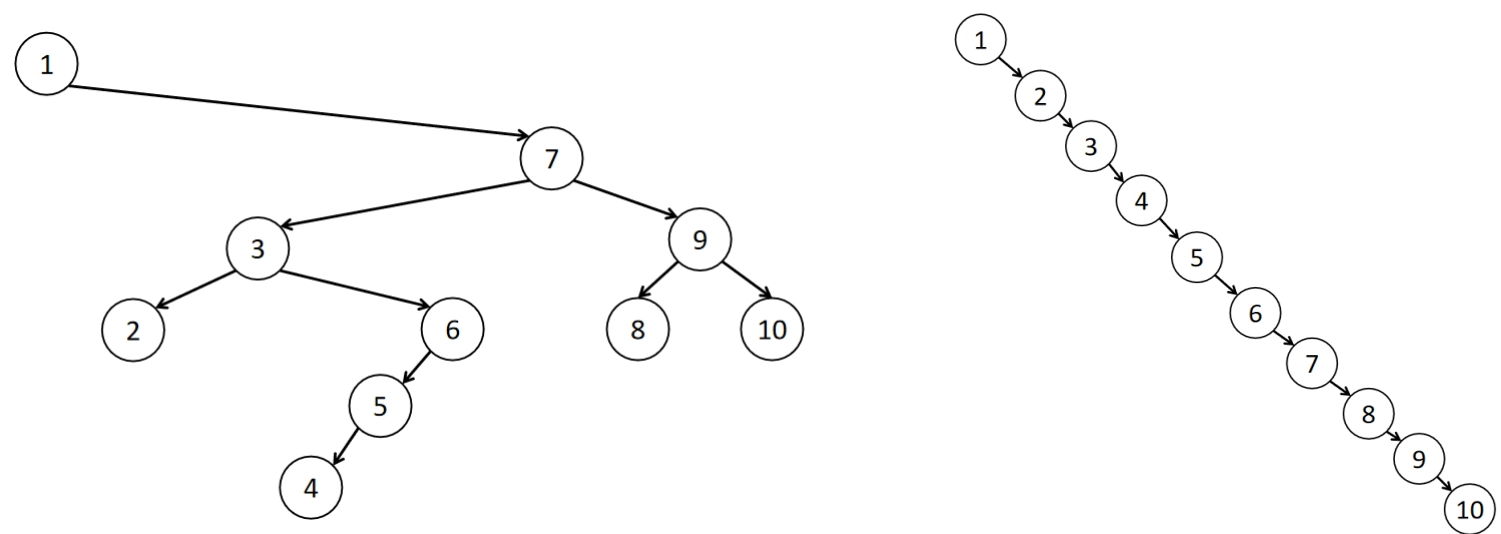


FHQ-Treap

一、简介

不同于经典的基于左旋、右旋的 *Treap*, *FHQ-Treap* 是基于分裂与合并的一种 *Treap*。虽然两者操作方式完全不同, 但产生的结果是一样的。而且, *FHQ-Treap* 具有 **好写、好理解、可持久化、区间操作** 等优点。

BST 是二叉查找树的缩写, 所有结点满足左子树所有点比自己小, 右子树所有点比自己大, 且形状不唯一, 如下图所示, 其中右图是一种极端的情况 (**退化成链**)。

