

[\[关闭\]](#)

@rayiooo 2018-07-06 19:18 字数 4091 阅读 70

- [算法导论-图论 复习](#)
  - [■ 优质的复习资料](#)
  - [1 基本的图算法](#)
    - [1.1 图的表示](#)
    - [1.2 BFS: 广度优先搜索](#)
    - [1.3 DFS: 深度优先搜索](#)
    - [1.4 拓扑排序](#)
    - [1.5 强连通分量](#)
  - [2 最小生成树](#)
    - [2.1 最小生成树的形成](#)
    - [2.2 Kruskal算法和Prim算法](#)
  - [3 单源最短路径](#)
    - [3.1 Bellman-Ford算法](#)
    - [3.2 有向无环图 \(DAG图\) 中单源最短路径问题](#)
    - [3.3 Dijkstra算法](#)
    - [3.4 差分约束和最短路径](#)
    - [3.5 最短路径的性质证明 \(三上无路收钱\)](#)
  - [4 所有结点对的最短路径问题](#)
    - [4.1 矩阵乘法](#)
      - [matrix multiplication](#)
      - [improved matrix mult.](#)
    - [4.2 Floyd-Warshall算法](#)
    - [4.3 用于稀疏图的Johnson算法](#)
  - [5 最大流](#)
    - [5.1 流网络](#)
    - [5.2 Ford-Fulkerson方法](#)
    - [5.3 最大二分匹配](#)
  - [习题](#)
  - [附录](#)
    - [Table of running times](#)

## 算法导论-图论 复习

计算机考试复习

实时更新。

资料更新度：8更。

更新完成。

[发布地址：作业部落](#)

[发布总地址：Blog](#)

**Author**      爱吃大板

Email   rayiooo@foxmail.com

Time    2018.7

### 优质的复习资料

- [算法导论——图论总结](#)

