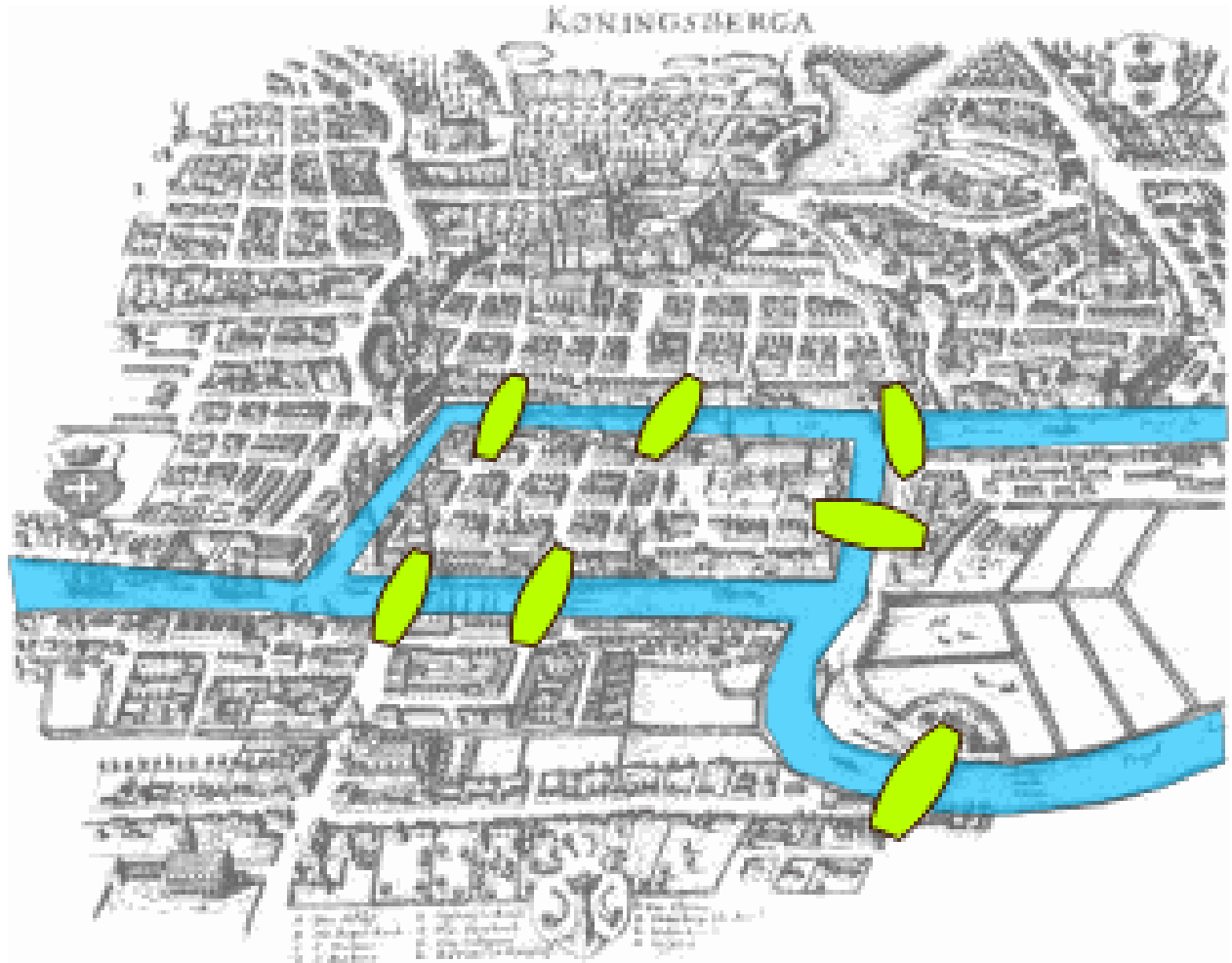
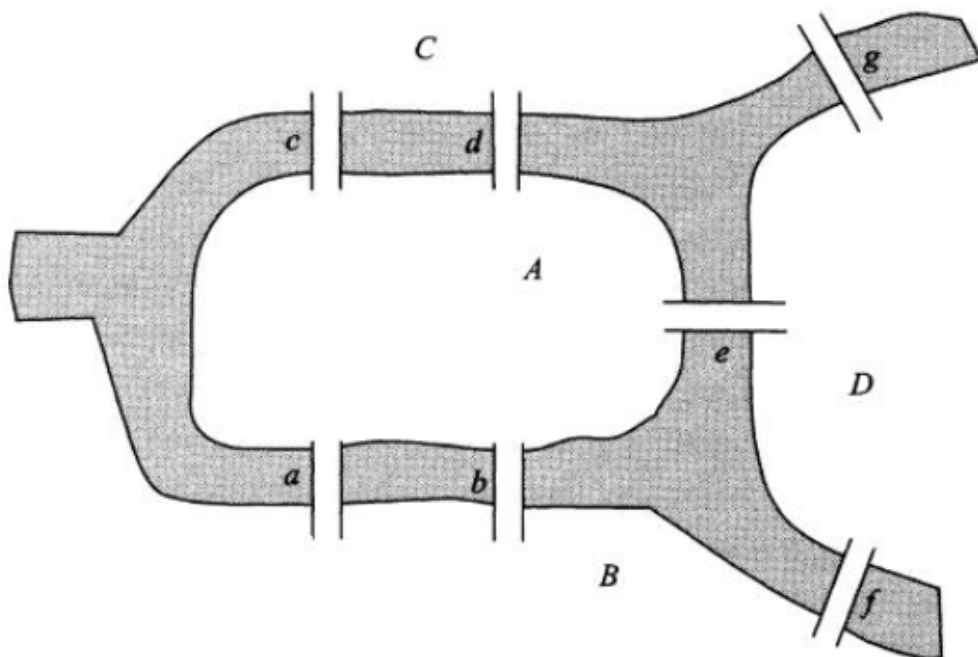


