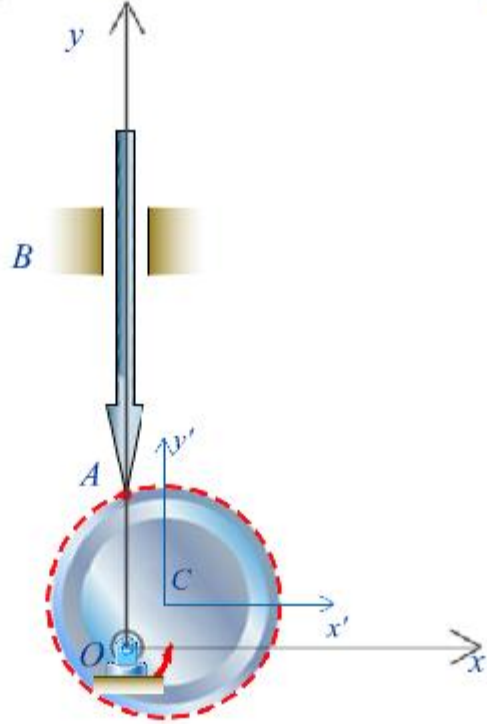


### 3、动点、动系的选择

## 动点、动系的选择





动点：杆上和轮接触点

动系：凸轮

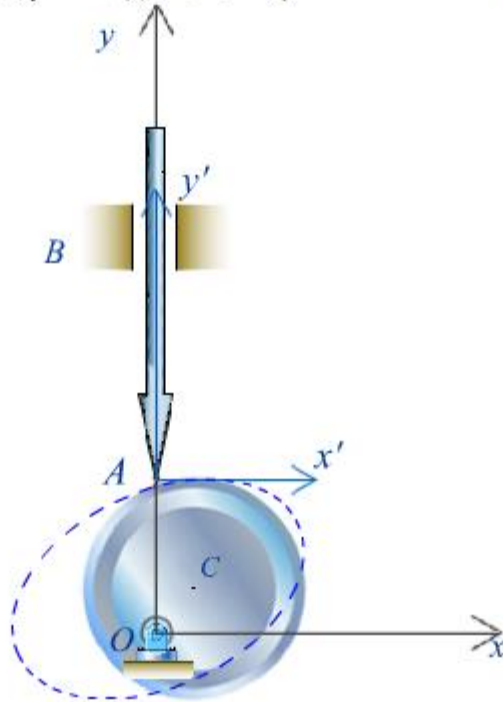
绝对运动：直线运动

相对运动：圆周运动

牵连运动：定轴转动



哈尔滨工业大学



动点：轮上和杆接触点

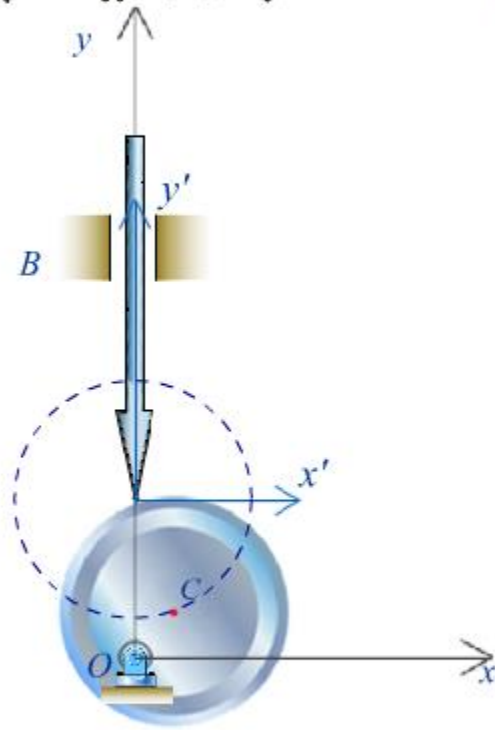
动系：杆

绝对运动：圆周运动

相对运动：曲线运动

牵连运动：平移

选择持续接触点为动点