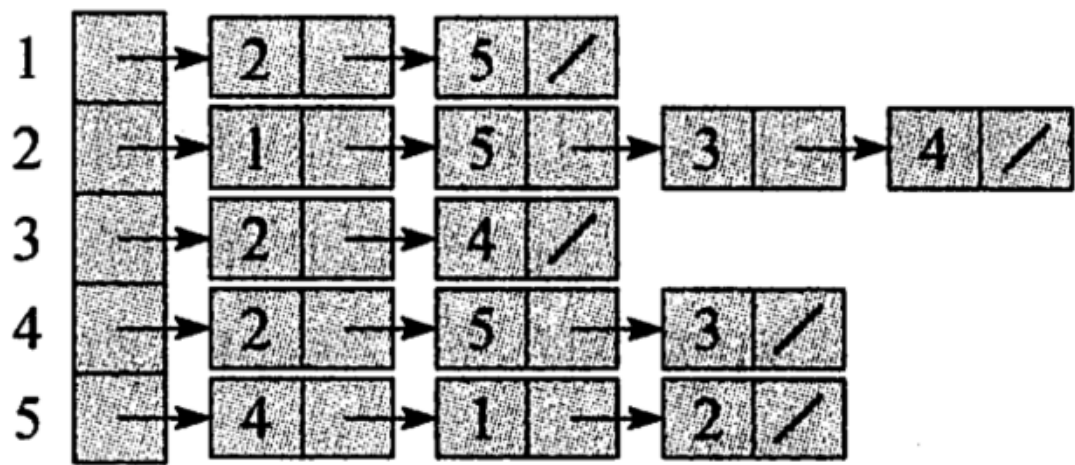
# 1 基本的图算法

## 1.1 图的表示

图 $G = (V, E)$ 。

邻接链表

适用于稀疏图。



邻接矩阵

适用于稠密图。

	1	2	3	4	5
1	0	1	0	0	1
2	1	0	1	1	1
3	0	1	0	1	0
4	0	1	1	0	1
5	1	1	0	1	0

## 1.2 BFS: 广度优先搜索

Queue实现,  $O(V + E)$ 。

## 1.3 DFS: 深度优先搜索

递归或Stack实现,  $O(V + E)$ 。

概念

- **u.d**: 发现u的时间，即发现时间/入栈时间。
- **u.f**: 遍历完子代后回到u的时间，即完成时间/出栈时间。

## 白色路径定理

在有向或无向图G的DFS森林中，v是u的后代，当且仅当发现u时（即u.d时），存在由u到v的全部由白色点构成的路径。

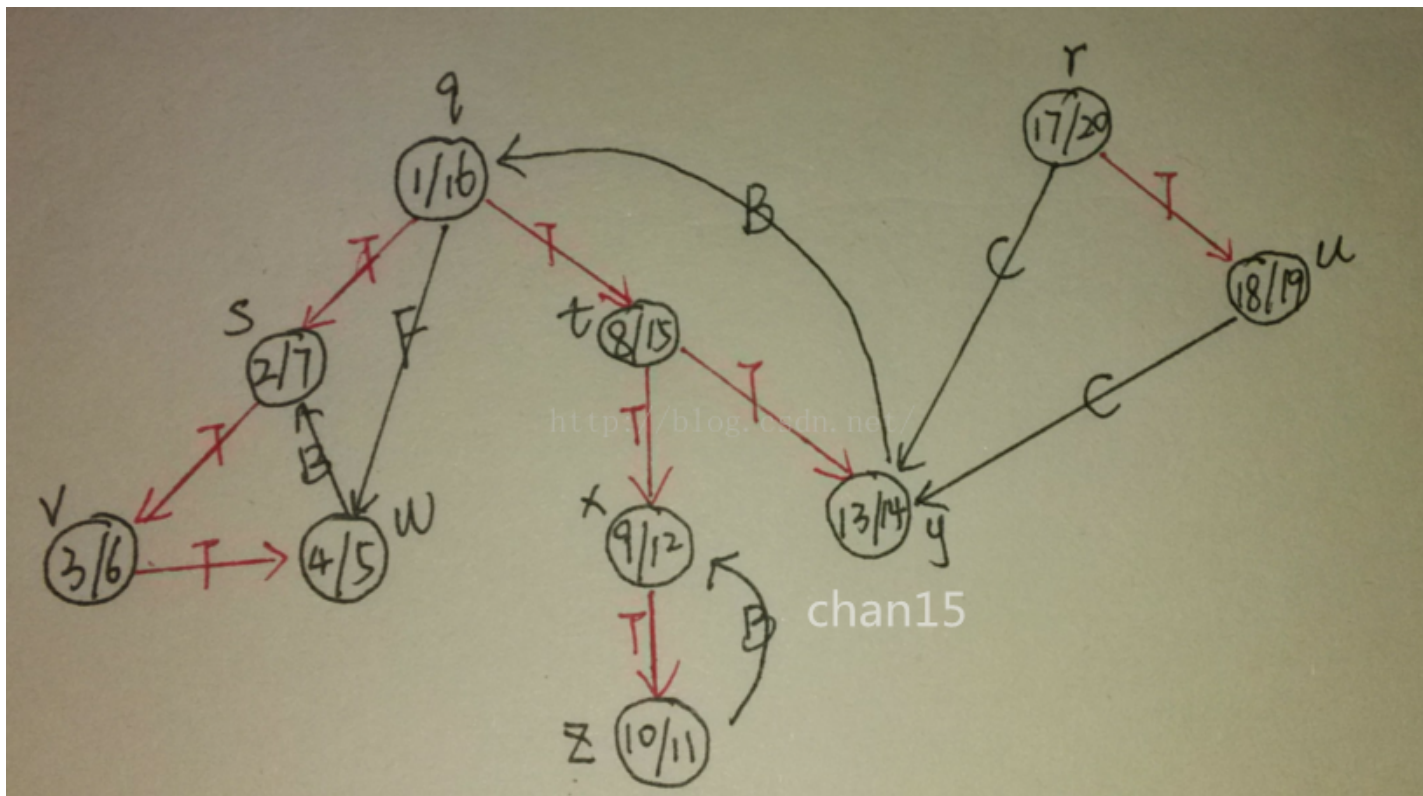
## 边的分类

1. **树边**:  $(\pi[u], u)$ 。
2. **反向边/返回边**: 后代指向祖先的边。
3. **前向边**: 祖先指向后代的非树边。
4. **交叉边**: 没有祖先后代关系。

无向图中只有树边和返回边。

## 题目22.3-2:

给出深度优先搜索算法在图22-6上的运行过程。假定深度优先搜索算法的第5~7行的 for 循环是以字母表顺序依次处理每个结点，假定每条邻接链表皆以字母表顺序对立面结点进行了排序。请给出每个结点的发现时间和完成时间，并给出每条边的分类。



[更多题目：算法导论22.3深度优先搜索 练习总结](#)

## 1.4 拓扑排序

可以将图的拓扑排序看作是将图的所有结点在一条水平线上排开，图的所有有向边都从左指向右。

## 1.5 强连通分量

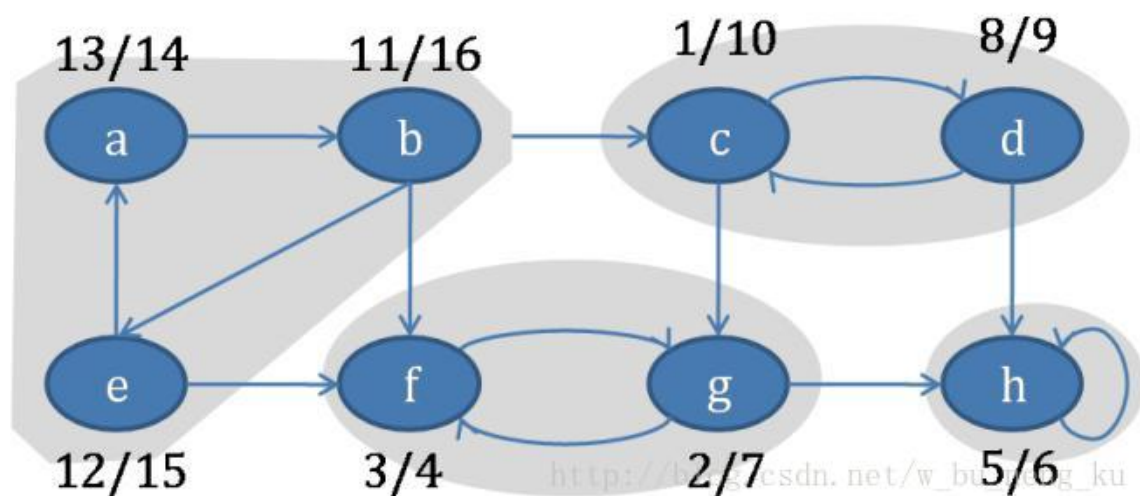
[资料：图算法：强连通分量](#)

