Rede Adversária Generativa (Generative Adversarial Network - GAN)

Aluizio Fausto Ribeiro Araújo
Universidade Federal de Pernambuco
Centro de Informática





Conteúdo

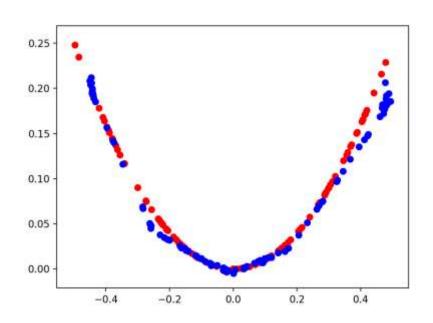
- Introdução
 - Motivação, apresentação, objetivos, aplicações
- Modelos Generativos
- Redes Adversárias Generativas
 - Arquitetura de GAN
 - Treinamento de GAN
- Extensões
- Aplicações
- Softwares e Referências

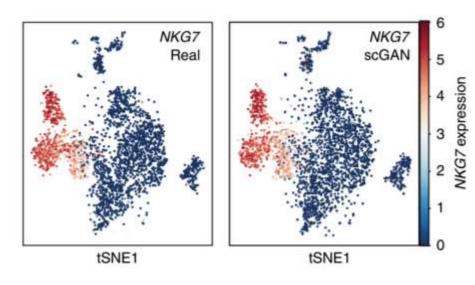




- Considere dois conjuntos de dados reais e aumentado:
 - Em uma dimensão

duas dimensões;

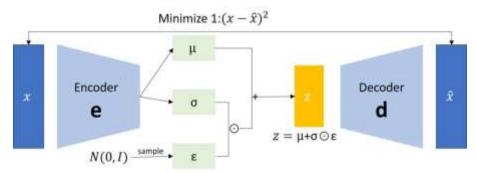


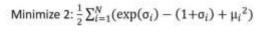


- Dados reais complementados por dados artificialmente gerados;



- A modelagem generativa visa construir um modelo, criando uma distribuição a partir de um conjunto de dados:
 - Os modelos generativos aprendem uma função de densidade de probabilidade a partir de um conjunto de treinamento e geram novas instâncias produzidas a partir da mesma distribuição;
- A qualidade do modelo pode ser avaliada por exemplos que ele produza e posterior comparação com dados reais;
- Visão esquemática geral de um modelo generativo:





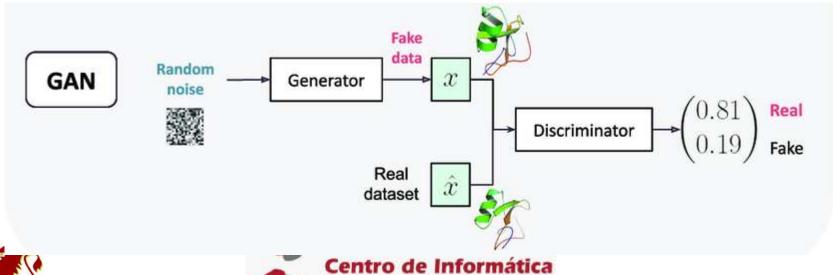


- Uma rede adversária generativa (GAN) é formada por duas redes neurais que interagem entre si na forma de um jogo de soma zero (vitória de um agente implica na derrota do outro);
- As GANs geram novos dados sintéticos semelhantes aos reais (mesmas estatísticas do conjunto de treinamento), colocando duas redes neurais (gerador e discriminador) uma contra a outra:
 - O Gerador tenta capturar a verdadeira distribuição de dados para gerar novas amostras (de qualquer origem como imagens ou textos),
 - Gerador produz padrões para tentar enganar o discriminador, i.e., ser considerado um exemplo verdadeiro;
 - O discriminador, geralmente um classificador binário visa classificar amostras geradas reais e falsas com precisão,
 - O discriminador usa treinamento indireto, ele avalia quão realista uma entrada parece;

