

Konzepte der Informatik

Informationscodierung und -speicherung II

Barbara Pampel

Universität Konstanz, WiSe 2023/2024

Datenstrukturen

Definition

Datentyp zusammen mit Operationen auf diesen Daten, die Zugriff und Verwaltung ermöglichen und realisieren.

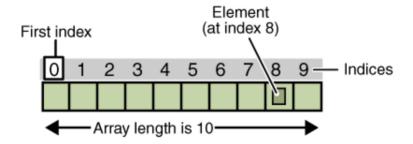


Hier: Datenstrukturen mit besonderer Relevanz für die Datenspeicherung

Arrays

Definition

Namentliche Zusammenfassung von gleichartigen Objekten eines Datentyps.



- Adressierung / Zugriff auf Elemente über Index
- in Java Indizes von 0 bis n-1 bei Länge n
- abstrakt auch oft von 1 bis n

Arrays

Array mit Gleitkommezahlen in Java

```
double[] a = new double[12];
```

- in Java Indizes von 0 bis n-1 bei Länge n

```
int[] a = new int[5];
for (int i=1; i<=5; i++){
    a[i] = i;}</pre>
```

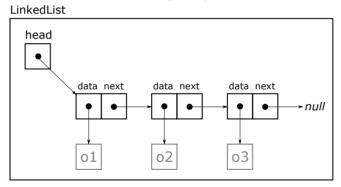
- ⇒ Exception zur Laufzeit, nicht zur Compilierzeit
- Mehrdimensionale Arrays in Java, Achtung: ggf. riesigen Speicheranforderungen!

```
double[][][] a = new double[10][5][8];
```

Verkettete Listen

Für nicht aufeinanderfolgende Schlüssel

 Jedes Listenelement enthält einen Schlüssel UND einen Verweis auf den Nachfolger, bei doppelter Verkettung auch auf den Vorgänger



- mühsam zu durchlaufen
- dynamische veränderbar

Wörterbücher

- Verallgemeinerung von Schlüssel (auch Buchstaben, Wörter, Namen...)
- nicht notwendigerweise gleichmässig verteilt

Wörterbücher

- Verallgemeinerung von Schlüssel (auch Buchstaben, Wörter, Namen...)
- nicht notwendigerweise gleichmässig verteilt
- Nutzen eines kompletten Arrays wäre Speicherverschwendung
- ⇒ Arrays oder Listen mit Schlüssel als Einträgen

Wörterbücher

- Verallgemeinerung von Schlüssel (auch Buchstaben, Wörter, Namen...)
- nicht notwendigerweise gleichmässig verteilt
- Nutzen eines kompletten Arrays wäre Speicherverschwendung
- → Arrays oder Listen mit Schlüssel als Einträgen
 - ohne weitere Bedingungenen: Sequenzielle Suche
 - im schlimmsten Fall müssen ALLE n Einträge durchsucht werden

Geordnete Wörterbücher



Schlüssel suchen

- Schlüssel S suchen zwischen linker Grenze l und rechter Grenze r
- Betrachte Eintrag M in der Mitte $m=l+\lfloor \frac{r-l}{2} \rfloor$
- falls M < S: l := m
- falls M = S: ausgeben
- sonst r := m
- falls $l \neq r$: suche weiter zwischen l und r
- **Binäre Suche** im schlimmsten Fall müssen von n Einträgen Einträge betrachtet werden

Schlüssel suchen

- Schlüssel S suchen zwischen linker Grenze l und rechter Grenze r
- Betrachte Eintrag M in der Mitte $m=l+\lfloor \frac{r-l}{2} \rfloor$
- falls M < S: l := m
- falls M = S: ausgeben
- sonst r := m
- falls $l \neq r$: such weiter zwischen l und r
- **Binäre Suche** im schlimmsten Fall müssen von n Einträgen $\lceil \log_2 n \rceil$ Einträge betrachtet werden
- Wenn implementiert als Array: Verschieben bei Einfügen von Schlüsseln
- Wenn implementiert als Liste: Kein direkter Zugriff auf Mitte