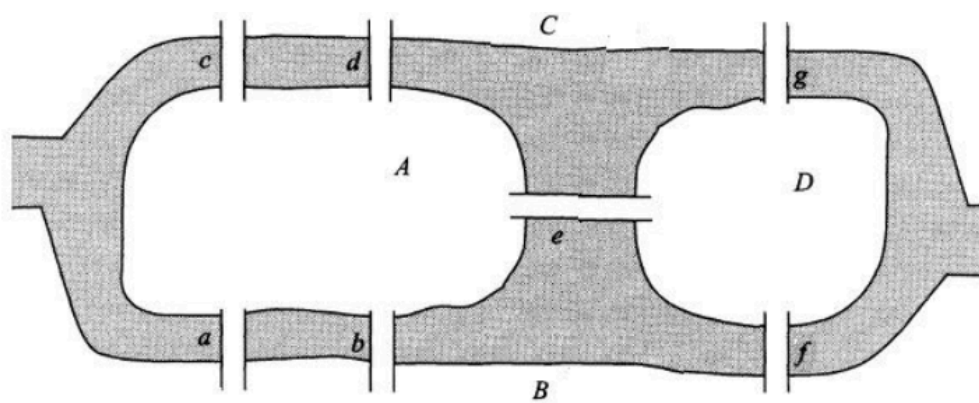
## გრაფები

გრაფთა თეორიას საფუძველი ჩაეყარა მე-18 საუკუნეში, როდესაც ეილერმა (მათემატიკოსი) შეეცადა ამოეხსნა ამოცანა ქალაქ კენიგსბერგის ხიდების შესახებ. კენიგსბერგი მდებარეობს მდინარე პრელგის სანაპიროზე.





მეორე ვერსიის თანახმად

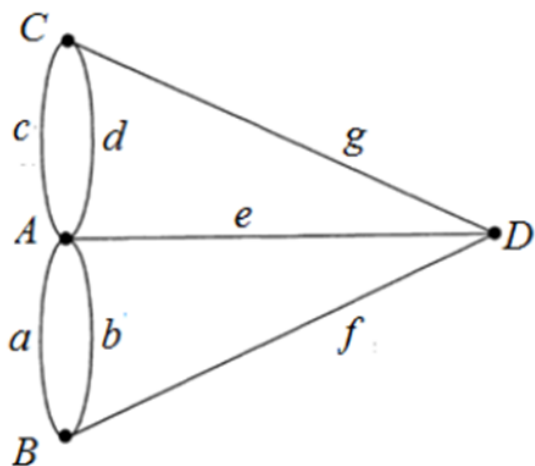


*A, B, C, D* - გამოსახვევ ქალაქის უბნებს, რომლებიც განლაგებულია მიდნარის ნაპირებზე და კუნძულებს, ხოლო *a, b, c, d, e, f, g* - ხიდებია ამ მდინარეზე.