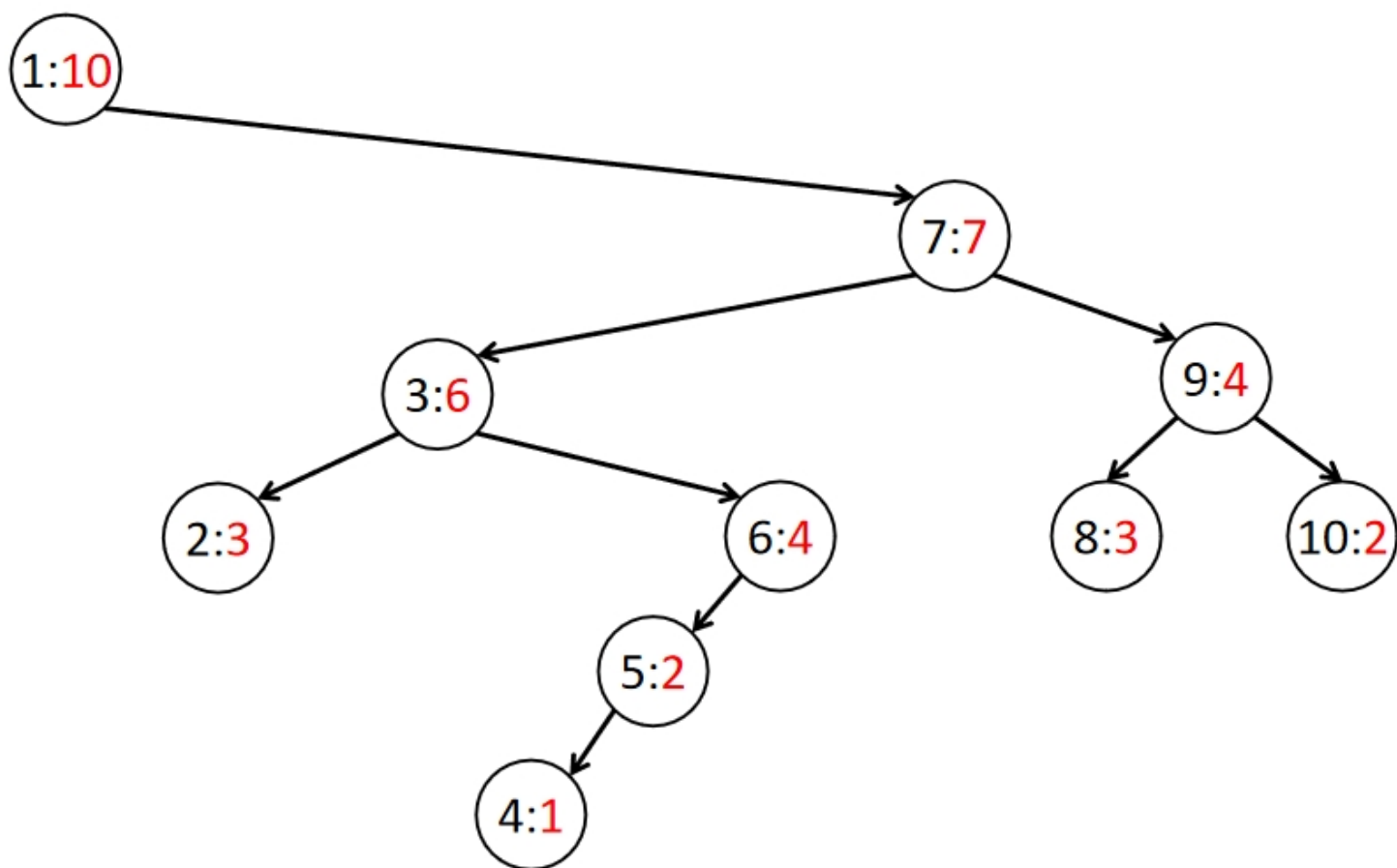


我们知道, 一颗 *BST* 的时间复杂度是由树高决定的, 由于 *BST* 在最坏情况下可能会退化成一条 **链** 导致较高的复杂度, 因此单纯地用 *BST* 可能会超时。对于一组数据而言, 构造出的 *BST* 是不唯一的, 而 *Treap* 的思想正是让它尽可能地 **随机化**, 使其达到 **期望树高**, 是一种 **近似平衡** 的平衡树。

Treap 实际上是 *Tree* (二叉查找树) + *Heap* (堆) 的缩写, 其每个结点至少有如下两个属性:

- 键值 (*key*) , 满足 **左儿子键值 \leq 该节点键值 \leq 右儿子键值**。
- 优先级 (*pri*) , 满足 **左儿子优先级或右儿子的优先级 \leq 该节点的优先级**。