4 Binäre Suchbäume

Tagesmenü

- 1 Arrays
- 2 Listen
- 3 Wörterbücher
- 4 Binäre Suchbäume
- 5 Hashing
- 6 Literatur

Binäre Suchbäume

Definition (Binärbaum)

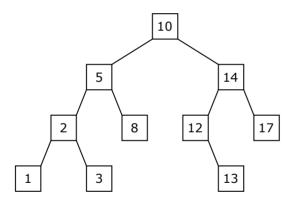
Ein *Binärbaum* ist entweder leer oder besteht aus einer Wurzel W mit linkem und rechten Kind K_l und K_r die jeweils selber Binärbäume sind.

Definition (Binärer Suchbaum)

Ein binärer Suchbaum ist ein Binärbaum mit vergleichbaren Schlüsseln. Dabei ist der Inhalt der Wurzel größer oder gleich allen Schlüsseln im linken Teilbaum und kleiner gleich allen Schlüsseln im rechten Suchbaum.

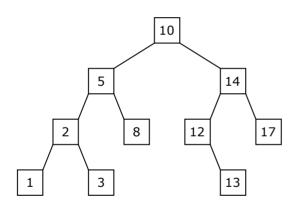
Annahme hier: Keine doppelten Schlüssel erlaubt!

Beispiel

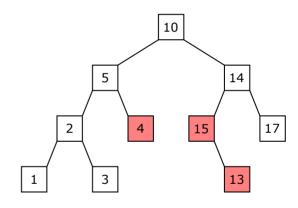


Binärer Suchbaum

Beispiel



Binärer Suchbaum

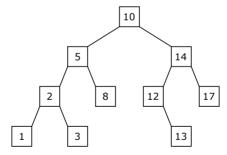


Kein binärer Suchbaum

Suche nach Schlüssel

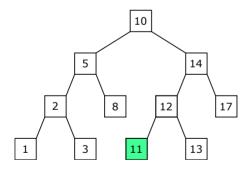
Suche nach Schlüssel

- Vergleich des gesuchten Schlüssel mit dem Wurzelknoten
- je nach Ergebnis Suche im linken oder rechten Teilbaum bis Schlüssel gefunden oder kein Kinder vorhanden
- Ausgabe des Wertes oder key not found



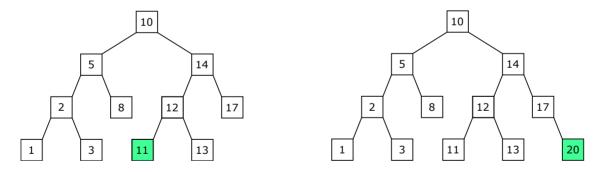
Schlüssel einfügen I

- Neue Schlüssel müssen an der richtigen Position eingefügt werden
- Einfacher Fall: Schlüssel ist noch nicht im Baum enthalten.
 - nach Schlüssel suchen und an der erwarteten Position einfügen



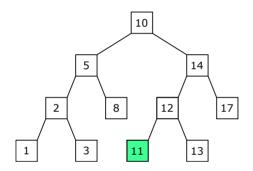
Schlüssel einfügen I

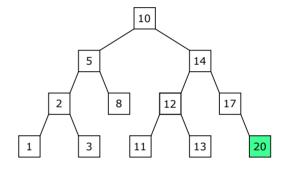
- Neue Schlüssel müssen an der richtigen Position eingefügt werden
- Einfacher Fall: Schlüssel ist noch nicht im Baum enthalten
 - nach Schlüssel suchen und an der erwarteten Position einfügen



Spezialfall leerer Baum: Schlüssel wird Wurzel

Schlüssel einfügen II



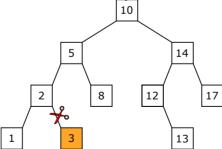


MERKE

- ein neuer Schlüssel wird auf diese Weise immer als BLATT eingefügt!
- links von ihm sind alle Schlüssel kleiner und rechts grösser!

