问题理解

1. 泽勤: 带约束的目标优化

为何自动驾驶影响道路通行能力?

- 1. 交通口
- 2. 超车刹车
- 3. 交通事故

优化目标: 吞吐量或平均阻塞时间

因子: 自动驾驶/非自动驾驶的比例等

分类: 分叉路口

可能用到的模型: 元胞自动机、跟驰模型、排队论。

2. 正婷:

整体思路

1. 分析交通流量

2. 比例对流量的影响

3. 目标: 通行能力

对数据的理解:交通量过于粗糙

能否以小见大,通过分析单个车与车之间的关系,进而分析整个系统

查询关键词: 拥堵; 模型: 格子模型等

3. 炯城:

分解问题

- 1. 在某县中,允许自驾车/合作车在道路上有什么影响? (除了交通容量、流量还有其他影响吗)
- 2. 影响跟阶段的关系是什么? (10%、50%、90%),影响在某阶段有平衡吗? (维持不变);影响在某阶段有拐点吗? (突增减等)
- 3. 在什么阶段引入专用车道,能最大化收益?

了解数据

统一思路

一、确定目标和因子

目标:综合容量和流量

• 容量: 道路上容纳车的数量, 可尝试与跟驰模型结合

• 流量:单位时间通过某路的车辆数。

因子 (自变量)

车距、过交通口延迟时间(变道超速等)、交通事故、(车速)。

二、建立模型

- 1. 确定因子与目标的关系 (选择合适模型)
- 2. 考虑交叉口、高峰期(其他变量), 丰富模型

三、用基础模型分析平衡、拐点

- 1. 确定占比与如何影响因子,进而确定占比与目标的关系。
- 2. 平衡点应该是斜率不变, 拐点则是斜率突变。

四、优化模型

确定专用车道如何影响因子,利用最优化算法求解。

.....