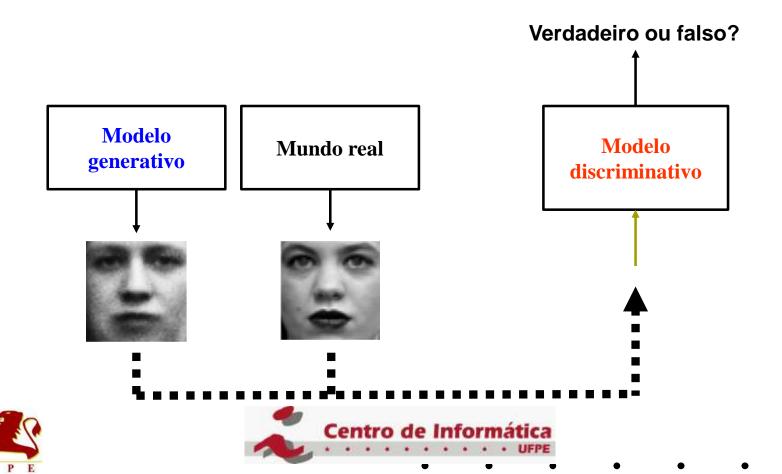




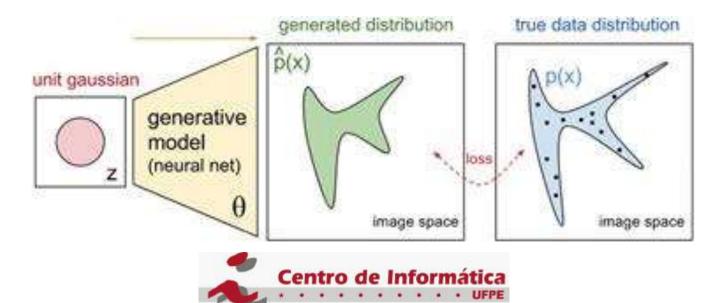
- Uma GAN aprende a gerar novos dados com as mesmas estatísticas de seu conjunto de treinamento,
 - E.g., GAN treinado em fotografias pode gerar novas fotografias que parecem autênticas para observadores humanos;
- Originalmente emprega aprendizagem não-supervisionada,
 - Também há modelos com aprendizagem semi-supervisionada, supervisionada e por reforço;



- Ilustração da atuação das GANs:
 - Geração de uma amostra e avaliação de seu realismo;

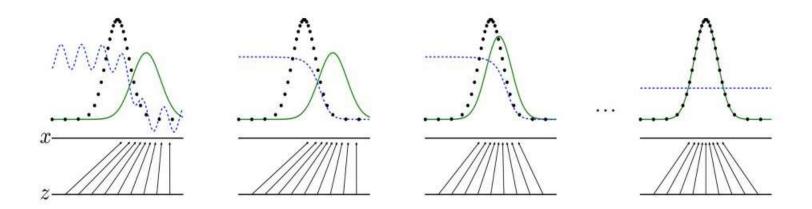


- Treinamento de GAN:
 - A rede geradora gera dados que parecem reais depois de aprender um distribuição dos dados de treinamento;
 - A rede discriminadora, tipicamente uma CNN, aprende a rotular os exemplos como verdadeiros (reais) ou falsos (artificiais);
 - A categorização é usada para ajustar a rede geradora;





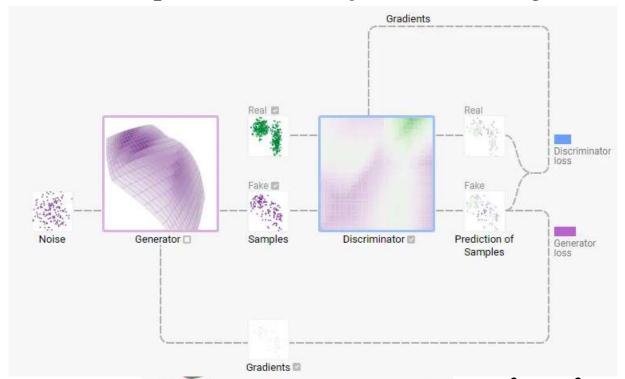
• GANs são treinadas até que iguale a distribuição generativa (verde) à distribuição geradora de dados (linha pontilhada) e o discriminador (linha azul pontilhada) seja incapaz de diferenciar entre as duas distribuições;







- GANs visam replicar distribuição de probabilidade,
- Para uma GAN, emprega-se funções de perda (f.p.):
 - Gerador: f.p. mede diferença entre dados gerados e de treinamento;
 - Discriminador : f.p. mede diferença entre dados gerados e reais;



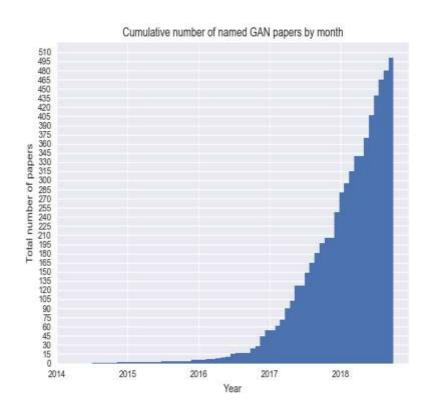


- Algumas aplicações de GANs:
 - Geração de exemplos para conjuntos de dados de imagem, fotografias de rostos humanos, fotografias realistas, visão facial frontal, novas poses humanas, personagens de animação;
 - Tradução de imagem para imagem, de texto para imagem, semântica de imagem para foto, de vestuário;
 - Edição de fotografia, mesclagem de fotos;
 - Fotos para emojis;
 - Envelhecimento facial;
 - Pintura interna de fotos;
 - Previsão de vídeo;
 - Geração de objetos 3D;

