

注意到公式(7)的分母，知道这意味着什么吗？这就是 M 级流水的递归环路。实际上 M 倍超前计算就是将

$$H(e^{j\omega}) = \frac{b}{1 - a \cdot z^{-1}} \xrightarrow{\text{分子分母同乘 } \sum_{i=0}^{M-1} a^i \cdot b \cdot z^{-i}} \frac{\sum_{i=0}^{M-1} a^i \cdot b \cdot z^{-i}}{(1 - a \cdot z^{-1}) \left(\sum_{i=0}^{M-1} a^i \cdot b \cdot z^{-i} \right)}$$

化简，得

$$H(e^{j\omega}) = \frac{\sum_{i=0}^{M-1} a^i \cdot b \cdot z^{-i}}{1 - a^M \cdot z^{-M}}$$

图 1—阶 IIR 节的 $M-1$ 步超前

对应的电路结构如下，

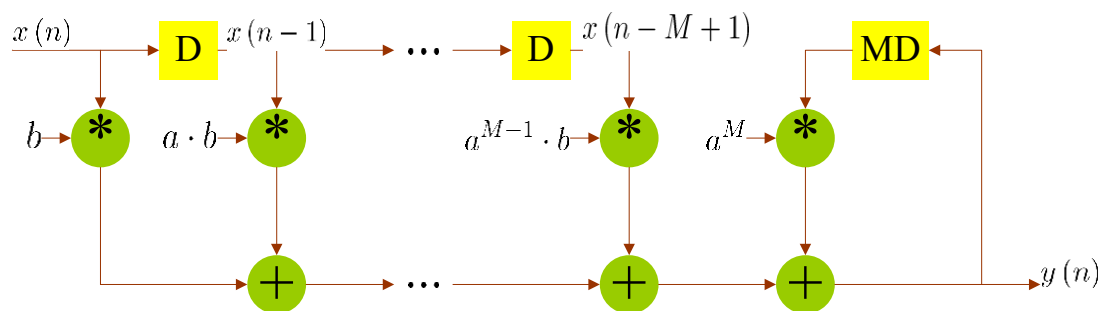


图 2—阶 IIR 节的 $M-1$ 步超前结构

在递归环路中，出现了 M 个延时单元，这是由公式(7)分母所决定的，反过来，如果想得到一个 M 级流水的递归环路，就必须使得分母的最低次幂为 z^{-M} （常数 1 除外）；此外应注意到分子部分变复杂了，原始迭代方程分子为 b ，消耗一个乘法器，现在分子变为

$$\sum_{i=0}^{M-1} a^i \cdot b \cdot z^{-i}, \text{ 消耗 } M \text{ 个乘法器和 } M-1 \text{ 个加法器, } M-1 \text{ 个延时器, 资源的增加是很可观的,}$$

在这一点上就输给 M 倍降速电路了。但是，但是，基于超前计算所得的 M 级递归结构，是不需要多个独立通道复合就能达到 100% 的硬件利用率，从这点上说，基于超前计算的递归流水线技术仍有其用武之地。

对于一阶 IIR，分母从 $1 - a \cdot z^{-1}$ 变为 $1 - a^M \cdot z^{-M}$ ，意味着什么呢？从零极点图，能帮助我们看清楚其实真面目，

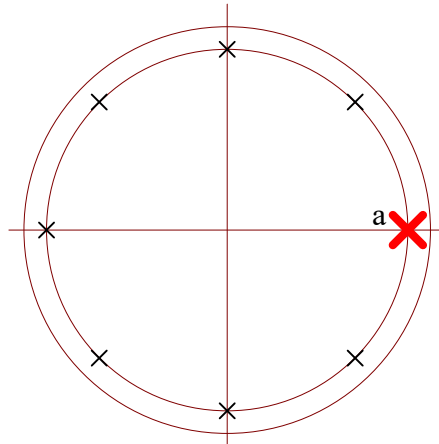


图 3分母为 $1 - a^8 \cdot z^{-8}$ 的极点分布图

红色极点为原始极点，来自于 $1 - a \cdot z^{-1}$ ，黑色极点是新增极点，来自于 $\sum_{i=0}^{M-1} a^i \cdot z^{-i}$ 。不知

大家看出什么端倪没？其实，分母若为 $1 - a^M \cdot z^{-M}$ ，就表示圆 $r=a$ 上等间隔的 M 个极点，反过来，想得到 $1 - a^M \cdot z^{-M}$ 形式的分母，就应使得圆 $r=a$ 上出现等间隔的 M 个极点。对于图 10 所示的公式变换过程，实际上就是在 z 平面添加“可相互抵消”的极点和零点，新添加的极点和原始极点刚好构成分母 $1 - a^M \cdot z^{-M}$ ，，这样就实现了 M 级递归流水线。

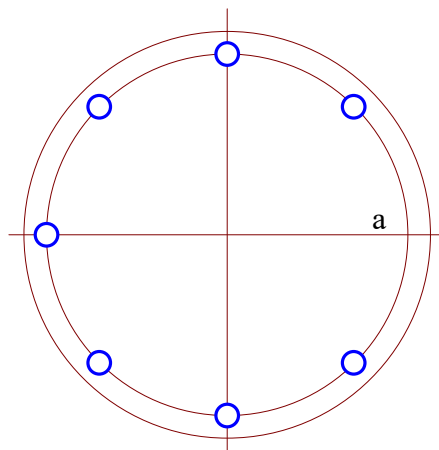


图 4分子 $\sum_{i=0}^{M-1} a^i \cdot z^{-i}$ 所产生的零点

对应于新增的极点，产生相应的零点（用于抵消新增极点的影响），直接实现为 $\sum_{i=0}^{M-1} a^i \cdot z^{-i}$ ，

需要 M 个乘法器， $M-1$ 个加法器和延时单元。直接实现还有一个坏处就是噪声敏感度高，一般采用级联实现，将以上零点恰当的组合就能获得节约面积的结构，一般选择正多边形分解法，，比如图 13 就可以做如下分解，