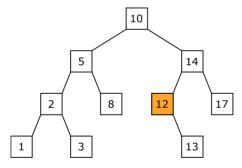
Schlüssel löschen I

- Drei Fälle
 - Knoten hat keine Kinder (Blattknoten)
 - Knoten hat ein Kind
 - Knoten hat zwei Kinder
- Blattknoten löschen ist einfach
 - Schlüssel suchen
 - Im Vorgänger Referenz auf das entsprechende Kind auf null setzen



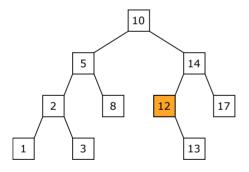
Schlüssel löschen II

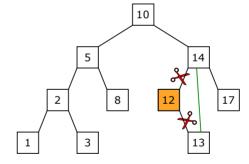
- Knoten mit einem Kind löschen
 - gelöschten Knoten durch das einzige Kind ersetzen



Schlüssel löschen II

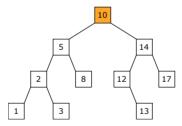
- Knoten mit einem Kind löschen
 - gelöschten Knoten durch das einzige Kind ersetzen





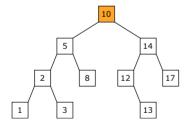
Schlüssel löschen III

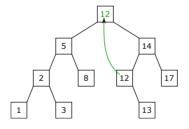
- Knoten mit zwei Kindern
 - Schlüssel ersetzen mit:

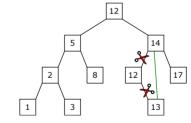


Schlüssel löschen III

- Knoten mit zwei Kindern
 - Schlüssel ersetzen mit:
 linkestem Kind im rechten Teilbaum oder rechtestem Konten im linken Teilbaum







Vorteile von binären Suchbäumen

- Suche deutlich schneller als in unsortierter Liste
 - im Idealfall bei balanciertem Binärbaum [log₂ n] Schritte bis zum Ziel
 - in sortierter und indizierter Liste mit binärer Suche auch [log₂ n]

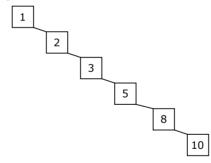
- Einfügen von Werten deutlich schneller als in sortierte Arrays
 - im Idealfall bei balanciertem Binärbaum $\lceil \log_2 n \rceil$ Schritte bis zum Ziel
 - im Array aber Verschieben der Werte "rechts" der Einfügeposition

Nachteile von binären Suchbäumen

Binäre Suchbäume können entarten.

Nachteile von binären Suchbäumen

- Binäre Suchbäume können entarten.
 - ungeschickte Einfügereihenfolge
 - viele Lösch- und Einfügeoperationen



- in diesem Fall nicht besser als sequenzielle Suche
- ⇒ balancierte Bäume, B-Bäume... mehr dazu in AlgoDat!

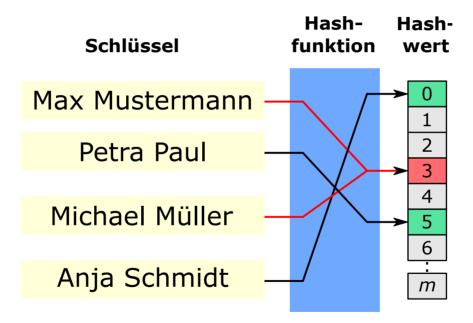
- 6-stellige Matrikelnummer, mit insgesamt $\approx 10^6$ möglichen Werten

- 6-stellige Matrikelnummer, mit insgesamt $\approx 10^6$ möglichen Werten
- Allerdings werden nur etwa 10.000 gleichzeitig benutzt
 - \Rightarrow Abbildung aller möglichen Matrikelnummern auf ≈ 10.000 Plätze

