# 3. Реализация быстрого преобразования Фурье

#### Андрей Валиков

### 1 Математическая модель сигнала

Константы имеют следующие значения:

$$f_1 = 1000$$

$$A_{f_1} = 0.5$$

$$\varphi_1 = 120$$

$$f_2 = 3000$$

$$A_{f_2} = 1$$

$$\varphi_2 = 180$$

$$f_3 = 6000$$

$$A_{f_3} = 5$$

$$\varphi_3 = 90$$

По ним вычисляется значение исходного сигнала:

$$x(t) = \sum_{k=1}^{3} A_{f_k} \sin(2\pi f_k t + \varphi_k)$$

```
\begin{array}{l} y \, = \, 0 \\ \text{for } k \, \text{ in } \, \text{range} \, (3) \colon \\ y \, + = \, A[\, k \,] \, * \, \text{np.sin} \, (\, t \, * \, \text{np.pi} \, * \, f \, [\, k \,] \, + \, Phi \, [\, k \,] \, ) \\ \text{return} \, \, y \end{array}
```

Рис. 1:

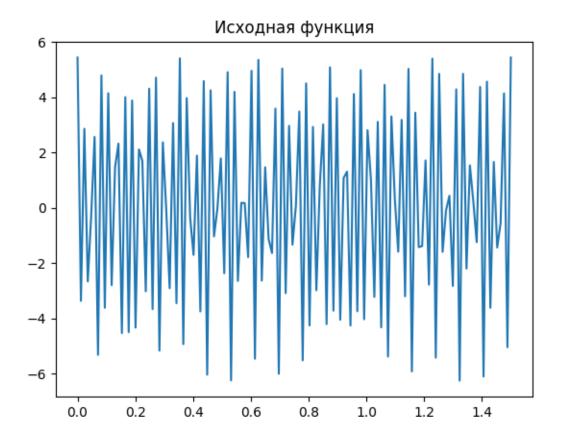


Рис. 2:

## 2 Вычисление дискретного преобразованния Фурье

Формула:

$$X(t) = \sum_{n=0}^{N-1} x(n)e^{-2\pi nki/N}$$

import numpy as np

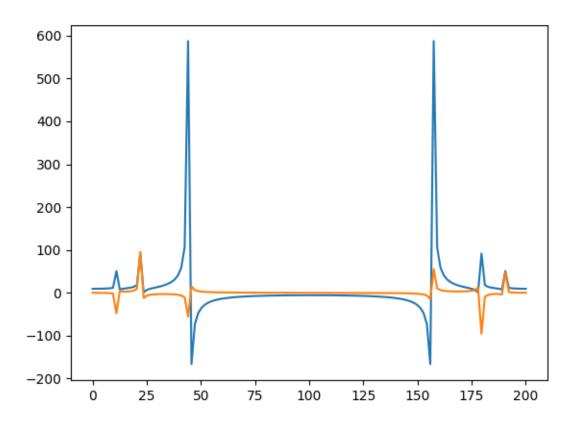


Рис. 3:

### 3 Вычисление быстрого преобразованния Фурье

import numpy as np
from dft\_part import dft\_exp

def FFT(X):

$$\begin{array}{l} N \,=\, l\,e\,n\,(X) \\ V \,=\, np\,.\,l\,o\,g\,2\,(N) \end{array}$$

```
if V \% 2 != 0:
  V = np.ceil(V)
  AddN = 2 ** V - N
  X = np.concatenate([X, np.zeros(int(AddN))])
  N = len(X)
y = []
if N == 2:
  y.append (X[0] + X[1])
  y.append(X[0] - X[1])
  return y
else:
  E = np.zeros(N // 2)
  O = np.zeros(N // 2)
  Ek = 0
  Ok = 0
  for k in range(N):
    if k \% 2 == 0:
      E[Ek] = X[k]
      Ek += 1
    else:
      O[Ok] = X[k]
      Ok += 1
  X1 = FFT(E)
  X2 = FFT(O)
  for k in range(N):
    if k < N / 2:
      y.append(X1[k] + dft_exp(k, 1, N) * X2[k])
    else:
```

 ${\tt y.append} \, ({\tt X1[k-N~//~2]-dft\_exp(k-N~//~2,~1,~N)~*~X2[k-N~//~2,~1,~N)}$  return y

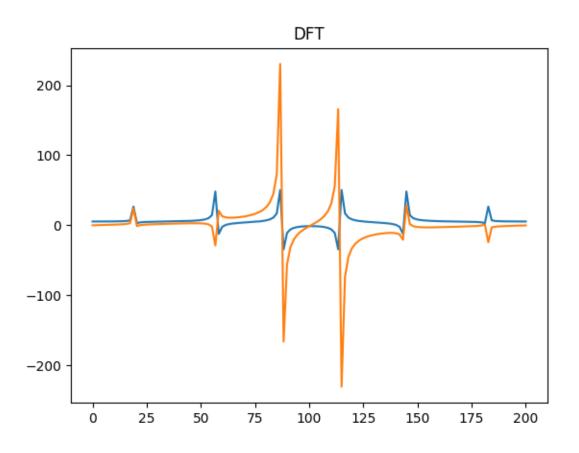


Рис. 4:

# 4 Функция ошибки

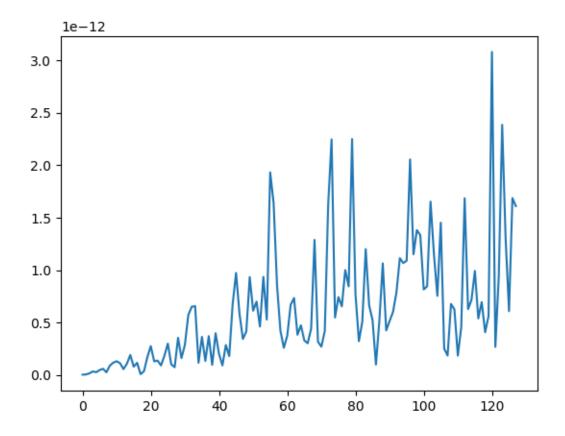


Рис. 5: