

# 中山大学计算机学院

## 人工智能

### 本科生实验报告

课程名称: Artificial Intelligence

学号	22336326	姓名	朱禹溪
----	----------	----	-----

## 一、实验题目

### 3. 博弈树搜索--中国象棋

#### 文件介绍

- `main.py` 是main函数的程序，直接运行这个文件可以实现人机博弈对抗。
- 其他 `.py` 文件都是程序运行所需要的类，包括 `ChessBoard`、`Game` 等。
- `images` 文件夹是可视化界面所需的图片。
- 对手AI在 `ChessAI.py` 中实现，对手AI类已被 `pyarmor` 加密，需要安装 `pyarmor` 库才能运行此py文件。另外，我们提供了 `linux`、`windows`、`mac` 三个版本的加密文件，根据自己电脑的系统选择对应版本的程序代码。
- `MyAI.py` 提供了 `ChessAI.py` 中部分代码逻辑，其中包括了 `Evaluate`、`ChessMap`、`ChessAI` 三个类。`Evaluate` 类提供了当前象棋局面的奖励值，即每个棋子在棋盘上发任意位置都会有一个奖励值，所有棋子的奖励值之和为整个棋面的奖励值。提供的奖励值仅仅作作为参考，如果想要以更大的概率打败对手AI，建议修改奖励值。`ChessAI` 是实现算法的核心类，须在此类中实现搜索算法。
- 最终评估方法：与对手AI共博弈2次，其中先手、后手各评估一次（在`main.py`中未实现算法的红黑机指定代码，需自行实现）。积分规则：胜一局记3分，平一局记1分，负一局记0分。

#### 代码运行

建议使用 `python3.7`或`python3.6` 运行代码

需要安装 `pygame`、`numpy`、`pyarmor` 库：

```
pip install pygame numpy pyarmor
```

开始程序的命令：

## 二、实验内容

### 1. 算法原理

本次实验中主要使用了 Alpha-Beta 剪枝算法来于优化博弈树搜索。

递归搜索：从当前棋局状态开始，算法会递归地探索可能的走法，考虑双方玩家的行动。在每一层，算法交替考虑最大化和最小化玩家的行动，并评估当前局面的价值。

Alpha 值和 Beta 值：Alpha 和 Beta 值是算法用于剪枝的关键。Alpha 值代表在 Max 层面上带来的最大值，Beta 值代表在 Min 层面上带来的最小值。通过比较当前的节点值和 Alpha/Beta 值，算法可以准确评估哪些分支不值得深入搜索。



剪枝：在搜索树的过程中，如果算法发现某些分支不够优秀，会剪掉这些分支，这样就不必继续搜索这些分支，从而提高搜索效率。

搜索顺序：在每一层，算法会根据当前是最大化还是最小化玩家，有选择地深入搜索。最大化玩家希望获得更高的分数，因此会尝试获得更大的 Alpha 值；最小化玩家希望获得更低的分数，因此会尝试获得更小的 Beta 值。

