

# Физика и методы расчетов

ZinCin

February 2026

## 1 Постановка задачи

В двумерной области  $\Omega = [0, W] \times [0, H]$  найти потенциал каждой точки  $\varphi_{x,y}$ . Для воссоздания потенциала, схожего с земным, зададим следующие граничные условия:

1. Верхняя граница ( $y = H$ ): фиксированный потенциал 1.0  
2. Нижняя граница ( $y = 0$ ): фиксированный потенциал 0.0  
3-4. Боковые границы ( $x = 0$  и  $x = W$ ): Условие Неймана  $\frac{\delta\varphi}{\delta n} = 0 \Rightarrow \frac{\delta\varphi}{\delta x} = 0$

## 2 Уравнение Лапласа

В электростатике потенциал  $\varphi$  в областях, свободных от зарядов, удовлетворяет уравнению Лапласа:

$$\nabla^2\varphi = \frac{\delta^2\varphi}{\delta x^2} + \frac{\delta^2\varphi}{\delta y^2} = 0$$

Введём равномерную сетку с шагом  $h = 1$  между узлами. Узлы сетки имеют координаты  $0, 1, 2, \dots, W-1, W$  и  $0, 1, 2, \dots, H-1, H$

$$\left. \frac{\partial^2\varphi}{\partial x^2} \right|_{i,j} \approx \varphi_{i,j-1} - 2\varphi_{i,j} + \varphi_{i,j+1},$$

$$\left. \frac{\partial^2\varphi}{\partial y^2} \right|_{i,j} \approx \varphi_{i-1,j} - 2\varphi_{i,j} + \varphi_{i+1,j},$$

Подставляем в уравнение Лапласа:

$$(\varphi_{i-1,j} - 2\varphi_{i,j} + \varphi_{i+1,j}) + (\varphi_{i,j-1} - 2\varphi_{i,j} + \varphi_{i,j+1}) = 0,$$

получая пятиточечный шаблон:

$$\varphi_{i-1,j} + \varphi_{i+1,j} + \varphi_{i,j-1} + \varphi_{i,j+1} - 4\varphi_{i,j} = 0,$$

или что то же самое:

$$\varphi_{i,j} = \frac{1}{4}(\varphi_{i-1,j} + \varphi_{i+1,j} + \varphi_{i,j-1} + \varphi_{i,j+1})$$

Откуда следует, что в каждой внутренней точке значение потенциала должно равняться среднему арифметическому четырёх соседей.

### 3 Итерационные методы решения

В отличие от решения Optozorax, я не использовал Метод Конечных Элементов (МКЭ), который помогает дискретизировать пространство и создаёт численный метод решения дифференциальных уравнений, а использовал другие итерационные методы. Далее будут рассмотрены методы вычисления потенциала во всей симуляции, а верхними индексами  $k$  и  $k+1$  будут обозначаться потенциал в текущем и новом кадрах соответственно.

#### 3.1 Метод Якоби

$$\varphi_{i,j}^{k+1} = \frac{1}{4}(\varphi_{i-1,j}^k + \varphi_{i+1,j}^k + \varphi_{i,j-1}^k + \varphi_{i,j+1}^k),$$

Это приемлемый метод, который я применял раньше, однако сейчас я нашел более эффективные методы, описанные ниже.

#### 3.2 Метод Гаусса–Зейделя

На каждой итерации мы проходим по всем внутренним узлам и обновляем значение по формуле:

$$\varphi_{i,j}^{k+1} = \frac{1}{4}(\varphi_{i-1,j}^{k+1} + \varphi_{i+1,j}^k + \varphi_{i,j-1}^{k+1} + \varphi_{i,j+1}^k),$$

где верхний индекс  $k$  означает итерацию. При этом используются уже посчитанные на текущей итерации значения слева и сверху (если обход идёт построчно сверху вниз, слева направо), что позволяет нам использовать метод Red-Black SOR.

#### 3.3 Метод последовательной верхней релаксации SOR

SOR ускоряет сходимость, вводя параметр релаксации  $\omega$ , удовлетворяющий неравенству  $1 < \omega < 2$ . Сперва вычисляется значение по Гауссу–Зейделю  $\tilde{\varphi}$ , а затем новое значение как взвешенная сумма старого потенциала  $\varphi$  и нового  $\tilde{\varphi}$ :

$$\tilde{\varphi}_{i,j} = \frac{1}{4}(\varphi_{i-1,j}^{k+1} + \varphi_{i+1,j}^k + \varphi_{i,j-1}^{k+1} + \varphi_{i,j+1}^k),$$

$$\varphi_{i,j}^{k+1} = \varphi_{i,j}^k(1 - \omega) + \tilde{\varphi}_{i,j}\omega,$$

или эквивалентная форма:

$$\varphi_{i,j}^{k+1} = \varphi_{i,j}^k + \omega(\tilde{\varphi}_{i,j} - \varphi_{i,j}^k),$$

При  $\omega = 1$  метод в точности совпадает с Гауссом-Зейделем (т.к.  $(1 - \omega) = (1 - 1) = 0$ ), а при  $1 < \omega < 2$  потенциал перенаправляется в сторону среднего, что ускоряет сходимость задач с превосходством низкочастотных компонент ошибки (с точностью до погрешности).

### 3.4 Red-Black SOR

В моем проекте я использую Red-Black SOR. Чтобы избежать зависимости порядка обхода и обеспечить векторизацию, я применяю шахматное упорядочивание. Разделим все внутренние узлы на два множества: красные (сумма индексов чётна), и чёрные (сумма индексов нечётна). Важно, что все соседи красных узлов - черные, и наоборот.

Итерация проходит в два полушага:

1. Обновляются все красные узлы, используя старые значения чёрных соседей.

2. Обновляются все чёрные узлы, используя только что посчитанные значения красных соседей.

Формула для красного полушага ( $k \Rightarrow k + \frac{1}{2}$ ):

$$\tilde{\varphi}_{i,j}^{red} = \frac{1}{4}(\varphi_{i-1,j}^k + \varphi_{i+1,j}^k + \varphi_{i,j-1}^k + \varphi_{i,j+1}^k), (i,j) - Red$$

$$\varphi_{i,j}^{k+\frac{1}{2}} = \varphi_{i,j}^k(1 - \omega) + \tilde{\varphi}_{i,j}^{red}\omega$$

Формула для чёрного полушага ( $k + \frac{1}{2} \Rightarrow k + 1$ ):

$$\tilde{\varphi}_{i,j}^{black} = \frac{1}{4}(\varphi_{i-1,j}^k + \varphi_{i+1,j}^k + \varphi_{i,j-1}^k + \varphi_{i,j+1}^k), (i,j) - Black$$

$$\varphi_{i,j}^{k+\frac{1}{2}} = \varphi_{i,j}^k(1 - \omega) + \tilde{\varphi}_{i,j}^{black}\omega$$

После чего получаем приближение, повторяя которое много раз можно добиться качественной аппроксимации