[资料：Kosaraju算法解析：求解图的强连通分量](#)

计算强连通分量的算法：两次DFS

1. 在原图G上进行DFS，找出拓扑排序；
2. 在反向图G'上，按照出栈顺序由大到小的顺序执行DFS，找出强连通分量。

题目（亲自练习）：



## 2 最小生成树

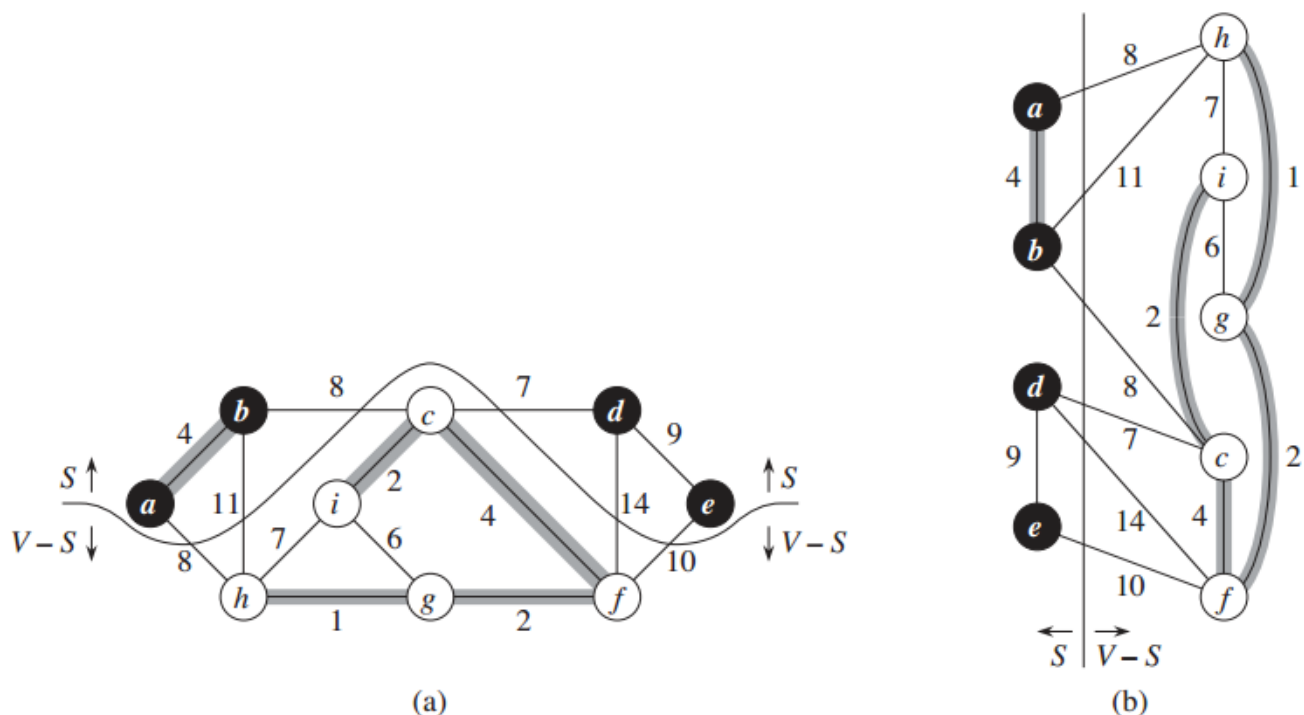
### 2.1 最小生成树的形成

无向图 $G = (V, E)$ 的一个**切割**  $(S, V-S)$  是集合 $V$ 的一个划分，如下图所示，如果一条边  $(u, v) \in E$  的一个端点位于集合 $S$ ，另一个端点位于集合 $V-S$ ，则称该条边**横跨**切割  $(S, V-S)$ 。

如果集合 $A$ 中不存在横跨该切割的边，则称该切割**尊重**集合 $A$ 。在横跨一个切割的所有边中，权重最小的边称为**轻量级边**（轻量级边可能不是唯一）。一般的，如果一条边是满足某个性质的所有边中权重最小的，则称该条边是满足给定性质的一条轻量级边。

用例子说话：

下图中，切割**尊重** $\{a, b\}$ 和 $\{c, f, g, h, i\}$ ，因为没有把它们割开；这条切割中 $(c, d)$ 是**轻边**，因为在切割的边中最短。



**Figure 23.2** Two ways of viewing a cut  $(S, V - S)$  of the graph from Figure 23.1. (a) Black vertices are in the set  $S$ , and white vertices are in  $V - S$ . The edges crossing the cut are those connecting white vertices with black vertices. The edge  $(d, c)$  is the unique light edge crossing the cut. A subset  $A$  of the edges is shaded; note that the cut  $(S, V - S)$  respects  $A$ , since no edge of  $A$  crosses the cut. (b) The same graph with the vertices in the set  $S$  on the left and the vertices in the set  $V - S$  on the right. An edge crosses the cut if it connects a vertex on the left with a vertex on the right.