**ამოცანა** უნდა დავინყოთ ქალაქის დათვალირება გარკვეული პუნქტიდან, გავიაროთ ყოველ ხიდზე მხოლოდ ერთხელ და დავბუნდეთ სანყის პუნქტში.

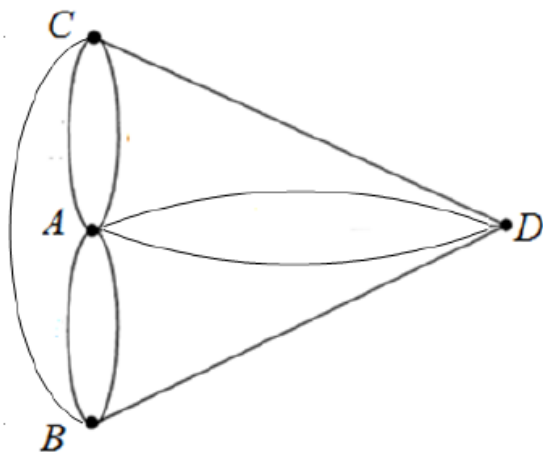
ეილერმა კენიგსბერგის წარმოადგინა გრაფის სახით, რომლის წვეროები ქალაქის უბნებს გამოსახავენ, ხოლო წიბოები ხიდებს, რომლებიც აკავშირებენ ქალაქის სხვადასხვა უბნებს ერთმანეთთან. ეილერმა დაამტკიცა რომ ზემოთ დასმულ ამოცანას ამონახსნი არ გააჩნია, ე.ი ასეთი მარშუტი არ არსებობს.

კენინგსბერგის ხიდების მათემატიკურ მოდელში გვაქვს:



$$\delta(A) = 5, \delta(B) = \delta(C) = \delta(D) = 3$$

თუ კენინგსბერგის ხიდებს დავუმატებთ კიდევ 2 ხიდს: შევაერთებთ A და D წვეროებს და B და C წვეროებს, მაშინ მივიღებთ ეილერის გრაფს.



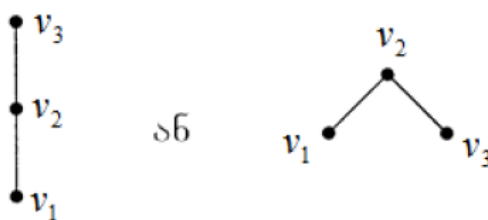
$$\delta(A) = 6, \delta(B) = \delta(C) = \delta(D) = 4$$

## ძირითადი ცნებები და ტერმინოლოგია

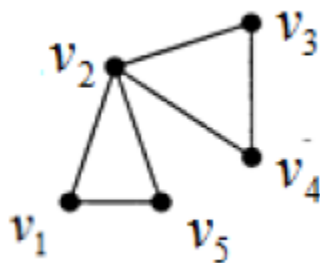
**გრაფი** წარმოადგენს სასრული  $V$  და  $E$  სიმრავლეების ერთობლიობას.  $V$  გრაფის წვეროების სიმრავლეა (**vertex set**), ხოლო  $E$  წიბოთა სიმრავლეა (**edge set**) -  $V$  სიმრავლის ორელემენტიანი ქვესიმრავლეების სიმრავლე. გრაფს აღნიშნავენ  $G(V, E)$  სიმბოლოთი,  $v_1$  და  $v_2$  ელემენტებს უწოდებენ შეერთებულს  $\{v_1, v_2\}$  წიბოთი, თუ  $\{v_1, v_2\} \in E$ .

ჩვეულებრივ, გრაფს გამოსახავენ დიაგრამის საშუალებით, რომელშიც წვეროები აღნიშნულია წერტილებით, ხოლო ორი წერტილის შემაერთებული წიბო - მონაკვეთით ან სხვა წირით.

