

# Projet Optimisation et Machine Learning

Fatimetou/Limam/Abeid — C16698

Année 2025-2026

# Objectifs du projet

- ▶ Évaluer les quatre piliers du cours :
  1. Modélisation (Chapitre 1)
  2. Méthodes de gradient déterministes (Chapitre 2)
  3. Passage à l'échelle via stochasticité (Chapitre 3)
  4. Optimisation non lisse par algorithmes proximaux (Chapitre 4)
- ▶ Compréhension théorique privilégiée
- ▶ Comparaison des algorithmes (convergence, temps CPU)

# Formulation du problème

On considère une régression linéaire pour prédire l'année de sortie d'une chanson :

$$f(w) = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^n (x_i^\top w - y_i)^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n f_i(w)$$

- ▶  $x_i \in \mathbb{R}^d$  : vecteur des features
- ▶  $w \in \mathbb{R}^d$  : vecteur des poids à apprendre
- ▶  $y_i \in \mathbb{R}$  : label (année de sortie)

# Détail du MSE

$$f_i(w) = \frac{1}{2}(x_i^\top w - y_i)^2$$

- ▶ Erreur prédiction pour l'exemple  $i$  :  $x_i^\top w - y_i$
- ▶ Somme moyenne :  $\frac{1}{n} \sum_i f_i(w) \rightarrow$  fonction à minimiser

# Régularisation L2 (Ridge)

$$F(w) = f(w) + \frac{\mu}{2} \|w\|^2$$

## Justification théorique :

- ▶  $f$  convexe mais peut être plate si  $X$  n'a pas plein rang
- ▶  $\mu > 0 \implies F$  strictement convexe
- ▶ Hessienne définie positive  $\rightarrow$  unicité du minimum global

# Gradient étape par étape

Gradient MSE :

$$\nabla f_i(w) = \frac{\partial}{\partial w} \frac{1}{2} (x_i^\top w - y_i)^2 = x_i (x_i^\top w - y_i)$$

Somme sur  $n$  exemples :

$$\nabla f(w) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i (x_i^\top w - y_i) = \frac{1}{n} X^\top (Xw - y)$$

Avec régularisation L2 :

$$\nabla F(w) = \frac{1}{n} X^\top (Xw - y) + \mu w$$

# Hessienne et propriétés

$$\nabla^2 F(w) = \frac{1}{n} X^\top X + \mu I_d$$

- ▶ Symétrique
- ▶ Définie positive si  $\mu > 0$
- ▶ Convergence du gradient garantie

# SVD et constante de Lipschitz

$$\text{SVD} : X = U\Sigma V^\top, \Sigma = \text{diag}(\sigma_1, \dots, \sigma_d)$$

$$\nabla^2 F(w) = \frac{1}{n} V \Sigma^2 V^\top + \mu I_d$$

Valeur propre maximale :

$$\lambda_{\max} = \frac{\sigma_{\max}^2}{n} + \mu$$

**Impact** : pas trop grand sinon divergence



# Code Python : Batch Gradient Descent

```
import numpy as np
def mse_loss(w, X, y):
    return 0.5 * np.mean((X @ w - y)**2)

def mse_gradient(w, X, y):
    return (X.T @ (X @ w - y)) / X.shape[0]

def batch_gd(X, y, alpha, n_iter):
    w = np.zeros(X.shape[1])
    losses = []
    for _ in range(n_iter):
        w -= alpha * mse_gradient(w, X, y)
        losses.append(mse_loss(w, X, y))
    return w, losses
```

# Gradient Stochastique (SGD)

$$\nabla f_i(w) = x_i(x_i^\top w - y_i)$$

$$\mathbb{E}_i[\nabla f_i(w)] = \nabla f(w)$$

Conclusion : SGD converge en moyenne vers le minimum global

# Code Python : SGD

```
def sgd(X, y, alpha0, n_iter):  
    n, d = X.shape  
    w = np.zeros(d)  
    losses = []  
    for k in range(n_iter):  
        i = np.random.randint(n)  
        grad = X[i] * (X[i] @ w - y[i])  
        w -= (alpha0/(1+k)) * grad  
        losses.append(np.mean((X@w - y)**2)/2)  
    return w, losses
```