<http://blog.csdn.net/jiangxt211>

## 安全边

```

1.  if
2.      A in MST T;
3.      Cut respect A;
4.      (u, v) is 轻边;
5.  then
6.      (u, v) is 安全边;

```

## 2.2 Kruskal算法和Prim算法

资料: [看图区分两种算法](#)

Prim算法和Kruskal算法都是从连通图中找出最小生成树的经典算法。从策略上来说, Prim算法是直接查找, 多次寻找邻边的权重最小值, 而Kruskal是需要先对权重排序后查找的。

所以说, Kruskal在算法效率上是比Prim快的, 因为Kruskal只需一次对权重的排序就能找到最小生成树, 而Prim算法需要多次对邻边排序才能找到。

### Prim算法的实现过程

首先以一个结点作为最小生成树的初始结点, 然后以迭代的方式找出最小生成树中各结点权重最小的边, 并加到最小生成树中。(加入之后如果产生回路了就要跳过这条边, 选择下一个结点。) 当所有的结点都加入到最小生成树中后, 就找出了这个连通图的最小生成树。

### Kruskal算法的实现过程

Kruskal算法在找最小生成树结点之前，需要对权重从小到大进行排序。将排序好的权重边依次加入到最小生成树中，（如果加入时产生回路就跳过这条边，加入下一条边）。当所有的结点都加入到最小生成树中后，就找到了这个连通图的最小生成树。

## 3 单源最短路径

### 3.1 Bellman-Ford算法

**要求：**边的权重可以为负值。

**方法步骤：**固定运行 $|G.V|-1$ 次Relax。

```
1. void Bellman-Ford(G, w, s){
2.     初始化单元最短路径(G, s);
3.     for i=1 to |G.V|-1
4.         for each edge(u, v) ∈ G.E
5.             Relax(u, v, w);
6.     for each edge(u, v) ∈ G.E
7.         if v.d > u.d + w(u, v) //存在负圈
8.             return false;
9.     return true;
10. }
```

### 3.2 有向无环图（DAG图）中单源最短路径问题

**方法步骤：**拓扑排序后，按照点的顺序依次Relax。

### 3.3 Dijkstra算法

**要求：**所有边的权重都为非负值。

**方法步骤：**依次Relax每个点。

```
1. //算法运行时间要低于Bellman-Ford算法
2. void Dijkstra(G, w, s){
3.     初始化单元最短路径(G, s);
4.     S = ∅;
5.     Q = G.v;
6.     while(Q ≠ ∅){
7.         u = Extract_min(Q);
8.         S = S ∪ {u};
9.         for each vertex v ∈ G.Adj[u]
10.            Relax(u, v, w);
11.     }
12. }
```

### 3.4 差分约束和最短路径

**差分约束：**就是线性规划问题的单源最短路径图解法。

[资料：差分约束的详细讲解（看书更快）](#)

**题目（亲手练习）：**

求下列线性规划的可行解（书上P388）。

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{pmatrix} \leq \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 5 \\ 4 \\ -1 \\ -3 \\ -3 \end{pmatrix}$$

列出差分约束条件：

$$\begin{cases} x_1 - x_2 \leq 0 \\ x_1 - x_5 \leq -1 \\ x_2 - x_5 \leq 1 \\ x_3 - x_1 \leq 5 \\ x_4 - x_1 \leq 4 \\ x_4 - x_3 \leq -1 \\ x_5 - x_3 \leq -3 \\ x_5 - x_4 \leq -3 \end{cases}$$

画出约束图，求出单源最短路径，解得

$$x = (-5, -3, 0, -1, -4)$$

根据引理 24.8，可以得到另一个解：

$$y = (0, 2, 5, 4, 1)$$

### 3.5 最短路径的性质证明（三上无路收钱）

#### 1. 三角不等式性质：

$$\delta(s, v) \leq \delta(s, u) + w(u, v)$$

#### 2. 上界性质：

$d(v) \geq \delta(s, v)$ ，且一旦达到下界 $\delta$ ，就不变了。

#### 3. 无路径性质：

如果 $v$ 是 $s$ 不可达的，则 $d(v) = \delta(s, v) = \infty$ 。

#### 4. 收敛性质：

松弛后相对松弛前， $d$ 值更加收敛于最短路径 $\delta$ 。

#### 5. 路径松弛性质：

任意一条最短路径一路上每个点挨个松弛过后，终点的 $d$ 值就变成 $\delta$ 了，且之后一直不变。

#### 6. 前驱子图性质：

一旦对于所有点 $v$ ，有 $d(v) = \delta(s, v)$ ，则前驱图就是最短路径树。

---

## 4 所有结点对的最短路径问题

[资料：三种算法讲解](#)

