



Yverdon-les-Bains

Yverdon-les-Bains
Grandson Concise
Yvonand



Géoportail

NGEO-Lidar-profile

12 Mars 2018



Avancement – état au 01.02.2018

Fonctionnalité	Réalisation
Application serveur pour l'extraction des points à grande vitesse	Terminé
Support de la configuration fine de pytree	Terminé
Représentation et filtre selon la classe	Terminé
Echelle réelle, zoom, pan, highlight, représentation du zoom dans la carte	90%
Mesure dans le profil	100%
Export CSV, PNG	100%
Édition du profil dans la carte, translation perpendiculaire du profil	=>v.2
Intégration NGE0-GMF	???



Panneau de configuration

Lidar profile ×

Draw LIDAR profile line

Draw a line on the map to display the corresponding LIDAR profile. Use double-click to finish the drawing.

Material

Classification ▾

Automatic width ☒

Manual width [m]

Classes

☒ Unknown

☒ Unclassified

☒ Ground

Lidar profile ×

Draw LIDAR profile line

CSV export

PNG export

↺

Take measure

Material

Classification ▾

Automatic width ☒

Manual width [m]

Classes

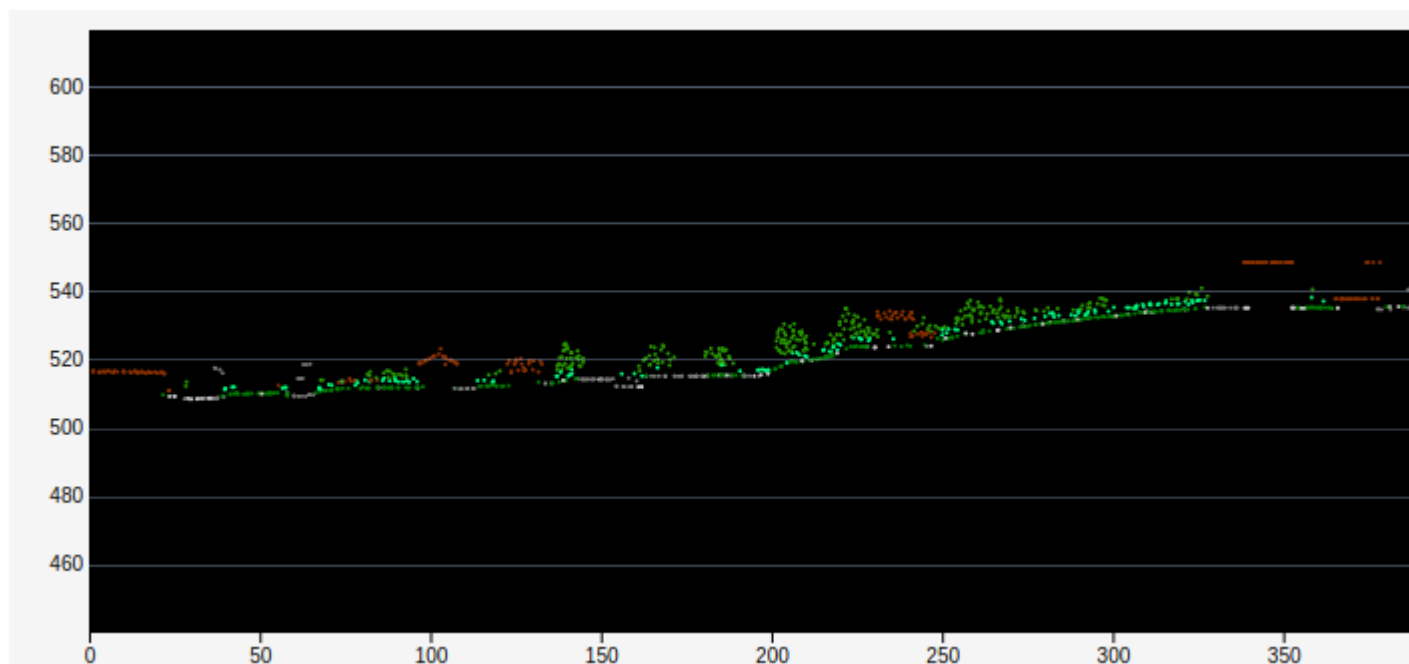
☒ Unknown

☒ Unclassified

☒ Ground

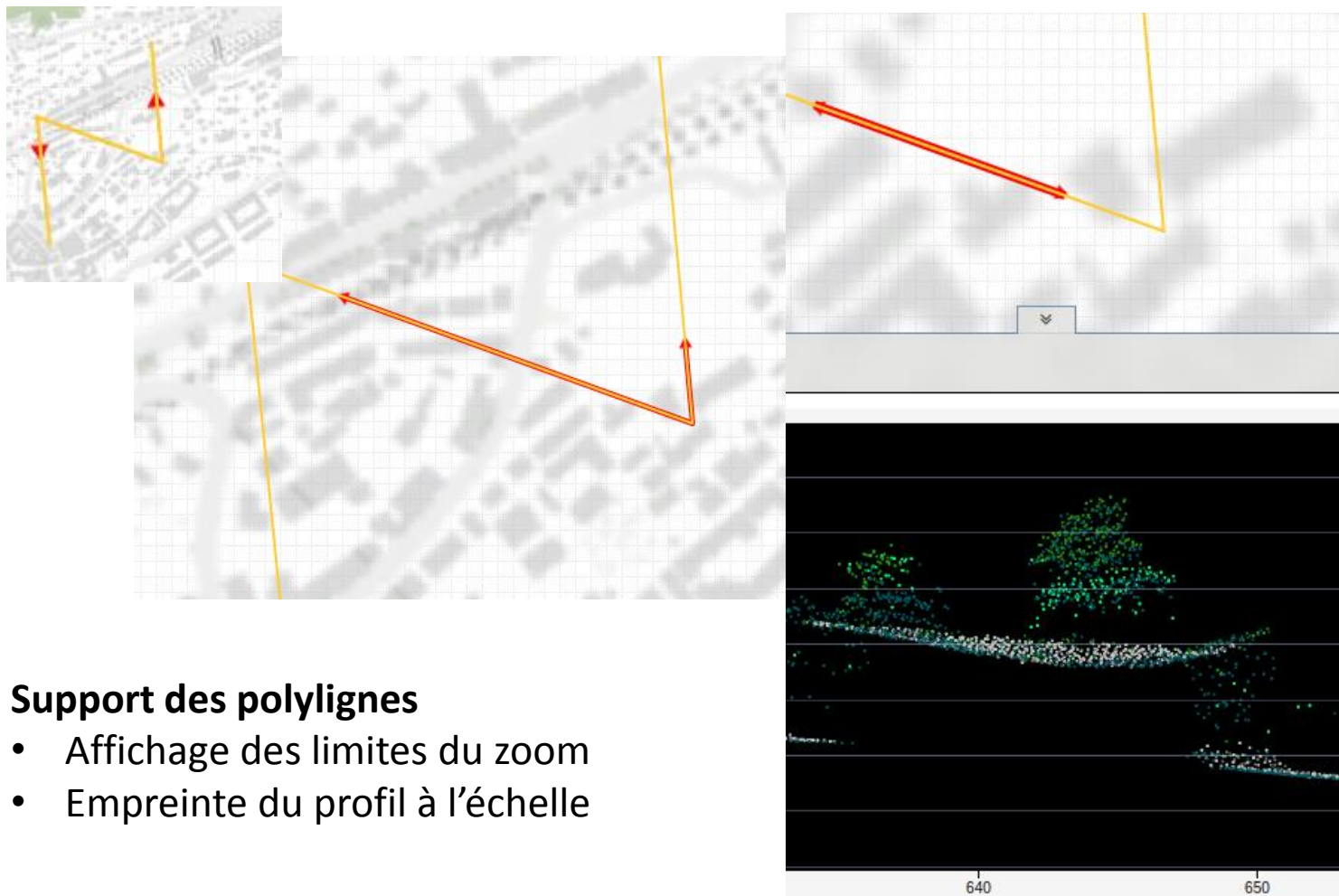


Panneau de profil





Interaction profil-carte





Extracteur Pytree: services

- Service web configurable au travers de fichiers yaml
- Service GMF 2 NGE0-lidar-profil