## Mini-batch

$$g_B(w) = \frac{1}{b} \sum_{i \in B} \nabla f_i(w)$$

$$\mathbb{E}[g_B(w)] = \nabla f(w)$$

Réduit le bruit comparé à SGD classique

# Adam

$$\begin{aligned}m_k &= \beta_1 m_{k-1} + (1 - \beta_1) \nabla f(w_{k-1}) \\v_k &= \beta_2 v_{k-1} + (1 - \beta_2) (\nabla f(w_{k-1}))^2 \\\hat{m}_k &= m_k / (1 - \beta_1^k), \quad \hat{v}_k = v_k / (1 - \beta_2^k) \\w_k &= w_{k-1} - \alpha \frac{\hat{m}_k}{\sqrt{\hat{v}_k} + \epsilon}\end{aligned}$$

Combine momentum + RMSProp  $\rightarrow$  convergence plus rapide

## Code Python : Mini-batch

```
def minibatch_sgd(X, y, alpha, batch_size,
    n_iter):
    n, d = X.shape
    w = np.zeros(d)
    for _ in range(n_iter):
        idx = np.random.choice(n, batch_size,
            replace=False)
        grad = (X[idx].T @ (X[idx] @ w - y[idx])
            ) / batch_size
        w -= alpha * grad
    return w
```

## Code Python : Adam

```
def adam(X, y, alpha, beta1, beta2, eps, n_iter)
:
    d = X.shape[1]
    w = np.zeros(d)
    m = np.zeros(d)
    v = np.zeros(d)
    for k in range(1, n_iter+1):
        grad = mse_gradient(w, X, y)
        m = beta1*m + (1-beta1)*grad
        v = beta2*v + (1-beta2)*(grad**2)
        m_hat = m/(1-beta1**k)
        v_hat = v/(1-beta2**k)
        w -= alpha * m_hat / (np.sqrt(v_hat) +
                               eps)
    return w
```

# Régularisation L1 vs L2

- ▶ L1 (Lasso) → favorise coefficients nuls → sparse solution
- ▶ L2 (Ridge) → coefficients petits mais non nuls



## Soft-thresholding (Proximal L1)

$$\text{prox}_{\lambda\|\cdot\|_1}(v) = \arg \min_w \frac{1}{2} \|w - v\|^2 + \lambda \|w\|_1$$

Solution composante  $i$  :

$$w_i = \text{sign}(v_i) \max(|v_i| - \lambda, 0)$$

# Code Python : ISTA

```
def soft_thresholding(v, lam):  
    return np.sign(v) * np.maximum(np.abs(v)-lam  
        , 0)  
  
def ista(X, y, lam, alpha, n_iter):  
    w = np.zeros(X.shape[1])  
    for _ in range(n_iter):  
        w = soft_thresholding(w - alpha*  
            logistic_gradient(w,X,y), alpha*lam)  
    return w
```

# Code Python : FISTA

```
def fista(X, y, lam, alpha, n_iter):  
    w = np.zeros(X.shape[1])  
    z = w.copy()  
    t = 1  
    for _ in range(n_iter):  
        w_new = soft_thresholding(z - alpha*  
                                logistic_gradient(z,X,y), alpha*lam)  
        t_new = (1 + np.sqrt(1 + 4*t**2))/2  
        z = w_new + ((t-1)/t_new)*(w_new - w)  
        w, t = w_new, t_new  
    return w
```

# Sélection de variables

- ▶ Varier  $\lambda \rightarrow$  plus  $\lambda$  grand  $\rightarrow$  plus de coefficients nuls
- ▶ Sparse solution  $\rightarrow$  mots significatifs identifiés automatiquement
- ▶ Graphiques : MSE vs itérations, coefficients nuls vs  $\lambda$

# Conclusion

- ▶ Modélisation théorique complète (gradient, Hessienne, Lipschitz)
- ▶ Passage à l'échelle avec SGD, Mini-batch et Adam
- ▶ Optimisation non-lisse avec ISTA/FISTA
- ▶ Sélection automatique des variables pertinentes