### 4.1 矩阵乘法

#### matrix multiplication

此处矩阵乘法是新定义乘法，乘法 $A*B$ 定义为 $A$ 的 $i$ 行与 $B$ 的 $j$ 列各位相加的最小值，就是结果的 $i$ 行 $j$ 列。

$$L(1) = L(0) * W = W$$

$$L(2) = L(1) * W = W^2$$

...

$$L(n-1) = L(n-2) * W = W^{(n-1)}$$

题目（亲手练习）：



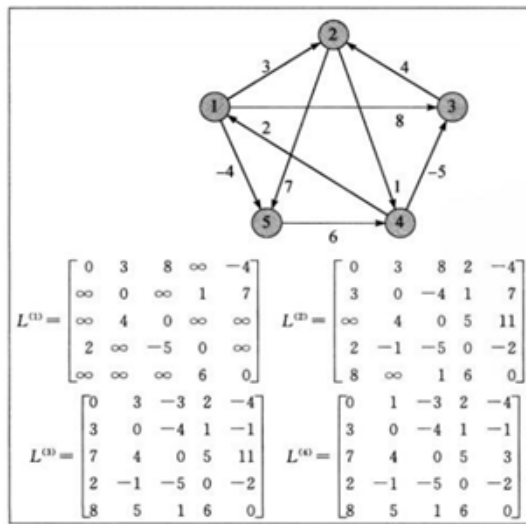


图 25-1 一个有向图和由 SLOW-ALL-PAIRS-SHORTEST-PATHS 所计算出的矩阵序列  $L^{(m)}$ 。读者可以自行验证  $L^{(5)} = L^{(4)}$ ，因此，对于所有的  $m \geq 4$ ，有  $L^{(m)} = L^{(4)}$

时间复杂度为  $O(n^4)$ 。

**improved matrix mult.**

改进算法的运行时间：

$$\begin{aligned} L(1) &= W \\ L(2) &= W * W \\ L(4) &= W^2 * W^2 \\ L(8) &= W^4 * W^4 \\ &\dots \end{aligned}$$

时间复杂度为  $O(n^3 \log n)$ 。

## 4.2 Floyd-Warshall算法

**要求：**可以有负边，但不可以有负环。

**算法思路：**动态规划。

弗洛伊德刮痧公式：

$$d_{ij}^{(k)} = \begin{cases} w_{ij} & \text{if } k = 0, \\ \min(d_{ij}^{(k-1)}, d_{ik}^{(k-1)} + d_{kj}^{(k-1)}) & \text{if } k \geq 1. \end{cases}$$

**题目（亲手练习）：**



$$D^{(0)} = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 8 & \infty & -4 \\ \infty & 0 & \infty & 1 & 7 \\ \infty & 4 & 0 & \infty & \infty \\ 2 & \infty & -5 & 0 & \infty \\ \infty & \infty & \infty & 6 & 0 \end{pmatrix} \quad \Pi^{(0)} = \begin{pmatrix} \text{NIL} & 1 & 1 & \text{NIL} & 1 \\ \text{NIL} & \text{NIL} & \text{NIL} & 2 & 2 \\ \text{NIL} & 3 & \text{NIL} & \text{NIL} & \text{NIL} \\ 4 & \text{NIL} & 4 & \text{NIL} & \text{NIL} \\ \text{NIL} & \text{NIL} & \text{NIL} & 5 & \text{NIL} \end{pmatrix}$$

$$D^{(1)} = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 8 & \infty & -4 \\ \infty & 0 & \infty & 1 & 7 \\ \infty & 4 & 0 & \infty & \infty \\ 2 & 5 & -5 & 0 & -2 \\ \infty & \infty & \infty & 6 & 0 \end{pmatrix} \quad \Pi^{(1)} = \begin{pmatrix} \text{NIL} & 1 & 1 & \text{NIL} & 1 \\ \text{NIL} & \text{NIL} & \text{NIL} & 2 & 2 \\ \text{NIL} & 3 & \text{NIL} & \text{NIL} & \text{NIL} \\ 4 & 1 & 4 & \text{NIL} & 1 \\ \text{NIL} & \text{NIL} & \text{NIL} & 5 & \text{NIL} \end{pmatrix}$$

$$D^{(2)} = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 8 & 4 & -4 \\ \infty & 0 & \infty & 1 & 7 \\ \infty & 4 & 0 & 5 & 11 \\ 2 & 5 & -5 & 0 & -2 \\ \infty & \infty & \infty & 6 & 0 \end{pmatrix} \quad \Pi^{(2)} = \begin{pmatrix} \text{NIL} & 1 & 1 & 2 & 1 \\ \text{NIL} & \text{NIL} & \text{NIL} & 2 & 2 \\ \text{NIL} & 3 & \text{NIL} & 2 & 2 \\ 4 & 1 & 4 & \text{NIL} & 1 \\ \text{NIL} & \text{NIL} & \text{NIL} & 5 & \text{NIL} \end{pmatrix}$$