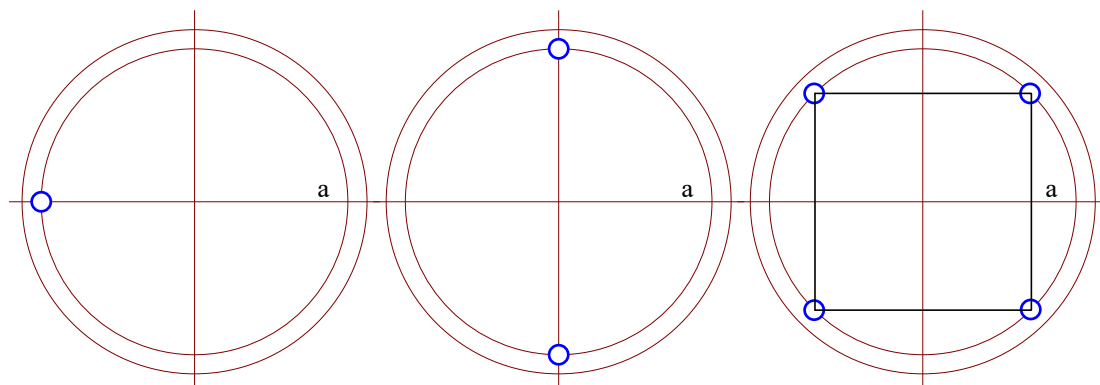


图 5分子 $\sum_{i=0}^{M-1} a^i \cdot z^{-i}$ 的级联实现，最大可能节约资源

分解之后的系统框图为，

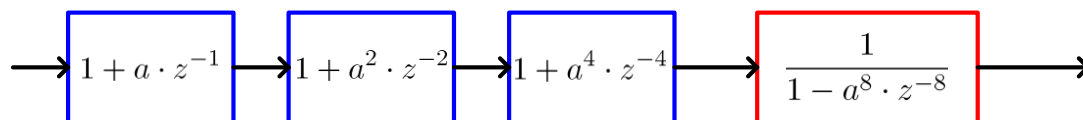


图 6分解实现框图

显然，非递归部分的乘法器资源和加法器资源得到了一定程度的节约。下面在来练习一个分解的例子，分子为 $\sum_{i=0}^{16-1} a^i \cdot z^{-i}$ 的零点分布如下图

解的例子，分子为 $\sum_{i=0}^{16-1} a^i \cdot z^{-i}$ 的零点分布如下图

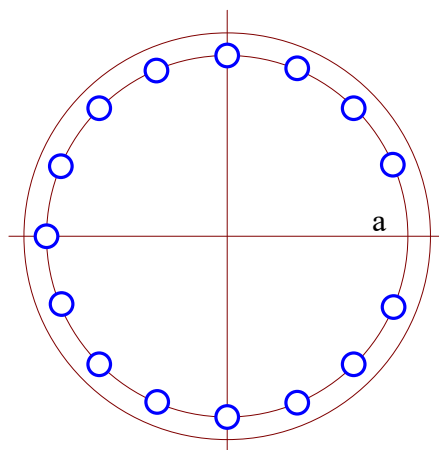


图 7 $\sum_{i=0}^{16-1} a^i \cdot z^{-i}$ 的零点分布图

分解图为

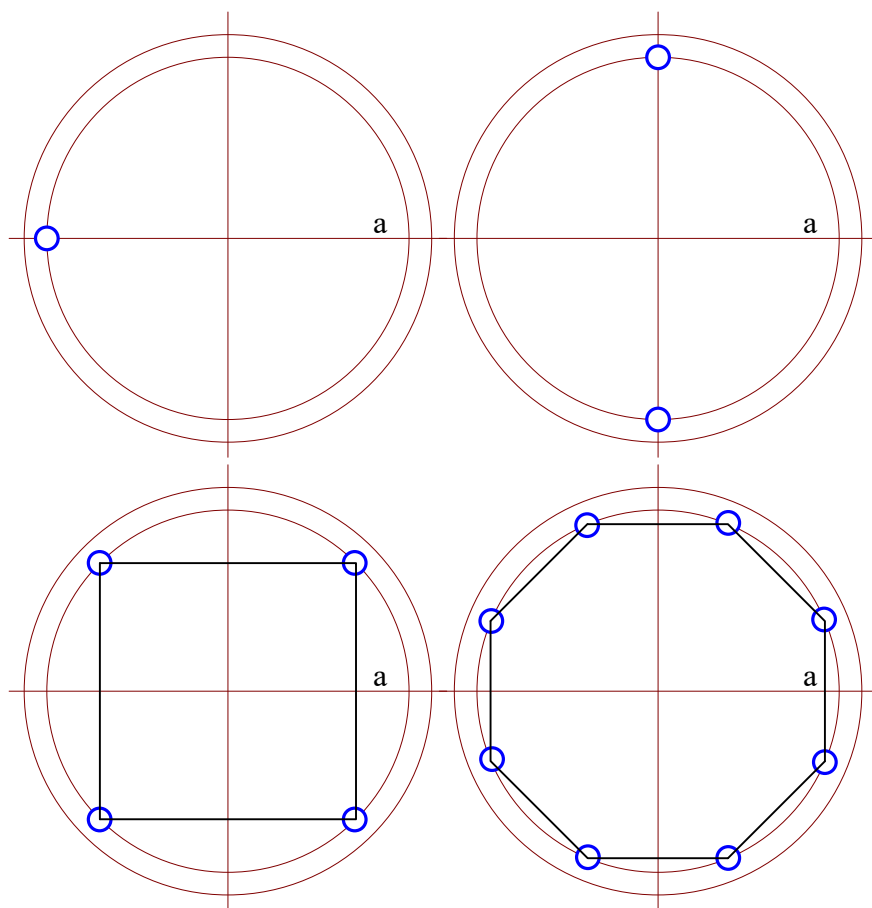


图 8

分解后的系统框图如下

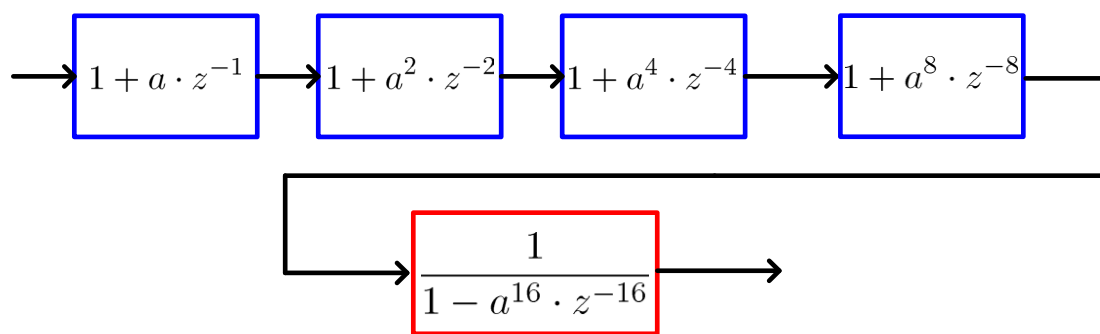


图 9

将以上过程，编制为 Maple 程序，以便于自动求解，

代码 1 求解 M 级流水的一阶 IIR 节

```
> restart;
```

```
>
```

```
> M := 8;
```

$M := 8$

```
>
```

```
> Dz := 1 - 1/2 * p;
```

$$Dz := 1 - \frac{1}{2} p$$

> $Pz := 1 + \text{sum}(q_i \cdot p^i, i = 1 \dots M - 1);$

$$Pz := 1 + q_1 p + q_2 p^2 + q_3 p^3 + q_4 p^4 + q_5 p^5 + q_6 p^6 + q_7 p^7$$

>

> $DP := \text{collect}(Dz \cdot Pz, p);$

$$\begin{aligned} DP := & 1 - \frac{1}{2} q_7 p^8 + \left(q_7 - \frac{1}{2} q_6 \right) p^7 + \left(q_6 - \frac{1}{2} q_5 \right) p^6 + \left(q_5 \right. \\ & \left. - \frac{1}{2} q_4 \right) p^5 + \left(-\frac{1}{2} q_3 + q_4 \right) p^4 + \left(q_3 - \frac{1}{2} q_2 \right) p^3 + \left(q_2 \right. \\ & \left. - \frac{1}{2} q_1 \right) p^2 + \left(q_1 - \frac{1}{2} \right) p \end{aligned}$$