我们需要在 **分裂** 操作与 **合并** 操作中根据这两点对 *Treap* 进行维护, 使得 *Treap* 永远满足以上两条规则, 而其他操作都建立在这两个操作上。简单来说, *FHQ-Treap* 是基于 **分裂+合并** 的 **Treap**, 如下图所示是其中一个 *Treap*, 其中, 黑色是权值 (*key*) , **红色** 是优先级 (*pri*)。为了使其随机化, 这里的优先级均为 **随机数**, 若优先级互不相等, 则能唯一确定该 *Treap* 的形状, 若出现个别相等也影响不大, 目的只是让其形状足够随机。



我们定义一个结构体，记录 *Treap* 上每个点的信息。

代码实现

```
1 struct Node {
2     int ls, rs; //左儿子，右儿子
3     int key, pri, size; //权值，优先级，树的大小
4 } treap[N];
5 int tsize = 0, root = 0; //总节点数，根
```

其中 `tsize` 是节点个数，`root` 是 *Treap* 的根。这里使用了数组的方式存储 *Treap*。

三、*FHQ - Treap* 的基本操作

结点更新 (Pushup)

代码实现

```
1 void Pushup(int u) {
2     treap[u].siz = treap[treap[u].ls].siz + treap[treap[u].rs].siz +
3     1;
4 }
```

分裂Treap (Split)

一般来说，*Split* 是将 *Treap* 分裂成两个 *Treap*，一个是所有结点的权值小于等于某值的 *Treap*，一个是所有结点的权值大于该值的 *Treap*，并且返回两个 *Treap* 的根。

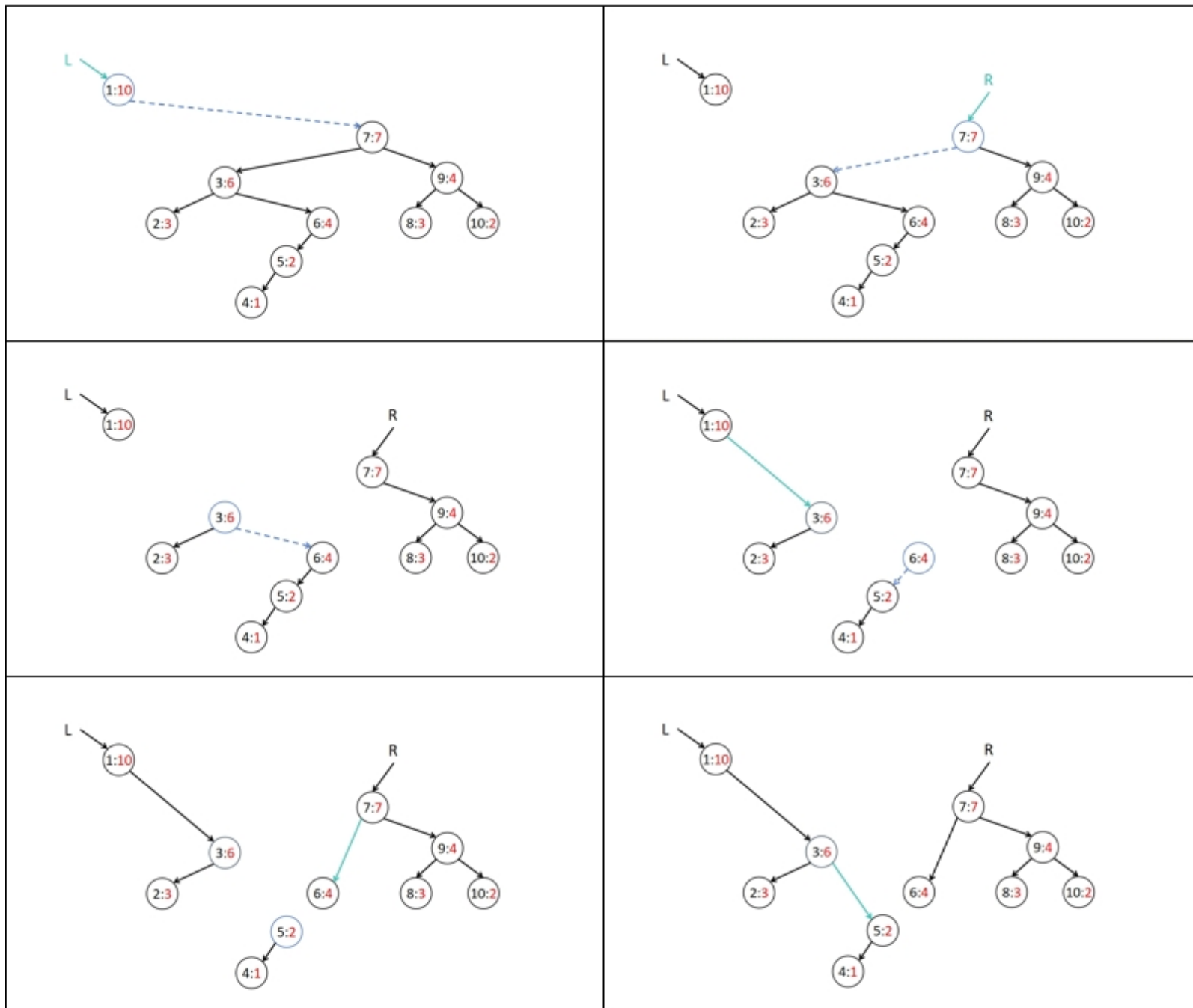
```
1 //u表示当前的结点，x表示分裂标准，L,R分别是分裂出的左右子树
2 void Split(int u, int x, int &L, int &R);
```