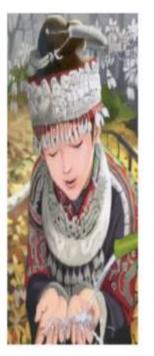




• Números de publicações e ilustração de uma GAN:

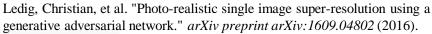


Which one is Computer generated?





https://github.com/hindupuravinash/the-gan-zoo







- Modelos discriminativos se caracterizam por
 - Dado um \mathbf{x} , determina-se uma resposta \mathbf{y} ou se estima a probabilidade $p(\mathbf{y}|\mathbf{x})$;
- Os modelos discriminativos apresentam limitações:
 - Não é possível modelar p(x), portanto, não se pode gerar novos dados (amostrar p(x));
- Modelos generativos, em geral, se caracterizam por:
 - Podem modelar p(x);
 - Podem gerar novos dados.





- Modelos generativos estimam o processo probabilístico que gera um conjunto de observações \mathcal{D} :
 - $\mathcal{D} = \{\mathbf{x}^i, \mathbf{y}^i\}$, i=1, ..., n; modelos generativos supervisionados aprendem distribuição de probabilidade conjunta $p(\mathbf{x}^i, \mathbf{y}^i)$, frequentemente para calcular $p(\mathbf{y}^i|\mathbf{x}^i)$;
 - $\mathcal{D} = \{\mathbf{x}^i\}$, i=1, ..., n; modelos generativos não-supervisionados aprendem a distribuição de \mathcal{D} para agrupamento ou amostragem de duas maneiras:
 - Por estimativa direta de $p(\mathbf{x}^i)$;
 - Introdução de variável latente \mathbf{y}^i e estimativa de $p(\mathbf{x}^i, \mathbf{y}^i)$;





- Modelos generativos estimam o processo probabilístico que gera um conjunto de observações \mathcal{D} :
 - Escolhe-se uma família parametrizada $p(\mathbf{x} \mid \theta)$ e aprende-se θ maximizando a log-verossimilhança:

$$\theta * = \arg \max_{\theta} \sum_{i=1}^{n} \log p(\mathbf{x}^{i} \mid \theta).$$

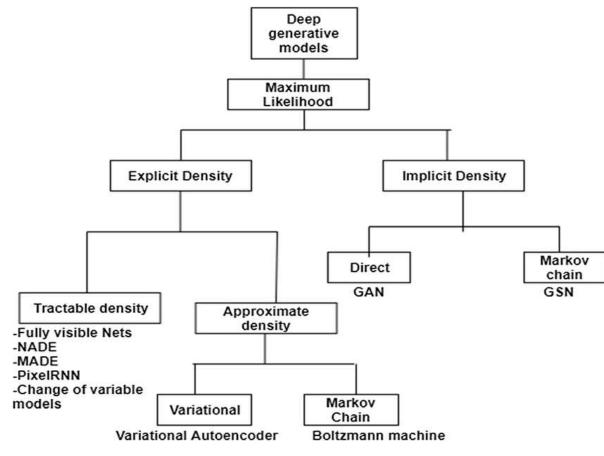
– Modelos com variáveis latentes: Define-se uma distribuição conjunta $p(\mathbf{x}, \mathbf{y} \mid \theta)$ e aprende-se θ maximizando a verossimilhança log-marginal:

$$\theta * = \arg \max_{\theta} \sum_{i=1}^{n} \log \int p(\mathbf{x}^{i}, \mathbf{z}^{i} | \theta) d \mathbf{z}.$$





- Opções para estimação função de densidade:
 - Densidade explícita;
 - Densidade implícita;
- Nos modelos generativos implícitos pode-se avaliar a qualidade das amostras, logo calculase se seu gradiente em relação aos parâmetros da rede e estes são atualizados;





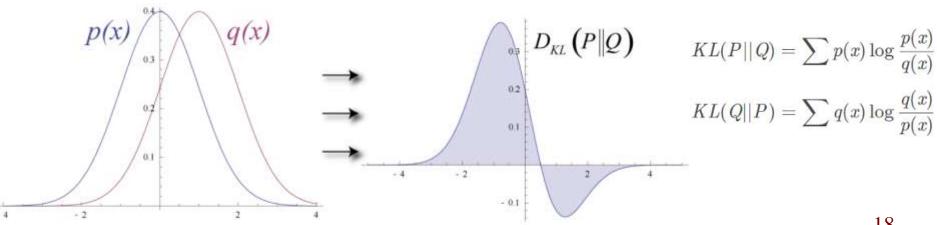


- Redes adversárias generativas (GANs) (Goodfellow et al., 2014) são baseadas em um suposto cenário de jogo no qual a rede geradora deve competir contra um adversário:
 - Uma rede geradora produz amostras;
 - A rede discriminadora (adversária) tenta distinguir amostras de dados de treinamento e amostras vindas do gerador;
 - O discriminador estima uma probabilidade que uma amostra seja um exemplo de treinamento real em vez de gerada pelo modelo;
- Redes adversárias generativas (GANs):
 - Generativa porque aprende a distribuição subjacente dos dados;
 - Adversária por ser formada por duas redes concorrentes;
 - Redes por empregar redes neurais profundas.