<http://blog.csdn.net/gqtcgq>

$$D^{(3)} = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 8 & 4 & -4 \\ \infty & 0 & \infty & 1 & 7 \\ \infty & 4 & 0 & 5 & 11 \\ 2 & -1 & -5 & 0 & -2 \\ \infty & \infty & \infty & 6 & 0 \end{pmatrix} \quad \Pi^{(3)} = \begin{pmatrix} \text{NIL} & 1 & 1 & 2 & 1 \\ \text{NIL} & \text{NIL} & \text{NIL} & 2 & 2 \\ \text{NIL} & 3 & \text{NIL} & 2 & 2 \\ 4 & 3 & 4 & \text{NIL} & 1 \\ \text{NIL} & \text{NIL} & \text{NIL} & 5 & \text{NIL} \end{pmatrix}$$

$$D^{(4)} = \begin{pmatrix} 0 & 3 & -1 & 4 & -4 \\ 3 & 0 & -4 & 1 & -1 \\ 7 & 4 & 0 & 5 & 3 \\ 2 & -1 & -5 & 0 & -2 \\ 8 & 5 & 1 & 6 & 0 \end{pmatrix} \quad \Pi^{(4)} = \begin{pmatrix} \text{NIL} & 1 & 4 & 2 & 1 \\ 4 & \text{NIL} & 4 & 2 & 1 \\ 4 & 3 & \text{NIL} & 2 & 1 \\ 4 & 3 & 4 & \text{NIL} & 1 \\ 4 & 3 & 4 & 5 & \text{NIL} \end{pmatrix}$$

$$D^{(5)} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -3 & 2 & -4 \\ 3 & 0 & -4 & 1 & -1 \\ 7 & 4 & 0 & 5 & 3 \\ 2 & -1 & -5 & 0 & -2 \\ 8 & 5 & 1 & 6 & 0 \end{pmatrix} \quad \Pi^{(5)} = \begin{pmatrix} \text{NIL} & 3 & 4 & 5 & 1 \\ 4 & \text{NIL} & 4 & 2 & 1 \\ 4 & 3 & \text{NIL} & 2 & 1 \\ 4 & 3 & 4 & \text{NIL} & 1 \\ 4 & 3 & 4 & 5 & \text{NIL} \end{pmatrix}$$

## 传递闭包

### 4.3 用于稀疏图的Johnson算法

算法中运用Dijkstra、Bellman-Ford算法，使用的技术是重新赋予权重。

解法：

- 如果图G = (V, E)中的边全为非负值，则通过对所有结点运行一次Dijkstra算法找出所有结点对的最短路径。
- 如果有负值，但没有负环，则运行重新赋予权重方法，然后再用相同的方法即可。

重新赋予权重技术求解：

- 新增一个结点 $s$ , 使 $w(s, v)=0$
- 利用 $w'(u, v) = w(u, v) + h(u) - h(v)$ 重新生成非负权重
- 去掉 $s$ 点, 在新的不含负边的图中运行Bellman-Ford或Dijkstra算法求出每个点的单源最短路径

题目:

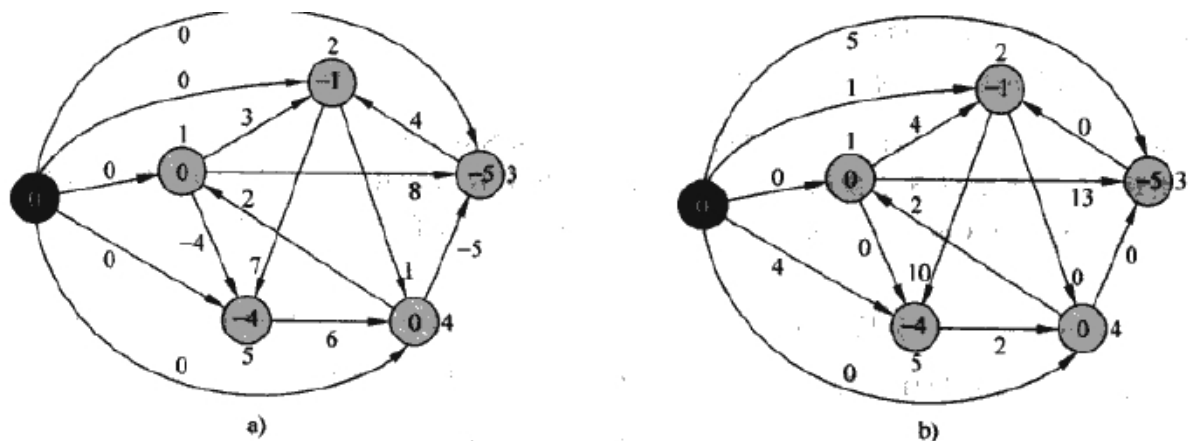


图 25-6 Johnson 每对顶点最短路径算法在图 25-1 所示的图上的运行过程。a)用原始加权函数 $w$ 的图 $G'$ 。新顶点 $s$ 是黑色的。在每个顶点 $v$ 内的是 $h(v)=\delta(s, v)$ 。b)每条边 $(u, v)$ 用加权函数 $\hat{w}(u, v)=w(u, v)+h(u)-h(v)$ 重赋权。c)~g)用加权函数 $\hat{w}$ 在图 $G$ 的每个顶点上执行 Dijkstra 算法的结果。在每个子图中, 源顶点 $u$ 是黑色的, 而阴影边是在算法计算出的最短路径树内。每个顶点 $v$ 内包含值 $\delta(u, v)$ 和 $\hat{\delta}(u, v)$ , 用一个斜线来分隔。 $d_{uv}=\delta(u, v)$ 的值等于 $\hat{\delta}(u, v)+h(v)-h(u)$