>

> $eqns := \{ \text{seq}(\text{coeff}(DP, p, i) = 0, i = 1 \dots M - 1) \};$

$$\begin{aligned} eqns := & \left\{ q_1 - \frac{1}{2} = 0, q_2 - \frac{1}{2} q_1 = 0, q_3 - \frac{1}{2} q_2 = 0, -\frac{1}{2} q_3 + q_4 \right. \\ & \left. = 0, q_5 - \frac{1}{2} q_4 = 0, q_6 - \frac{1}{2} q_5 = 0, q_7 - \frac{1}{2} q_6 = 0 \right\} \end{aligned}$$

> $vars := [\text{seq}(q_i, i = 1 \dots M - 1)];$

$$vars := [q_1, q_2, q_3, q_4, q_5, q_6, q_7]$$

> $sols := \text{solve}(eqns, vars);$

$$\begin{aligned} sols := & \left[\left[q_1 = \frac{1}{2}, q_2 = \frac{1}{4}, q_3 = \frac{1}{8}, q_4 = \frac{1}{16}, q_5 = \frac{1}{32}, q_6 = \frac{1}{64}, q_7 \right. \right. \\ & \left. \left. = \frac{1}{128} \right] \right] \end{aligned}$$

>

> $\text{subs}(\text{op}(sols), [\text{op}(eqns)]);$

$$[0 = 0, 0 = 0, 0 = 0, 0 = 0, 0 = 0, 0 = 0, 0 = 0]$$

>

> $DP := \text{subs}(\text{op}(sols), DP);$

$$DP := 1 - \frac{1}{256} p^8$$

> $Nz := \text{factor}(\text{subs}(\text{op}(sols), Pz));$

$$Nz := \frac{1}{128} (p + 2) (p^2 + 4) (p^4 + 16)$$

>

```
> maplematrix_b := Matrix([seq(coeff(Nz, p, i), i=0..M-1)]);
```

$$\text{maplematrix_b} := \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{4} & \frac{1}{8} & \frac{1}{16} & \frac{1}{32} & \frac{1}{64} & \frac{1}{128} \end{bmatrix}$$

```
>> maplematrix_a := Matrix([seq(coeff(DP, p, i), i=0..M)]);
```

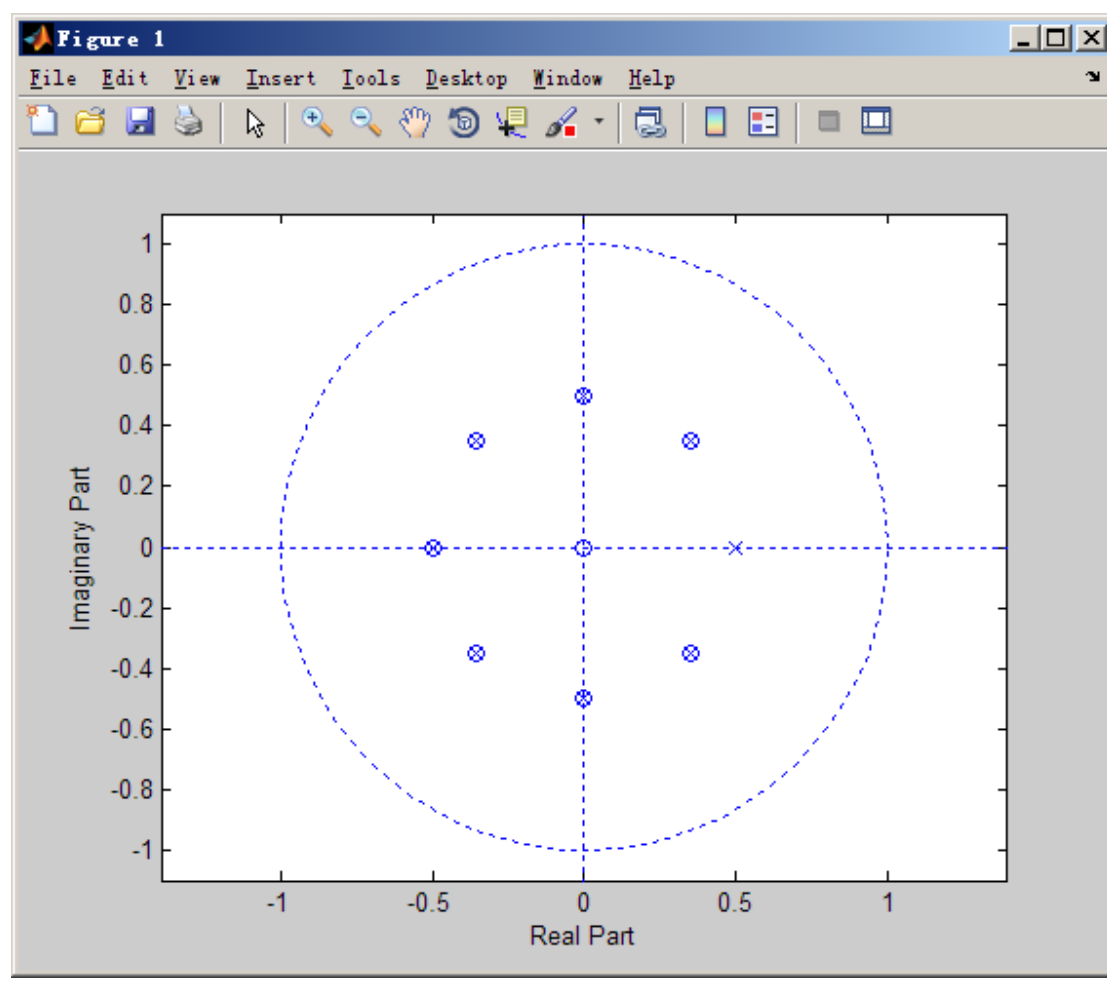
$$\text{maplematrix_a} := \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{256} \end{bmatrix}$$

```
>
```

```
> Matlab[setvar]("matlabmatrix_b", maplematrix_b);
```

```
> Matlab[setvar]("matlabmatrix_a", maplematrix_a);
```

```
> Matlab[evalM]("zplane(matlabmatrix_b, matlabmatrix_a);");
```



利用数学归纳法，容易证明，具有 M 级流水递归环路的 IIR 一阶环初始值为，

$$y(i - M) = a^{-M+i+1} \cdot y(-1) \quad (1)$$

其中， $i = 0, 1, \dots, M - 2$ 。

有时，流水级数 M 并非 2 的次幂，那么分子的零点分布就不是那么“美妙”，分解起来就没那么顺利。使用代码 1，设计一个 12 级流水的 IIR 一阶节，设计结果如下（MAPLE），

$$H(e^{j\omega}) = \frac{(z^{-1} + 2)(z^{-2} + 4)(z^{-2} + 2z^{-1} + 4)(z^{-2} - 2z^{-1} + 4)(z^{-4} - 4z^{-2} + 16)/2048}{1 - z^{-12}/4096}$$

