

信号与系统

柏业超

ychbai@njuedu.cn

教材

平时作业 10% 《信号与系统》 第三版
中期 20% (郑君里)
期末 70%

本课程的教学内容和目的：

- 研究确定性信号经线性时不变系统传输和处理的基本概念、基本分析方法
- 从时间域到变换域，从连续到离散，从输入-输出描述到状态空间描述
- 以通信和控制工程为主要应用背景注重实例分析。
- 有选择得学习部分章节
(一, 二, 三, 四, 五, 七, 八)

确定性信号

随机信号

伪随机信号

周期信号

非周期信号

准周期 (f_1 比 f_2 为有理数)

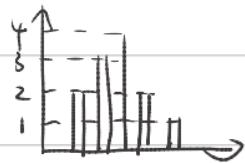
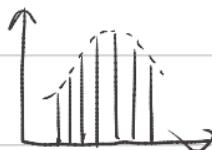
瞬态 (振幅衰减)

正弦  线

模拟信号

抽样信号  离散

数字信号



一维信号

多维信号

几种典型确定性信号

1. 指数信号 $f(t) = Ke^{\alpha t}$

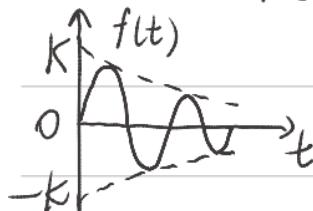
(单边指数信号) $f(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ e^{-\frac{t}{\tau}} & t \geq 0 \end{cases}$

$$\tau = \frac{1}{|\alpha|} \Rightarrow \text{时间常数}$$

微分: $\frac{d}{dt} f(t) = -\frac{1}{\tau} f(t)$

2. 正弦信号 $f(t) = K \sin(\omega t + \theta)$

(衰减正弦信号) $f(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ K e^{-at} \sin(\omega t) & t \geq 0 \quad (a > 0) \end{cases}$



Euler 公式

$$e^{j\omega t} = \cos \omega t + j \sin \omega t \quad \begin{cases} \cos \omega t = \frac{1}{2}(e^{j\omega t} + e^{-j\omega t}) \\ \sin \omega t = \frac{1}{2j}(e^{j\omega t} - e^{-j\omega t}) \end{cases}$$

3. 复指数信号 $f(t) = K e^{st} = K e^{\sigma t} (\cos \omega t + j \sin \omega t)$

$$\begin{cases} s = \sigma + j\omega \in \mathbb{C} \text{ 复频率} \\ \sigma, \omega \in \mathbb{R} \quad \text{rad.s}^{-1} \end{cases}$$

4. 抽样信号 (Sampling Signal)

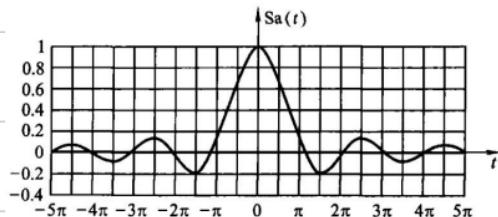
$$Sa(t) = \frac{\sin t}{t}$$

$$Sa(0) = 1 \quad Sa(-t) = Sa(t)$$



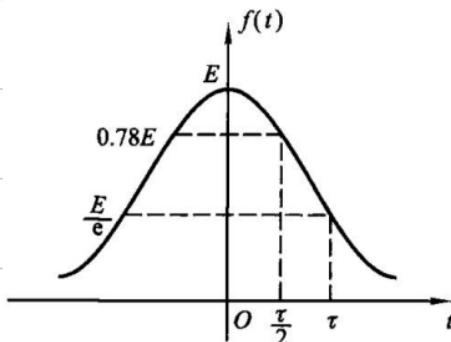
$$\int_0^{+\infty} \frac{\sin t}{t} dt = \frac{\pi}{2}$$

$$\sin \alpha t = \frac{\sin \pi t}{\pi t}$$



5. 钟形脉冲函数 (Gauss 函数)

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right) \quad (\text{高斯分布})$$



信号运算

1. 平移 $f(t) \rightarrow f(t - \tau)$

2. 反褶 $f(t) \rightarrow f(-t)$

3. 信号展延 $f(t) \rightarrow f(At)$

$f(t) \rightarrow f(kt + b)$

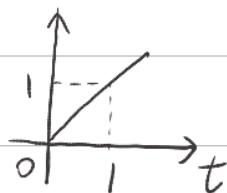
4. 微分与积分 \rightarrow 消除毛刺

突出毛刺部分 (边缘)

5. 两信号相加 & 相乘

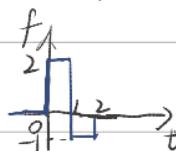
阶跃 & 冲激 信号

> 单位阶跃信号 $R(t)$



> 单位阶跃脉冲 $U(t)$

$$f(t) = 2u(t) - 3u(t-1) + u(t-2)$$



符号函数 (Signum)

$$\text{Sgn}(t) = \begin{cases} 1 & t > 0 \\ -1 & t < 0 \end{cases} = 2u(t) - 1$$

$$U(t) = \frac{1}{2}(1 + \text{Sgn}(t))$$

> 冲激函数 $\delta(t) = \begin{cases} \infty, t=0 \\ 0, t \neq 0 \end{cases}$ 且 $\int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) dt = 1$

抽样性 $f(t) = \delta(t) f(t) = \delta(t) f(0)$

$$\hookrightarrow \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) f(t) dt = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) f(0) dt = f(0)$$

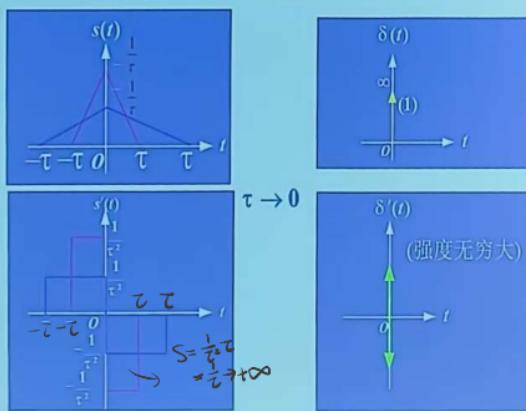
显然

$$\delta(t) = \delta(-t)$$

冲激偶 (对冲激函数微分)

3. 冲激偶 → 奇函数

冲激函数的微分 (阶跃函数的二阶导数)



$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta'(t) f(t) dt = -f'(0)$$

$$= \cancel{f(t) \delta(t)} \Big|_{-\infty}^{+\infty} - \int_{-\infty}^{+\infty} f'(t) \delta(t) dt = -f'(0)$$

(分部积分)

对 $\delta(t)$ k 阶导数

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{+\infty} \delta^{(k)}(t) f(t) dt &= (-1)^k f^{(k)}(0) \\ &= \frac{1}{k-1} \cancel{\delta^{(k-1)}(t) f(t)} \Big|_{-\infty}^{+\infty} - \int_{-\infty}^{+\infty} f'(t) \delta^{(k-1)}(t) dt \\ &= - \int_{-\infty}^{+\infty} \delta^{(k-1)}(t) f'(t) dt. \end{aligned}$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \delta'(t) dt = 0$$

$$\delta(t) = \int_{-\infty}^t \delta'(\tau) d\tau$$

$$f(t) \delta'(t) = f(0) \delta'(t) - f'(0) \delta(t)$$

$$\begin{aligned} [f(t) \delta(t)]' &= [f(0) \delta(t)]' = f(0) \delta'(t) \\ &= f'(t) \delta(t) + f(t) \delta'(t) = f(0) \delta(t) + f(t) \delta(t) \end{aligned}$$

1.5 信号分解

- 直流成份 $f(t) = f_D + f_A(t)$

$$f_D = \frac{1}{T} \int_0^T f(t) dt \Rightarrow \int_0^T f_A(t) dt = \int_0^T (f(t) - f_D) dt = 0$$

$$\begin{aligned} P &= \frac{1}{T} \int_0^T f^2(t) dt = \frac{1}{T} \int_0^T [f_D + f_A(t)]^2 dt \\ &= \frac{1}{T} \int_0^T [f_D^2 + 2f_D f_A(t) + f_A^2(t)] dt \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= f_D^2 + \frac{2f_D}{T} \int_0^T f_A(t) dt + \frac{1}{T} \int_0^T f_A^2(t) dt \\ &= f_D^2 + \frac{1}{T} \int_0^T f_A^2(t) dt \end{aligned}$$

$$P = P_D + P_A$$

= 奇偶分解 $f = f_e + f_o$ even odd

$$\forall f(t) = \sum_{\text{even}}^{\frac{1}{2}} [f(t) + f(-t)] + \sum_{\text{odd}}^{\frac{1}{2}} [f(t) - f(-t)]$$
$$f_e(t) \qquad \qquad \qquad f_o(t)$$

$$\text{显然 } P = P_o + P_e$$

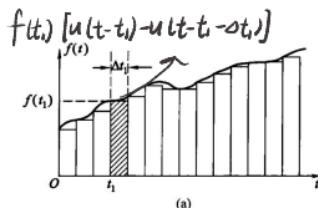
三. 脉冲分量.

$\frac{1}{2} \Delta t \rightarrow 0$ 冲激

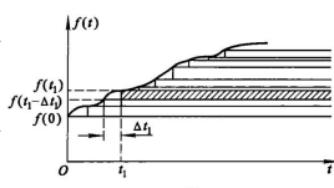
$$f(t) \approx \sum_i f(t_i) [u(t-t_i) - u(t-t_i-\Delta t)]$$

$$= \sum_i f(t_i) \frac{u(t-t_i) - u(t-t_i-\Delta t)}{\Delta t} \cdot \Delta t$$

$$= \sum_i f(t_i) \delta(t-t_i) \Delta t$$



(a)



(b)

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} f(\tau) \delta(t-\tau) d\tau$$

$$f(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \delta(t_0-t) dt$$

阶跃、 $f(t) = f(0) f(t) + \int_0^{\infty} \left. \frac{df(x)}{dx} \right|_{x=\tau} u(t-\tau) d\tau$

四 实部混与虚部分量

$$f(t) = f_r(t) + j f_i(t) \quad f^* = f_r(t) - j f_i(t)$$

$$f_r = \frac{1}{2} (f + f^*) \quad f_i = \frac{1}{2j} [f - f^*]$$

$$|f|^2 = f \cdot f^* = f_r^2 + f_i^2$$

五 正交分量

六 利用分形理论

1.6 系统模型及其分类

1. 加法器



$$r(t) = e_1(t) + e_2(t)$$

4. 微分器



$$r(t) = \frac{de(t)}{dt}$$

2. 乘法器



$$r(t) = e_1(t) \cdot e_2(t)$$

5. 积分器



$$r(t) = \int_{-\infty}^t e(t) dt$$

注意: 与公式中的卷积符号相区别, 没有卷积器。

3. 标量乘法器 (数乘器, 比例器)

连续时间系统: 微分方程
离散时间系统: 差分方程
混合系统

即时系统 (非记忆系统): 代数方程
动态系统 (记忆系统): 微分方程或差分方程
集总参数系统: 常微分方程 (t)
分布参数系统: 偏微分方程 (t, x, y, z)

因果系统
非因果系统
可逆系统
不可逆系统

若系统在 t_0 时刻的响应只与 $t = t_0$ 和 $t < t_0$ 时刻的输入有关, 为因果系统; 否则, 即为非因果系统。
若系统在不同的激励信号作用下产生不同的响应, 则称此系统为可逆系统。

线性
非线性

重点研究:

确定性信号作用下的集总参数线性时不变系统。

时变 & 时不变

零初始状态下响应与激励与
时间起点是否无关

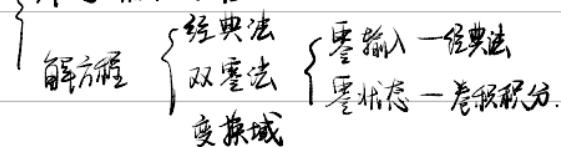
参数不变 系统参数不变

线性 & 非线性 均匀性 叠加性

因果性 $\Rightarrow r(t)$ 只与 $t \leq t_0$ 时的 $e(t)$ 有关

§ 二 连续时间系统的时域分析

列写微分方程



对 LTI 系统 系数不随时间改变 线性常系数微分方程

n 阶线性时不变系统

$$\sum_{k=0}^n C_k \left(\frac{d}{dt} \right)^k r(t) = \sum_{k=0}^m E_k \left(\frac{d}{dt} \right)^k e(t) \quad (C_n \neq 0)$$

