		ao	aanpassen	AP	C#, Poker versie nog bepalen		, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	T	1		32 24-Apr-2018	1
		🕯	ontwikkeling		C#, Blackjack	<del>  </del>	T	ļ			24 24-Apr-2018	1
	+	uo	Officwing	1771	Peripheral Control DMX Help: decimaal naar						27217,012020	1
		ao	ok	ΑР	binair	ļ!	ļ <sup>!</sup>	1			16 24-Apr-2018	1
	,				bezoekersteller -	1						
	1				camera registreert bezoekers - uren							
	,	ao	nieuw	ΑР	afpreken LOCE		'		1		60 24-Apr-2018	1
ja	s4p1	ao		AP	Showmaster DMX		1	2	1		30 24-Apr-2018	1
	,				Wachtwoord kluis,	1	]	[				
	,	ĺ			Windows Forms versie			1				
	4.2	1			(alla KeePass en		,				2 1 25 4 2010	4
ja	s4p2	ao	ok	AP	dergelijke)	ļ!	ļ'	ļ <sup>1</sup>	1		24 25-Apr-2018	1
	,				Arduino: webserver,		'	1				
	,				opdracht schrijven, lesmateriaal deels		'	1				
	,	20	ontwikkeling	a ES	aanwezig	1	•	2			32 24-Apr-2018	2
		uo	UIILWIKKCIIII	ال ال	Arduino luchtkwalitieit,		ļ				22 27 Abi 2010	
	,				webserver,		,					
	,				bedrijfsproject van		'					
	,	ao	nieuw	ES	Intemo	2	_ '	1			40 24-Apr-2018	2
	,				Raspberry Pi -		[ ]					
	,				Mindstorms - alle	1	,	1				
	,				sensoren uit EV3 kit		1					
	,	1			gebruikt - robot in		,				C4 24 A 2010	•
		ao	nieuw	ES	doolhof	2	ļ	1	<b>  </b>		64 24-Apr-2018	2
	,	30	nieuw	ES	Raspberry PI - smartmirror		'	1			20 24-Apr-2018	2
		au	nieuw	ES	Smartmirror Arduino webserver -	<u> </u>	<u> </u>	ļ	-		ZU Z4-Aþ1-ZU10	
	,	İ			domotica (mini) -		,	1				
	,	ao	nieuw	ES	opdracht beschrijven	1	'	1	1	1	25 24-Apr-2018	2
			1110011	LO	Led cube RGB 8x8x8 -		İ					
	,	ao	aanpassen	ES	opdracht maken - RGB	1	1	1	1	1	80 24-Apr-2018	2
	7				Formula Allcode Robot	ļ	·					
				ES	(buggy)	1	l	2			afspreken 24-Apr-2018	2
		ao		ES	Weatherstation		2	1			30 24-Apr-2018	4
ja	s4p1	ao		ES	Living Colors 2	2	<u>.</u> '	1			10 24-Apr-2018	1
ja	s4p1	ao	ok	ES	Astroidinator	2	2	1			20 24-Apr-2018	2
					Astroidinator Poster (							
					was oorspronkelijk een							
					deel van de opdracht), alleen in combinatie							
		ao	ok	ES	met DTW	2		1			1228-May-2018	1
		ao		ES	Sonar			1			20 24-Apr-2018	2