**მაგალითი 1:** გრაფი, რომლის წვეროების სიმრავლეა  $V\{v_1, v_2, v_3\}$ , ხოლო წიბოების სიმრავლეა  $E\{(v_1, v_2), (v_2, v_3)\}$  დიაგრამის საშუალებით გამოისახება:



**მაგალითი 2:** გრაფი, რომლის წვეროების სიმრავლეა  $V\{v_1, v_2, v_3, v_4, v_5\}$ , ხოლო წიბოების სიმრავლეა  $E\{(v_1, v_2), (v_1, v_5), (v_2, v_5), (v_2, v_4), (v_2, v_3), (v_3, v_4)\}$  დიაგრამის საშუალებით გამოისახება:



- **მარყუჟი** - ნიბო, რომლის ბოლოები ერთმანეთს ემთხვევა ე.ი  $\{v, v\}$  სახის ნიბო.
- **მულტიგრაფი** - გრაფი, რომელშიც ერთი და იგივე ნიბო რამდენჯერმე გვხვდება.
- **მარტივი გრაფი** - გრაფი, რომელიც არ არის მულტიგრაფი და არ შეიცავს მარყუჟს. ამიერიდან ვიგულისხმებთ, რომ გრაფი არის მარტივი, თუ სხვანაირად არ არის ნახსენები.
- **წვეროს ხარისხი** - რაიმე  $v$  წვეროს ხარისხი არის  $d$  თუ  $v$  წვეროდან გამოდის ზუსტად  $d$  ცალი ნიბო.
- **მოძრაობა** - გრაფში მოძრაობა არის წვეროთა სასრული მიმდევრობა  $(v_1, v_2, \dots, v_n)$  რომლისთვისაც  $v_i$  ნიბოთი უკავშირდება  $v_{i+1}$  მოძრაობის სიგრძე განსაზღვრულია მასში შემავალი ნიბოების რაოდენობით (ანუ არის  $n-1$  ტოლი).
- **გზა** - მოძრაობას, რომელშიც წვეროები არ მეორდება.
- **ციკლი** - ისეთი ჩაკეტილ მოძრაობას, რომლის მხოლოდ პირველი და ბოლო წვეროა იდენტური. მოძრაობა ჩაკეტილია, თუ მისი პირველი და ბოლო წვერო ერთმანეთს ემთხვევა.

**განმარტება:** თუ  $\{u, v\}$  წარმოადგენს ნიბოს, მაშინ  $u$  და  $v$  წვეროებს ეწოდებათ ამ ნიბოების ბოლოები.  $\{u, v\}$  ნიბოს აგრეთვე უწოდებენ **ინციდენტურს**  $u$  და  $v$  წვეროებისადმი. ამბობენ პირიქითაც, რომ  $u$  და  $v$  წვეროები **ინციდენტურია**  $\{u, v\}$  ნიბოსი.

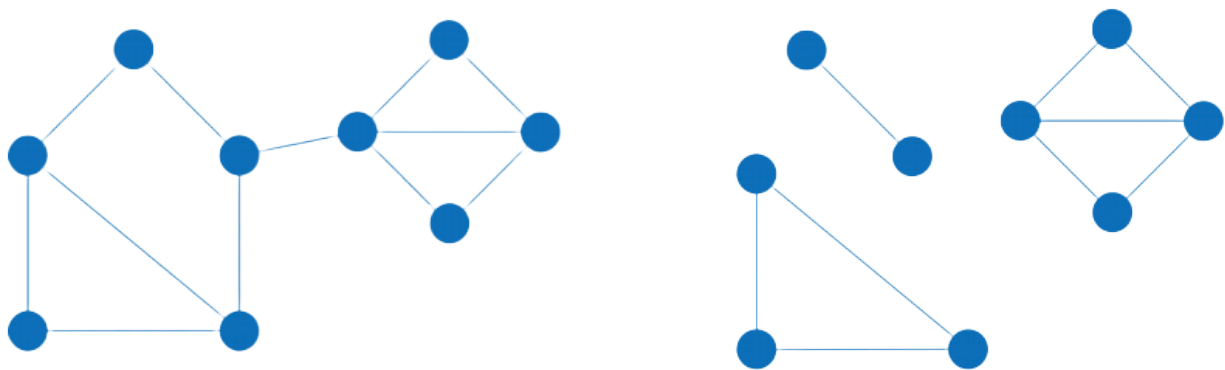
**განმარტება:** მანძილი ორ წვეროს შორის ეწოდება მინიმალური გზის სიგრძეს ამ წვეროებს შორის.