- As Generative Adversarial Networks (GANs) visa aproximar duas distribuições para gerar uma saída realista e de qualidade:
 - A distribuição de probabilidade de um gerador de instâncias, $P_G(.)$;
 - A distribuição de probabilidade das imagens reais, P_{data}(.);
- A similaridade entre as duas distribuições é calculada por:
 - Divergência de Kullback-Leibler (KLD): Métrica não simétrica que afere entropia relativa ou diferença na informação de duas distribuições;
 - KLD mede a distância entre duas distribuições de dados;



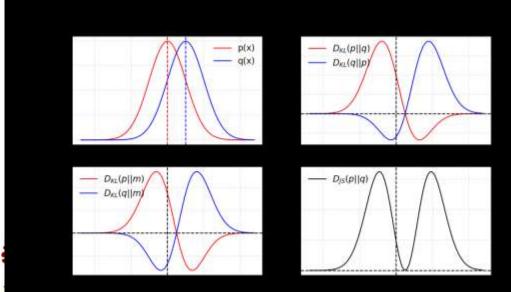
Original Gaussian PDF's

KL Area to be Integrated

18

- ... a similaridade entre as duas distribuições é calculada por:
 - Divergência de Jensen-Shannon (JSD): Método de medir a similaridade entre duas pdfs, é simétrica e sempre tem um valor finito,
 - A raiz quadrada da JSD é chamada de distância de Jensen-Shannon;
 - Por ser simétrica, JSD compara pdfs, independentemente de qual distribuição é referência e qual é a ser comparada;

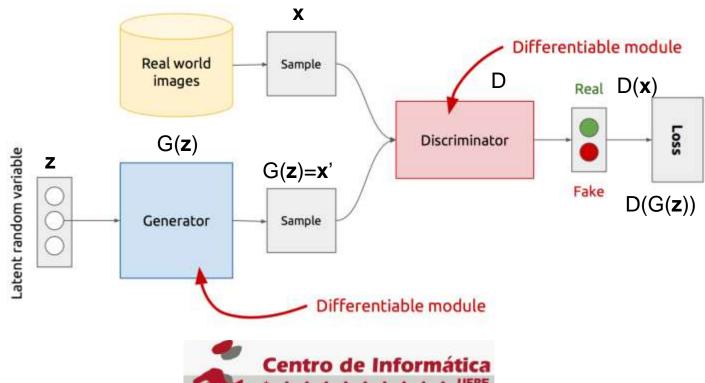
 $JSD(P \parallel Q) = \frac{1}{2}D(P \parallel M) + \frac{1}{2}D(Q \parallel M), \text{ onde M= (P+Q)/2 e D=KLD;}$



- Distribuições gaussianas:
 - $\mathbb{N}_1(\mu=0, \sigma=1) = p(.);$
 - $\mathbb{N}_2(\mu=1, \sigma=1) = q(.);$
 - Média: $M = (N_1 + N_2)/2$;
- KLD é assimétrica mas JSD é simétrica;



- Arquitetura geral de uma GAN:
 - z é um ruído aleatório (Gaussiano/Uniforme) que é entendido como a representação latente da imagem;





- Treinamento de uma GAN:
 - Gerador G: Entrada z e saída G(z) = x';
 - Dada uma distribuição a priori $P_{prior}(\mathbf{z})$, uma distribuição de probabilidade $P_G(\mathbf{z})$ é determinada pela função G;
 - Discriminador D: Entradas \mathbf{x} e $G(\mathbf{z}) = \mathbf{x}'$, e saída escalar, D(.);
 - A saída avalia a diferença entre $P_G(\mathbf{z})$ e $P_{data}(\mathbf{x})$;
- Define-se uma função de custo V(G,D) para D determinar diferença entre P_{data} de P_G : G^* =arg $min_G max_D V(G,D)$,
 - A distribuição G pode ser alterada e não apenas seus parâmetros;
- Formulação como um jogo MinMax:
 - O discriminador visa maximizar sua recompensa enquanto o gerador busca minimizar a recompensa do discriminador;