动点：轮心

动系：杆

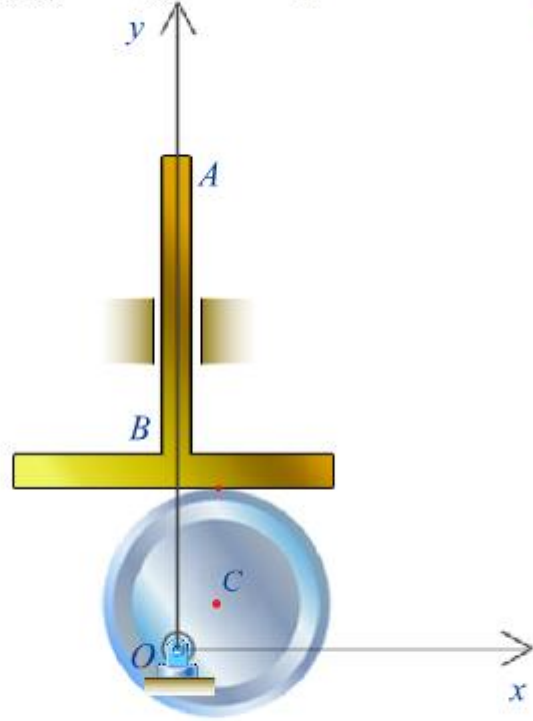
绝对运动：圆周运动

相对运动：圆周运动

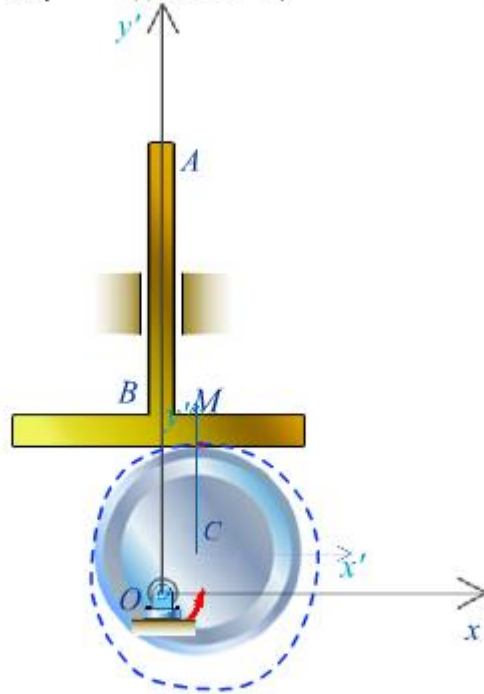
牵连运动：平移



哈爾濱工業大學



平底凸轮机构



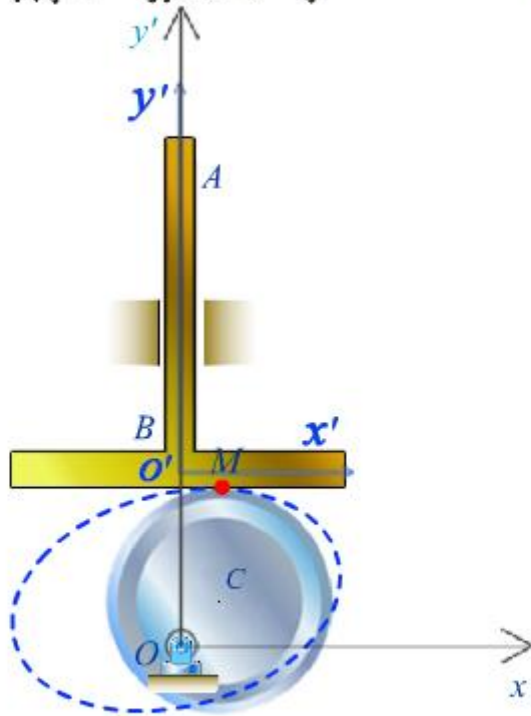
动点：板上与轮接触点

动系：凸轮

绝对运动：直线运动

相对运动：曲线运动

牵连运动：定轴转动



动点：轮上与板接触点

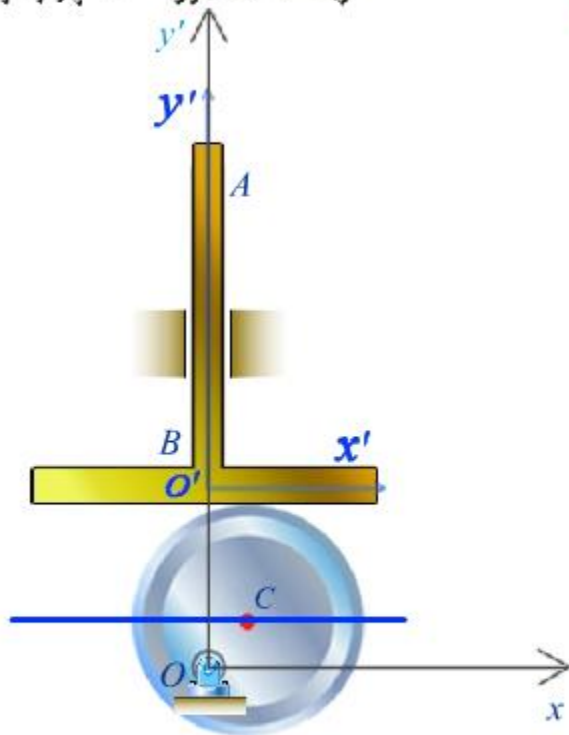