深度限制：为了避免无限的搜索，通常会设置一个搜索深度限制。当达到深度限制后，算法将评估当前局面的得分，然后返回。

## 2. 关键代码展示（可选）

```
def get_next_step(self, chessboard: ChessBoard):
    old_pos = self.old_pos
    new_pos = self.new_pos
    self.alpha_beta(1, -999999, 999999, chessboard)
    if old_pos == self.old_pos and new_pos == self.new_pos:
        self.max_depth = 2
        self.alpha_beta(1, -999999, 999999, chessboard)
    return self.old_pos + self.new_pos
```

```
def alpha_beta(self, depth, a, b, chessboard: ChessBoard):
    if depth >= self.max_depth:
        return self.evaluate_class.evaluate(chessboard) # 到达深度限制则返回评估值
    else:
        chess_list = chessboard.get_chess()
        for cs in chess_list:
            # max层
            if depth % 2 == 1 and cs.team == self.team:
                next = chessboard.get_put_down_position(cs) # 获取当前棋子可以走的列表
                for new_x, new_y in next:
                    last_x = cs.row
                    last_y = cs.col
                    # 保存下一步位置的棋
                    origin_chess = chessboard.chessboard_map[new_x][new_y]
                    # 移动棋子
                    chessboard.chessboard_map[new_x][new_y] = chessboard.chessboard_map[last_x][last_y]
                    # 更新图片
                    chessboard.chessboard_map[new_x][new_y].update_position(new_x, new_y)
                    # 原来的位置置为空
                    chessboard.chessboard_map[last_x][last_y] = None
                    temp = self.alpha_beta(depth + 1, a, b, chessboard)
                    # 复原棋局
                    chessboard.chessboard_map[last_x][last_y] = chessboard.chessboard_map[new_x][new_y]
                    chessboard.chessboard_map[last_x][last_y].update_position(last_x, last_y)
                    chessboard.chessboard_map[new_x][new_y] = origin_chess
                    # self.step.append(new_x, new_y)
                    # if len(self.step) > 1:
                    #     if new_x == self.step[-2][0] and new_y == self.step[-2][1]:
                    #         temp -= 3000
                    #         repeat = 1
                    #     else:
                    #         repeat = 0
                    # if repeat == 1 and new_x == self.step[-2][0] and new_y == self.step[-2][1]:
```



```
# if repeat==1 and new_x==self.step[-2][0] and new_y==self.step[-2][1]:
#     temp-=60000
# else :
#     repeat=0
# #1、得分大于当前值或者还没赋值，如果是第一层，则可以设置要移动的坐标
if(temp>a or not self.old_pos) and depth==1:
    self.old_pos=[cs.row,cs.col]
    self.new_pos=[new_x,new_y]

a=max(a,temp)
if b<=a:#剪枝
    return a

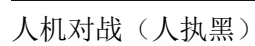
#min
elif depth%2==0 and cs.team!=self.team:
    next=chessboard.get_put_down_position(cs)
    for new_x,new_y in next:
        last_x=cs.row
        last_y=cs.col
        #保存下一步位置的棋
        origin_chess=chessboard.chessboard_map[new_x][new_y]
        #走到下一步
        chessboard.chessboard_map[new_x][new_y]=chessboard.chessboard_map[last_x][last_y]
        #更新图片
        chessboard.chessboard_map[new_x][new_y].update_position(new_x,new_y)
        chessboard.chessboard_map[last_x][last_y]=None
        #深度优先搜索
        temp=self.alpha_beta(depth+1,a,b,chessboard)
        #复原棋局
        chessboard.chessboard_map[last_x][last_y]=chessboard.chessboard_map[new_x][new_y]
        chessboard.chessboard_map[last_x][last_y].update_position(last_x,last_y)
        chessboard.chessboard_map[new_x][new_y]=origin_chess
        b=min(b,temp)
    if b<=a:#剪枝
        return b

if depth%2==1:
    return a
else:
    return b
```

### 三、 实验结果及分析

#### 1. 实验结果展示示例（可图可表可文字，尽量可视化）

人机对战（人执红）：



### 人机对战（人执黑）



Ai 互搏（人执红）：





Ai 互搏（人执黑）：



### 3. 评测指标展示及分析（机器学习实验必须有此项，其它可分析运行时间等）

对于 Alpha-Beta 剪枝算法，其时间复杂度取决于搜索树的大小和有效的剪枝操作。

搜索树分支因子：在这段代码中，每一步棋的走法都会产生一个分支，因此搜索树的分支因子取决于每一步棋的可选移动数量。

最大搜索深度：在算法中，通过 `self.max_depth` 来控制搜索的最大深度。当达到最大深度时，会返回当前局面的评估值。

剪枝：Alpha-Beta 剪枝算法的关键在于剪掉那些不会对最终结果产生影响的分支，因此有效的剪枝操作可以显著减少搜索的节点数量。

接下来我们大致计算一下这段代码的复杂度：

对于每一个棋局状态，它的搜索树的分支因子取决于每个棋子可以走的位置数，即平均分支因子为  $(b)$ 。最大搜索深度为 `self.max_depth`。

在最坏情况下，需要遍历完整的搜索树，因此复杂度为  $O(b^d)$ ，其中  $(d)$  为最大搜索深度。

整体而言前期每走一步需要时间大概在 2.5s 左右，后期棋子数量减少搜索难度降低速度会大幅提高，整体一盘棋局会在 3 分钟以内。程序还存在一个 bug，就是当遇到重复局面的时候无法及时脱离（算法中注释掉的就是原本想用于脱离的），导致 ai 对战最后会长将或者重复走闲棋，并且可能是由于没有将可走的棋子的列表进行随机的排列，互博时走的较为呆板，每次都是一样的棋局，后续还需要进一步的修改。



## 四、 参考资料

[怎样做一道阿尔法贝塔剪枝的题\(图解\)-CSDN 博客](#)

4-搜索算法.pptx (课上 ppt)