- Formulação de jogo MinMax (Jensen–Shannon divergence JSD):
 - Aproximação inspirada na teoria dos jogos:

$$Min_{G}Max_{D} V(G,D) = E_{\mathbf{x} \sim Pdata(\mathbf{x})}[logD(\mathbf{x})] + E_{\mathbf{z} \sim PG(\mathbf{x})}[log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

verossimilhança de dados reias verossimilhança de dados gerados

- Discriminador D (saída de 0 a 1) ajusta pesos para maximizar V:
 - Deseja-se que D(x) tenda a um e D(G(z)) tenda a zero;
- Gerador G (saída de imagem) procura confundir o discriminador D, a fim de minimizar V:
 - Deseja-se que $D(\mathbf{x})$ tenda a zero e $D(G(\mathbf{z}))$ tenda a um;
- Lembrando que log (1)= 0; $\log (0,1)=-1$; $\log (0)=-\infty$;
- O equilíbrio de Nash desse jogo em particular é obtido em:
 - $P_{data}(\mathbf{x}) = P_{G}(\mathbf{z});$
 - $D(\mathbf{x}) = \frac{1}{2}$, $\forall \mathbf{x}$:





- Formulação a função de custo V(G,D) definida, alterna-se entre:
 - Elevação do gradiente para o discriminador :

$$Max_D V(G,D) = E_{\mathbf{x} \sim Pdata(\mathbf{x})}[logD(\mathbf{x})] + E_{\mathbf{z} \sim PG(\mathbf{x})}[log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

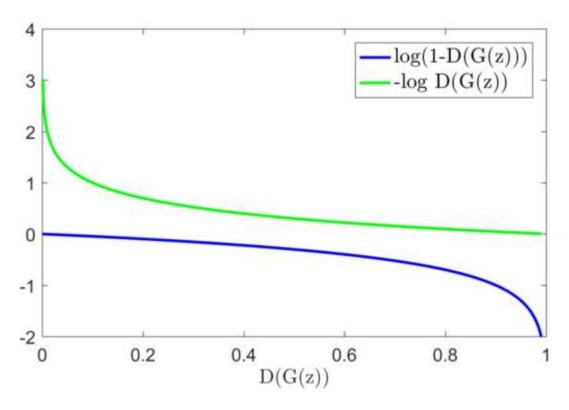
Redução do gradiente para o gerador :

$$\operatorname{Min}_{G} V(G,D) = \operatorname{E}_{\mathbf{z} \sim \operatorname{PG}(\mathbf{x})}[\log(1 - \operatorname{D}(G(\mathbf{z})))]$$

– Uma amostra gerada ruim tem $D(G(\mathbf{z}))\approx 0$ e $D(\mathbf{x})\approx 1$, situação que geralmente ocorre no início do treinamento, logo o discriminador tem previsão próxima a zero, portanto, sua derivada é nula (gradiente que desaparece);



- Nova função de custo para o gerador:
 - $\operatorname{Min}_{G} V(G,D) = \operatorname{E}_{\mathbf{z} \sim PG(\mathbf{x})}[-\log D(G(\mathbf{z}))]$







Aprendendo D

- Inicialize θ_d para D e θ_g para G
- Repita *K* vezes
- Amostre m exemplos $\{\mathbf{x}^1,\mathbf{x}^2,\dots\mathbf{x}^m\}$ da distribuição de dados $P_{\text{data}}(\mathbf{x})$;
- Amostre m exemplos de ruído $\{\mathbf{z}^1, ..., \mathbf{z}^m\}$ da distribuição a priori dos dados $P_{\text{prior}}(\mathbf{z})$;
- Obtenha os dados gerados $\{\mathbf{x}^{*1}, \dots, \mathbf{x}^{*m}\}, \mathbf{x}^{*i} = G(\mathbf{z}^i), i = 1, \dots, m;$
- Atualize os parâmetros do discriminador θ_d para maximização
- $V' \approx 1/m \sum_{i=1,\ldots,m} \log D(\mathbf{x}^i) + 1/m \sum_{i=1,\ldots,m} -\log(D(\mathbf{x}^{*i}))$;
- $\theta_d \leftarrow \theta_d + \eta \nabla V'(\theta_d)$ (gradiente ascendente)
- Fim-do-Repita





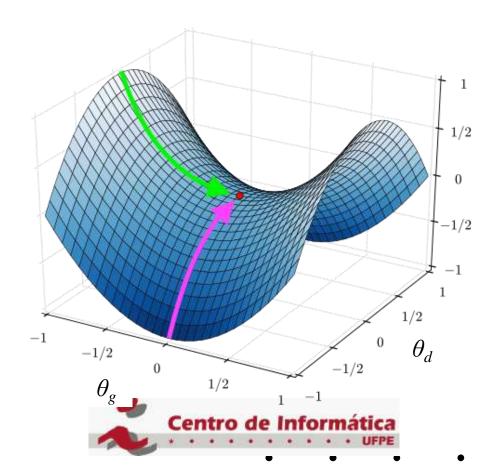
Aprendendo G

- Amostre m novos exemplos de ruído $\{\mathbf{z}^1, ..., \mathbf{z}^m\}$; dos dados da distribuição a priori $P_{prior}(\mathbf{z})$;
- Obtenha os dados gerados $\{\mathbf{x}^{*1}, \dots, \mathbf{x}^{*m}\}, \mathbf{x}^{*i} = G(\mathbf{z}^i), i = 1, \dots, m;$
- Atualize os parâmetros do gerador θ_g para minimização
- $V' \approx 1/m \sum_{i=1,\dots,m} \left[-\log D(\mathbf{x}^{*i})\right];$
- $\theta_g \leftarrow \theta_g \eta \nabla V'(\theta_g)$ (gradiente descendente)