- Service compatible GMF1 sans modifications côté client (SITN, Cartoriviera)
- LINUX: demander une offre à Markus Schuetz pour un build de cPotree
- Liens
 - Application flask Pytree: <https://github.com/sitn/pytree>
 - Extracteur cPotree: <https://github.com/potree/cpotree>



Configuration du service Pytree

Options:

- Largeur par défaut du profil
- Largeur du profil en fonction du niveau de détail
- Niveau de détail en fonction de la longueur du profil
- Nom des classes ASPRS
- Couleur de chaque classe
- Matériau représenté par défaut
- Nombre de points maximum par profil (approximatif)
- Tolérance pour le pan latéral
- Niveau initial maximum pour la première requête du profil



Contributions

Phase	Jours/CHF
cPotree	600eur (?)
Pytree	2j
Prototype, reprise des éléments précédemment développés par le SITN dans le viewer 3D Potree	5j
Intégration NGEO phase 1	5j
Intégration NGEO phase 1 – support c2c	1j (x 2)
Intégration NGEO phase 2	5j
Intégration NGEO phase 2 – support c2c	4j
Intégration NGEO phase 3	5j
Finalisation (NGEO 2.2, EC6 standard)	~3j ?
TOTAL	~30j



Tâches restantes

- Corrections des erreurs introduites au cours des derniers efforts d'intégration (ec6...)
 - Les fonctionnalités de base sont actuellement cassées: pan, zoom, highlight...
 - La gestion des requêtes avec ngeoDebounce doit encore être validée