- 6-stellige Matrikelnummer, mit insgesamt $\approx 10^6$ möglichen Werten
- Allerdings werden nur etwa 10.000 gleichzeitig benutzt \Rightarrow Abbildung aller möglichen Matrikelnummern auf ≈ 10.000 Plätze
- Buchtitel in der Bibliothek mit ≈ 50 Zeichen $\Rightarrow 26^{50}$ mögliche Titel
- Die Bibliothek hat aber nur ≈ 2 Millionen Bücher
 - \Rightarrow Abbildung aller möglichen Titel auf \approx 2 Millionen Plätze

- Anwendung:
 - Assoziative Arrays
 z.B. in Python: dictionaries (key, value) mit hash-tables
 - Datenbanken
 - Kryptographie
- Hashfunktion $h: \mathcal{K} \to \{0, 1, ..., m-1\}$
 - ordnet jedem Schlüssel k einen Index $0 \le h(k) \le m-1$ zu
- Problem von Hashkollisionen
 - da meist $n\gg m$ erhalten zwangsläufig unterschiedliche Schlüssel den gleichen Hashwert
 - erfordern ausgefeilte Sonderbehandlungen
 - abhängig vom Belegungsfaktor α Verhältnis zwischen bereits belegten und vorhandenen Plätzen

Beispiele



Hashfunktionen

- Zentrale Anforderungen
 - leicht und schnell berechenbar
 - möglichst gleichmäßige Aufteilung auf die vorhandenen Plätze zur Vermeidung von Kollisionen
 - deterministische Berechnung
 - (dynamisch) anpassbar an die Anzahl der freien Plätze
- Hashfunktionen basieren meistens auf positiven, ganzen Zahlen, also $\mathcal{K} \subseteq \mathbb{N}_0$
- Berechnung des Hashwertes von anderen Objekten (z.B. Zeichenketten) meistens direkt ohne Umweg in eine Zahlendarstellung

Die Divisions-Rest-Methode

- $h(k) = k \mod m$
 - ergibt automatisch Werte zwischen 0 und m-1
- Ideale Hashfunktion, falls Werte aus \mathcal{K} gleichverteilt
- Wahl eines passenden m ist wichtig zur Minimierung von Kollisionen bei ungleich verteilten Schlüsseln
 - beste Wahl sind Primzahlen
 - schlechte Wahl sind Potenzen der Basis der Zahlendarstellung
 - bei m=100 bestimmen nur die untersten beiden Ziffern einer Zahl den Hashwert
 - bei m=32 bestimmen nur die untersten fünf Bits einer Zahl den Hashwert

Beispiel

- Datumsangaben als Zahlen dargestellt, Tag zuletzt

Schlüssel k	$k \mod 97$	<i>k</i> mod 100
20100101	52	1
20100227	81	27
20100427	87	27
20110527	2	27
20090811	74	11

Die multiplikative Methode

- Multiplikation des ganzzahligen Schlüssels mit einer irrationalen Zahl ⊝
- Abschneiden des ganzzahligen Teils
- Multiplikation mit m
- $h(k) = |m(k \cdot \Theta |k \cdot \Theta|)|$
- Beispiel mit $\Theta = \pi$ und m = 100

-
$$h(20) = \lfloor 100(20\pi - \lfloor 20\pi \rfloor) \rfloor = \lfloor 100(62, 831853... - 62) \rfloor = 83$$

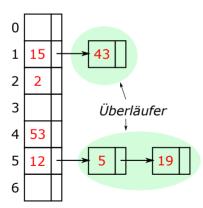
Schlüssel k	h(k)
20100101	63
20100227	47
20100427	79
20110527	88
20090811	24

- Beste Ergebnisse mit dem goldenen Schnitt $\phi^{-1} = \frac{\sqrt{5}-1}{2} \approx 0$, 6180339887...