**განმარტება:** გრაფის ქვეგრაფი ეწოდება ისეთ გრაფს, რომელიც მიიღწევა საწყისი გრაფიდან რამდენიმე წვეროსა და ნიბოს წაშლით.

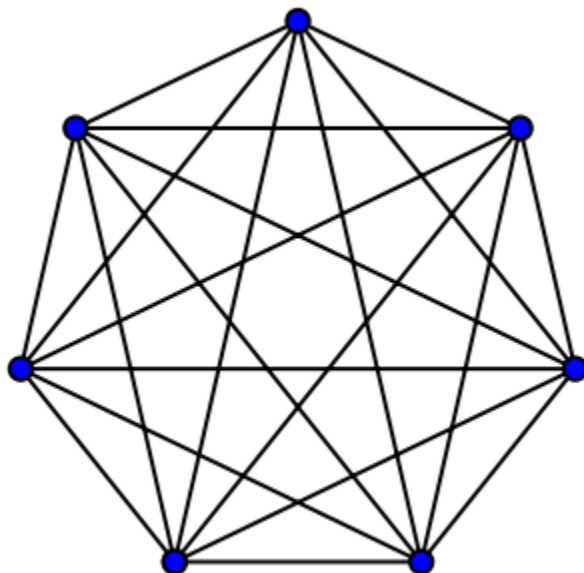
**განმარტება:**  $G(V, E)$  გრაფის **ქვეგრაფი** ეწოდება გრაფს  $G'(V', E')$ , თუ  $V' \subseteq V$  და  $E' \subseteq E$ . ამრიგად  $G'$  გრაფის ყოველი წვერო წარმოადგენს  $G$  გრაფის წვეროსაც და  $G'$  გრაფის ყოველი ნიბო წარმოადგენს  $G$  გრაფის ნიბოსაც.

**განმარტება:** გრაფს ეწოდება ბმული თუ ნებისმიერ ორ წვეროს შორის არსებობს რაიმე გზა.

**განმარტება:** გრაფის კომპონენტი ეწოდება ბმულ ქვეგრაფს, რომელიც არ არის ნაწილი უფრო დიდი ბმული ქვეგრაფის.



**განმარტება:**  $n$  წვეროანი სრული გრაფი (ხშირად აღინიშნება, როგორც  $K_n$ ), ეწოდება ისეთ გრაფს, რომელშიც ნებისმიერი ორი წვერო დაკავშირებულია ნიბოთი. ქვემოთ მოცემულია  $K_7$



## გრაფთა წარმოდგენა

პროგრამირებაში არსებობს  $G = (V, E)$  გრაფის წარმოდგენის ორი სტანდარტული მეთოდი:

ა) მოსაზღვრე წვეროების სიათა (adjacency-list representation) ჩამონათვალით;

```
#include <iostream>
#include <vector>

using namespace std;

void addEdge(vector<int> adj[], int u, int v) {
    adj[u].push_back(v);
    adj[v].push_back(u);
}

int main()
{
    int n, m, u, v;

    cin >> n >> m;

    vector<int> adj[n + 1];

    // მოსაზღვრე წვეროების შევსება
    for (int i = 1; i <= m; i++) {
        cin >> u >> v;
        addEdge(adj, u, v);
    }

    // მონაცემების გამოტანა
    for (int i = 1; i < n + 1; i++) {
        cout << i << " - ";
        for (int j = 0; j < adj[i].size(); j++) {
            cout << adj[i][j] << " ";
        }
        cout << "\n";
    }

    return 0;
}
```

ბ) მოსაზღვრეობის მატრიცით (adjacency matrix).

