

## 嫦娥四号探测器成功“刹车”进入环月轨道飞行

从国防科工局、国家航天局获悉,12月12日16时45分,嫦娥四号探测器经过约110小时奔月飞行,到达月球附近,成功实施近月制动,顺利完成“太空刹车”,被月球捕获,进入了近月点约100千米的环月轨道。

近月制动是月球探测器飞行过程中一次关键的轨道控制。飞临月球附近时,探测器通过减速制动,使其相对速度低于月球逃逸速度,从而被月球引力捕获。16时39分,在航天飞行控制中心,科技人员发出指令,嫦娥四号探测器在距月面129千米处成功实施7500牛发动机点火,约5分钟后,发动机正常关机。根据实时遥测数据监

视判断,嫦娥四号探测器顺利进入环月轨道,近月制动获得圆满成功。

嫦娥四号探测器准时发射、准确入轨,原计划在近月制动前实施的3次轨道中途修正,只于12月9日进行了1次,达到预期目标。后续,嫦娥四号探测器将在环月轨道运行一段时间,调整环月轨道高度和倾角,开展与中继星的中继链路在轨测试和导航敏感器在轨测试,确保探测器最终能进入预定的着陆区,择机实施月球背面软着陆。

(来源:<http://www.chinahightech.com/html/chuangye/kjfw/2018/1213/504190.html>)

## 2019年度国家科学技术奖励工作会在北京召开

2018年11月22日,2019年度国家科学技术奖励工作会在北京召开。全国各地、各有关部门和社会科技奖有关单位等130多个提名单位代表参加了会议。科技部党组成员、副部长黄卫出席会议并讲话。

黄卫副部长深入解读了党的十九大精神和党中央国务院对科技奖励的总要求,强调国家科技奖励制度是中国特色功勋荣誉表彰制度的重要组成部分,要在培育和弘扬社会主义核心价值观,引领全社会崇尚科学、追求创新中发挥积极作用。黄卫副部长要求,科技奖励工作要以习近平新时代中国特色社会主义思想为指导,全面落实中央关于科技评价和奖励制度改革的新精神新要求,进一步深化科技奖励改革,强化创新激励导向,改进完善

评审机制,鼓励支持省部级科技奖和社会科技奖励特色发展,构建既符合科技发展规律又适应我国国情的中国特色科技奖励体系,切实发挥奖励制度的创新导向作用,为实施创新驱动发展战略、建设创新型国家和世界科技强国做出新的更大贡献。

国家科学技术奖励工作办公室林新主任通报了2018年度国家科技奖励工作情况,介绍了2019年度重点工作任务。高洪善副主任详细介绍了2019年度国家科技奖励提名工作安排,对提名书修改内容进行了重点解读。

(来源:[http://www.most.gov.cn/kjbgz/201812/t20181206\\_144013.htm](http://www.most.gov.cn/kjbgz/201812/t20181206_144013.htm))

## 我国首个海洋工程数字化技术中心建成

2018年12月4日,依托“大型油气田及煤层气开发”国家科技重大专项(以下简称“油气开发专项”)支持,我国首个海洋工程数字化技术中心(下称“技术中心”)在天津正式建成。

在油气开发专项的部署下,中国海洋石油集团有限公司所属的海洋石油工程股份有限公司牵头承担了海洋工程数字化技术中心的建设工作,成功建立了海洋环境水力动力学模型和海洋工程装备运动模型,自主研发出分布式实时仿真、虚拟现实仿真、实时解算等关键技术,最终建成了我国海洋工程领域首家数字化技术中心。该技术中心填补了我国在海洋工程数字仿真技术领

域的技术空白,为海上吊装、海上浮托、水下生产设施安装等国内外海洋工程作业提供仿真方案预演与关键岗位人员模拟培训,将进一步提高我国海工装备作业效率和安全水平。

该数字化技术中心除了能够对浮托安装作业进行仿真模拟之外,还能够根据海洋工程业务特点,对设计建造、水下作业及应急维修等海洋工程作业的全过程完成仿真预演,构建起海洋工程全寿命周期的虚拟环境,应用前景十分广阔。

(来源:[http://www.most.gov.cn/kjbgz/201812/t20181213\\_144132.htm](http://www.most.gov.cn/kjbgz/201812/t20181213_144132.htm))