(2)

公式(9)分子是MAPLE的默认因式分解的结果，零极点图如下

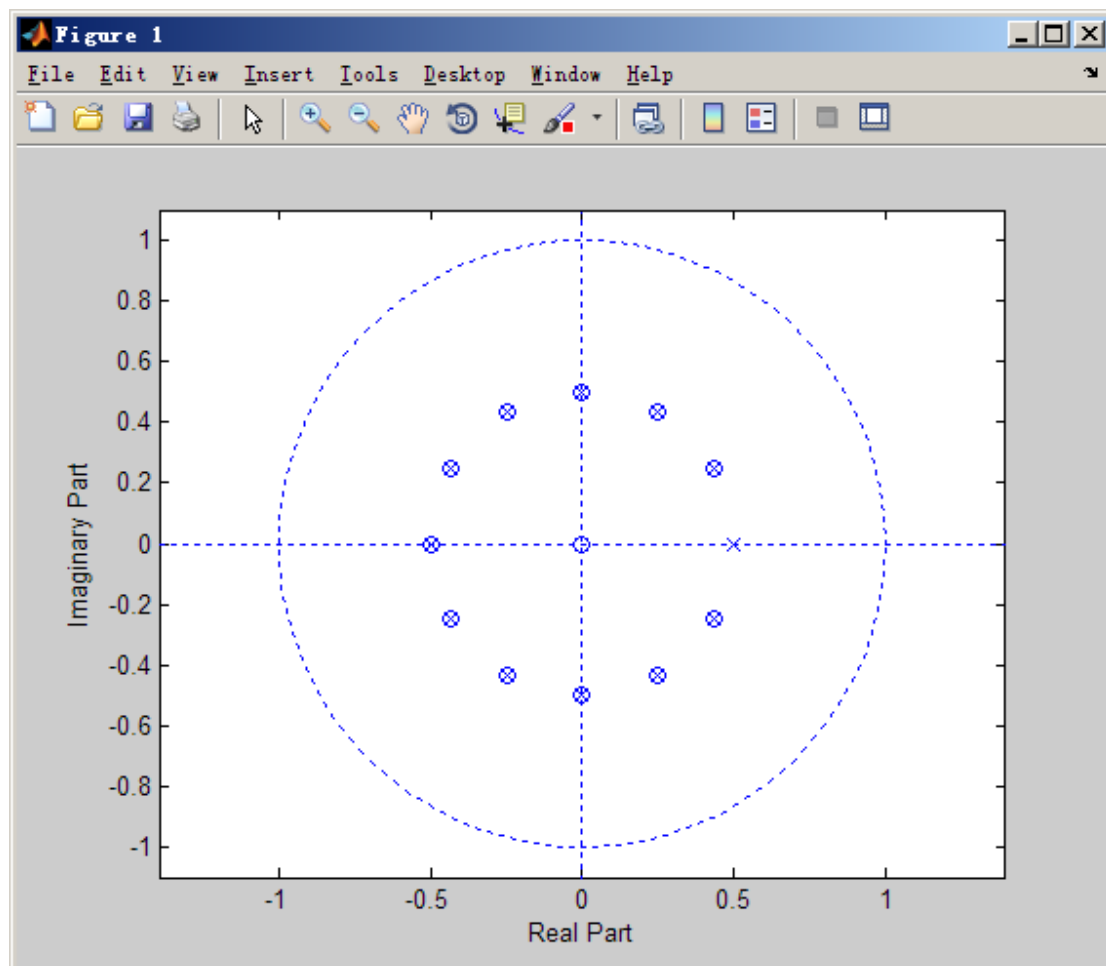


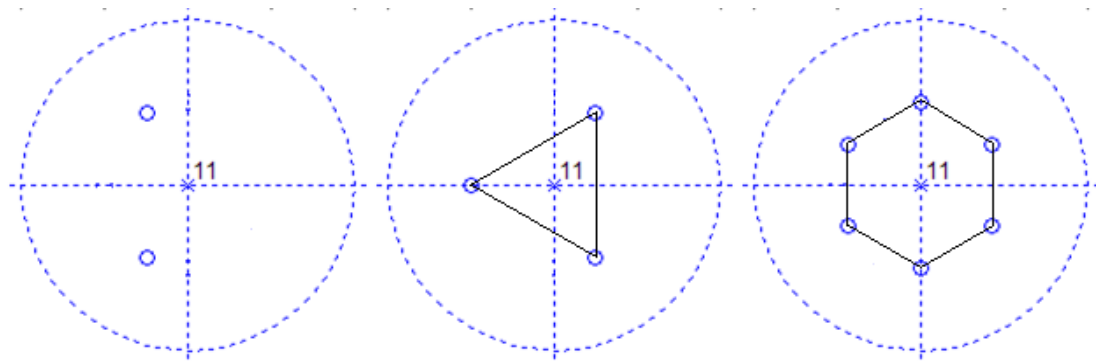
图 10 12 级流水环路的 IIR 一阶节零极图

直接观察公式(9)也能得出一种分解，即将分子的右边三个因子乘开，得

$$\frac{1}{2048} (p + 2) (p^2 + 4) (p^8 + 16p^4 + 256)$$

不过，从系数的噪声敏感性来说，总不希望得到较高阶次的环，比如 $(p^8 + 16p^4 + 256)$ 。另

外，也可以使用正多边形分解原则来分解，见下图，



对应的分子为，

$$\frac{1}{2048} (p^2 + 2p + 4) (p^3 + 8) (p^6 + 64)$$

关于一阶IIR节就介绍那么多，实际应用往往是二阶IIR节，或更高阶！区别于一阶IIR节，二阶IIR节的超前计算环路可能会出现不稳定的情况。以公式(10)为例

$$H(e^{j\omega}) = \frac{1}{1 + a_1 z^{-1} + a_2 z^{-2}} \quad (3)$$

构造M级流水环路，就是要将 z^{-1} 项的阶数提高到 z^{-M} 。一般分两种做法，各有其优缺点，请大家课后思考！

1. 聚类超前流水线

所谓的聚类超前流水线，就是分子分母同乘 $1 + \sum_{i=1}^{M-1} q_i \cdot z^{-i}$ ，然后令分母中阶数在

$-1, \dots, -M + 1$ 之间的项的系数为0，从而求出待定系数 q_i 。以公式(11)传递函数为例，编写MAPLE求解程序如下，

$$H(e^{j\omega}) = \frac{1}{1 - \frac{5}{4}z^{-1} + \frac{3}{8}z^{-2}} \quad (4)$$

代码 2 求解 M 级聚类超前流水的二阶 IIR 节

```
> restart;
> M := 3;
                                     M := 3
> Dz := 1 - 5/4 * p + 3/8 * p^2;
                                     Dz := 1 - 5/4 p + 3/8 p^2
> Pz := 1 + sum(q_i * p^i, i = 1..M-1);
                                     Pz := 1 + q_1 p + q_2 p^2
>
> DP := collect(Dz * Pz, p);
```


$$DP := 1 + \frac{3}{8} q_2 p^4 + \left(-\frac{5}{4} q_2 + \frac{3}{8} q_1 \right) p^3 + \left(q_2 - \frac{5}{4} q_1 + \frac{3}{8} \right) p^2 + \left(q_1 - \frac{5}{4} \right) p$$