经典求解：1. 求齐次解 $r_h(t)$ 即求 $\sum_{k=0}^n C_k \left(\frac{d}{dt} \right)^k r(t) = 0$

取 $\sum_{k=0}^n C_k \alpha^k = 0$ 的根 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$

齐次解为 $r_h(t) = \sum_{k=0}^n A_k e^{\alpha_k t}$ A_k 任意

若 α_k 为 s 重根 $(\sum_{j=1}^s A_{kj} t^{j-1}) e^{\alpha_k t}$ A_{kj} 任意

2. 求特解 根右端 $\sum_{k=0}^m E_k \left(\frac{d}{dt} \right)^k e(t)$ 的具体形势

设特解函数代入求解

3. 全解 由初始条件 求出 $\{A_k\}$ 如代入 $\frac{d}{dt} r(t)|_{t=0}$

→ 齐次解 + 特解

起始点的跳变 $0-$ 到 0^+

利用冲激函数匹配

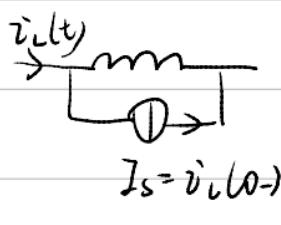
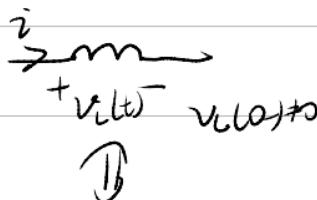
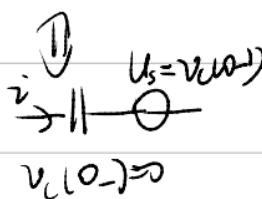
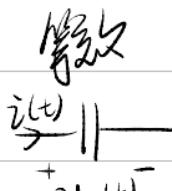
$$\frac{d}{dt} r(t) = k \delta(t) + f(t) \rightarrow \text{解 } r(t) \Rightarrow r(t) \Big|_{0-}^{0+} = \int k \delta(t) dt$$
$$\Rightarrow r(0_+) - r(0-) = k$$

自由 + 强迫
natural force

暂态 + 稳态

零输入 + 零状态
zero-input zero-states $\rightarrow r^{(k)}(0_-) = 0$

$$r^{(k)}(0_+) = r^{(k)}(0_-)$$



冲激 & 阶跃响应.

冲激响应 $h(t) \quad e(t) = \delta(t)$

$$\text{RC circuit diagram: } \text{DC voltage source } U_0 \rightarrow \text{Resistor } R \rightarrow \text{Capacitor } C \rightarrow \text{Ground}$$
$$RC \frac{dV_c}{dt} + V_c = \delta(t)$$

$$V_c = \frac{1}{RC} e^{-\frac{t}{RC}} \quad u(t)$$

$$\text{N阶系统 则 } \sum_{k=1}^n a_k \frac{d^k h(t)}{dt^k} = \sum_{k=1}^m b_k \frac{d^m \delta(t)}{dt^m}$$

$n > m$. $h(t)$ 含 $\delta(t)$ 及其各阶导数

$n = m$ $h(t)$ 含 $\delta(t)$. 无其各阶导数

$n < m$ $h(t)$ 含 $\delta(t)$ 及其各阶导数

卷积

$h(t)$ 为单位冲激响应

$$r(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} e(\tau) h(t-\tau) d\tau$$

$$\text{记为 } r(t) = e(t) * h(t)$$

性质

- (1) $f_1 * f_2 = f_2 * f_1$ 交换律

(2) $f_1 * (f_2 + f_3) = f_1 * f_2 + f_1 * f_3$ 分配律

(3) $f_1 * (f_2 * f_3) = (f_1 * f_2) * f_3$ 结合律

2. 微分 & 积分 $\text{记 } P = \frac{d}{dt} \quad \frac{1}{P} = \int dt$

$$P^{(n)}(f_1 * f_2) = (P^{(n-m)} f_1) * (P^m f_2) \quad (f_1 * f_2)^{(n)} = f_1^{(n-k)} * f_2^{(k)}$$

$$(n, m \in \mathbb{Z}) \quad \int f_1 * f_2 = \int (f_1 * f_2)$$

3. $f(t) * \delta(t-t_0) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \cdot \delta(t-t_0-\tau) d\tau = f(t-t_0)$

$$f(t-t_1) * \delta(t-t_2) = f(t-t_1-t_2)$$

$$f(t) * \delta'(t) = f'(t) * \delta(t) = f'(t)$$

$$f(t) * u(t) = \int_{-\infty}^t f(\lambda) d\lambda$$

$$F(t) = f(x-t_1) * g(t-t_2) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(z-t_1) \cdot g(t-t_2-z) dz$$

$$H(x) = g(t-t_2) * f(x-t_1) = \int_{-\infty}^{+\infty} g(m-t_2) \cdot f(x-t_1-m) dm$$

$$\text{设 } m-t_2 = x-t_2-z \quad dm = -dz \quad m = x-z$$

$$\therefore = - \int_{+\infty}^{-\infty} g(x-t_2-z) \cdot f(z-t_1) dz$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} f(z-t_1) \cdot g(x-t_2-z) dz.$$

$$= F(x)$$

§三 傅里叶变换 Fourier Transform.

一. 三角函数形式 级数

$\{\cos(n\omega t), \sin(n\omega t)\}$ 是一个完备正交函数集. $n=0, 1, 2, \dots$

$$\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \cos(n\omega t) \sin(m\omega t) dt = 0 \quad \omega = \frac{2\pi}{T} \text{ 基波角频率}$$

$$\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \sin(n\omega t) \sin(m\omega t) dt = \begin{cases} \frac{T}{2} & n=m \\ 0 & n \neq m \end{cases}$$

$$\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \cos(n\omega t) \cos(m\omega t) dt = \begin{cases} \frac{T}{2} & n=m \\ 0 & n \neq m \end{cases}$$

由完备性. 若 $f(t)$ 满足 Dirichlet 条件

则 $f(t)$ 可写为 $f(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} [a_n \cos(n\omega t) + b_n \sin(n\omega t)]$

$$a_0 = \frac{1}{T} \int_{t_0}^{t_0+T} f(t) dt \quad a_n = \frac{2}{T} \int_{t_0}^{t_0+T} f(t) \cos(n\omega t) dt$$

$$b_n = \frac{2}{T} \int_{t_0}^{t_0+T} f(t) \sin(n\omega t) dt$$

或另一种形式 $f(t) = c_0 + \sum_{n=1}^{\infty} c_n \cos(n\omega t + \varphi_n)$

$$= d_0 + \sum_{n=1}^{\infty} d_n \sin(n\omega t + \theta_n)$$

$$\begin{cases} a_0 = c_0 = d_0 \\ c_n = d_n = \sqrt{a_n^2 + b_n^2} \end{cases}$$

$$\begin{cases} a_n = c_n \cos \varphi_n = d_n \sin \theta_n \\ b_n = -c_n \sin \varphi_n = d_n \cos \theta_n \end{cases}$$

$$\begin{cases} \tan \theta_n = \frac{a_n}{b_n} \\ \tan \varphi_n = -\frac{b_n}{a_n} \end{cases}$$

二、指數形式級數

複指數 算得正交集 $\{e^{jnw_0 t}\}$ $n=0, 1, 2, \dots$

類似有 $f(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} F(nw) e^{jnw_0 t}$

系數 $F(nw) = \bar{F}_n = \frac{1}{T} \int_{t_0}^{t_0+T} f(t) e^{-jnw_0 t} dt$

$$f(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{a_n - jb_n}{2} e^{jnw_0 t} + \frac{a_n + jb_n}{2} e^{-jnw_0 t} \right)$$

$$= a_0 + \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \frac{a_n - jb_n}{2} e^{jnw_0 t} = a_0 + \sum_{n=-\infty}^{+\infty} F(nw) e^{jnw_0 t}$$

$$\therefore F(0) = a_0 \quad f(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} F(nw) e^{jnw_0 t}$$

$$\bar{F}_0 = C_0 = a_0 = d_0$$

$$\bar{F}_n + \bar{F}_{-n} = a_n$$

$$|\bar{F}_n| = |\bar{F}_{-n}| = \frac{1}{2} |C_n| = \frac{1}{2} d_n$$

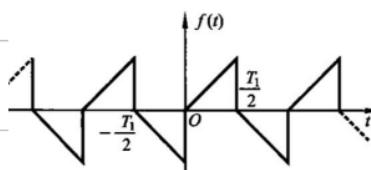
$$\bar{F}_n - \bar{F}_{-n} = \frac{b_n}{j}$$

$$\bar{F}_n = |\bar{F}_n| e^{j\varphi_n} = \frac{1}{2} (a_n - jb_n)$$

$$\bar{F}_n \bar{F}_{-n} = \frac{a_n^2 + b_n^2}{4}$$

三、奇諧函數

示例圖如左



a_n	b_n	C_n
$\frac{4}{T_1} \int_{0}^{\frac{T_1}{2}} f(t) \cos(n\omega_1 t) dt$ $(n=1, 3, \dots)$	$\frac{4}{T_1} \int_{0}^{\frac{T_1}{2}} f(t) \sin(n\omega_1 t) dt$ $(n=1, 3, \dots)$	$\frac{a_n - jb_n}{2}$ (複數) $(n=1, 3, \dots)$

> 偶諧函數 ($T \rightarrow \Sigma$)

四. 有限级数与最小二根误差

取 $(2N+1)$ 项 来逼近 $f(t)$

$$S_N(t) = a_0 + \sum_{n=1}^N (a_n \cos n\omega t + b_n \sin n\omega t)$$

则误差 $\varepsilon_N(t) = f(t) - S_N(t)$ (ε_N — S_N 误差)

则平均误差 $\overline{\varepsilon_N^2(t)} = \frac{1}{T} \int_0^T \varepsilon_N^2(t) dt = \overline{f^2(t)} - [a_0^2 + \frac{1}{2} \sum_{n=1}^N (a_n^2 + b_n^2)]$

傅立叶变换，考虑 $T_1 \rightarrow \infty$ $\omega_1 = \frac{2\pi}{T_1} \rightarrow \infty$

周期 \rightarrow 非周期

$$F(n\omega_1) = \frac{1}{T_1} \int_{-\frac{T_1}{2}}^{\frac{T_1}{2}} f(t) e^{-jn\omega_1 t} dt$$

$$\lim_{T_1 \rightarrow \infty} T_1 F(n\omega_1) = \lim_{T_1 \rightarrow \infty} \frac{2\pi F(n\omega_1)}{\omega_1} = F(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-j\omega t} dt$$

正变换 $F(\omega) = \mathcal{F}[f(t)] = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-j\omega t} dt$

而 $f(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} F(n\omega_1) e^{jn\omega_1 t}$ $\omega_1 \rightarrow 0$

$$= \frac{1}{2\pi} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \frac{2\pi F(n\omega_1)}{\omega_1} e^{jn\omega_1 t} \Delta(n\omega_1)$$

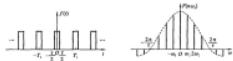
$$= \frac{1}{2\pi} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} F(\omega) e^{jn\omega t} \Delta\omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(\omega) e^{jn\omega t} d\omega$$

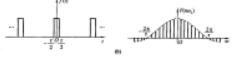
负变换 $f(t) = \mathcal{F}^{-1}[F(\omega)]$

条件 绝对可积 $\int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)| dt < +\infty$

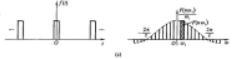
$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(\omega) d\omega \text{ 对应 频谱密度}$$



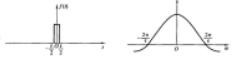
若 $f(t)$ 为实函数, $f(t) = \int_0^{\infty} \frac{|F(\omega)|}{\pi} d\omega \cos[\omega t + \varphi(\omega)]$
求和 振幅 余弦信号



● 无穷多个、振幅为无穷小 $\left(\frac{1}{\pi} |F(\omega)| d\omega\right)$ 的连续余弦信号
之和, 频域范围: $0 \rightarrow \infty$



一般的 $f(t)$ $f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) e^{j\omega t} d\omega = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{F(\omega)}{2\pi} d\omega \cdot e^{j\omega t}$



