## 1. 考察下面一维中的两个粒子的运动方程

$$\ddot{x} + 25x = 0.2y + 2t$$
$$\ddot{y} + y = -0.2x$$

其中, x, v 分别为两个粒子的坐标。

请用 Verlet 算法求解此动力学方程组,条件如下:在t=0时,(x,y)=(0,0),t=h时,(x,y)=(0.1,0.05);需求解二者坐标至 20h, 并画图;在求解时,分别考虑两种不同的 h 的取法(1)h=0.2;(2)h=1.

由本题运动方程可得:

$$\frac{\mathrm{d}^2}{\mathrm{d}t^2} \binom{x}{y} = \mathrm{K} \binom{x}{y} + \binom{2t}{0}$$
 其中 $\mathbf{r} = \binom{x}{y}$ ,  $\mathrm{K} = \begin{pmatrix} -25 & 0.2 \\ -0.2 & -1 \end{pmatrix}$ , 则 $\mathbf{f}(\mathbf{r},t) = \mathrm{K} \binom{x}{y} + \binom{2t}{0}$ 。结合 Verlet 算法表达式:
$$\mathbf{r}(t+h) = 2\mathbf{r}(t) - \mathbf{r}(t-h) + h^2\mathbf{f}(\mathbf{r},t)$$

得到

$$\begin{pmatrix} x(t+h) \\ y(t+h) \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x(t-h) \\ y(t-h) \end{pmatrix} + h^2 \left[ K \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2t \\ 0 \end{pmatrix} \right]$$

通过代码即可求解x, v。

## Python 代码:

import numpy as np import matplotlib

from matplotlib import pyplot as plt

## # 设置中文字体

matplotlib.rcParams['font.sans-serif'] = ['Microsoft YaHei'] # 设置字体为黑体 (SimHei) matplotlib.rcParams['axes.unicode minus'] = False # 解决负号显示问题

$$h = 0.2 \# 1$$

$$x = [0, 0.1]$$

$$y = [0, 0.05]$$

$$t = [0, h]$$

for i in range(1, 20):

$$ti = t[i]$$

$$xi = x[i]$$

$$xi \ 0 = x[i - 1]$$

$$yi = y[i]$$

$$yi \ 0 = y[i - 1]$$

$$xi_1 = 2 * xi - xi_0 + h ** 2 * (-25 * xi - 0.2 * yi + 2 * ti)$$

```
t.append(ti + h)
     x.append(xi_1)
     y.append(yi_1)
# 创建子图,设置共享横坐标
fig, (ax1, ax2) = plt.subplots(2, 1, figsize=(8, 6), sharex=True)
# 第一幅图
ax1.plot(t, x, color='blue')
ax1.set title('x-t')
ax1.set ylabel('x')
ax1.grid(True)
# 第二幅图
ax2.plot(t, y, color='green')
ax2.set title('y-t')
ax2.set_xlabel('t') # 共用的横坐标标签
ax2.set_ylabel('y')
ax2.grid(True)
# 调整布局
plt.tight_layout()
plt.show()
                                                                               x-y图
                        r-t图
                                                           0.2
                                                           0.1
    0.2
                                                           0.0
    0.0
                                                           -0.1
                                                           -0.2
   -0.2
                                                                0.0
                                                                                 0.2
                                                                                         0.3
                                      3.5
       0.0
                1.0
                                  3.0
                         2.0
                             2.5
                                                                                x-y图
                         r-t图
                                                           0.0
    -0.2
                                                           -0.2
    -0.4
                                                           -0.4
    -0.6
                                                         > -0.6
    -0.8
                                                           -0.8
    -1.0
    -1.2
                                                           -1.0
                                                           -1.2
                         10.0
```

 $yi_1 = 2 * yi - yi_0 + h ** 2 * (-0.2 * xi - yi)$ 

```
Matlab 代码:
```

```
% Verlet 算法求解运动方程
x'' + 25x = 0.2y + 2t
y'' + y = -0.2x
clear;
% 初始化位置
r1 = zeros(2, 21);
r2 = zeros(2, 21);
%参数
h1 = 0.2; h2 = 1; %两种步长
% 时间序列
t1 = 0 : h1 : 20 * h1;
t2 = 0 : h2 : 20 * h2;
% 初值条件
r1(:, 1) = [0; 0]; r2(:, 1) = [0; 0];
r1(:, 2) = [0.1, 0.05]; r2(:, 2) = [0.1, 0.05];
% f(r, t) = K * r(t) + [2 * t; 0]
K = [-25, 0.2; -0.2, -1];
for i = 3 : 21
            r1(:, i) = 2 * r1(:, i - 1) - r1(:, i - 2) + h1^2 *(K * r1(:, i - 1) + 1) + r1(:, i - 1) + r1(
[2 * t1(i - 1); 0]);
            r2(:, i) = 2 * r2(:, i - 1) - r2(:, i - 2) + h2^2 *(K * r2(:, i - 1) + r2(:, i - 1))
[2 * t2(i - 1); 0]);
end
% 绘图
figure;
subplot(2, 2, 1);
plot(t1, r1(1, :), LineWidth=1.5, Color='#CD191C')
hold on;
plot(t1, r1(2, :), LineWidth=1.5, Color='#1A429B')
xlabel('Time t'); ylabel('Position');
legend('x1(t)', 'y1(t)');
subplot(2, 2, 2);
plot(r1(1, :), r1(2, :), LineWidth=1.5, Color='#387E44');
xlabel('x1(t)'); ylabel('y1(t)');
title('Trajectory');
subplot(2, 2, 3);
```

```
plot(t2, r2(1, :), LineWidth=1.5, Color='#CD191C')
hold on;
plot(t2, r2(2, :), LineWidth=1.5, Color='#1A429B')
xlabel('Time t'); ylabel('Position');
legend('x2(t)', 'y2(t)');

subplot(2, 2, 4);
plot(r2(1, :), r2(2, :), LineWidth=1.5, Color='#387E44');
xlabel('x2(t)'); ylabel('y2(t)');
title('Trajectory');
```

