB R4, R1, R5

●指令3 AND R6, R1, R7

○指令4 OR R8, R1, R9

●指令5 XOR R10, R1, R11