● 无穷多个幅度为无穷小 $\left(\frac{1}{2\pi} |F(\omega)| d\omega\right)$ 的连续指数信号
和, 占据整个频域, $\omega : -\infty \rightarrow \infty$

$$\text{考慮 } w_n = n w_0 = n \frac{2\pi}{T_0} \quad T_0 \rightarrow +\infty \text{ 且 } w_0 \rightarrow 0$$

$$f(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} F(w_n) e^{j w_n t} \quad f(t) \in f_R$$

$$\text{其中 } F(w_n) = \frac{1}{T_0} \int_{-T_0/2}^{T_0/2} f(t) e^{-j w_n t} dt$$

考慮 $T \rightarrow +\infty$

$$\begin{aligned} f(t) &= \lim_{T_0 \rightarrow +\infty} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \left[\frac{1}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(\xi) e^{j w_n \xi} d\xi \right] e^{j w_n t} \\ &= \lim_{T_0 \rightarrow +\infty} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \left[\frac{1}{2\pi} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{\frac{T_0}{2}} f(\xi) e^{j w_n \xi} d\xi \right] e^{j w_n t} \xrightarrow{T_0 \rightarrow +\infty} w_n \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \left[\int_{-\infty}^{+\infty} f(\xi) e^{-j w \xi} d\xi \right] e^{j w t} dw \end{aligned}$$

$$\therefore F(w) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-j w t} dt \text{ 为正变换}$$

$$\text{P.J. } f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(w) e^{j w t} dw \text{ 为逆变换}$$

$$\text{-般 } F(w) \in \mathbb{C} \Rightarrow F(w) = |F(w)| e^{j \varphi(w)}$$

$$\begin{aligned} f(t) &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(w) e^{j w t} dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |F(w)| e^{j [wt + \varphi(w)]} dt \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |F(w)| \cos[w t + \varphi(w)] dw + \frac{j}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |F(w)| \sin[w t + \varphi(w)] dw \end{aligned}$$

$$\text{若 } F(w) \in \mathbb{R} \Rightarrow f(t) = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |F(w)| \cos[w t + \varphi(w)] dw$$

典型信号的 Fourier Transform

一. 单边指数 $f(t) = e^{-at} u(t)$

$$F(w) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-jw t} dt = \int_0^{+\infty} e^{-(a+jw)t} dt$$

$$= \frac{1}{a+jw} \int_0^{+\infty} e^{-(a+jw)t} d(a+jw)t = \frac{1}{a+jw}$$

$$|F(w)| = \frac{1}{a^2+w^2} \quad \varphi(w) = \arctan\left(-\frac{w}{a}\right)$$

二. 双边指数 $f(t) = e^{-|at|}$

$$F(w) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-jw t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-|at|} e^{-jw t} dt$$

$$= \int_0^{+\infty} e^{-at} (e^{-jw t} + e^{jw t}) dt = \frac{1}{a+jw} + \frac{1}{a-jw} = \frac{2a}{a^2+w^2}$$

三. 短脉冲 $f(t) = E[u(t+\frac{T}{2}) - u(t-\frac{T}{2})]$

$$F(w) = \int_{-\frac{T}{2}}^{+\frac{T}{2}} E e^{-jw t} dt = j \frac{E}{w} (e^{-jw \frac{T}{2}} - e^{jw \frac{T}{2}}) = \frac{2E}{w} \sin \frac{wT}{2} = E C_S \sin \frac{wT}{2}$$

四. 矩形函数 $f(t) = \operatorname{sgn}(t)$ (不满足绝对可积)

$$F(w) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-jw t} dt = \lim_{a \rightarrow 0^+} \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-at} e^{-jw t} dt$$

$$= \lim_{a \rightarrow 0^+} \left[\int_{-\infty}^0 (-e^{at})^{-jw t} dt + \int_0^{+\infty} e^{-at} \cdot e^{-jw t} dt \right]$$

$$= \lim_{a \rightarrow 0^+} \frac{-2jw}{a^2+w^2} = \frac{2j}{w}$$

$$|F(w)| = \lim_{a \rightarrow 0^+} \frac{2|w|}{a^2+w^2} = \frac{2}{|w|} \quad \varphi(w) = \frac{\pi}{2} f(w)$$

五、冲激函数 $f(t) = \delta(t)$

$$F(w) = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) dt = 1$$

$$\mathcal{F}^{-1}[\delta(w)] = \frac{1}{2\pi}$$

实际上 $\mathcal{F}[E] = \lim_{t \rightarrow +\infty} E \tau \sin(t) = 2\pi E \delta(t)$

$$\therefore \frac{d\delta(t)}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{j\omega t} dw \right) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} j\omega e^{j\omega t} dw$$

$$\therefore \mathcal{F}[\delta'(t)] = j\omega$$

$$\frac{d^n \delta(t)}{dt^n} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} (j\omega)^n e^{j\omega t} dt \Rightarrow \mathcal{F}(\delta^{(n)}(t)) = (j\omega)^n$$

六、阶跃函数 $f(t) = u(t) = \frac{1}{2} + \text{sgn}(t)$

$$F(w) = \int_{-\infty}^{+\infty} \left(\frac{1}{2} + \text{sgn}(t) \right) e^{-j\omega t} dt = \pi \delta(t) + \frac{1}{j\omega}$$

§ 3.7 傅立叶变换 基本性质

$$\left\{ \begin{array}{l} f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(\omega) e^{j\omega t} d\omega = \mathcal{F}[F(\omega)] \\ F(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-j\omega t} dt = \mathcal{F}^*[f(t)] \end{array} \right.$$

(一) 对称性. $F(\omega) = \mathcal{F}[f(t)] \Rightarrow \mathcal{F}[F(\omega)] = 2\pi f(-\omega)$

$$\text{Proof: } F(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$2\pi f(-\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{j\omega t} dt$$

$$F(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(\omega) e^{-j\omega t} d\omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} 2\pi f(-\omega) e^{j\omega t} d(-\omega)$$

$$= \frac{-1}{2\pi} \int_{+\infty}^{-\infty} 2\pi f(-\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

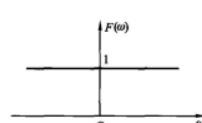
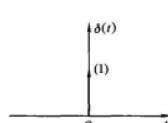
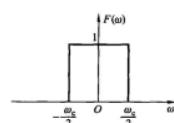
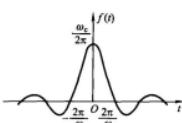
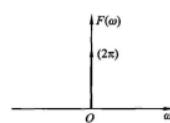
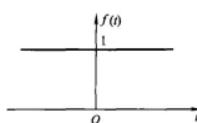
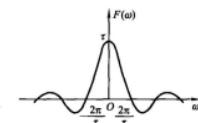
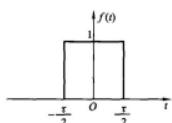
$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} 2\pi f(-\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

则 $F(t) = \mathcal{F}^{-1}[2\pi f(-\omega)]$ 或 $2\pi f(-\omega) = \mathcal{F}[F(t)]$

如果 $f(t)$ 是偶函数 则 $\mathcal{F}[F(t)] = 2\pi f(-\omega)$

$$\text{eg. } \mathcal{F}[\delta(t)] = 1$$

$$\mathcal{F}[1] = 2\pi \delta(\omega)$$



$$(二) 线性 \quad \mathcal{F}\left[\sum_i a_i f_i(t)\right] = \sum_i a_i \mathcal{F}[f_i(t)]$$

积分线性 \Rightarrow 傅里叶变换线性.

$$\mathcal{F}[f_i(w)] = F_i(w) \quad (i=1, 2, 3, \dots, n)$$

(三) 奇偶虚实性

$$F(w) = |F(w)| e^{j\varphi(w)} = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-jwt} dt$$

\uparrow
 $R(w) + jX(w)$

$$(R) \quad |F(w)| = \sqrt{R^2(w) + X^2(w)} \quad \varphi(w) = \arctan \frac{X(w)}{R(w)}$$

1. $f(t) \in \mathbb{R}$

$$(R) \quad R(w) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \cos(wt) dt \quad X(w) = - \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \sin(wt) dt$$

$$\text{易知 } R(-w) = R(w) \quad X(-w) = -X(w) \quad F(-w) = -F^*(w)$$

(R) $|F(w)|$ 偶 $\varphi(w)$ 奇

而若 $f(t)$ 实偶 则 $X(w) = 0$, $F(w) = R(w) = 2 \int_0^{+\infty} f(t) \cos(wt) dt$

\Downarrow
 $F(w)$ 实偶

${}^2 f(t)$ 实奇. (R) $R(w) = 0$, $F(w) = jX(w) = 2j \int_0^{+\infty} f(t) \sin(wt) dt$

\Downarrow
 $F(w)$ 虚奇

2. if $f(t) \in \mathbb{R}$

则易知 $R(w) = - \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \sin wt dt = -R(-w)$

$X(w) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \cos wt dt = X(-w)$

实际上

$\mathcal{F}[f(-t)] = F(-w)$

$\mathcal{F}[f^*(t)] = F^*(-w)$

$\mathcal{F}[f^*(-t)] = F^*(w)$

(四) 尺度变换 $\mathcal{F}[f(t)] = F(w) \Rightarrow \mathcal{F}[f(at)] = \frac{1}{|a|} F\left(\frac{w}{a}\right)$

Proof: $\mathcal{F}[f(at)] = \int_{-\infty}^{+\infty} f(at) e^{-jwnt} dt$
 $= \int_{-\infty}^{+\infty} f(u) e^{-j\frac{w}{a}u} d\frac{u}{a} = \begin{cases} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{a} f(u) e^{-j\frac{w}{a}u} du & a > 0 \\ \int_{+\infty}^{-\infty} \frac{1}{a} f(u) e^{-j\frac{w}{a}u} du & a < 0 \end{cases}$
 $= \frac{1}{|a|} \int_{-\infty}^{+\infty} f(u) e^{-j\frac{w}{a}u} du = \frac{1}{|a|} F\left(\frac{w}{a}\right).$

e.g. $F(0) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) dt$. 发生伸缩时 $F(0)$ 变化

但 $f(0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(w) dt$ 不变 $\square 1 \rightarrow \square 4$ 为常数

$$(\text{五}). \text{ 时移特性} \quad \mathcal{F}[f(t)] = F(w) \Rightarrow \mathcal{F}[f(t-t_0)] = F(w) e^{-jw t_0}$$

$$\text{Proof: } \mathcal{F}[f(t-t_0)] = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t-t_0) e^{-jw t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} f(u) e^{-jw(u+t_0)} du \\ = e^{-jw t_0} \int_{-\infty}^{+\infty} f(u) e^{-jw u} du = F(w) \cdot e^{-jw t_0}$$

$$*\mathcal{F}[f(at-t_0)] = \mathcal{F}[f(a(t-\frac{t_0}{a}))] = \frac{1}{|a|} F(\frac{w}{a}) e^{-jw \frac{t_0}{a}}$$

$$(\text{六}). \text{ 幅频特性} \quad \mathcal{F}[f(t)] = F(w) \Rightarrow \mathcal{F}[f(t) e^{jw_0 t}] = F(w-w_0)$$

$$\text{Proof: } \mathcal{F}[f(t) e^{jw_0 t}] = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{jw_0 t} \cdot e^{-jw t} dt \\ = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{j(w-w_0)t} dt = F(w-w_0)$$

乘因子 $e^{jw_0 t}$ 对频谱相当于左移 w_0

$$\begin{cases} \cos(w_0 t) = \frac{1}{2}(e^{jw_0 t} + e^{-jw_0 t}) \\ \sin(w_0 t) = \frac{1}{2}(e^{jw_0 t} - e^{-jw_0 t}) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \mathcal{F}[f(t) \cos(w_0 t)] = \frac{1}{2}[F(w+w_0) + F(w-w_0)] \\ \mathcal{F}[f(t) \sin(w_0 t)] = \frac{1}{2}[F(w+w_0) - F(w-w_0)] \end{cases}$$

$$f(t-t_0) \leftrightarrow F(w) e^{-jw t_0}$$

$$f(at-t_0) \leftrightarrow \frac{1}{|a|} F(\frac{w}{a}) e^{-j\frac{w}{a} t_0}$$

$$e^{jw_0 t} f(at-t_0) \leftrightarrow \frac{1}{|a|} F(\frac{w-w_0}{a}) e^{-j\frac{w-w_0}{a} t_0}$$

$$(t) \text{ 微分特性和 } f[f(t)] = F(w) \Rightarrow f\left[\frac{d^n f(t)}{dt^n}\right] = (jw)^n F(w)$$

Proof: $f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(w) e^{jw t} dw$

即证 $\frac{df(t)}{dt} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} jw F(w) e^{jw t} dw$

$$\sum H(w, t) = F(w) e^{jw t} \quad f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} H(w, t) dw$$

$$\frac{df}{dt} = \frac{d}{dt} \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} (H(w, t) - H(w, t_0)) dw$$

$$= \frac{d}{dt} \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{t_0}^t \frac{\partial H(w, t)}{\partial t} dt dw$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{t_0}^t \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\partial H(w, t)}{\partial t} dw dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\partial H(w, t)}{\partial t} dw dt$$

$$\therefore \frac{df(t)}{dt} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\partial}{\partial t} [F(w) e^{jw t}] dw = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} jw F(w) e^{jw t} dw$$

$$(ii) \text{ 积分特性. } f[f(t)] = F(w) \Rightarrow f\left[\int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau\right] = \frac{F(w)}{jw} + \pi F(0) \delta(w)$$

proof: $f\left[\int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau\right] = \int_{-\infty}^{+\infty} \left[\int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau \right] e^{-jw t} dt$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} \left[\int_{-\infty}^{+\infty} f(\tau) u(t-\tau) d\tau \right] e^{-jw t} dt$$

$$f[u(t-\tau)] = [\delta(\omega) + \frac{1}{jw}] e^{jw\tau} = \int_{-\infty}^{+\infty} \left[\int_{-\infty}^{+\infty} u(t-\tau) e^{-jw t} dt \right] f(\tau) d\tau$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} \left[\pi \delta(\omega) + \frac{1}{jw} \right] e^{-jw\tau} f(\tau) d\tau$$

$$\begin{aligned} F(0) &= \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) dt \\ &= \left[\frac{1}{jw} + \pi \delta(\omega) \right] \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-jw\tau} f(\tau) d\tau = \left[\frac{1}{jw} + \pi \delta(\omega) \right] F(w) \\ &= \frac{1}{jw} F(w) + \pi \delta(\omega) F(0) \end{aligned}$$

3.7 卷积特性.