გრაფის წვეროების  $V\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$  სიმრავლეზე ამოვწეროთ ე.წ. **მიმართების მატრიცა**  $M$ , რომელიც გვიჩვენებს, თუ გრაფის რომელი წვერო რომელთან არის დაკავშირებული.  $V$  სიმრავლეში ელემენტების რაოდენობას ავლნიშნავთ  $|v|$  და განვიხილოთ კვადრატული მატრიცა ზომით  $|v| \times |v|$ , რომლის  $a_{ij}$  ელემენტები განისაზღვრებიან შემდეგნაირად

$$a_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{თუ } v_i v_j \in E \\ 0, & \text{თუ } v_i v_j \notin E \end{cases}$$

მიმართების სიმეტრიულობა ნიშნავს, რომ მიღებული მატრიცა სიმეტრიულია მთავარი დიაგონალის მიმართ.

```
#include <iostream>
```

```
using namespace std;
```

```
int main()
```

```
{
```

```
    int n, m, u, v;
```

```
    cin >> n >> m;
```

```
    int adj[n + 1][n + 1] = { 0 };
```

```
    // მატრიცის შევსება
```

```
    for (int i = 0; i < m; i++) {
```

```
        cin >> u >> v;
```

```
        u, v;
```

```
        adj[u][v] = 1;
```

```
        adj[v][u] = 1;
```

```
    }
```

```
    // მონაცემების გამოტანა
```

```
    for (int i = 1; i < n + 1; i++) {
```

```
        for (int j = 1; j < n + 1; j++) {
```

```
            cout << adj[i][j] << " ";
```

```
        }
```

```
        cout << "\n";
```

```
    }
```

```
    return 0;
```

```
}
```



**მაგალითი:** მოცემულია გრაფი , რომლის წვეროების სიმრავლეა  $V\{v_1, v_2, v_3, v_4, v_5\}$ , ხოლო წიბოების სიმრავლეა  $E\{(v_1, v_2), (v_1, v_5), (v_2, v_5), (v_2, v_4), (v_2, v_3), (v_3, v_4)\}$ .

1. ამოვწეროთ წვეროების სია
2. ამოვწეროთ ამ მიმართების მატრიცა.

**შესატანი მონაცემები** პირველი სტრიქონში პირველი ელემენტი არის წვეროების რაოდენობა, მეორე წვერი არის წიბოების რაოდენობა, დანარჩენი სტრიქონებში შემოდის მეზობელი წვეროები რომლებიც ერთამნეთან დაკავშირებული არიან რაიმე წიბოთი