>

> eqns := {seq(coeff(DP, p, i) = 0, i = 1..M-1)};

$$eqns := \left\{ q_1 - \frac{5}{4} = 0, q_2 - \frac{5}{4} q_1 + \frac{3}{8} = 0 \right\}$$

> vars := [seq(q_i, i = 1..M-1)];

$$vars := [q_1, q_2]$$

> sols := solve(eqns, vars);

$$sols := \left[\left[q_1 = \frac{5}{4}, q_2 = \frac{19}{16} \right] \right]$$

>

> subs(op(sols), [op(eqns)]);

$$[0 = 0, 0 = 0]$$

>

>

> DP := subs(op(sols), DP);

$$DP := 1 + \frac{57}{128} p^4 - \frac{65}{64} p^3$$

> Nz := factor(subs(op(sols), Dz));

$$Nz := 1 + \frac{5}{4} p + \frac{19}{16} p^2$$

> maplematrix_b := Matrix([seq(coeff(Nz, p, i), i = 0..M-1)]);

$$maplematrix_b := \begin{bmatrix} 1 & \frac{5}{4} & \frac{19}{16} \end{bmatrix}$$

> maplematrix_a := Matrix([seq(coeff(DP, p, i), i = 0..M+1)]);

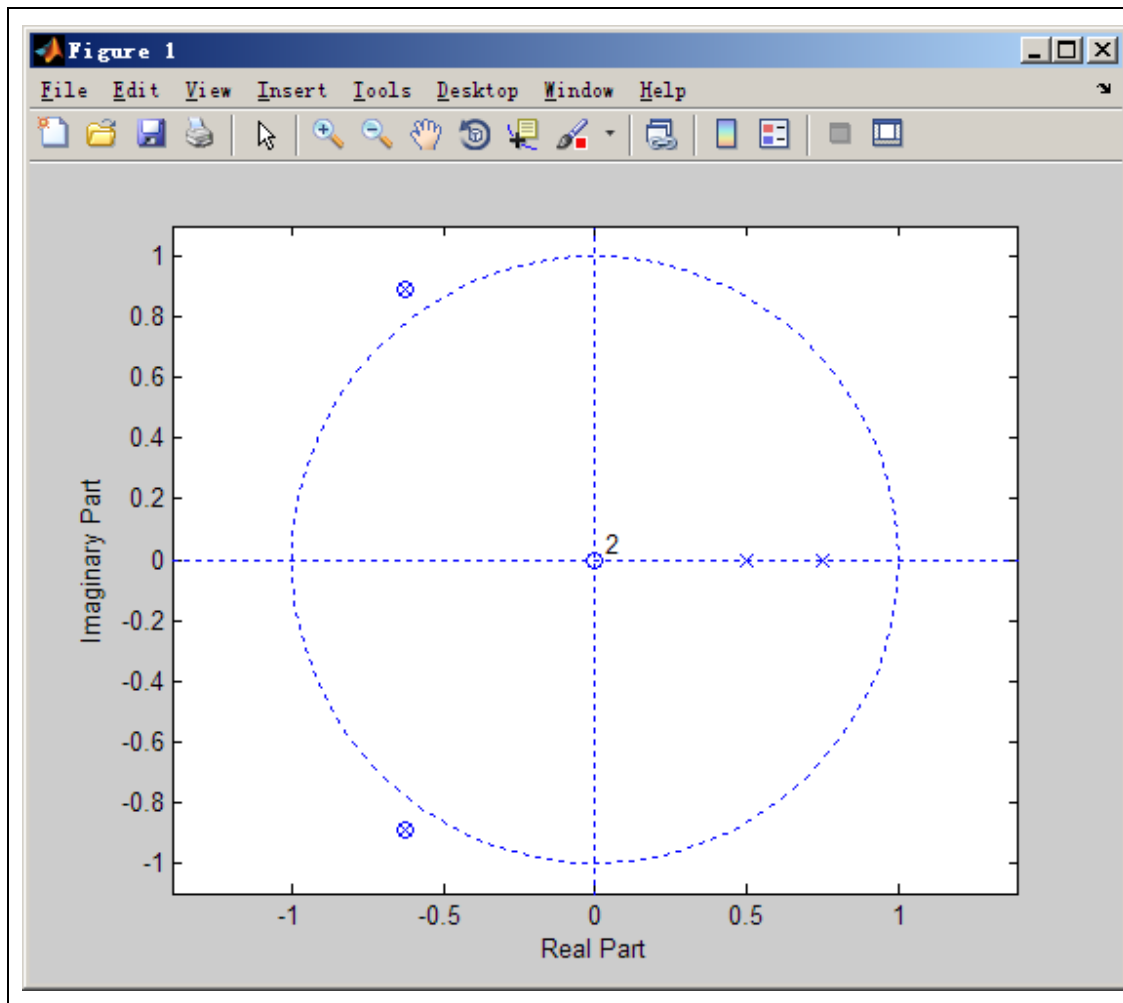
$$maplematrix_a := \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -\frac{65}{64} & \frac{57}{128} \end{bmatrix}$$

>

> Matlab[setvar]("matlabmatrix_b", maplematrix_b);

> Matlab[setvar]("matlabmatrix_a", maplematrix_a);

> Matlab[evalM]("zplane(matlabmatrix_b, matlabmatrix_a);");



从零极点图可知，代码2的3级聚类流水设计并不稳定，2个极点落到单位圆之外。课本上给出一个研究结论，即存在一个临界值 M_c ，当 $M \geq M_c$ 时设计总是稳定的， M_c 可用公式进行估计（请查阅相关文献）。为了简便，我们可以逐渐增加M值直到设计稳定，对以上例子，当M=5时得到稳定设计，有