若 $\mathcal{F}[f_k(t)] = F_k(\omega)$ ($k=1, 2$) 则 $\mathcal{F}[f_1(t) * f_2(t)] = F_1(\omega) \cdot F_2(\omega)$

$$\mathcal{F}[f_1(t) * f_2(t)] = \frac{1}{2\pi} F_1(\omega) \cdot F_2(\omega)$$

①用时域卷积定理求频谱密度函数。

②求 $\int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau$ 的傅里叶变换。

$$\begin{aligned}\int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau &= \int_{-\infty}^{\infty} f(\tau) u(t - \tau) d\tau = f(t) * u(t) \\ \int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau &\leftrightarrow F(\omega) \cdot \left[\pi \delta(\omega) + \frac{1}{j\omega} \right] = \pi F(0) \delta(\omega) + \frac{F(\omega)}{j\omega}\end{aligned}$$

③求系统的响应。



$$g(t) = f(t) * h(t) \quad G(\omega) = F(\omega)H(\omega) \leftrightarrow g(t) = \mathcal{F}^{-1}[G(\omega)]$$

将时域求响应，转化为频域求响应。

性质	时域 $f(t)$	频域 $F(\omega)$	时域频域 对应关系
1. 线性	$\sum_{i=1}^n a_i f_i(t)$	$\sum_{i=1}^n a_i F_i(\omega)$	线性叠加
2. 对称性	$F(t)$	$2\pi f(-\omega)$	对称
3. 尺度变换	$f(at)$	$\frac{1}{ a } F\left(\frac{\omega}{a}\right)$	压缩与扩展
	$f(-t)$	$F(-\omega)$	反褶
4. 时移	$f(t - t_0)$	$F(\omega) e^{-j\omega t_0}$	时移与相移
	$f(at - t_0)$	$\frac{1}{ a } F\left(\frac{\omega}{a}\right) e^{-j\frac{\omega t_0}{a}}$	
5. 频移	$f(t) e^{j\omega_0 t}$	$F(\omega - \omega_0)$	调制与频移
	$f(t) \cos(\omega_0 t)$	$\frac{1}{2} [F(\omega + \omega_0) + F(\omega - \omega_0)]$	
6. 时域微分	$\frac{df(t)}{dt}$	$j\omega F(\omega)$	
	$\frac{d^n f(t)}{dt^n}$	$(j\omega)^n F(\omega)$	

性质	时域 $f(t)$	频域 $F(\omega)$	时域频域 对应关系
7. 频域微分	$-jtf(t)$	$\frac{dF(\omega)}{d\omega}$	
	$(-jt)^n f(t)$	$\frac{d^n F(\omega)}{d\omega^n}$	
8. 时域积分	$\int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau$	$\frac{1}{j\omega} F(\omega) + \pi F(0) \delta(\omega)$	
9. 时域卷积	$f_1(t) * f_2(t)$	$F_1(\omega) F_2(\omega)$	
10. 频域卷积	$f_1(t) f_2(t)$	$\frac{1}{2\pi} F_1(\omega) * F_2(\omega)$	乘积与卷积
11. 时域抽样	$\sum_{n=-\infty}^{\infty} f(t) \delta(t - nT_s)$	$\frac{1}{T_s} \sum_{n=-\infty}^{\infty} F\left(\omega - \frac{2\pi n}{T_s}\right)$	抽样与重复
12. 频域抽样	$\frac{1}{\omega_s} \sum_{n=-\infty}^{\infty} f\left(t - \frac{2\pi n}{\omega_s}\right)$	$\sum_{n=-\infty}^{\infty} F(\omega) \delta(\omega - n\omega_s)$	
13. 相关	$R_{12}(\tau)$	$F_1(\omega) F_2^*(\omega)$	
	$R_{21}(\tau)$	$F_1^*(\omega) F_2(\omega)$	
14. 自相关	$R(\tau)$	$ F(\omega) ^2$	

3.9 周期信号傅立叶变换

$$\mathcal{F}[e^{jw_0 t}] = 2\pi \delta(w - w_0)$$

$$\mathcal{F}[\cos w_0 t] = \pi [\delta(w + w_0) + \delta(w - w_0)]$$

$$\mathcal{F}[\sin w_0 t] = j\pi [\delta(w + w_0) - \delta(w - w_0)]$$

从傅立叶级数可知，对 $e^{jw_0 t}$ ($\cos w_0 t, \sin w_0 t$) 系数为

即频谱密度在 w_0 处积分为得到 1 $\Rightarrow F(w)$ 为冲激

一般周期信号 设周期 T_1 对应 $w_1 = 2\pi f_1 = \frac{2\pi}{T_1}$

$$\hookrightarrow f(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} F_n e^{jn\omega_1 t}$$

则 $\mathcal{F}[f(t)] = \mathcal{F}\left[\sum_{n=-\infty}^{+\infty} F_n e^{jn\omega_1 t}\right] = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} F_n \mathcal{F}[e^{jn\omega_1 t}]$

∴ $\mathcal{F}[f(t)] = 2\pi \sum_{n=-\infty}^{+\infty} F_n \delta(w - nw_1) \rightarrow$ 频量频谱密度是无穷大的

其中 $F_n = \frac{1}{T_1} \int_{-\frac{T_1}{2}}^{\frac{T_1}{2}} f(t) e^{-jnw_1 t} dt$ 一定是冲激序列
离散谱 强度 $2\pi F_n (nw_1)$

考虑 $f(t)$ 截取一个在周期内的函数 $g(t) = f(t) |t| \leq \frac{T_1}{2}$

有 $\mathcal{F}[g(t)] = F_0(w) = \int_{-\frac{T_1}{2}}^{\frac{T_1}{2}} f(t) e^{-jwt} dt$

不难发现 $F_n = \frac{1}{T_1} F_0(nw_1)$

3.10 抽样信号的傅立叶变换

(一) 时域抽样

设 $f(t) \leftrightarrow F(w)$ 抽样脉冲序列 $p(t) \leftrightarrow P(w)$ $\xrightarrow{\text{周期信号}} \text{离散冲激谱}$

$$\text{则抽样后 } f_s(t) = f(t)p(t) \Rightarrow \mathcal{F}[f_s(t)] = \frac{1}{2\pi} F(w) * P(w)$$

$$\because p(t) \text{ 周期 } \therefore P(w) = 2\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} P_n \delta(w-nw_s) \text{ 其中 } P_n = \frac{1}{T_s} \int_{-\frac{T_s}{2}}^{\frac{T_s}{2}} f(t)e^{-jnwst} dt$$

需要指出 T_s 为抽样序列的周期 对应 $w_s = \frac{2\pi}{T_s}$

$$\text{则 } \mathcal{F}[f_s(w)] = F_s(w) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} P_n F(w-nw_s) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} P_n F(w-nw_s)$$

把 $F(w)$ 形状原封不动地, 但乘系数 P_n 搬到 nw_s 处

① 纯形脉冲抽样 \rightarrow 自然抽样

$$\begin{aligned} P_n &= \frac{1}{T_s} \int_{-\frac{T_s}{2}}^{\frac{T_s}{2}} p(t) e^{-jnwst} dt = \frac{E}{T_s} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos nwst dt \\ &= \frac{E}{T_s} 2 \frac{\sin \frac{n\pi w_s}{2}}{\frac{n\pi w_s}{2}} = \frac{E}{T_s} \operatorname{Sa}\left(\frac{n\pi w_s}{2}\right) = \frac{1}{T_s} P_0(nw_s) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow F_s(w) = \frac{E}{T_s} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \operatorname{Sa}\left(\frac{n\pi w}{2}\right) F(w-nw_s)$$

② 冲激序列 \rightarrow 理想抽样 $p(t) = \delta_{T_s}(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \delta(t-nT_s)$

$$P_n = \frac{1}{T_s} \int_{-\frac{T_s}{2}}^{\frac{T_s}{2}} p(t) e^{-jnwst} dt = \frac{1}{T_s} \int_{-\frac{T_s}{2}}^{\frac{T_s}{2}} \delta(t) dt = \frac{1}{T_s}$$

$$\text{系数 } P_n \text{ 为常数} \Rightarrow \text{无形状压缩} \quad F_s(w) = \frac{1}{T_s} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} F(w-nw_s)$$

若对时域做冲激抽样 T_s 则 频域上以 $w_s = \frac{2\pi}{T_s}$ 延拓

反之. 若对频域做冲激抽样 w 则 时域上以 $T_1 = \frac{2\pi}{w_s}$ 延拓

并乘以系数 $\frac{1}{T_s}, \frac{1}{w_s}$ \Rightarrow 区间内积分量纲由 $T_s f$ 变成 $\sum_{n=-\infty}^{+\infty} \delta(w-nw_s)$

$$f_1(t) = \frac{1}{w_s} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} f(t-nT_1) = \mathcal{F}^{-1}[F(w) * \delta_{w_s}(w)]$$

§4 拉普拉斯变换

虽然也是线性的

$f(t)$ 乘 $e^{-\sigma t}$ 后绝对可积

$$\mathcal{F}[f(t)e^{-\sigma t}] = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-(jw+\sigma)t} dt = F(jw+\sigma)$$

$$\text{而 } \mathcal{F}^{-1}[F(jw+\sigma)] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} F(jw+\sigma) e^{jwt} dw = f(t) e^{-\sigma t}$$

$$\therefore s = jw + \sigma \quad F(jw + \sigma) = F(s) \quad ds = jdw$$

$$f(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{-\infty}^{+\infty} F(jw+\sigma) e^{(jw+\sigma)t} dw$$

$$= \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} F(s) e^{st} dw$$

> 拉氏变换对 $\begin{cases} F(s) = \mathcal{L}[f(t)] = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-st} dt \\ f(t) = \mathcal{L}^{-1}[F(s)] = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} F(s) e^{st} dt \end{cases}$

单边拉氏变换 $\begin{cases} F(s) = \int_{0-}^{+\infty} f(t) e^{-st} dt \\ \text{默认为0-系统} \end{cases}$

$$f(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} F(s) e^{st} dt$$

> 单边拉氏变换收敛

要求 $\int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)| e^{-\sigma t} dt < \infty$ 绝对可积

一般情况，满足其必要条件 $\lim_{t \rightarrow \infty} f(t) e^{-\sigma t} = 0$ 即可

不考虑 e^{-t^2} 等一些不满足条件的信号，则一般 σ 足够大即可

-些 Laplace 变换

1. 阶跃 $\mathcal{L}[u(t)] = \int_0^{+\infty} e^{-st} dt = \frac{1}{s}$
2. 冲激 $\mathcal{L}[\delta(t-t_0)] = \int_0^{+\infty} \delta(t-t_0) e^{-st} dt = e^{-st_0} \quad (t_0 > 0)$
3. $e^{-\alpha t}$ $\mathcal{L}[e^{-\alpha t}] = \int_0^{+\infty} e^{-(\alpha+s)t} dt = \frac{1}{\alpha+s} \quad (\sigma > -\alpha)$