动系：板

绝对运动：圆周运动

相对运动：曲线运动

牵连运动：平移





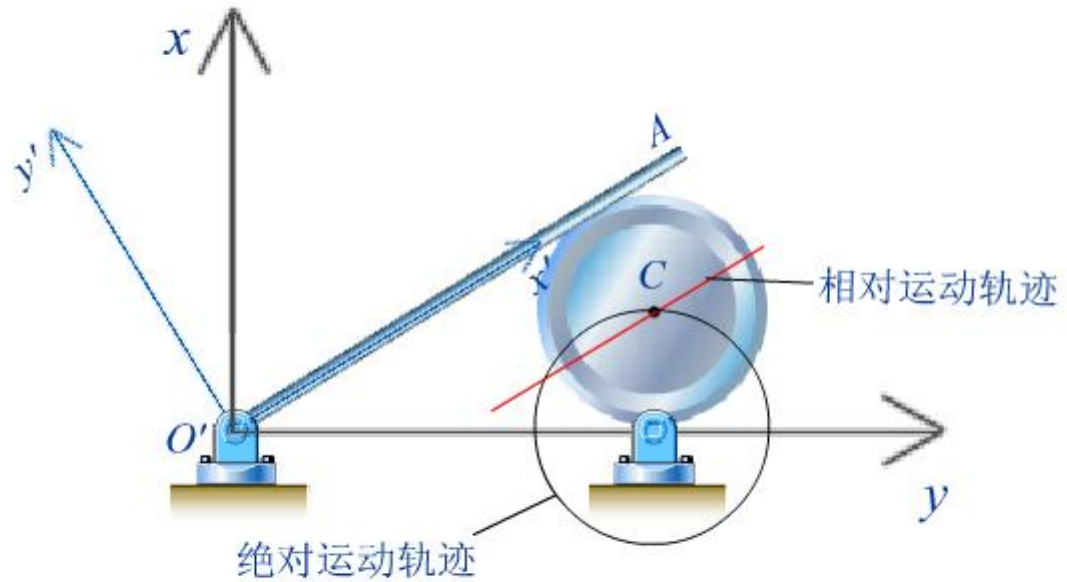
动点：轮心

动系：板

绝对运动：圆周运动

相对运动：直线运动

牵连运动：平移



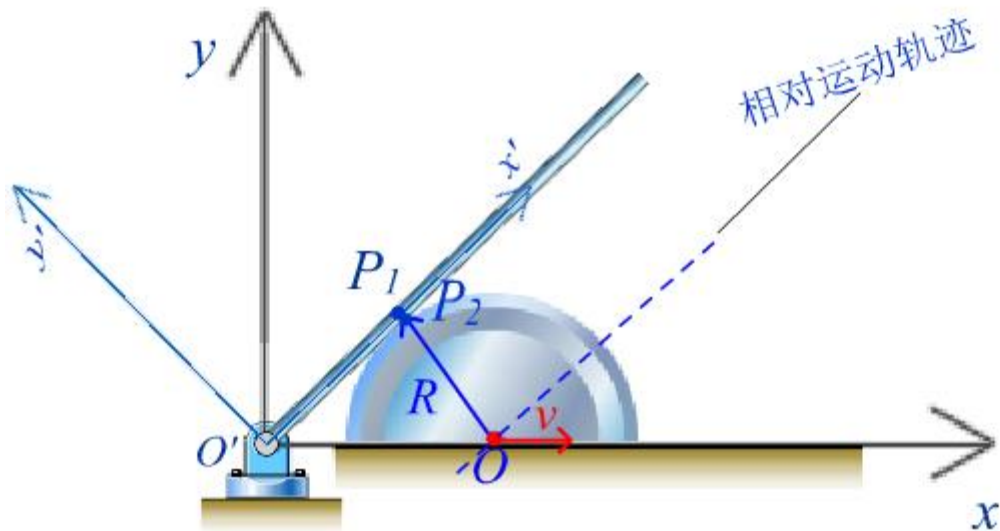
动点：盘心

动系：杆

绝对运动：圆周运动

相对运动：直线运动

牵连运动：定轴转动



动点：O点

动系：杆

绝对运动：直线运动

相对运动：直线运动

牵连运动：定轴转动