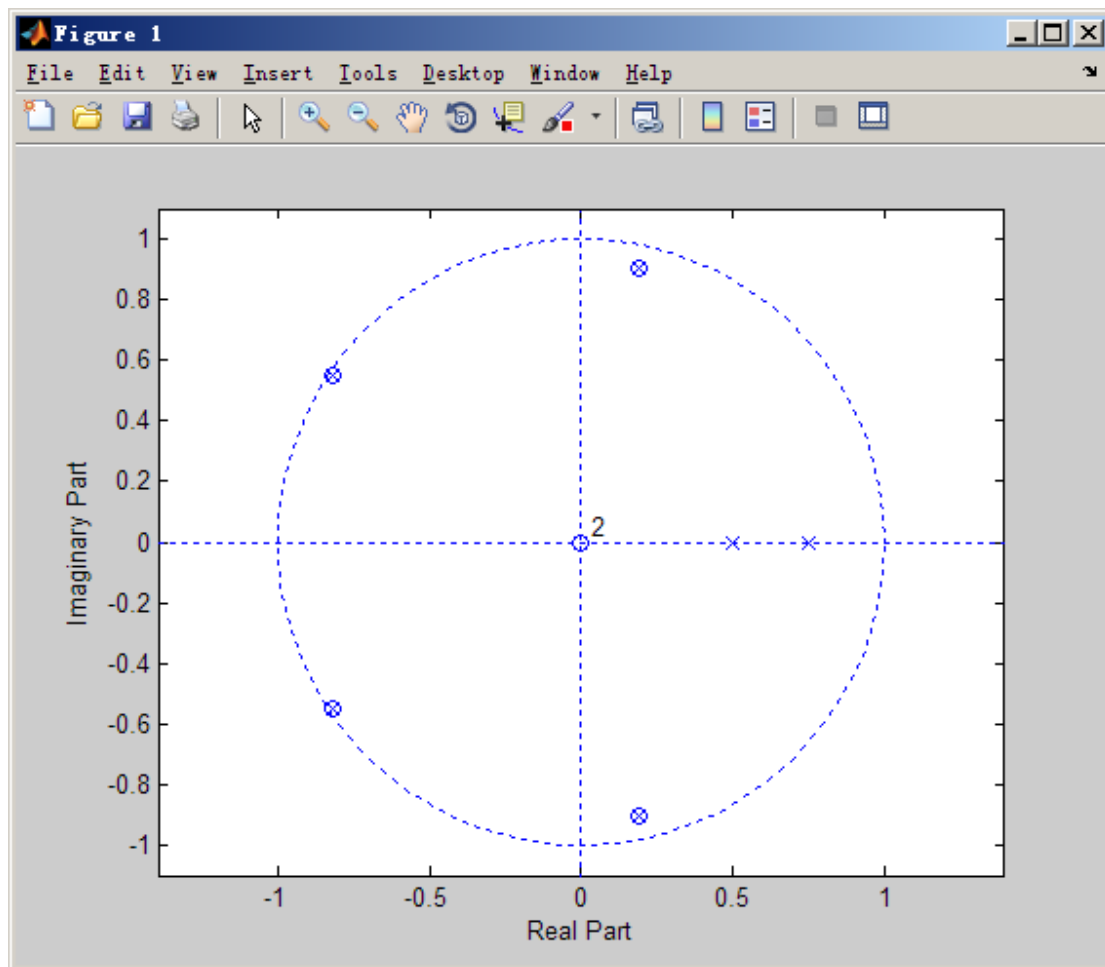


图 11 稳定的聚类流水线设计，对应公式(11)，取 $M=5$

其实 $M=5$ ，虽能得到稳定设计，但是极点离单位圆非常近；一般 M 再大一些会得到“更稳定”的设计，比如 $M=8$ 时，有

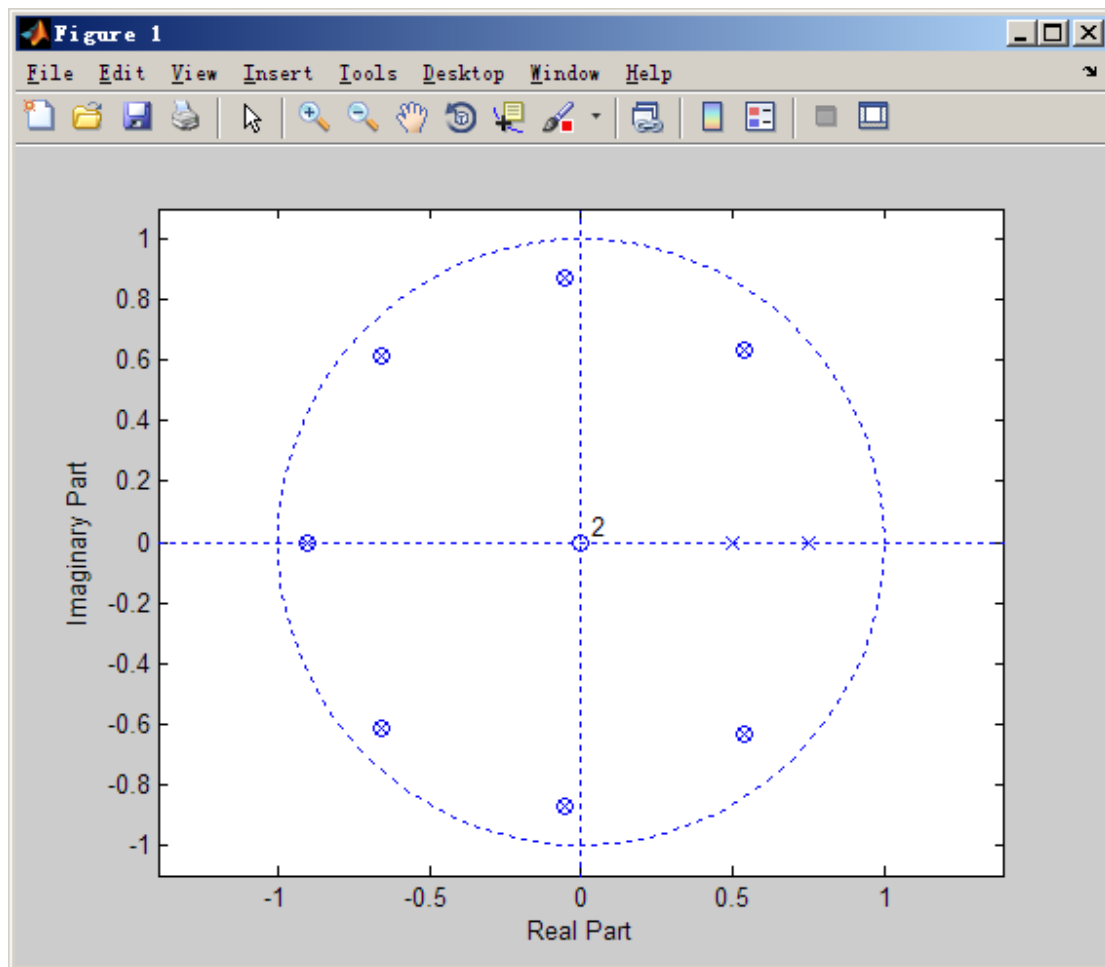


图 12 稳定的聚类流水线设计，对应公式(11)，取 $M=8$

有时，我们只需要3级流水环路，而不是5级以上的流水环路，是不是就不能用聚类流水线了

呢？这里给出一个“更为先进的”设计方法，

代码 3 先进的 2 阶 IIR 节聚类超前流水线设计

```
> restart :
>
>
> M := 3; N := 1;
                                     M := 3
                                     N := 1
>
>
> Dz := 1 -  $\frac{5}{4} \cdot p + \frac{3}{8} \cdot p^2$ ;
                                     Dz := 1 -  $\frac{5}{4} p + \frac{3}{8} p^2$ 
```

> $Pz := 1 + \text{sum}(q_i \cdot p^i, i = 1 \dots M - 1 + N);$

$$Pz := 1 + q_1 p + q_2 p^2 + q_3 p^3$$

>

> $DP := \text{collect}(Dz \cdot Pz, p);$

$$DP := 1 + \frac{3}{8} q_3 p^5 + \left(-\frac{5}{4} q_3 + \frac{3}{8} q_2 \right) p^4 + \left(q_3 - \frac{5}{4} q_2 + \frac{3}{8} q_1 \right) p^3 + \left(q_2 - \frac{5}{4} q_1 + \frac{3}{8} \right) p^2 + \left(q_1 - \frac{5}{4} \right) p$$