3. 指数函数

$$\mathcal{L}[e^{-\alpha t}] = \int_0^{\infty} e^{-\alpha t} e^{-st} dt = \left[\frac{e^{-(\alpha+s)t}}{-(\alpha+s)} \right]_0^{\infty} = \frac{1}{s+\alpha} \quad (\sigma > -\alpha)$$

$$\mathcal{L}[e^{\alpha t}] = \frac{1}{s-\alpha} \quad (\sigma > \alpha)$$

$$\mathcal{L}[e^{j\omega t}] = \frac{1}{s-j\omega} \quad (\sigma > 0), \quad \mathcal{L}[e^{-j\omega t}] = \frac{1}{s+j\omega} \quad (\sigma > 0)$$

$$\mathcal{L}[e^{(\sigma_0+j\omega)t}] = \frac{1}{s-\sigma_0-j\omega} \quad (\sigma > \sigma_0)$$

$$\mathcal{L}[\sin \omega t] = \mathcal{L}\left[\frac{1}{2j}(e^{j\omega t} - e^{-j\omega t})\right] = \frac{1}{2j}\left[\frac{1}{s-j\omega} - \frac{1}{s+j\omega}\right] = \frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$$

$$\mathcal{L}[\cos \omega t] = \mathcal{L}\left[\frac{1}{2}(e^{j\omega t} + e^{-j\omega t})\right] = \frac{1}{2}\left[\frac{1}{s-j\omega} + \frac{1}{s+j\omega}\right] = \frac{s}{s^2 + \omega^2}$$

$$\mathcal{L}[e^{\alpha t} \sin \omega t] = \mathcal{L}\left[e^{\alpha t} \frac{1}{2j}(e^{j\omega t} - e^{-j\omega t})\right] = \frac{1}{2j}\left[\frac{1}{s-(\alpha+j\omega)} - \frac{1}{s+(\alpha+j\omega)}\right] = \frac{\omega}{(s+\alpha)^2 + \omega^2}$$

$$\mathcal{L}[e^{\alpha t} \cos \omega t] = \mathcal{L}\left[e^{\alpha t} \frac{1}{2}(e^{j\omega t} + e^{-j\omega t})\right] = \frac{1}{2}\left[\frac{1}{s-(\alpha+j\omega)} + \frac{1}{s+(\alpha+j\omega)}\right] = \frac{s+\alpha}{(s+\alpha)^2 + \omega^2}$$

4. $t^n u(t)$ $\mathcal{L}[t^n u(t)] = \int_0^{+\infty} t^n e^{-st} dt = \frac{1}{s} \int_0^{+\infty} t^n de^{-st}$
 $= \frac{t^n e^{-st}}{-s} \Big|_0^{+\infty} + \frac{n}{s} \int_0^{+\infty} t^{n-1} e^{-st} dt = \frac{n}{s} \mathcal{L}[t^{n-1} u(t)]$

$$\text{而 } \mathcal{L}[tu(t)] = \frac{1}{s} \mathcal{L}[u(t)] = \frac{1}{s^2}$$

$$\therefore \mathcal{L}[t^n u(t)] = \frac{n!}{s^{n+1}}$$

线性	$\text{L}[af_1 + bf_2] = a\text{L}[f_1] + b\text{L}[f_2]$
微分/积分	$\text{L}[f'(t)] = sF(s) - f(0)$
时移	$\text{L}[f(t-a)] = e^{-as}F(s)$

一. 线性 $\text{L}[k_1 f_1 + k_2 f_2] = k_1 \text{L}[f_1] + k_2 \text{L}[f_2]$

=. 时域微分 $f(t) \leftrightarrow F(s)$ 则 $\frac{d f(t)}{dt} \leftrightarrow sF(s) - f(0)$ ($f(0)$)

prf: $\int_0^{+\infty} f'(t) e^{-st} dt = f(t) e^{-st} \Big|_0^{+\infty} + s \int_0^{+\infty} f(t) e^{-st} dt$
 $= -f(0) + sF(s)$

推广 $\frac{d^2 f(t)}{dt^2} \leftrightarrow s(sF(s) - f(0)) - f'(0)$

$\frac{d^3 f(t)}{dt^3} \leftrightarrow s[s(sF(s) - f(0)) - f'(0)] - f''(0)$

e.g. $\frac{d}{dt}(\cos w_0 t) \leftrightarrow s \frac{s}{s^2 + w_0^2} - 1 = -\frac{w_0^2}{w_0^2 + s^2}$ || $\frac{d}{dt}(\cos w_0 t \cdot u(t)) \leftrightarrow s \frac{s}{s^2 + w_0^2} - 0 = \frac{s^2}{w_0^2 + s^2}$
 $-w_0 \sin w_0 t \leftrightarrow -\frac{w_0^2}{s^2 + w_0^2}$ || $-w_0 \sin w_0 t \cdot u(t) + \delta(t) \leftrightarrow -\frac{w_0^2}{s^2 + w_0^2} + 1 = \frac{s^2}{w_0^2 + s^2}$

$\text{L}[f^{(n)}(t)] = s^n F(s) - \sum_{r=0}^{n-1} s^{n-r-1} f^{(r)}(0)$

对电感 $v_L(t) = L \frac{di_L(t)}{dt}$ R | $V_L(s) = s(I_L(s) - I_L(0))$ $\xrightarrow{\text{等效阻抗 } sL}$ $\xrightarrow{\text{L}(s) \xrightarrow{+} \frac{V_L(s)}{s}}$

三. 积分 $f(t) \leftrightarrow F(s) \Rightarrow \int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau = \frac{F(s)}{s} + \frac{f(0)}{s} = \frac{F(s)}{s} + \int_0^\infty f(\tau) d\tau$

对电容 $v_C(t) = \frac{1}{C} \int_{-\infty}^t i_C(\tau) d\tau$ R | $V_C(s) = \frac{1}{C} \left(\frac{I_C(s)}{s} + \frac{\int_0^\infty i_C(\tau) d\tau}{s} \right) = \frac{I_C(s)}{Cs} + \frac{v_C(0)}{s}$ $\xrightarrow{\text{等效阻抗 } \frac{1}{Cs}}$

$\begin{cases} V_L = jw L I_L \\ V_C = \frac{i_C}{jw C} \end{cases}$ $s \xrightarrow{\text{与 } jw \text{ 对应}}$ $\xrightarrow{\text{等效阻抗 } \frac{1}{sC}}$ $\frac{V_L(0)}{s} -$
 $+ V_C(s) -$

四. 时移 $\mathcal{L}[f(t)] = F(s) \Rightarrow \mathcal{L}[f(t-t_0)u(t-t_0)] = e^{-st_0}F(s)$

$$\text{prf: } \mathcal{L}[f(t-t_0)u(t-t_0)] = \int_0^{+\infty} f(t-t_0)u(t-t_0)e^{-st} dt = \int_{t_0}^{+\infty} f(t-t_0)e^{-st} dt \\ = \int_0^{+\infty} f(\tau)e^{-s(t_0+\tau)} d\tau = e^{-st_0} \int_0^{+\infty} f(\tau)e^{-s\tau} d\tau = e^{-st_0} F(s)$$

$$\mathcal{L}[f(t-t_0)u(t)] = e^{-st_0} [F(s) + \int_{-t_0}^0 f(t)e^{-st} dt] \quad \text{右移}$$

$$\mathcal{L}[f(t+t_0)u(t)] = e^{st_0} [F(s) - \int_0^{t_0} f(t)e^{-st} dt] \quad \text{左移}$$

五. s 域平移 $f(t) \leftrightarrow F(s) \Rightarrow f(t)e^{-at} = F(s+a)$

$$\text{prf: } \mathcal{L}[f(t)e^{-at}] = \int_0^{+\infty} f(t)e^{-(s+a)t} dt = F(s+a)$$

$$\text{eg. } e^{-at} \sin(wt) = e^{-at} \frac{1}{2j} (e^{jwt} - e^{-jwt}) = \frac{1}{2j} \left(\frac{1}{s+a-jw} - \frac{1}{s+a+jw} \right) = \frac{w}{(s+a)^2 + w^2}$$

六. \mathbb{R} 度变换 $f(t) \leftrightarrow F(s) \Rightarrow f(at) \leftrightarrow \frac{1}{a}F(\frac{s}{a})$

$$\text{prf: } \mathcal{L}[f(at)] = \int_0^{+\infty} f(at)e^{-\frac{s}{a}at} dt = \frac{1}{a} \int_0^{+\infty} f(\tau)e^{-\frac{s}{a}\tau} d\tau = \frac{1}{a}F(\frac{s}{a})$$

$$\text{eg. } f(t) \leftrightarrow F(s) \Rightarrow f(at) \leftrightarrow \frac{1}{a}F(\frac{s}{a}) \Rightarrow f(a(t-\frac{b}{a})) = \frac{e^{-bs}}{a} F(\frac{s}{a})$$

$$\downarrow \\ f(t+b) \leftrightarrow F(s)e^{-bs} \Rightarrow f(at-b) = \frac{1}{a} F(\frac{s}{a}) e^{-bs}$$

(f 与 f' 可作 Laplace 变换)

t. 初值 $\lim_{t \rightarrow 0^+} f(t) = f(0_+) = \lim_{s \rightarrow \infty} s(F(s) - k) \quad k \in \mathbb{R}$

prf: $f(t) \text{ 含 } k\delta(t) \text{ 冲激, } sF(s) - f(0_-) = \mathcal{L}\left[\frac{df(t)}{dt}\right] = \int_{0_-}^{0_+} f'(t) e^{-st} dt + \int_{0_-}^{+\infty} f'(t) e^{-st} dt$

$$\begin{aligned} \therefore sF(s) - f(0_-) &= e^{-st} f(t) \Big|_{0_-}^{0_+} + s \int_{0_-}^{0_+} f(t) e^{-st} dt + \int_{0_-}^{+\infty} f'(t) e^{-st} dt \\ &= f(0_+) - f(0_-) + s \int_{0_-}^{0_+} k\delta(t) e^{-st} dt + \int_{0_-}^{+\infty} f'(t) e^{-st} dt \end{aligned}$$

$$\lim_{s \rightarrow \infty} \int_{0_-}^{+\infty} f'(t) e^{-st} dt = 0 \quad s \int_{0_-}^{0_+} f(t) e^{-st} dt = ks \quad \therefore f(0_+) = \lim_{s \rightarrow \infty} s(F(s) - k) = f(0_+)$$

若 $f(t)$ 中含冲激 $k\delta(t)$ $\rightarrow \mathcal{L}[k\delta(t)] = k$ \rightarrow 一般的 $F(s)$ 为真分式

八 终值 (同样要求 f 与 f' 可作 Laplace 变换).