- Visualização do aprendizado de D e G:
 - Max_D V(G,D) e Min_G V(G,D);





- Métricas de desempenho:
 - Acuracidade: A = (VN + VP)/(VN+FN+FP+VP);
 - Precisão: P = VP/(VP+FP);
 - Revocação (*Recall*): R = TP/(TP+FN);
 - F1-Score é a média harmônica entre precisão e revocação:
 F1 = 2[*(P*R)]/(P+R);
 - Curva característica operacional do receptor (ROC): Plota o gráfico entre a taxa de TP (sensibilidade) e a taxa de FP (1-especificidade) com respeito a um limiar de aceitação de um exemplo como verdadeiro positivo;
 - Área sob a curva ROC (AUC): Permite comparar diferentes curvas ROC;

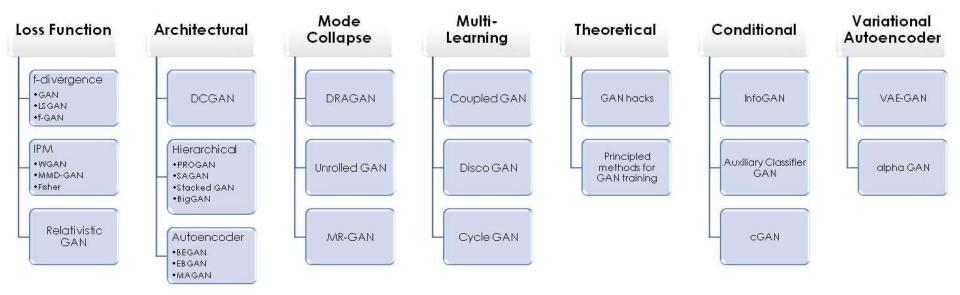




- Algumas limitações de GAN:
 - Gradiente que desaparece para um discriminador bom demais;
 - Ausência de convergência pois o gerador e o discriminador oscilam sem atingir o equilíbrio;
 - Colapso da distribuição do gerador que é reduzida a um pequeno conjunto de exemplos;
 - Queda da distribuição do gerador que não cobre totalmente a distribuição de dados;
- Tratamentos das limitações:
 - Mudança de objetivos: Emprego de objetivo heurístico que não satura, custo de máxima verossimilhança, etc;
 - Discriminador limitado: restringir a capacidade do discriminador;
 - Agendar aprendizagem: balancear aprendizagem de D_{θ_d} e G_{θ_g} ;



- Sete diferentes perspectivas para extensões:
 - Função de perda, arquitetura, colapso de modo, multi-aprendizagem, teórico, condicional, auto-encoder variacional;







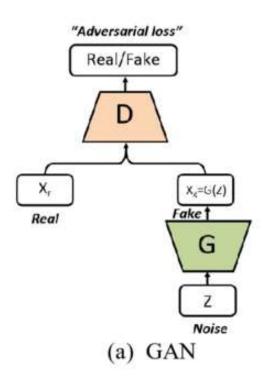
- (a) GAN Vanilla é o modelo GAN básico:
 - D é o Discriminador e G é o gerador;

GAN Vanilla

Espaço latente

Espaço Imagem

- Seja um G pré-treinado e uma saída x;
- Otimize $\min_{\mathbf{z}} ||\mathbf{x} G(\mathbf{z})||^2$
- Treinamento lento;



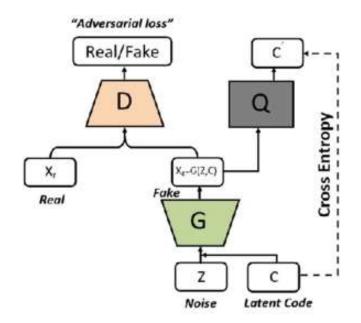




(b) Na InfoGAN, a função objetivo aprende representações interpretáveis e significativas maximizando informação mútua entre subconjunto fixo de variáveis de ruído e as observações:

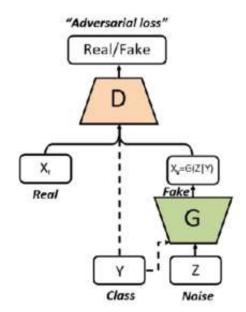
 $Min_{G,Q}Max_D V(G,D,Q) = V(G,D) - \lambda L_I(G,Q)$