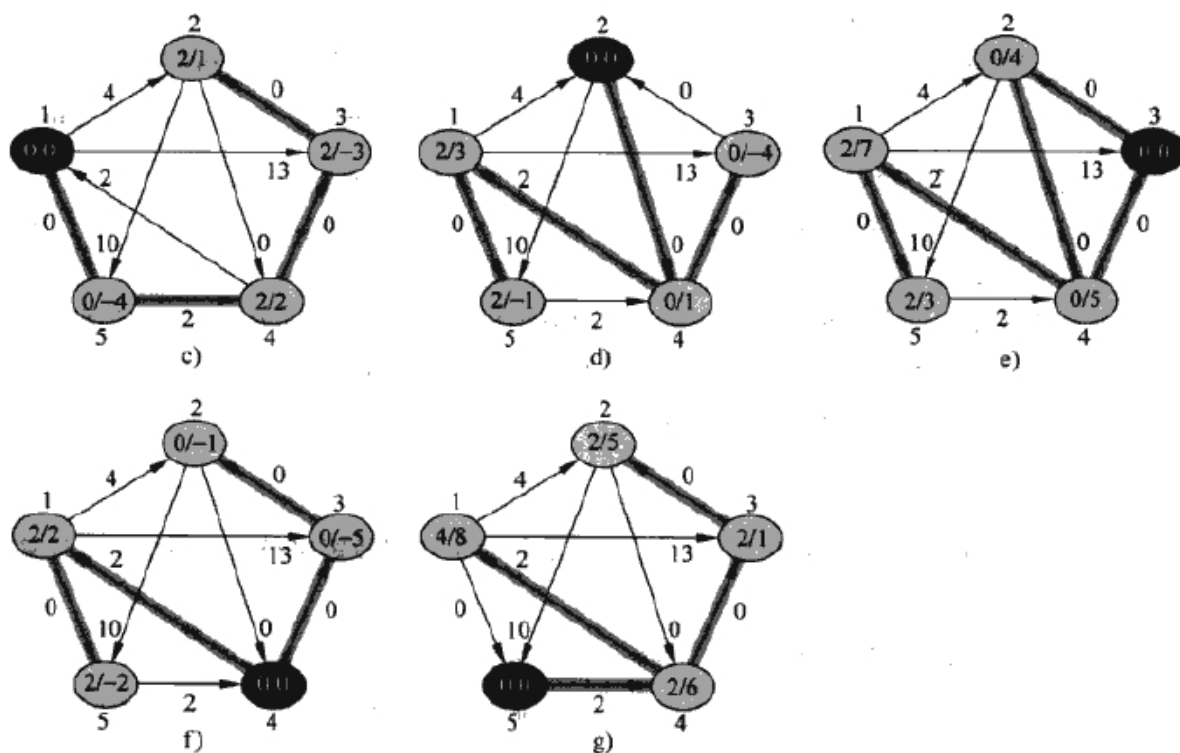


图 25-6 (续)

## 5 最大流

讲解资料:

[图的匹配问题与最大流问题\(一\)](#)