$f(+\infty)$ 存在, 且 $|f(t)| < +\infty$

$$f(t) \leftrightarrow F(s) \Rightarrow f(+\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} sF(s)$$

prf: $sF(s) - f(0_-) = \int_{0_-}^{+\infty} f'(t) e^{-st} dt$

$$\begin{aligned} \lim_{s \rightarrow 0} sF(s) &= f(0_-) + \lim_{s \rightarrow 0} \int_{0_-}^{+\infty} f'(t) e^{-st} dt = f(0_-) + \int_{0_-}^{+\infty} f'(t) dt \\ &= f(0_-) + f(+\infty) - f(0_-) = f(+\infty) \end{aligned}$$

$f(t) \rightarrow +\infty$ 存在 $\Leftrightarrow s$ 域内 $F(s)$ 在 $\operatorname{Re}\{s\} \geq 0$ 部分内解析

九、卷积

$$\mathcal{L}[f_1(t) * f_2(t)] = F_1(s) \cdot F_2(s)$$

$$\mathcal{L}[f_1(t) \cdot f_2(t)] = \frac{1}{2\pi j} F_1(s) * F_2(s)$$

+ 对 s 域 微 分 $f(t) \Leftrightarrow F(s) \Rightarrow -tf(t) = \frac{dF(s)}{ds}$

prf: $\frac{dF(s)}{ds} = \int_0^{+\infty} f(t) \frac{de^{-st}}{dt} dt = \int_0^{+\infty} (-tf(t)) e^{-st} dt$

+ 对 s 域 积 分 $f(t) \Leftrightarrow F(s) \Rightarrow \frac{f(t)}{t} = \int_s^{+\infty} F(s) ds$

prf: $\int_s^{\infty} F(s) ds = \int_s^{\infty} \int_0^{+\infty} f(t) e^{-st} dt ds$
= $\int_0^{+\infty} f(t) \left(\int_s^{\infty} e^{-st} ds \right) dt$
= $\int_0^{+\infty} \frac{f(t)}{t} e^{-st} dt$

Laplace 逆变换

$$\text{考虑 } F(s) = \frac{A(s)}{B(s)} \quad A, B \text{ 为实数系多项式}$$

$$= \frac{a_n \prod_{i=1}^m (s - z_i)}{b_n \prod_{i=1}^n (s - p_i)} \quad p_i \text{ 为极点, } z_i \text{ 为零点}$$

考虑 $m < n$

① 单阶实数极点 $\Rightarrow p_i$ 不重根

$$F(s) = \frac{k_1}{s-p_1} + \frac{k_2}{s-p_2} + \cdots + \frac{k_n}{s-p_n}$$

$$k_1 = (s-p_1) F(s) \Big|_{s=p_1} \quad \cdots \quad k_i = (s-p_i) F(s) \Big|_{s=p_i}$$

$$\text{eg. } F(s) = \frac{(s+2)(s+5)}{s(s+1)(s+3)} \quad F(s) = \frac{k_1}{s} + \frac{k_2}{s+1} + \frac{k_3}{s+3}$$

$$\text{而 } \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{k_i}{s-p_i}\right] = k_i e^{p_i t}$$

$$\therefore f(t) = \left(\sum_{i=1}^n k_i e^{p_i t} \right) u(t)$$

② 存在复极点 \Rightarrow 一定成对存在且为共轭

实际上，一定可作因式分解: $B(s) = [(s+\alpha)^2 + \beta^2] D(s)$

$$\text{R.I. } F(s) = \frac{A(s)}{[(s+\alpha)^2 + \beta^2] D(s)} = \frac{k_1}{s-p} + \frac{k_2}{s-p^*} + \cdots$$

$$k_1 = (s-p) F(s) \Big|_{s=p} \quad k_2 = (s-p^*) F(s) \Big|_{s=p^*} \Rightarrow k_1 = k_2^* = k$$

$$\left(\text{或由 } \frac{k_1}{s-p} + \frac{k_2}{s-p^*} = \frac{(k+k)s - k_1 p - k_2 p^*}{s^2(p+p^*)s(p^*)^2} \in \mathbb{R}, \forall s \in \mathbb{R} \text{ 得到}\right)$$

$$\mathcal{L}^{-1}\left[\frac{K}{s-p} + \frac{K^*}{s-p^*}\right] = K e^{pt} + K^* e^{p^* t} \quad \text{取 } p = -\alpha + j\beta$$

$$= e^{-\alpha t} (K e^{j\beta t} + K^* e^{-j\beta t}) \quad \sum K = A + jB$$

$$= 2e^{-\alpha t} (A \cos \beta t - B \sin \beta t)$$

③ 多重极点

$$F(s) = \frac{A(s)}{(s-p_1)^k D(s)}$$

$$= \frac{K_{11}}{(s-p_1)^k} + \frac{K_{12}}{(s-p_1)^{k-1}} + \frac{K_{13}}{(s-p_1)^{k-2}} + \dots + \frac{K_k}{s-p_1} + \dots$$

$$\sum F_i(s) = (s-p_1)^k F(s) = K_{11} + (s-p_1) K_{12} + \dots + (s-p_1)^{k-1} K_{1k} + (s-p_1)^{k-1} G(s)$$

$$K_{11} = \frac{1}{0!} F_1(s) \Big|_{s=p_1} \Rightarrow \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{K_{11}}{(s-p_1)^k}\right] = \frac{F^{(k)}(p_1)}{(k-1)! 0!} t^{k-1} e^{p_1 t}$$

$$K_{12} = \frac{1}{1!} \frac{dF_1(s)}{ds} \Big|_{s=p_1} \Rightarrow \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{K_{12}}{(s-p_1)^{k-1}}\right] = \frac{F^{(k-1)}(p_1)}{(k-2)! 1!} t^{k-2} e^{p_1 t}$$

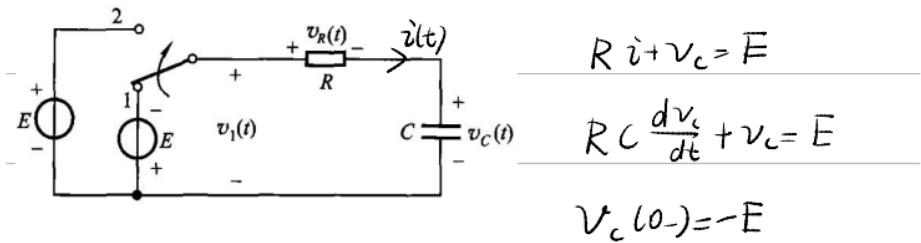
$$K_{13} = \frac{1}{2!} \cdot \frac{d^2 F_1(s)}{ds^2} \Big|_{s=p_1} \quad \vdots$$

$$K_{1k} = \frac{1}{(k-1)!} \cdot \frac{d^{k-1} F_1(s)}{ds^{k-1}} \Big|_{s=p_1} \Rightarrow \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{K_{1k}}{s-p_1}\right] = \frac{F^{(k-1)}(p_1)}{0! (k-1)!} e^{p_1 t}$$

$$\mathcal{L}^{-1}[t^n e^{-at}] = \frac{n!}{(s+a)^{n+1}}$$

$m > n$ 时 \Rightarrow 长除法 含 e^{-s} 项 \Rightarrow 时移

Laplace 法 分析电路 & s 域模型



$$\text{则 } \mathcal{L}[LHS - RHS] = RC(sV_c(s) - v_c(0-)) + V_c(s) - \frac{E}{s} = 0$$

$$(RCs + 1)V_c(s) = E\left(\frac{1}{s} - RC\right) \Rightarrow V_c(s) = \frac{E(\frac{1}{RC} - s)}{s(s + \frac{1}{RC})}$$

$$\therefore v_c(t) = E(1 - 2e^{-\frac{t}{RC}}) u(t) = E\left(\frac{1}{s} - \frac{2}{s + \frac{1}{RC}}\right)$$

变量 $v_c \Rightarrow$ 存在对变量的导数 } \Rightarrow 代数求解 $V_c(s)$

$\downarrow \quad \downarrow$

$V_c(s) \Rightarrow sV_c(s) - v_c(0-) \quad v_c(t) = \mathcal{L}^{-1}[V_c(s)]$

为了进一步简化 考虑 s 域元件模型

$$\text{电阻 } R: \quad v_R(t) = R i_R(t) \Rightarrow V_R(s) = R I_R(s)$$

$$\text{电感 } L: \quad v_L(t) = L \frac{di_L(t)}{dt} \Rightarrow \begin{cases} V_L(s) = L[sI_L(s) - i_L(0_+)] \\ i_L(t) = \frac{1}{L} \int_{-\infty}^t v_L(\tau) d\tau \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} I_L(s) = \frac{1}{sL}(V_L(s) + \int_{-\infty}^0 v_L(\tau) d\tau) = \frac{V_L(s)}{sL} + \frac{i_L(0_+)}{s} \end{cases}$$

$$\text{电容 } C: \quad v_C(t) = \frac{1}{C} \int_{-\infty}^t i_C(\tau) d\tau \Rightarrow \begin{cases} V_C(s) = \frac{1}{sC}(I_C(s) + \int_{-\infty}^0 i_C(\tau) d\tau) = \frac{I_C(s)}{sC} + \frac{v_C(0_+)}{s} \\ i_C(t) = C \frac{dv_C(t)}{dt} \end{cases}$$

那么 $R:$ $\frac{v_R(t)}{I_R(t)} \Rightarrow \frac{I_R(s)}{V_R(s)}$

$$C: \quad \begin{array}{c} i_C(t) \\ \rightarrow | | - \\ + \quad v_C(t) \end{array} \quad \Rightarrow \quad \begin{array}{c} I_C(s) \\ \rightarrow || \frac{1}{sC} \circ \frac{v_{C(0)}}{s} \\ + \quad V_C(s) \end{array}$$

$$\Rightarrow \quad \begin{array}{c} I_C(s) \\ \rightarrow \boxed{|| \frac{1}{sC} } \\ C v_C(0) \\ \leftarrow \textcircled{1} \end{array} \quad + \quad V_C(s) \quad -$$

$$L: \quad \begin{array}{c} i_L(t) \\ \rightarrow m \\ + \quad v_L(t) \end{array} \quad \Rightarrow \quad \begin{array}{c} I_L(s) \\ \rightarrow sL \circ \frac{L i_L(0)}{s} \\ + \quad V_L(s) \end{array}$$

$$\Rightarrow \quad \begin{array}{c} I_L(s) \\ \rightarrow \boxed{sL} \\ \frac{i_L(0)}{s} \\ \textcircled{1} \rightarrow \end{array} \quad + \quad V_L(s) \quad -$$

系统函数(网络函数) $H(s)$

$$\begin{matrix} V(s) \\ I(s) \end{matrix} \xrightarrow{\quad} E(s) \xrightarrow{H(s)} R(s) \left\{ \begin{array}{l} V(s) \\ I(s) \end{array} \right.$$

找到 $H(s)$, s.t. $R(s) = H(s) E(s)$

取 $E(s) = 1$ 即有 $R(s) = H(s)$

$$\downarrow \qquad \qquad \qquad \downarrow \\ e(t) = \delta(t) \rightarrow h(t) \quad r(t) = h(t)$$

$$\text{故 } h(t) = \mathcal{L}^{-1}[H(s)]$$

$H(s)$ 零点 & 极点 与 $h(t)$ 波形特性

$\{z_i \mid H(z_i) = 0\}$ 为 $H(s)$ 零点集合

$\{z_i \mid \frac{1}{H(z_i)} = 0\}$ 为 $H(s)$ 极点集合

一阶极点 \Rightarrow 不重根

$$F(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-st} dt$$

$$f(t) \leftrightarrow F(s) \Rightarrow f(t)e^{-at} \leftrightarrow F(s+a)$$

一阶极点

$$H(s) = \frac{1}{s}, \quad p_1 = 0 \text{ 在原点}, \quad h(t) = L^{-1}[H(s)] = u(t)$$

$$H(s) = \frac{1}{s+a}, \quad p_1 = -a$$

$a > 0$, 在左实轴上, $h(t) = e^{-at} u(t)$, 指数衰减

$a < 0$, 在右实轴上, $h(t) = e^{-at} u(t), -a > 0$, 指数增加

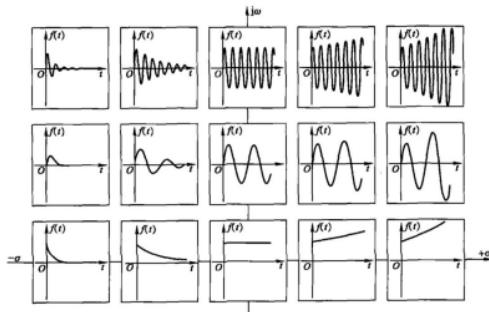
$$H(s) = \frac{\omega_0}{s^2 + \omega_0^2}, \quad p_1 = j\omega_0, p_2 = -j\omega_0, \text{在虚轴}$$

$h(t) = \sin(\omega_0 t)u(t)$, 等幅振荡

$$H(s) = \frac{\omega_0}{(s + \alpha)^2 + \omega_0^2}, \quad p_1 = -\alpha + j\omega_0, p_2 = -\alpha - j\omega_0, \text{共轭根}$$