5 6

1 2

1 5

2 5

2 4

2 3

3 4

**გამოსატანი მონაცემი**

მოსაზღვრე წვეროების სია

1 – 2 5

2 – 1 5 4 3

3 – 2 4

4 – 2 3

5 – 1

მიმართების მატრიცა

0 1 0 0 1

1 0 1 1 1

0 1 0 1 0

0 1 1 0 0

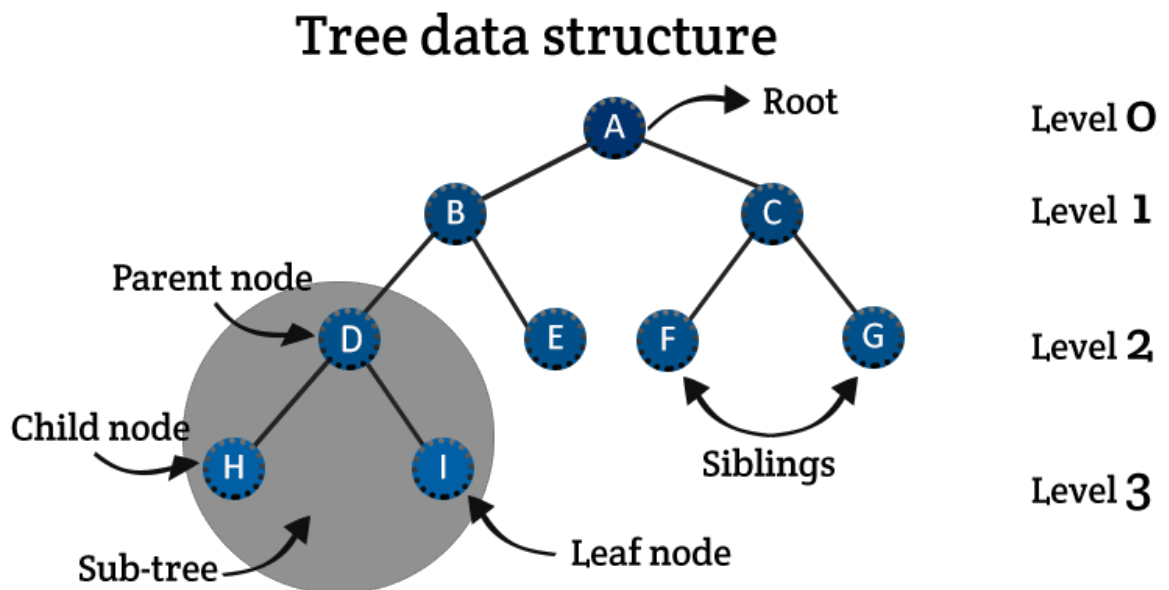
1 1 0 0 0

## ხეები და მათი თვისებები

ერთ-ერთი ყველაზე მნიშვნელოვანი და გამოყენებადი გრაფის ფორმა არის ხე გრაფი.

ქვემოთ ჩამოთვლილი ნებისმიერი ორი ფაქტი ერთმანეთისაგან გამომდინარეობს, ამიტომაც ნებისმიერი მათგანი შეიძლება მიღებული იქნას, როგორც ხის განმარტება.

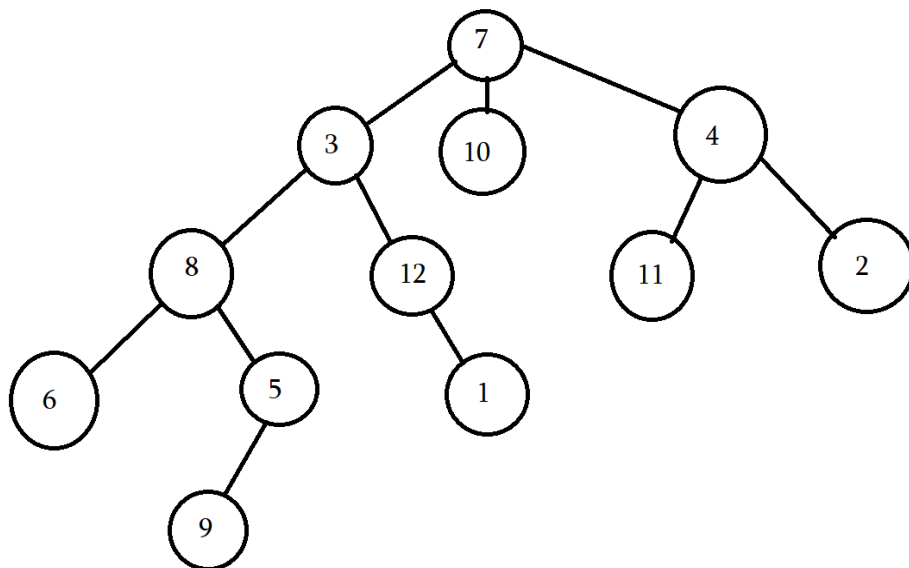
- გრაფი  $G$  ბმულია და აციკლური (ანუ ისეთი გრაფი, რომელსაც ციკლი არ აქვს).
- გრაფი  $G$  აციკლურია და მარტივი ციკლი იქმნება ნებისმიერ ორ წვეროს შორის ნიბოს დამატებით.
- გრაფი  $G$  ბმულია, თუმცა ნებისმიერი ნიბოს ნაშლა გრაფს ორ კომპონენტად დაყოფს.
- ნებისმიერ ორ წვეროს შორის არსებობს ერთადერთი გზა.
- გრაფი  $G$  ბმულია და აქვს  $n$  წვერო და  $n-1$  ნიბო.
- გრაფი  $G$  აციკლურია და აქვს  $n-1$  ნიბო.