Kollisionsbehandlung

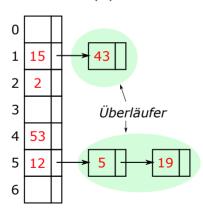
Kollisionsbehandlung durch Verkettung

- Eintrag in der Hashtabelle ist eine verkettete Liste
- Kollidierende Einträge werden an die Liste gehängt
- **Beispiel**: m = 7, $h(k) = k \mod 7$



Kollisionsbehandlung durch Verkettung

- Eintrag in der Hashtabelle ist eine verkettete Liste
- Kollidierende Einträge werden an die Liste gehängt
- Beispiel: m = 7, $h(k) = k \mod 7$



 Vorteil der Verkettung: Hashtabelle an sich muss nicht vergrößert werden

- Suchen
 - Hashfunktion h(k) berechnen
 - zugehörige Liste der Hashtabelle von vorne nach hinten durchsuchen
- Einfügen
 - Hashfunktion h(k) berechnen
 - zugehörige Liste der Hashtabelle von vorne nach hinten durchsuchen und bei Bedarf neues Element hinten an Liste anhängen
- Löschen
 - Hashfunktion h(k) berechnen
 - zugehörige Liste der Hashtabelle von vorne nach hinten durchsuchen und bei Bedarf Element aus Liste entfernen
- Aufwand

- Suchen
 - Hashfunktion h(k) berechnen
 - zugehörige Liste der Hashtabelle von vorne nach hinten durchsuchen
- Einfügen
 - Hashfunktion h(k) berechnen
 - zugehörige Liste der Hashtabelle von vorne nach hinten durchsuchen und bei Bedarf neues Element hinten an Liste anhängen
- Löschen
 - Hashfunktion h(k) berechnen
 - zugehörige Liste der Hashtabelle von vorne nach hinten durchsuchen und bei Bedarf Element aus Liste entfernen
- Aufwand
 - im günstigsten Fall eine Operation
 - im schlimmsten Fall *n* Operationen

Offene Hashverfahren

- Speichern von kollidierenden Einträgen in freien Plätzen in der Tabelle
- Knackpunkt ist das Vorgehen zum Finden eines freien Platzes Generelles Vorgehen
- h(k) sei eine gegebene Hashfunktion und s(j, k) definiert eine Sondierungsfolge
- Dann ist $(h(k) + s(j, k)) \mod m$

für j = 0, 1, ..., m - 1 eine offene Hashfunktion

Offene Hashverfahren

- Speichern von kollidierenden Einträgen in freien Plätzen in der Tabelle
- Knackpunkt ist das Vorgehen zum Finden eines freien Platzes

Generelles Vorgehen

- h(k) sei eine gegebene Hashfunktion und s(j, k) definiert eine Sondierungsfolge
- Dann ist

$$(h(k) + s(j, k)) \mod m$$

für j = 0, 1, ..., m-1 eine offene Hashfunktion

Sondierungfolgen z.B.

lineares Sondieren:

$$s(j) = j * c$$
 für Konstante $c \neq 0$

quadratisches Sondieren:

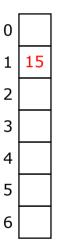
$$s(j) = j^2 * c_1 + j * c_2$$
 für Konstanten $c_1 \neq 0$ und c_2

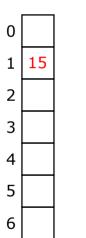
Doppelhashing:

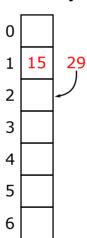
$$s(j, k) = j * h'(k)$$
 für zweite Hashfunktion $h'(k) : \mathcal{U} \to \{1, \dots, m-1\}$

- Einfügen
 - Hashfunktion h(k) berechnen
 - an Stelle suchen und falls nicht frei:
 Sondierungsfolge durchlaufen bis freie Stelle gefunden
- Suchen
 - Hashfunktion h(k) berechnen
 - an Stelle suchen und falls nicht der richtige Schlüssel gefunden:
 Sondierungsfolge durchlaufen bis Schlüssel gefunden
- Löschen
 - Schlüssel suchen und löschen, wenn gefunden
 - Löschmarkierung einfügen
- Aufwand