>

> $\text{eqns} := \{ \text{seq}(\text{coeff}(DP, p, i) = 0, i = 1 \dots M + N) \};$

$$\text{eqns} := \left\{ q_1 - \frac{5}{4} = 0, -\frac{5}{4} q_3 + \frac{3}{8} q_2 = 0, q_2 - \frac{5}{4} q_1 + \frac{3}{8} = 0, q_3 - \frac{5}{4} q_2 + \frac{3}{8} q_1 = 0 \right\}$$

>

> $\text{eqns} := \text{eqns} \setminus \{ \text{seq}(\text{coeff}(DP, p, i) = 0, i = M) \};$

$$\text{eqns} := \left\{ q_1 - \frac{5}{4} = 0, -\frac{5}{4} q_3 + \frac{3}{8} q_2 = 0, q_2 - \frac{5}{4} q_1 + \frac{3}{8} = 0 \right\}$$

>

>

> $\text{vars} := [\text{seq}(q_i, i = 1 \dots M - 1 + N)];$

$$\text{vars} := [q_1, q_2, q_3]$$

> $\text{sols} := \text{solve}(\text{eqns}, \text{vars});$

$$\text{sols} := \left[\left[q_1 = \frac{5}{4}, q_2 = \frac{19}{16}, q_3 = \frac{57}{160} \right] \right]$$

>

> $\text{subs}(\text{op}(\text{sols}), [\text{op}(\text{eqns})]);$

$$[0 = 0, 0 = 0, 0 = 0]$$

>

>

> $DP := \text{subs}(\text{op}(\text{sols}), DP);$

$$DP := 1 + \frac{171}{1280} p^5 - \frac{211}{320} p^3$$

> $Nz := \text{factor}(\text{subs}(\text{op}(\text{sols}), Pz));$

$$Nz := 1 + \frac{5}{4} p + \frac{19}{16} p^2 + \frac{57}{160} p^3$$

>

> $\text{maplematrix_b} := \text{Matrix}([\text{seq}(\text{coeff}(Nz, p, i), i = 0 \dots M - 1)]);$

```

maplematrix_b :=  $\begin{bmatrix} 1 & \frac{5}{4} & \frac{19}{16} \end{bmatrix}$ 

> maplematrix_a := Matrix([seq(coeff(DP, p, i), i = 0..M
+ 1)]);

maplematrix_a :=  $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -\frac{211}{320} & 0 \end{bmatrix}$ 

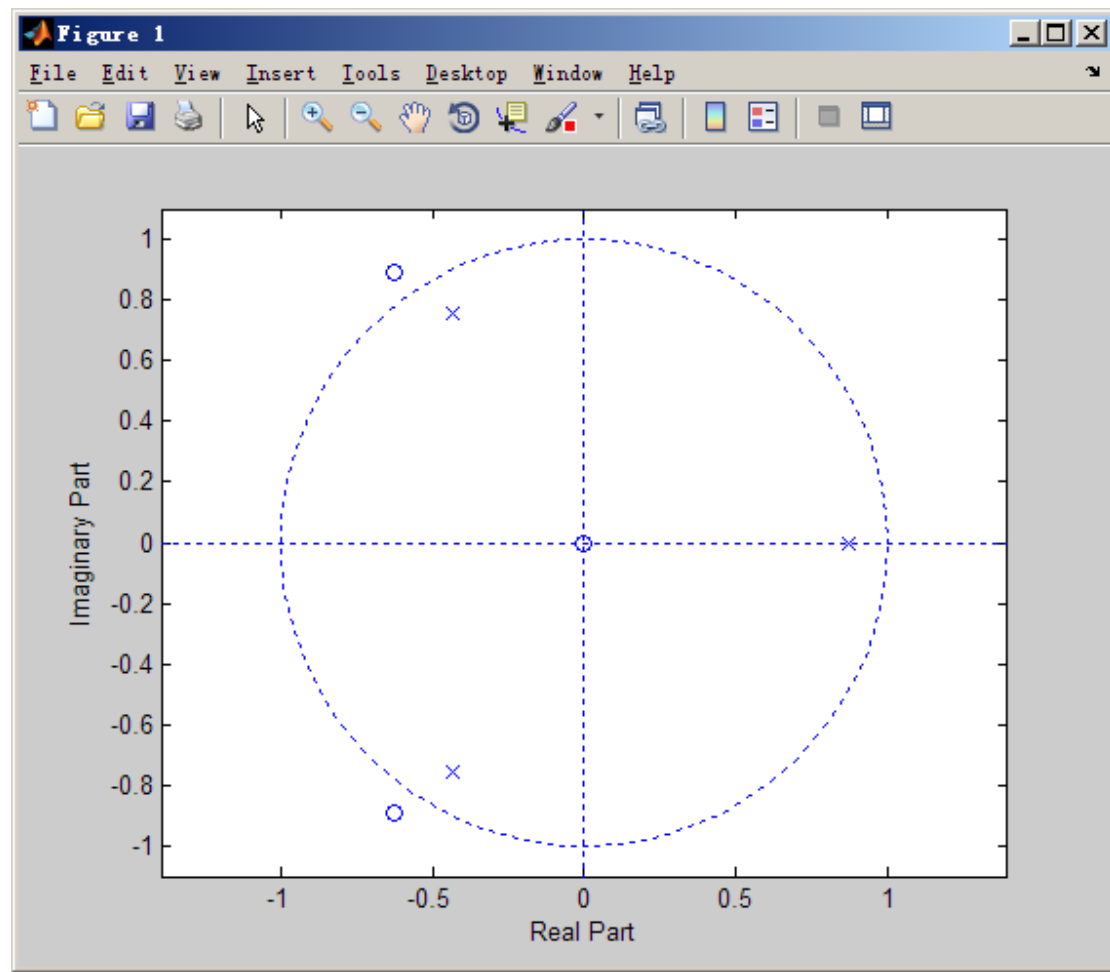
>
> Matlab[setvar]("matlabmatrix_b", maplematrix_b);
> Matlab[setvar]("matlabmatrix_a", maplematrix_a);
> Matlab[evalM]("zplane(matlabmatrix_b, matlabmatrix_a);");
>
> evalf(maplematrix_a);

 $\begin{bmatrix} 1. & 0. & 0. & -0.6593750000 & 0. \end{bmatrix}$ 

>
> evalf(map(abs, [solve(DP)]));

[2., 1.333333333, 2.348151569, 1.093350732, 1.093350732]
>

```



不见得每个2阶IIR节都能这么设计，很多时候得借助搜索算法进行优化才能找到稳定解。实

际编程根据问题的不同而不同，但先进聚类流水线的思想掌握以后，就能灵活对付各种问题。在这个代码3的例子中，分母分子同乘的多项式比一般聚类多一阶（也可以多2阶或更高阶），然后指定约束是分母中尽可能少的保留分母中阶数大于等于M的项，这里保留了两项（3阶项和5阶项），很幸运的是，设计出来的滤波器正好是稳定的。“关于使用优化算法的高效设计，大家可以根据这个思路去自行编写求解程序”。

