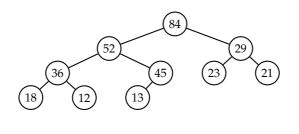
Cognoms	Nom	DNI

Examen Final EDA Duració: 3 hores 13/01/2020

- L'enunciat té 5 fulls, 10 cares i 4 problemes.
- Poseu el vostre nom complet i número de DNI a cada full.
- Contesteu tots els problemes en el propi full de l'enunciat a l'espai reservat.
- Llevat que es digui el contrari, cal justificar les respostes.

Problema 1 (1.5 pts.)

(a) (0.5 pts.) Dibuixeu el heap resultant d'afegir l'element 64 al max-heap següent. No cal justificar la resposta.



(b) (0.5 pts.) Quina és la **recurrència** que expressa el cost de l'algorisme d'Strassen per multiplicar matrius $n \times n$? No cal justificar la resposta.

T(n) —	
I(n) —	(

(c) (0.5 pts.) Considereu el codi següent:

int g(int p);
int f(int n, int p) {
if (n == 0) return p;
else return 1 + f(n/2, g(p));

Si sabem que el cost de la funció g és quadràtic, quin és el cost asimptòtic en temps de f en funció de n?

Cognoms	Nom	DNI
Problema 2		(3 pts.)

TAT - ...

Donat un graf dirigit acíclic (DAG) *G*, el *nivell* dels seus vèrtexs es defineix inductivament de la forma següent:

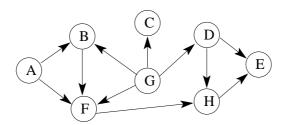
- si v és una arrel de G (un vèrtex sense predecessors) aleshores nivell(v) = 0
- altrament,

$$nivell(v) = 1 + max\{nivell(u) | u \text{ és un predecessor de } v\}$$

A més, la profunditat de *G* és el nivell més gran de qualsevol vèrtex:

$$profunditat(G) = max\{nivell(v) | v vèrtex de G\}$$

(a) (0.5 pts.) Ompliu la taula següent indicant, per a cada vèrtex del DAG donat, el seu nivell. Quant val la profunditat del DAG? No cal justificar res.



nivell : A B C D E F G H profunditat :

(b) (0.8 pts.) Per a cada afirmació donada a continuació, marqueu amb una X la casella corresponent segons si és certa o falsa. No cal justificar res.

Nota: Cada resposta correcta sumarà 0.2 punts; cada resposta equivocada restarà 0.2 punts, llevat del cas que hi hagi més respostes equivocades que correctes, en què la nota de l'exercici serà 0.

- (1) Per a tot vèrtex u d'un DAG G, si u és una fulla (vèrtex sense successors) llavors nivell(u) = profunditat(G).
- (2) Per a tot vèrtex u d'un DAG G, si nivell(u) = profunditat(G) llavors u és una fulla.
- (3) La profunditat d'un DAG amb n vèrtexs és O(n).
- (4) La profunditat d'un DAG amb n vèrtexs és $\Omega(\log n)$.

	(1)	(2)	(3)	(4)
CERT				
FALS				

(c) (1.7 pts.) En aquest problema assumirem que els grafs es representen amb llistes d'adjacències, i que el vèrtexs s'identifiquen amb naturals consecutius 0, 1, etc.

Ompliu els buits de la funció següent:

```
vector < int > levels (const vector < vector < int ≫ & G);
```

que, donat un DAG G = (V, E), retorna un vector que, per a cada vèrtex $u \in V$, conté el valor nivell(u) a la posició u. Doneu i justifiqueu el cost temporal en el cas pitjor en termes de n = |V| i m = |E|.

```
vector < int> levels (const vector < vector < int≫& G) {
 int n = G.size ();
  vector < int > lvl(n, -1), pred(n, 0);
 for (int u = 0; u < n; ++u)
   for (int v : G[u])
 queue<int> Q;
 for (int u = 0; u < n; ++u)
   if (pred[u] == 0) {
      Q.push(u);
   }
 while (not Q.empty()) {
   int u = Q.front(); Q.pop();
   for (int v : G[u]) {
      --pred[v];
      if (pred[v] == 0) Q.push(v);
  } }
 return lvl;
```

Cost i justificació:

Cognoms	Nom	DNI

Problema 3 (2.25 pts.)