其中很妙的一点，*L* 与 *R* 都传递了它的地址，即可通过该操作修改某个 *Treap* 的左子树、右子树信息或传递回分裂开的两个 *Treap* 的编号。这一点在后面的应用中十分重要。

这里分裂的操作并不用到优先级，结点上的值都是键值，并且可以看出：

- 若当前枚举到的 *Treap* 的根要**小于等于分裂标准**时，其**左子树都必然小于等于分裂标准**，只考虑右子树。
- 若当前枚举到的 *Treap* 的根要**大于分裂标准**时，其**右子树必然都大于分裂标准**，只考虑左子树。

以 $x = 5$ 为例，分成两个 *Treap* 过程如下图所示：



代码实现

```
1 //根为u的子树，以x分裂标准进行分裂，L,R分别是分裂出的两个Treap的根
2 void Split(int u, int x, int &L, int &R) {
3     if (u == 0) {
4         L = R = 0;
5         return;
6     }
7     //如果根节点比x小，u一定是小Treap的根，并且更新u的右儿子，继续分裂u的右子树
8     if (treap[u].key <= x) {
9         L = u;
10        split(treap[u].rs, x, treap[u].rs, R);
11    }
12    else {
13        R = u;
14        split(treap[u].ls, x, L, treap[u].ls);
15    }
16    Pushup(u);
17 }
```

由于 *Split* 的时间复杂度就是树高，所以它的期望时间复杂度为 $O(\log n)$ 。

合并Treap（Merge）

Merge 要满足合并的两个 *Treap*（用根 L 与 R 表示）， L 中的值都小于等于 R 的条件。

合并的时候，就要考虑优先值了。先比较两颗 *Treap* 的根节点的优先值大小。如果 L 大，把 R 合并到 L 的右子树上去，否则，把 L 合并到 R 的左子树上去（因为 L 中的值都小于 R ）。最终，*Merge* 要返回合并后的根。如下图所示：

代码实现

```
1 //合并L,R为根的子树并返回根
2 int Merge(int L,int R) {
3     if (L == 0 || R == 0) return L + R; //如果是链结点或叶结点则无须合并
4     //维护堆的性质，如果L大，把R合并到L的右子树上
5     if (treap[L].pri > treap[R].pri) {
6         treap[L].rs = Merge(treap[L].rs, R);
7         Pushup(L);
8         return L;
9     }
10    else {
11        treap[R].ls = Merge(L, treap[R].ls);
12        Pushup(R);
13        return R;
14    }
15 }
```

插入权值为x的结点（Insert）

首先创建一个只有一个节点的 *Treap*，再把这个 *Treap* 合并到大 *Treap* 上。注意 **Merge 的性质**，所以要先分裂，以下方法是允许存在权值相同的点，若只考虑数量上的问题可以**先查询结点**，再将结点属性 `cnt`，数量上加 1 即可，若不存在该结点，再考虑新增结点。如下图所示：

