浙江大学研究生课程《人工智能算法与系统》技术报告

姓名: 钟洋 学号: 22224046

学院(系)专业: 航天航空学院 电子信息

算法描述

1、多层感知机 MLP

多层感知机由三层结构构成,分别为输入层、隐藏层和输出层。整体来看,就是能够输入一组向量得到一组向量。其中,除了输入节点,每个节点都是一个带有非线性激活函数的神经元(或称处理单元)。简单来说,这个结构首先学习然后使用权重存储数据,并使用算法来调整权重并减少训练过程中的偏差,即实际值和预测值之间的误差,最终达到预测的目标。

2、图卷积神经网络 GCN

图卷积神经网络 GCN 精妙地设计了一种从图数据中提取特征的方法,从而让我们可以使用这些特征去对图数据进行节点分类(node classification)、图分类(graph classification)、边预测(link prediction),还可以顺便得到图的嵌入表示(graph embedding),可见用途广泛。

3、GraphSAGE

GraphSAGE 的内部逻辑与 GCN 类似,不过整体上算是对传统 GCN 的改进。这个算法主要由两步构成:邻居采样和特征聚合。,邻居采样是指每个节点随机选出自己的若干个相邻节点,常见的做法是设一个参数 K,每个节点都选出自己的 K 个邻居。特征聚合是指各节点自身特征和采样出的邻居节点的特征进行聚合,聚合操作类似 CNN 里的 Pooling,可以选择 Mean、Max 等方式。聚合后的特征向量经过一个全连接层,迭代生成各节点的新特征。总的来说,GraphSAGE 的思想就是不断的聚合邻居信息,然后进行迭代更新,最终生成模型达到预测目标。算法性能分析

1、多层感知机 MLP

系统测试					Χ
main.py					
接口测试					
✔ 接口测试通过。					
用例测试					
测试点	状态	时长	结果		
测试模型表现	(36s	测试的AUC为 0.721.		
				提交结果	

2、图卷积神经网络 GCN



3、GraphSAGE