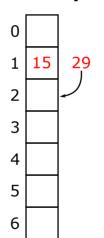
- Einfügen
 - Hashfunktion h(k) berechnen
 - an Stelle suchen und falls nicht frei:
 Sondierungsfolge durchlaufen bis freie Stelle gefunden
- Suchen
 - Hashfunktion h(k) berechnen
 - an Stelle suchen und falls nicht der richtige Schlüssel gefunden:
 Sondierungsfolge durchlaufen bis Schlüssel gefunden
- Löschen
 - Schlüssel suchen und löschen, wenn gefunden
 - Löschmarkierung einfügen
- Aufwand
 - im günstigsten Fall eine Operation
 - im schlimmsten Fall *m* Operationen







0		
1	15	
2		
2		
4		
5		
6		



0		
1		
2	29	
3		
4		
5		
6		

0		
1	15	
2		
3		
4		
5		
6		

0		
1	15	29
2		
2		
4		
5		
6		

0		
1		
2	29	
3		
4		
5		
6		

0	
1	+
2	29
3	
4	
5	
6	

Generelle Probleme

- Verkettung
 - Überlauf möglich, aber Effizienz nimmt ab
- Offene Adressierung
 - Clusterbildung
 - es können nur maximal m Schlüssel in der Tabelle gespeichert werden
 - bei Vergrößerung ist komplette Neuberechnung der Tabelle notwendig
- Alternative: Besserer Hashfunktionen

Universelle Hashfunktionen - als Ausblick

- Idee: Menge von Hashfunktionen \mathcal{H} , aus der zufällig eine ausgewählt wird
 - Wahrscheinlichkeit, dass die "schlechteste" für die aktuellen Daten ausgewählt wurde ist gering

Definition (Universelle Hashfunktionen)

Eine endlich Menge $\mathcal H$ von Hashfunktionen heißt *universell*, wenn für je zwei verschiedene Schlüssel $x,y\in\mathcal K$ gilt

$$\frac{|\{h \in \mathcal{H} : h(x) = h(y)\}|}{|\mathcal{H}|} \le \frac{1}{m}$$

Das wichtigste in Kürze

- Arrays für ganzzahlige Schlüssel
- Listen aus verketteten Objekten
- (geordnete) Wörterbücher für vergleichbare Schlüssel
- binäre Suchbäume
- Zugriff auf Schlüssel direkt durch Hashfunktion
 - Hashfunktion muss möglichst kollisionsfrei sein
 - Kollisionsbehandlung:
 - durch Verkettung
 - durch offene Adressierung (linear, quadratisch, Doppelhashing)
 - universelle Hashfunktionen

Ausblick

mehr Datenstrukturen im Algorithmik-Kapitel:

- Daten zweckdienlich angeordnet, kodiert und miteinander verknüpft
- Verwaltung von bzw. dem Zugriff auf die Daten in geeigneter Weise

ARRGH! MY MAP OF LISTS OF MAPS TO STRINGS IS TOO HARD TO ITERATE THROUGH! I'LL JUST ASSIGN EVERYTHING A NUMBER AND USE A *!**!@ ARRAY



Literatur

U. Brandes

Algorithmen und Datenstrukturen

Skript zur Vorlesung im WS 14/15

T. Ottmann und P. Widmayer.

Algorithmen und Datenstrukturen — Kapitel 4.1, 4.2, 4.3.

Spektrum Akademischer Verlag, 4. Ausgabe, 2002, ISBN 978-3-8274-1029-0.

Robert Sedgewick.

Algorithms in Java – Parts 1-4 – Kapitel 14.

Addison-Wesley Longman, Amsterdam, 3. Auflage, 2003, ISBN 0-210-36120-5.

Bildquellen

Foto Russischer Großbrief:

https://unicodebook.readthedocs.io/_images/Letter_to_Russia_with_krakozyabry.jpg zuletzt geöffnet am 10. November 2020