代码实现

```

1 //在以u为根的子树上，插入权值为x的结点，并返回操作完后的根
2 int Insert(int u,int x) {
3     ++tSize;
4     treap[tSize].siz = 1;
5     treap[tSize].ls = treap[tSize].rs = 0;
6     treap[tSize].key = x ;
7     treap[tSize].pri = rand();
8     int L, R;
9     //以x作为标准
10    Split(u, x, L, R);
11    return Merge(Merge(L, tSize), R);
12 }

```

删除权值为x的结点（Delete）

这里假设只删除一个与查询的值相同的结点。先分裂出一颗全是要删除的值的 *Treap*，然后把这个 *Treap* 的左子树与右子树进行合并（把根丢掉），实现该操作。

代码实现

```

1 //在以u为根的子树中，删除一个权值为x的结点，并返回操作完后的根
2 int Delete(int u,int x) {
3     int L, M, R;
4     Split(u, x, L, R);
5     Split(L, x - 1, L, M);
6     M = Merge(treap[M].ls, treap[M].rs); //把根去掉
7     return Merge(Merge(L, M), R);
8 }

```

查询值为x的结点（GetNode）

查找值为 x 的对应节点，原理即二叉查找树一层层查找即可。

代码实现

```

1 //在以u为根的子树中，查找值为x对应的结点
2 int GetNode(int u,int x) {
3     while (u) {
4         if (treap[u].key == x) return u; //查找成功
5         if (x < treap[u].key) u = treap[u].ls;
6         else u = treap[u].rs;
7     }
8     return 0; //查找失败
9 }

```

查询最值结点（GetMin）

以查找最小值为例，最大值则反之，从子树根结点开始，如果左子结点不为空，则访问左子结点，直到左子结点为空，当前结点就是该子树的最小值结点。

代码实现

```

1 //在以u为根的子树中，查找最小值
2 int GetMin(int u){
3     while (treap[u].ls) u = treap[u].ls;
4     return u;
5 }

```

查询值为x的排名（GetRank）

把小于 x 的分裂出来，答案即为它的大小加 1。

```

1 //在以u为根的子树中，查找值为x的排名，并且根可能会发生变化
2 int GetRank(int u,int x) {
3     int L, R, res;
4     split(u, x - 1, L, R);
5     res = treap[L].siz + 1;
6     u = merge(L, R);//分裂完之后再合并，根不变
7     return res;
8 }

```

查询排名为 k 的结点（GetKth）

判断每次应该走左子树还是右子树即可。

```

1 //在以u为根的子树中，查找排名为k的点
2 int GetKth(int u, int k) {
3     if (treap[u].siz < k) return 0;//排除不存在的情况
4     while (k != treap[treap[u].ls].siz + 1){
5         //如果左子树个数比排名还大，说明该点在其左子树
6         if (k <= treap[treap[u].ls].siz) u = treap[u].ls;
7         else {
8             u = treap[u].rs;
9             k -= treap[treap[u].ls].siz + 1;//进入右子树，同时修改偏移量
10        }
11    }
12    return u;
13 }

```

查询值为x的前驱结点（GetPre）

所谓前驱，指的是权值最大的小于 x 的结点。把 $Treap$ 按 $x - 1$ 分裂后，答案即是左 $Treap$ 的最大结点。

代码实现

```
1 // 在以u为根的子树中，查询值为x的前驱
2 int GetPre(u, int x) {
3     int L, R, res;
4     Split(u, x - 1, L, R);
5     res = GetMax(L);
6     u = Merge(L, R); //记得分裂完要合并
7     return res;
8 }
```

查询某个值的后继结点 (GetSuc)

所谓后继，指的是权值最小的大于 x 的结点。把 $Treap$ 按 x 分裂后，答案即是右 $Treap$ 的最小结点。

代码实现

```
1 // 在以u为根的子树中，查询值为x的后继结点
2 int GetSuc(u, int x) {
3     int L, R, res;
4     Split(u, x, L, R);
5     res = GetMin(R);
6     u = merge(L, R); //记得分裂完要合并
7     return res;
8 }
```