$h(t) = e^{-\alpha t} \sin(\omega_f t)u(t)$, 当 $\alpha > 0$, 极点在左半平面, 衰减振荡

当 $\alpha < 0$, 极点在右半平面, 增幅振荡



可能为七与指数作乘法 二阶极点 \Rightarrow 类似均乘了七作一个线性增长

$$t f(t) = -\frac{d F(s)}{ds}$$

$$H(s) = \frac{1}{s^2}, \text{极点在原点}, \quad h(t) = tu(t), t \rightarrow \infty, h(t) \rightarrow \infty$$

$$H(s) = \frac{1}{(s+a)^2}, \text{极点在实轴上},$$

$$h(t) = t e^{-at} u(t), a > 0, t \rightarrow \infty, h(t) \rightarrow 0; a < 0, t \rightarrow \infty, h(t) \rightarrow \infty$$

$$H(s) = \frac{2\omega s}{(s^2 + \omega^2)^2}, \text{极点在虚轴上},$$

$$h(t) = t \sin(\omega t)u(t), t \rightarrow \infty, h(t) \text{ 增幅振荡}$$

激励: $e(t) \leftrightarrow E(s)$

$$E(s) = \frac{\prod_{l=1}^v (s - z_l)}{\prod_{k=1}^n (s - p_k)}$$

系统函数: $h(t) \leftrightarrow H(s)$

$$H(s) = \frac{\prod_{j=1}^m (s - z_j)}{\prod_{i=1}^n (s - p_i)}$$

Pi: 固有频率

响应: $r(t) \leftrightarrow R(s)$

$$R(s) = \frac{\prod_{l=1}^v (s - z_l)}{\prod_{k=1}^n (s - p_k)} \bullet \frac{\prod_{j=1}^m (s - z_j)}{\prod_{i=1}^n (s - p_i)} \rightarrow R(s) = \sum_{k=1}^v \frac{K_k}{s - p_k} + \sum_{i=1}^n \frac{K_i}{s - p_i}$$

$$r(t) = L^{-1}[R(s)] = \sum_{k=1}^v K_k e^{p_k t} u(t) + \sum_{i=1}^n K_i e^{p_i t} u(t)$$

强迫响应分量 + 自由响应分量

- 响应函数 $r(t)$ 由两部分组成:

系统函数的极点 -> 自由响应分量;
激励函数的极点 -> 强迫响应分量。

- 定义: 系统行列式 (特征方程) 的根为系统的固有频率 (或称“自然频率”、“自由频率”)。

$H(s)$ 的分子为行列式, 因此 $H(s)$ 的极点都是系统的固有频率, 决定了自由响应的函数形式;

但是, 当 $H(s)$ 零极点相消时, 某些固有频率将丢失, 因此, $H(s)$ 只能用于研究零状态响应, 不包含零输入响应的全部信息, 零输入响应需要所有极点即固有频率。

- 自由响应的极点只由系统本身特性所决定, 与激励函数的形式无关, 而系数 (幅度和相位) K_i , K_k 和 $H(s)$, $E(s)$ 都有关系。

暂态响应和稳态响应

瞬态 (暂态) 响应: 是指激励信号接入以后, 完全响应中瞬时出现的有关成分, 随着 t 增大, 将消失。

稳态响应: 完全响应 -> 瞬态 (暂态) 响应
左半平面的极点产生的函数项和瞬态 (暂态) 响应对应。

$$R(s) = E(s)H(s) = \frac{\prod_{l=1}^v (s - z_l)}{\prod_{k=1}^n (s - p_k)} \bullet \frac{\prod_{j=1}^m (s - z_j)}{\prod_{i=1}^n (s - p_i)}$$

一般对于稳定系统, $H(s)$ 极点的实部小于零, 位于左半平面, 即 $\text{Re}[p_i] < 0$, 故自由响应函数为衰减形式。此时 “自由响应 = 瞬态响应”
若 $E(s)$ 极点的实部大于等于零, 即 $\text{Re}[p_i] \geq 0$, 则 “强迫响应 = 稳态响应”
当 $E(s)$ 极点和 $H(s)$ 零点相同且, 即 $p_i = z_j$, 对应因子相消, 因此 p_i 对应的瞬态响应不再存在。特殊情况 (一般不在实际问题出现):

- (1) $\text{Re}[p_i] = 0$, 对应的自由响应为等幅振荡, 即自由响应也成为稳态响应 (边界稳定系统)
- (2) $\text{Re}[p_i] > 0$, 对应的自由响应为增幅振荡 (不稳定系统)
- (3) $\text{Re}[p_i] < 0$, 即激励信号自身为衰减函数, 此时强迫响应随时间也衰减到零, 和自由响应一起构成暂态响应, 而稳态响应为零。

步驟向接觸

$$e(t) = E_m \sin(\omega_0 t) \quad E(s) = \frac{E_m \omega_0}{s^2 + \omega_0^2}$$

$$\text{RJ} \quad R(s) = \frac{E_m \omega_0}{s^2 + \omega_0^2} H(s)$$

$$= \frac{K - j\omega_0}{s + j\omega_0} + \frac{K_j \omega_0}{s - j\omega_0} + \underbrace{\sum_{i=1}^n \frac{K_i}{s - p_i}}_{\rightarrow \text{自由响应. 静态}}$$

$$\text{RJ} \quad K_{-j\omega_0} = \left. \frac{E_m \omega_0}{s - j\omega_0} H(s) \right|_{s = -j\omega_0}$$

$$= \frac{E_m \omega_0}{-2j\omega_0} H(-j\omega_0) = \frac{E_m}{-2j} H(-j\omega_0)$$

$$K_{j\omega_0} = K_{-j\omega_0}^* = \frac{E_m \omega_0}{2j\omega_0} H(j\omega_0) = \frac{E_m}{2j} H(j\omega_0)$$

$$H(x) \in \mathbb{R} \quad (x \in \mathbb{R}) \quad \text{RJ} \quad H(j\omega_0) + H(-j\omega_0) \in \mathbb{R}$$

$$\therefore H(j\omega_0) = H_0 e^{j\phi_0}$$

$$\text{对应} \quad \frac{E_m}{2} \mathcal{L}^{-1} \left[\frac{H(-j\omega_0)}{-j(s - j\omega_0)} + \frac{H(j\omega_0)}{j(s + j\omega_0)} \right] = \frac{E_m H_0}{2} \left(\frac{e^{-j(\phi_0 + \omega_0 t)}}{-j} + \frac{e^{j(\phi_0 + \omega_0 t)}}{j} \right) = E_m H_0 \sin(\omega_0 t + \phi_0)$$

稳定系统 $\rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \int_{-\infty}^{+\infty} |h(t)| dt < +\infty \\ H(s) \text{ 极点在虚轴左侧} \end{array} \right.$

$H(s)$ 极点位于虚轴 \rightarrow 临界

双边 Laplace

$$F_B(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-st} dt \quad \text{存在} \quad \Rightarrow \text{指出收敛域}$$

$$\text{设 } f(t) = e^{\alpha t} u(t) + e^{\beta t} u(-t) \quad s = \sigma + j\omega$$

$$F_B(s) = \int_0^{+\infty} e^{\alpha t} e^{-st} dt + \int_{-\infty}^0 e^{\beta t} e^{-st} dt$$

$$\text{P.I. } \sigma > \alpha \quad \sigma < \beta \quad \therefore \text{要求 } \beta > \alpha$$

($\beta \leq \alpha$ 无收敛带，变换不存在)

$$f(t) = f_1(t) u(t) + f_2(t) u(-t) \rightarrow \begin{array}{l} \text{非因果部分} \\ \uparrow \\ \text{因果部分} \end{array}$$

若 $L(s) = L[f_2(-t)]$

R.I. $F_2(s) = L(-s)$

(单边) Laplace 变换 \Leftrightarrow Fourier 变换

若单边 Laplace 变换收敛域 $\sigma_0 > 0$ 则无 Fourier 变换

$$\sigma_0 < 0 \text{ 则 } \mathcal{F}[f(t)] = F(s) \Big|_{s=jw}$$

$$\sigma_0 = 0 \text{ 即 } F(s) = F_a(s) + \sum_{n=1}^N \frac{k_n}{s-jw_n}$$

$$\text{则 } \mathcal{F}[f(t)] = F_a(jw) + \sum_{n=1}^N k_n \pi \delta(w-w_n)$$

$$H(s) = R(s) = H(s) E(s)$$

取傅式 $h(t) \rightarrow H(j\omega) / H(j\omega)$

$$R \cdot I \quad R(j\omega) = H(j\omega) \cdot R(j\omega)$$

则 $r(t) = h(t) * e(t)$ $h(t)$ 实际为冲激响应

$$\text{对稳定系统} \quad H(j\omega) = H(s) \Big|_{s=j\omega}$$

$$\text{故 } \mathcal{F}[h(t)] = H(s) \Big|_{s=j\omega}$$

$$H(j\omega) = |H(j\omega)| e^{j\varphi(j\omega)} \begin{cases} |H(j\omega)| \text{ 幅频} \\ \varphi(j\omega) \text{ 相频} \end{cases}$$

考虑 频响特性

设 $e(t) = e^{j\omega_0 t}$

则 $r(t) = h(t) * e(t) = H(j\omega_0) e^{j\omega_0 t}$

$$\text{prf: } r(t) = h(t) * e(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(\tau) e^{j\omega_0(t-\tau)} d\tau$$

$$= e^{j\omega_0 t} \int_{-\infty}^{+\infty} h(\tau) e^{-j\omega_0 \tau} d\tau$$

$$= e^{j\omega_0 t} H(j\omega_0)$$

系统函数的物理意义

系统可以看作是一个信号处理器

激励: $E(j\omega)$

对信号各频率分量进行加权

响应: $H(j\omega) \cdot E(j\omega)$

$$E(j\omega) = |E(j\omega)| \cdot e^{j\phi_e(\omega)}$$

$E(\omega)$ 的幅度
由 $|H(\omega)|$ 加权

$$H(j\omega) = |H(j\omega)| \cdot e^{j\phi_h(\omega)}$$

$$|R(j\omega)| = |E(j\omega)| \cdot |H(j\omega)|$$

$E(\omega)$ 的相位
由 $\phi(\omega)$ 修正

$$\varphi_r(\omega) = \varphi_e(\omega) + \varphi_h(\omega)$$

对于不同的频率 ω , 有不同的加权作用, 这也是信号分解、求响应再叠加的过程。

当然 对 $H(jw) = H(s) \Big|_{s=jw}$

成立条件 虚轴上及右半平面无极点

若有极点 \rightarrow (一质在虚轴上)

$$\mathcal{L}[h(t)] = H(s) = \sum_n \frac{k_n}{s-jw_n} \quad (jw_n \text{ 为极点})$$

$$\mathcal{F}[h(t)] = H(s) \Big|_{s=jw} + \pi \sum_n k_n \delta(w - w_n)$$

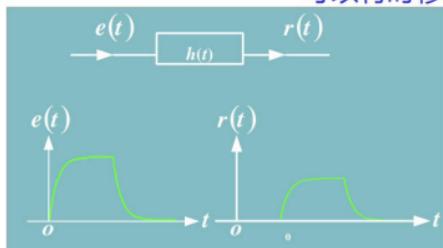
对 $e(t) = E_m \sin(\omega_0 t + \varphi_0)$ 经 $H(jw) = |H(jw)| \varphi(w)$

有 $r(t) = E_m |H(j\omega_0)| \sin(\omega_0 t + \varphi_0 + \varphi(\omega_0))$

二. 无失真传输条件

已知系统 $h(t) \leftrightarrow H(j\omega)$, 若激励为 $e(t)$, 响应为 $r(t)$,
那么 $r(t) = Ke(t - t_0)$ 时, 为不失真

波形形状不变 $\left\{ \begin{array}{l} \text{幅度可以比例增加} \\ \text{可以有时移} \end{array} \right.$



对系统函数的要求:

$$r(t) = Ke(t - t_0)$$

$$\therefore R(j\omega) = KE(j\omega)e^{-j\omega t_0}$$

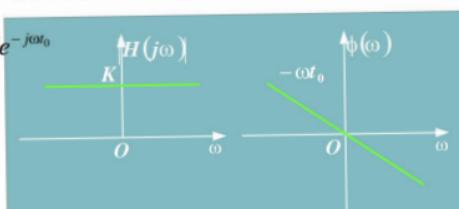
$$\begin{aligned} \therefore H(j\omega) &= \frac{R(j\omega)}{E(j\omega)} \\ &= Ke^{-j\omega t_0} \end{aligned}$$

频谱图

$$H(j\omega) = \frac{R(j\omega)}{E(j\omega)} = Ke^{-j\omega t_0}$$

$$\text{即: } \begin{cases} |H(j\omega)| = K \\ \varphi(\omega) = -\omega t_0 \end{cases}$$

几点认识:



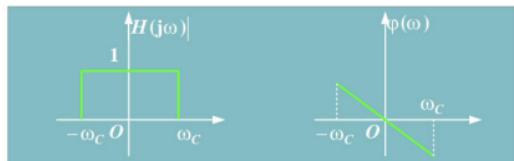
● 要求 **幅度**为与频率无关的**常数 K** , 系统的通频带为无限宽。