- Q é distribuição auxiliar próxima da posterior; L_I é limite inferior variacional da informação mútua entre o código latente e as observações;
- Sua implementação compreende outra camada totalmente conectada aos parâmetros de saída para a distribuição



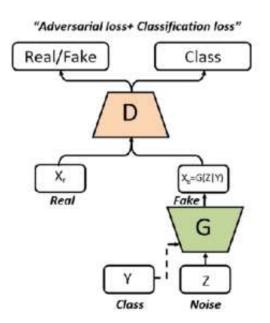
(b) InfoGAN

- (d) GAN condicional (cGAN) gera condicionalmente os padrões de saída;
- Nas cGANs, gerador e discriminador estão condicionados a informação auxiliar (rótulos de classe ou dados),
 - O modelo pode aprender mapeamento multimodal de entradas para saídas devido às informações contextuais;
 - A maioria das variantes GAN pode ser modificada para incluir cGAN;
 - cGAN faz G criar amostras específicas,
 corrigindo assim o problema de colapso
 do modo;



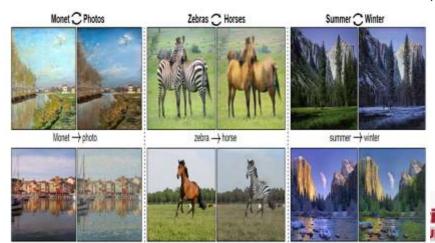
(d) CGAN

- (e) GAN com Classificador Auxiliar (ACGAN), como o cGAN, tem gerador que recebe um ponto no espaço latente e um rótulo, porém, seu discriminador não recebe a informação de contexto;
- Modelo do Gerador:
 - Entrada: Ponto aleatório do espaço latente e o rótulo da categoria;
 - Saída: Imagem gerada;
- Modelo de discriminador:
 - Entrada: Imagem;
 - Saída: Probabilidade de que a imagem
 fornecida seja real;
 Centro de Informáti



(e) ACGAN

- Visão computacional:
 - Geração de imagens (CGAN, DCGAN);
 - Tradução de imagem (Ciclo GAN);
 - Super-resolução (SRGAN, ProGAN);
 - Envelhecimento facial (StarGAN, AgeC-GAN);
 - Síntese de textura (Estilo GAN);
 - Texto para imagens (StackGAN, PSGAN);
 - Deteccão de obietos (GAN perceptual);

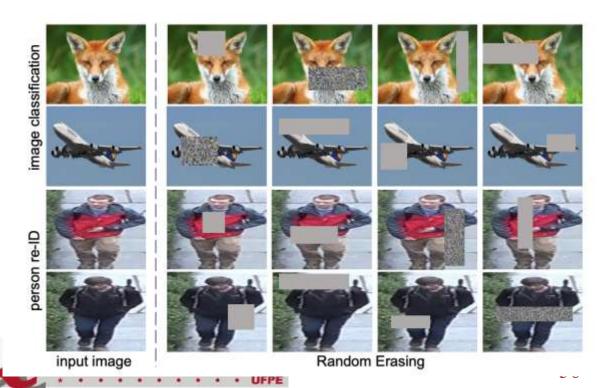


horse -> zebra



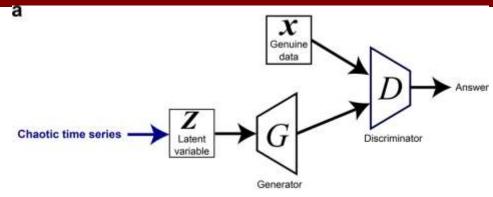
- Geração de dados:
 - Aumento dos conjuntos de dados de treinamento;
 - Criação de novos dados pelo gerador da GAN;
 - Uso mais frequente em imagens que em dados tabulares;

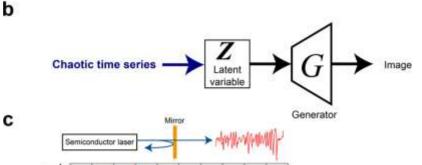
Aumento de dados Para o YOLOv4



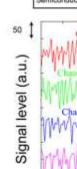


- Séries temporais:
 - GANs condicionais permite uso de redes neurais recorrentes para gerar dados de séries temporais;
 - Aplicações: modelagem econômica, previsão de estoque, previsão de mortalidade, valor em risco, projeções financeiras, etc.