El president d'una companyia petrolera ens demana ajuda per a decidir en quines ciutats col·locar les gasolineres d'un país molt llunyà. Coneixem el cost d'instal·lar una gasolinera a cada ciutat i també disposem de la llista de totes les carreteres del país, identificades per parells $\{c_1, c_2\}$, on c_1 i c_2 són les dues ciutats que uneix aquesta carretera. El nostre objectiu és decidir a quines ciutats cal posar una gasolinera de manera que el cost total d'instal·lació sigui mínim i que, per a tota carretera $\{i, j\}$ hi hagi una gasolinera a i, a j o en ambdues ciutats.

a) (2 pts) Completeu els buits en el programa següent perquè resolgui el problema anterior. Les ciutats s'identifiquen amb nombres consecutius 0, 1, 2, etc.

```
struct GasStations {
  int n;
  vector < int > cost;
  vector < vector < int≫ roads;
  vector < bool> best_solution;
  int best_cost;
  void rec(int i, vector < bool>& partial_sol, int partial_cost) {
    if (i == n) {
       best_cost = partial_cost ;
       best_solution = partial_sol;
    }
    else {
      if (
                                                            < best\_cost) {
         partial_sol [i]
                         ,partial_sol,
      bool needed = false;
      for (auto& c : roads[i])
                                                                ) needed = true;
                              and
      if (not needed) {
         partial\_sol[i] =
                       ,partial_sol,
                                                           );
      GasStations (const vector < int> & c, vector < vector < int\gg & r) {
    n = c. size (); best\_cost = INT\_MAX;
    this\rightarrowcost = c; this\rightarrowroads = r;
    vector < bool > partial_sol(n, false);
    rec (0, partial_sol ,0);
  } }; // (main a la pàgina següent)
```

```
int main(){
  int n; // nombre de ciutats
  cin \gg n;
  vector < int> c(n); // cost de cada ciutat
  for (int i = 0; i < n; ++i) cin \gg c[i];
  vector < vector < int \gg r(n); // carreteres (graf com a llista d'adjacència)
  int c1, c2;
  while (cin \gg c1 \gg c2) { // Carretera entre c1 i c2
    r[c1]. push\_back(c2);
    r[c2]. push_back(c1);
  GasStations gas(c,r);
  cout ≪ "Best cost: " ≪ gas. best_cost ≪ endl;
 cout ≪ "Chosen cities:";
  for (int i = 0; i < n; ++i)
    if (gas. best_solution [i]) cout \ll "" \ll i;
 cout \ll endl;
}
```

b) (0.25 pts) Si ara ens canvien el problema lleugerament i ens demanen maximitzar el cost total d'instal·lació, què canviaríeu del codi anterior? En cas que considereu que heu de modificar massa coses, podeu explicar a alt nivell quin algorisme implementaríeu.

Nom	DNI
	(3.25 pts.)
na variable boolear s. Una 3-CNF és un na assignació I de v satisfà un literal ¬x	omés pot prendre el valor na x o la seva negació $\neg x$. na conjunció de clàusules valors a les variables boo- sii $I(x) = 0$. El problema si existeix una assignació aquí, res de nou.
-	consisteix a, donada una exactament un literal de
es:	
$ \begin{array}{ccccc} \vee & \neg x_2 & \vee & x_3 \\ \vee & x_4 & \vee & x_5 \\ \vee & x_4 & \vee & x_5 \end{array} $	
$(x_3) = $, $I(x_4)$	teral de cada clàusula. $I(x_5) = $ $I(x_$
ONE-IN-THREE-S	e sigui una entrada posi- AT. Acceptarem conjunts u de fer prou. Justifiqueu
	wariable booleana nona variable booleans. Una 3-CNF és una assignació I de variable and interal $\neg x$ I

(b)	(1.5 pts.) Donada una clàusula C de 3 literals $C = l_1 \lor l_2 \lor l_3$, definim el conjunt de clàusules $R(C) = \{C_1, C_2, C_3\}$, on			
	$C_1 = \neg l_1 \lor a \lor b$ $C_2 = l_2 \lor b \lor c$ $C_3 = \neg l_3 \lor c \lor d$			
	i a,b,c,d són variables booleanes noves. <i>Nota</i> : si x és una variable i el literal l és $\neg x$, entendrem que $\neg l$ es correspon a x .			
	Demostreu que si I és una assignació que satisfà exactament un literal de cada clàusula de $R(C)$, aleshores I satisfà almenys un literal de C .			
	Demostreu que donada una assignació I que satisfà almenys un literal de C , es pot construir una assignació I' que satisfà exactament un literal de cada clàusula de $R(C)$ i que coincideix amb I sobre l_1, l_2 i l_3 .			

Cognoms		Nom	DNI	
0.5 pts.) Demostreu que	ONE-IN-TH	REE-SAT és NP-	difícil.	
0.5 pts.) Demostreu que	ONE-IN-TH	REE-SAT és NP-	complet.	

Aquesta cara estaria en blanc intencionadament si no fos per aquesta nota.