● 相位特性与 $|\omega|$ **成正比**, 是一条过原点的**负斜率直线**。

● 不失真的线性系统其冲激响应也是**冲激函数**。

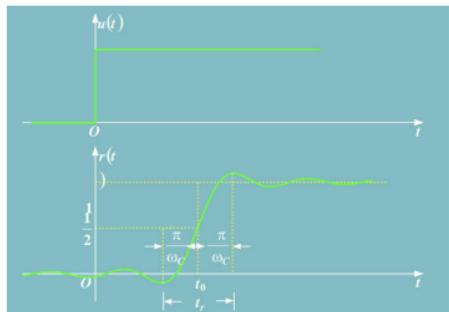
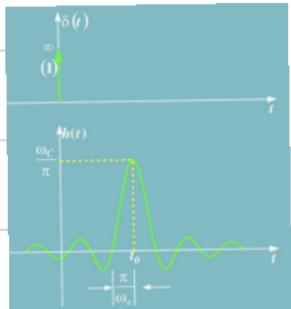
$$H(j\omega) = Ke^{-j\omega t_0} \xrightarrow{\text{逆变换}} h(t) = K\delta(t - t_0)$$

理想低通滤波器



$$H(j\omega) = \begin{cases} 1 \cdot e^{-j\omega_0} & |\omega| < \omega_c \\ 0 & |\omega| > \omega_c \end{cases} \text{ 即 } \begin{cases} |H(j\omega)| = \begin{cases} 1 & |\omega| < \omega_c \\ 0 & |\omega| > \omega_c \end{cases} \\ \phi(\omega) = -\omega t_0 \end{cases}$$

$$h(t) = \frac{\omega_c}{\pi} \operatorname{Sa}[\omega_c(t-t_0)]$$



$$g(t) = \frac{1}{2} + \frac{1}{\pi} \left[\int_0^{\omega_c(t-t_0)} \frac{\sin x}{x} dx \right]$$

Silly) 奇函数

离散时间信号

$$x[n] = C \cdot \alpha^n = C e^{\beta n} \quad (\alpha = e^{\beta n})$$

C, α , $\beta \in \mathbb{C}$

复指数信号

$$x[n] = k \cdot r^n \quad k, r \in \mathbb{R}$$

具有 $\left\{ \begin{array}{l} \text{正弦信号} \\ \text{周期性} \end{array} \right.$ 若 $|\alpha| = 1 \Rightarrow$ 复指数序列 $x[n] = e^{j\omega_0 n}$

$$x[n] = e^{j\omega_0 n} = \cos(\omega_0 n) + j \sin(\omega_0 n)$$

$$A \cos(\omega_0 n + \phi) = \frac{1}{2} (e^{j\phi} e^{j\omega_0 n} + e^{-j\phi} e^{-j\omega_0 n})$$

- 一般离散时间复指数信号

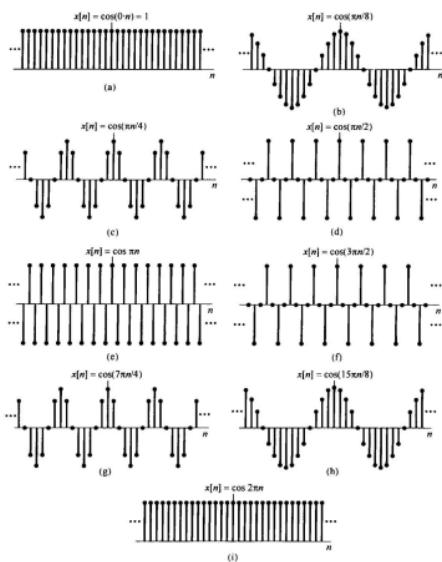
$$x[n] = C \alpha^n$$

$$C = |C| e^{j\theta} \quad \alpha = |\alpha| e^{j\omega_0}$$

$$\text{则 } x[n] = |C| |\alpha|^n (\cos(\omega_0 n + \theta) + j \sin(\omega_0 n + \theta))$$

周期性 ① $\forall n \in \mathbb{N}, e^{j\omega_0 n + 2\pi k} = e^{j\omega_0 n} \quad k \in \mathbb{Z}$

说明 离散时间复指数信号 (ω_0) 与 $\omega_0 \pm 2k\pi$ 是一致的



振荡速率

ω 从 $0 \rightarrow \pi$ 时 \nearrow

从 $\pi \rightarrow 2\pi$ 时 \searrow

如果周期，则 $\exists N \in \mathbb{N}, s.t.$

$$e^{j\omega_0 n + N} = e^{j\omega_0 n}$$

$$\Rightarrow e^{j\omega_0 N} = 1$$

$$\Rightarrow \omega_0 N = 2\pi m \quad (m \in \mathbb{Z})$$

$$\frac{\omega_0}{2\pi} = \frac{m}{N} \in \mathbb{Q}$$

\hookrightarrow 有理数

$$\text{基波频率: } \frac{2\pi}{N} = \frac{\omega_0}{m} \quad \text{基波周期: } N = m \frac{2\pi}{\omega_0}$$

表 1.1 信号 $e^{j\omega_0 t}$ 和 $e^{j\omega_0 n}$ 的比较

$e^{j\omega_0 t}$	$e^{j\omega_0 n}$
ω_0 不同, 信号不同	频率相差 2π 的整倍数, 信号相同
对任何 ω_0 值都是周期的	仅当 $\omega_0 = 2\pi m/N$ 时才是周期的, 这里 N (大于 0) 和 m 均为整数
基波频率为 ω_0	基波频率 * ω_0/m
基波周期: $\begin{cases} \omega_0 = 0 \text{ 时无定义} \\ \omega_0 \neq 0 \text{ 时 } 2\pi/\omega_0 \end{cases}$	基波周期: $\begin{cases} \omega_0 = 0 \text{ 时无定义} \\ \omega_0 \neq 0 \text{ 时 } m\left(\frac{2\pi}{\omega_0}\right) \end{cases}$

* 这里假设 m 和 N 无任何公因子。

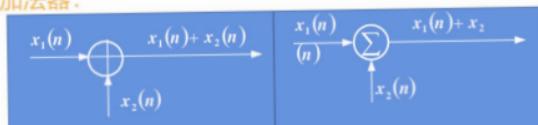
对离散时间信号, 有公共周期 \Rightarrow 构成谐波

$$N = \frac{2\pi}{\omega_0} \Rightarrow \omega = k \cdot \omega_0 = k \frac{2\pi}{N}$$

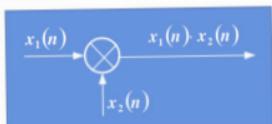
$$\therefore x_k[n] = e^{jk\frac{2\pi}{N}n} \quad \text{然而} \quad x_{kn}[n] = e^{j(k+n)\frac{2\pi}{N}n} = x_k[n] \cdot e^{jn\omega_0}$$

.. 最多只有 N 个周期不同的复指数信号

加法器:



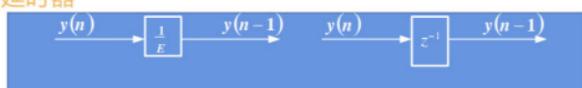
乘法器:



标量乘法器



延时器



前向差分 向左移序 $(y[n], y[n+1], \dots, y[n+N])$

eg. $y[n+2] + y[n+1] - y[n] = n^2$ 2阶

后向差分 向右移序 $(y[n], y[n-1], \dots, y[n-N])$

eg. $y[n] - y[n-3] = n$ 3阶

常系数线性差分方程

$$\sum_{k=0}^N a_k y[n-k] = \sum_{r=0}^M b_r x[n-r]$$

齐次形式 $\sum_{k=0}^N a_k y[n-k] = 0$

特征方程 $\sum_{k=0}^N a_k \alpha^k = 0 \Rightarrow$ 解出 $\alpha_0, \dots, \alpha_N$

通解为 $\sum_{k=0}^N C_k \alpha_k^n$

若 α_i 为 s 重根 \Rightarrow $C_{i,1} \alpha^i + C_{i,2} n \alpha^{i-1} + \dots + C_{i,s} n^{s-1} \alpha^n$

非齐次部分 $\sum_{r=0}^M b_r x[n-r]$ 依据具体形式设待解形式

待解
通解 + 特解

零输入响应 & 零状态响应

eg. $y(n) - 0.9y(n-1) = 0.05u(n)$ $y(-1) = 1$

① 求 y_{zs}, y_{zi} $y(1) = 0.05$ $\alpha - 0.9 = 0$ $\alpha = 0.9$

$$D - 0.9D = 0.05 \Rightarrow D = 0.5$$

$$y_{zs}(n) = C_{zs}(0.9)^n + 0.5$$

$$y_{zs}(0) = 0.05 \Rightarrow C = -0.45$$

$$y_{zi} = C_{zi}(0.9)^n \quad y(0) = 0.9y(-1) = 0.9$$

$$\therefore C_{zi} = 0.9 \quad \therefore y_{zi}(0) = 0.9^{n+1}$$

$$\therefore y = y_{zi} + y_{zs} = 0.45 \cdot (0.9)^n + 0.5$$

② 零输入响应 + 零状态响应
= 自由响应 + 强迫响应

$$\alpha = 0.9 \quad D = 0.5$$

$$\begin{aligned} y(n) &= \underbrace{\sum_{k=1}^N C_k \alpha_k^n}_{\text{自由响应}} + \underbrace{D(n)}_{\text{强迫响应}} \\ &= \underbrace{\sum_{z=1}^N C_{zik} \alpha_k^n}_{\text{零输入响应}} + \underbrace{\sum_{k=1}^N C_{zsk} \alpha_k^n + D(n)}_{\text{零状态响应}} \end{aligned}$$

$$y(0) - y(-1) = 0.05$$

$$\therefore y(0) = 0.9y(-1) + 0.05 = 0.95$$

$$y(n) = 0.9^n + 0.5 \Rightarrow C = 0.45$$

注：零状态指 $\forall m < 0$ ($m = -1, -2, -3, \dots, -N$) 均有 $y(m) = 0$

单位样值响应



即 $\delta(n)$ 作用下，系统的零状态响应，表示为 $h(n)$

因果系统：输出变化不领先于输入变化的系统。

对于线性时不变系统是因果系统的充要条件：

$$n < 0 \quad h(n) = 0$$

稳定性的充要条件

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} |h(n)| = P < \infty$$

单位样值响应绝对和为有限值（绝对可和）收敛。

卷积

$$x(n) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x(m) \cdot \delta(n-m)$$

$$\text{则 } y(n) = H[x(n)] = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x(m) H[\delta(n-m)] \\ = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x(m) \cdot h(n-m)$$

即 $y(n) = x(n) * h(n) \quad (= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} h(n) x(n-m))$

时不变 $\delta(n-m) \rightarrow h(n-m)$

均匀性 $x(m)\delta(n-m) \rightarrow x(m)h(n-m)$

可加性 $x(n) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m)\delta(n-m)$

输出 $y(n) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m)h(n-m) = x(n) * h(n)$

系统对 $x(n)$ 的响应 = 每一样值产生的响应之和，在各处由 $x(m)$ 加权。

卷积和的公式表明：

$h(n)$ 将输入输出联系起来，即零状态响应 = $x(n) * h(n)$

三. 卷积的计算

$$x(n) * h(n) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m)h(n-m)$$

范围由 $x(n), h(n)$ 范围共同决定。

离散卷积过程：序列倒置 → 移位 → 相乘 → 取和

1. 解析式法

2. 图解法

3. 对位相乘求和法

4. 利用性质

对因果系统

$$y(n) = \sum_{m=0}^n x(m) h(n-m)$$

反卷积

$$对 y(n) = x(n) * h(n)$$

利用 $y(n)$ 与 $x(n)$ 或 $h(n)$ 求 $h(n)$ 或 $x(n)$

以求 $x(n)$ 为例

$$y(n) = \sum_{m=0}^n x(m)h(n-m) \text{ 写为矩阵运算形式}$$

$$\begin{bmatrix} y(0) \\ y(1) \\ y(2) \\ \vdots \\ y(n) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} h(0) & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ h(1) & h(0) & 0 & \cdots & 0 \\ h(2) & h(1) & h(0) & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ h(n) & h(n-1) & h(n-2) & \cdots & h(0) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x(0) \\ x(1) \\ x(2) \\ \cdots \\ x(n) \end{bmatrix}$$

依次求出 $x(n)$

$$x(0) = y(0)/h(0)$$

$$x(1) = [y(1) - x(0)h(1)]/h(0)$$

$$x(2) = [y(2) - x(0)h(2) - x(1)h(1)]/h(0)$$

$$\ddot{x}(n) = [y(n) - \sum_{m=0}^{n-1} x(m)h(n-m)]/h(0)$$

同理

$$h(n) = [y(n) - \sum_{m=0}^{n-1} h(m)x(n-m)]/x(0)$$