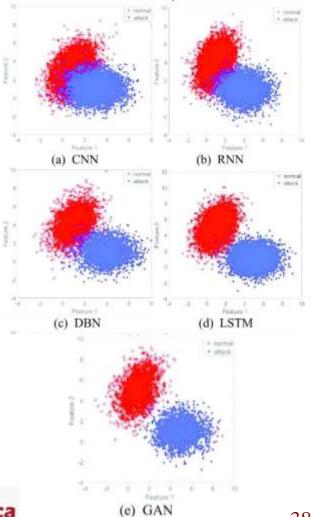
Time (ns)







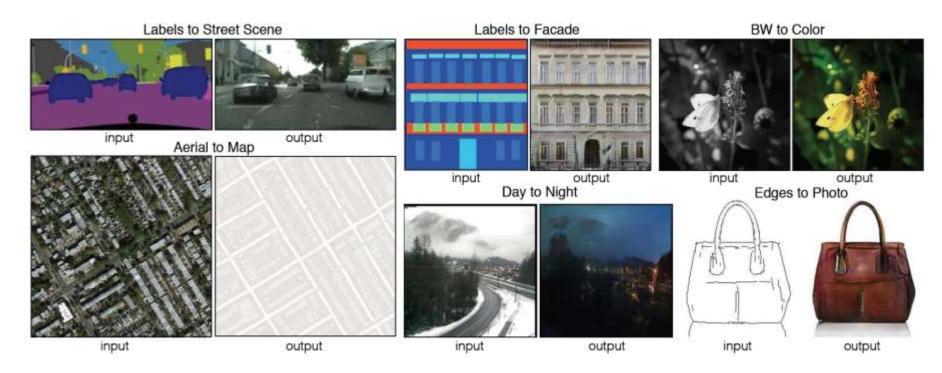
- Detecção de anomalia:
 - Identificação de itens raros ou eventos suspeitos com respeito à maioria dos dados;
 - Exemplo: Simulação de tráfego em rede local de computadores que apresenta tráfego normal e comportamentos anormais;







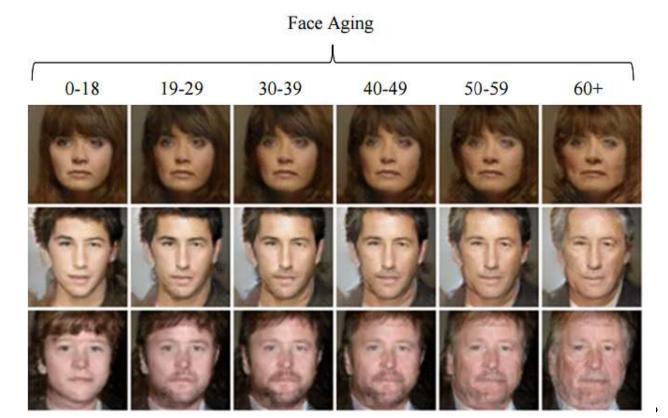
- Tradução de imagem para imagem:
 - DCGAN tem treino condicionado às imagens do domínio fonte;







- Envelhecimento facial:
 - GANs condicional pode renderizar rosto envelhecido;
 - Pode ser útil na busca de crianças desaparecidas;





Softwares

- GAN Lab: https://poloclub.github.io/ganlab/
- TF-GAN: https://github.com/tensorflow/gan
- Keras GAN: https://github.com/keras-team/keras-contrib/tree/master/examples/improved_wgan
- DCGAN TensorFlow: https://github.com/carpedm20/DCGAN-tensorflow
- Deep Convolutional GANs: https://github.com/carpedm20/DCGAN-tensorflow
- Wasserstein GAN: https://github.com/martinarjovsky/WassersteinGAN





Referências

- Aggarwal, A., Mittal, M., & Battineni, G. (2021). Generative adversarial network: An overview of theory and applications. *International Journal of Information Management Data Insights*, 1(1).
- Asimopoulos, D. C., Nitsiou, M., Lazaridis, L., & Fragulis, G. F. (2022). Generative Adversarial Networks: a systematic review and applications. In *SHS Web of Conferences* (Vol. 139, p. 03012). EDP Sciences.
- Dash, A., Ye, J., & Wang, G. (2021). A review of Generative Adversarial Networks (GANs) and its applications in a wide variety of disciplines--From Medical to Remote Sensing. *arXiv* preprint *arXiv*:2110.01442.
- Goodfellow, I., Pouget-Abadie, J., Mirza, M.,Xu, B.,Warde-Farley, D.,Ozair, S.,Courville, A., & Bengio,Y. (2014). Generative adversarial nets. In *Advances in Neural Information Processing Systems*, 27: 2672–2680.
- Hong, Y., Hwang, U., Yoo, J., & Yoon, S. (2019). How generative adversarial networks and their variants work: An overview. *ACM Computing Surveys*, 52(1), 1-43.
- Jabbar, A., Li, X., & Omar, B. (2021). A survey on generative adversarial networks: Variants, applications, and training. *ACM Computing Surveys*, 54(8), 1-49.
- Li, Y., Wang, Q., Zhang, J., Hu, L., & Ouyang, W. (2021). The theoretical research of generative adversarial networks: an overview. *Neurocomputing*, 435, 26-41.