## 5.1 流网络

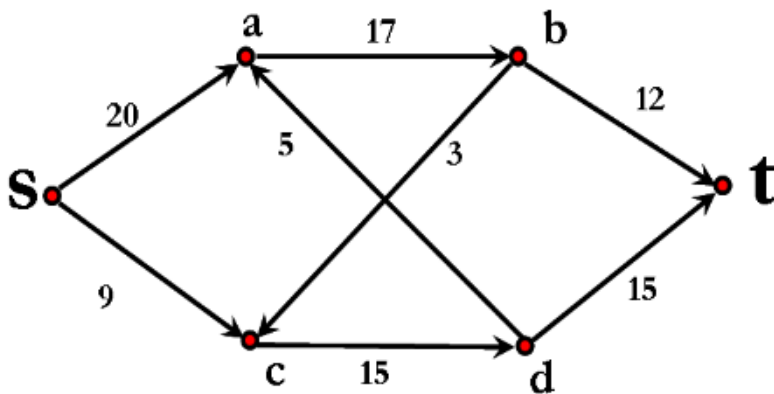
## 5.2 Ford-Fulkerson方法

方法步骤：

- 计算剩余网络
- 寻找增广路径
- 将增广路径的流量加到原图中
- 往复循环，直至没有增广路径
- 最终得到的就是最大流网络

题目：

题 5、求下图最大流。

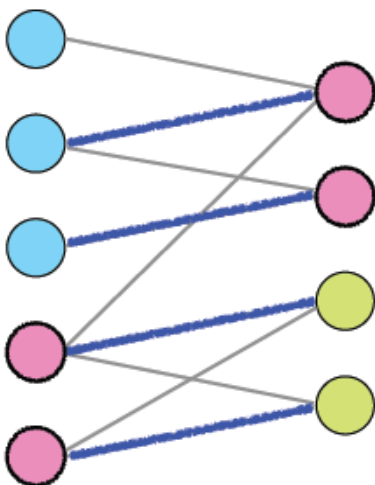


我求得的结果是 $15+9=24$ 。

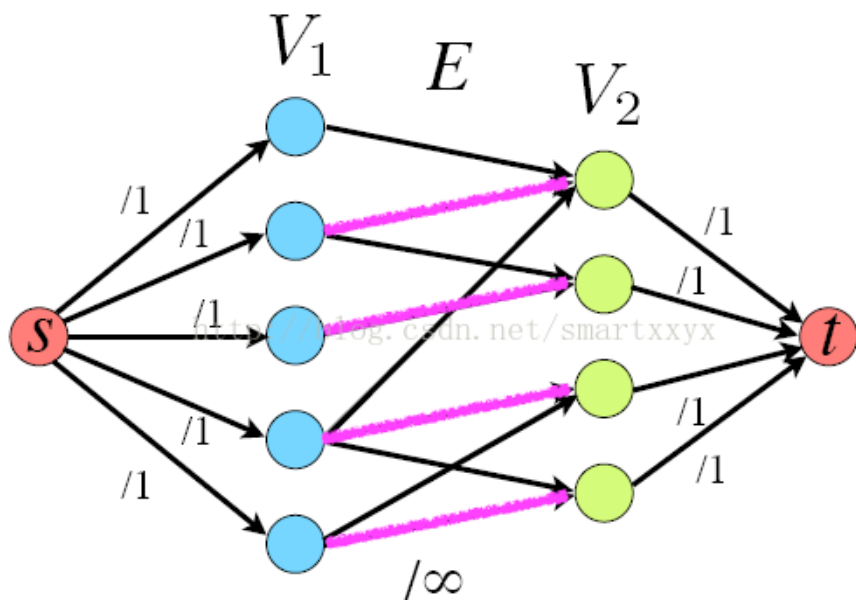
## 5.3 最大二分匹配

使用Ford-Fulkerson方法寻找最大二分匹配。

给定如下的二分图（忽略颜色）：



把已有的边设为单向边（方向  $L \rightarrow R$ ），且各边容量设为  $\infty$ ；增加源结点  $s$  与汇点  $t$ ，将  $s$  与集合  $L$  中各个结点之间构造单向边，且各边容量设为 1；同样的，将集合  $R$  中各个结点与  $t$  之间构造单向边，且各边容量设为 1。这时得到一个流网络  $G'$ ，如下：



这时，最大匹配数值就等于流网络  $G'$  中最大流的值。

(转自[简书: Ford-Fulkerson 方法——最大流问题](#))

## 习题

- [图论练习题](#)
- [算法导论图论课后习题答案](#)

## 附录

### Table of running times

algorithm	running time
Dijkstra's	$O(n^2 \log n + nm)$
Bellman-Ford	$O(n^2 m)$
matrix multiplication	$O(n^4)$
improved matrix mult.	$O(n^3 \log n)$
Floyd-Warshall	$O(n^3)$
Johnson's	$O(n^2 \log n + nm)$
Transitive closure	$O(n^3)$

### • 内容目录

- [算法导论-图论 复习](#)
  - [优质的复习资料](#)
  - [1 基本的图算法](#)
    - [1.1 图的表示](#)
    - [1.2 BFS: 广度优先搜索](#)
    - [1.3 DFS: 深度优先搜索](#)
    - [1.4 拓扑排序](#)
    - [1.5 强连通分量](#)
  - [2 最小生成树](#)
    - [2.1 最小生成树的形成](#)

- [2.2 Kruskal算法和Prim算法](#)
- [3 单源最短路径](#)
  - [3.1 Bellman-Ford算法](#)
  - [3.2 有向无环图 \(DAG图\) 中单源最短路径问题](#)
  - [3.3 Dijkstra算法](#)
  - [3.4 差分约束和最短路径](#)
  - [3.5 最短路径的性质证明 \(三上无路收钱\)](#)
- [4 所有结点对的最短路径问题](#)
  - [4.1 矩阵乘法](#)
    - [matrix multiplication](#)
    - [improved matrix mult.](#)
  - [4.2 Floyd-Warshall算法](#)
  - [4.3 用于稀疏图的Johnson算法](#)
- [5 最大流](#)
  - [5.1 流网络](#)
  - [5.2 Ford-Fulkerson方法](#)
  - [5.3 最大二分匹配](#)
- [习题](#)
- [附录](#)
  - [Table of running times](#)

•

- ○ [Readme 2](#)
  - [Yue](#)
  - [BlogRayiooo](#)
- [计算机考试复习 5](#)
  - [马原复习](#)
  - [软件工程复习](#)
  - [信息安全导论复习](#)
  - [算法导论-图论 复习](#)
  - [图形学复习](#)
- 
- 以下【标签】将用于标记这篇文稿:

•

•

•

- ○ [下载客户端](#)
- [关注开发者](#)
- [报告问题, 建议](#)
- [联系我们](#)

•

添加新批注



rayiooo

保存

取消



保存

取消



修改

保存

取消

删除

- 私有
- 公开
- 删除

查看更早的 5 条回复

回复批注



通知

取消 确认

- ☐
- ☐