2. 离散超前流水线

稍稍区别于聚类超前流水线，离散超前流水线设计总是稳定（当然，前提是原滤波器是稳定的），但是离散超前可能会耗费更多的资源（包括乘法器，加法器和延时）。

所谓的离散，就是将公式(10)变为公式(12)的形式，注意观察分母的变化，

$$H(e^{j\omega}) = \frac{P(z)}{(1 + a_1 z^{-1} + a_2 z^{-2}) P(z)} = \frac{P(z)}{1 + \bar{a}_1 z^{-M} + \bar{a}_2 z^{-2M}} \quad (5)$$

原来的 z^{-1} 变为 z^{-M} ，原来的 z^{-2} 变为 z^{-2M} ；退而广之，原来的 z^{-i} 变为 z^{-iM} ，其中 i 为正整数。分母的各项之间阶数间隔为 M ，这就是离散的含义。

仍然以公式(11)为例，设计 3 级离散超前流水线，代码如下，

代码 4 2 阶 IIR 节离散超前流水线设计

```
> restart :
>
> M := 3;
                                     M := 3

> Dz := 1 - 5/4 * p + 3/8 * p^2;
                                     Dz := 1 - 5/4 * p + 3/8 * p^2

> k := degree(Dz, p);
                                     k := 2

> K := M*k;
                                     K := 6

> Pz := 1 + sum(a_i * p^i, i = 1..K - k) :
>
> DP := collect(Dz * Pz, p) :
>
> eqns := {seq(coeff(DP, p, i) = 0, i = 1..K)} :
> eqns := eqns \ {seq(coeff(DP, p, i * M) = 0, i = 1..k)} :
>
> vars := [seq(a_i, i = 1..K - k)] :
>
> sols := solve(eqns, vars) :
>
> subs(op(sols), [op(eqns)]);
```

$[0=0, 0=0, 0=0, 0=0]$

>

>

> $DP := \text{subs}(\text{op}(\text{sols}), DP);$

$$DP := 1 + \frac{27}{512} p^6 - \frac{35}{64} p^3$$

> $Nz := \text{factor}(\text{subs}(\text{op}(\text{sols}), Pz));$

$$Nz := \frac{1}{64} (9 p^2 + 12 p + 16) (p^2 + 2 p + 4)$$

> $\text{maplematrix_b} := \text{Matrix}([\text{seq}(\text{coeff}(Nz, p, i), i = 0..K - k)]);$

$$\text{maplematrix_b} := \begin{bmatrix} 1 & \frac{5}{4} & \frac{19}{16} & \frac{15}{32} & \frac{9}{64} \end{bmatrix}$$

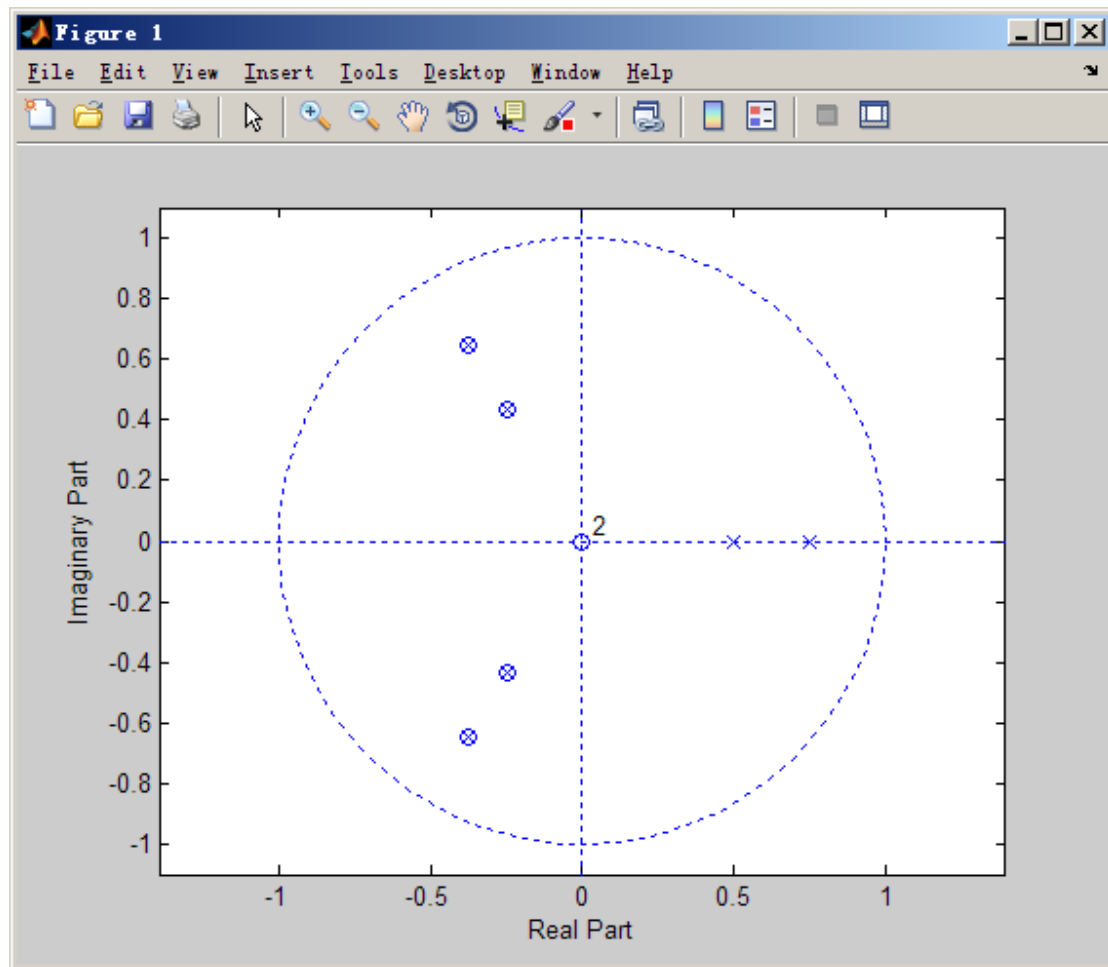
> $\text{maplematrix_a} := \text{Matrix}([\text{seq}(\text{coeff}(DP, p, i), i = 0..K)]);$

$$\text{maplematrix_a} := \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -\frac{35}{64} & 0 & 0 & \frac{27}{512} \end{bmatrix}$$

> $\text{Matlab}[\text{setvar}]("matlabmatrix_b", \text{maplematrix_b});$

> $\text{Matlab}[\text{setvar}]("matlabmatrix_a", \text{maplematrix_a});$

> $\text{Matlab}[\text{evalM}]("zplane(\text{matlabmatrix_b}, \text{matlabmatrix_a});");$



从离散超前流水线的零极点图可以看出，对于原始的每一个级点，都会增加“一圈相互抵消的零极点”。而且不论 M 取何值，如果原 2 阶 IIR 节稳定，新设计的离散超前流水 IIR 节必然稳定。