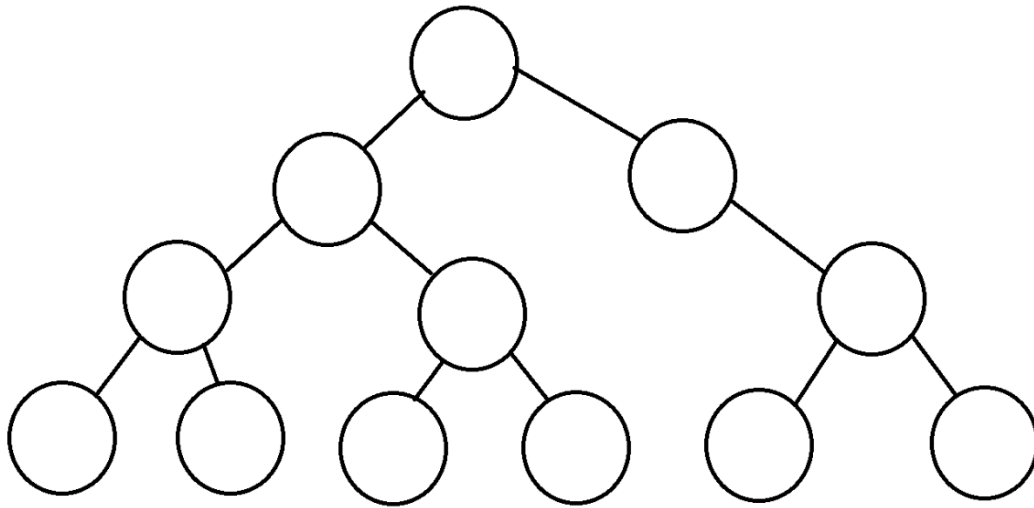
- ხშირად მომგებიანია ხის, როგორც ფესვიან გრაფის განხილვა. ხის ფესვი შეიძლება იყოს ნებისმიერი წვერო და ის წარმოადგენს ყველაზე მაღალ წვეროს ხის გრაფის "იერარქიაში". ამ შემთხვევაში ფესვი იყოს  $A$  წვერო.
- $v$  წვეროს სიღრმე ან დონე ეწოდება მანძილს ფესვიდან  $v$  წვერომდე.

- $V$  წვეროს მშობელი ეწოდება ისეთ წვეროს, რომელიც არის  $V$ -ს მეზობელი და აქვს უფრო ნაკლები სიღრმე. იოლი მისახვედრია, რომ ყოველ წვეროს (გარდა ფესვისა) ჰყავს ზუსტად ერთი მშობელი.
- $V$  წვეროს შვილს ეწოდება ნებისმიერ მეზობელ წვეროს გარდა მისი მშობლისა.
- ორი წვერო ერთმანეთის დედამიწეულია თუ მათ ჰყავთ საერთო მშობელი.
- ქვეზე ეწოდება ხის ისეთ ქვეგრაფს, რომელიც წარმოადგენს ხეს.
- ფოთოლი ქვია ისეთ წვეროს, რომლის ხარისხი ერთის ტოლია (წვეროებს რომლებიც მდებარეობს ხის ფუძეში (მათ არ ჰყავთ შვილები) ეწოდება ფოთლებს.)

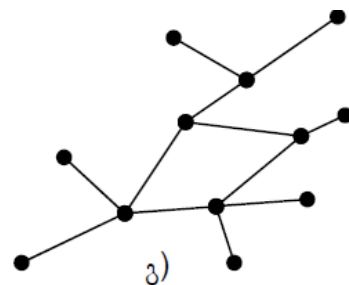
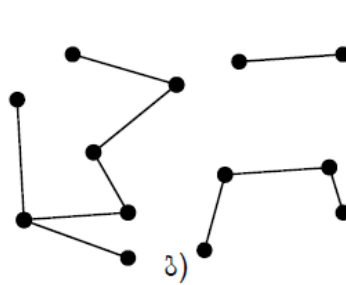
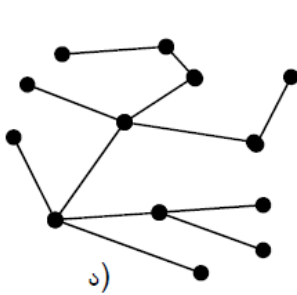
**ხე ფესვით** მიიღება თუ ხეში გამოვყოფთ რომელიმე წვეროს, რომელსაც ვუწოდებთ ფესვს.



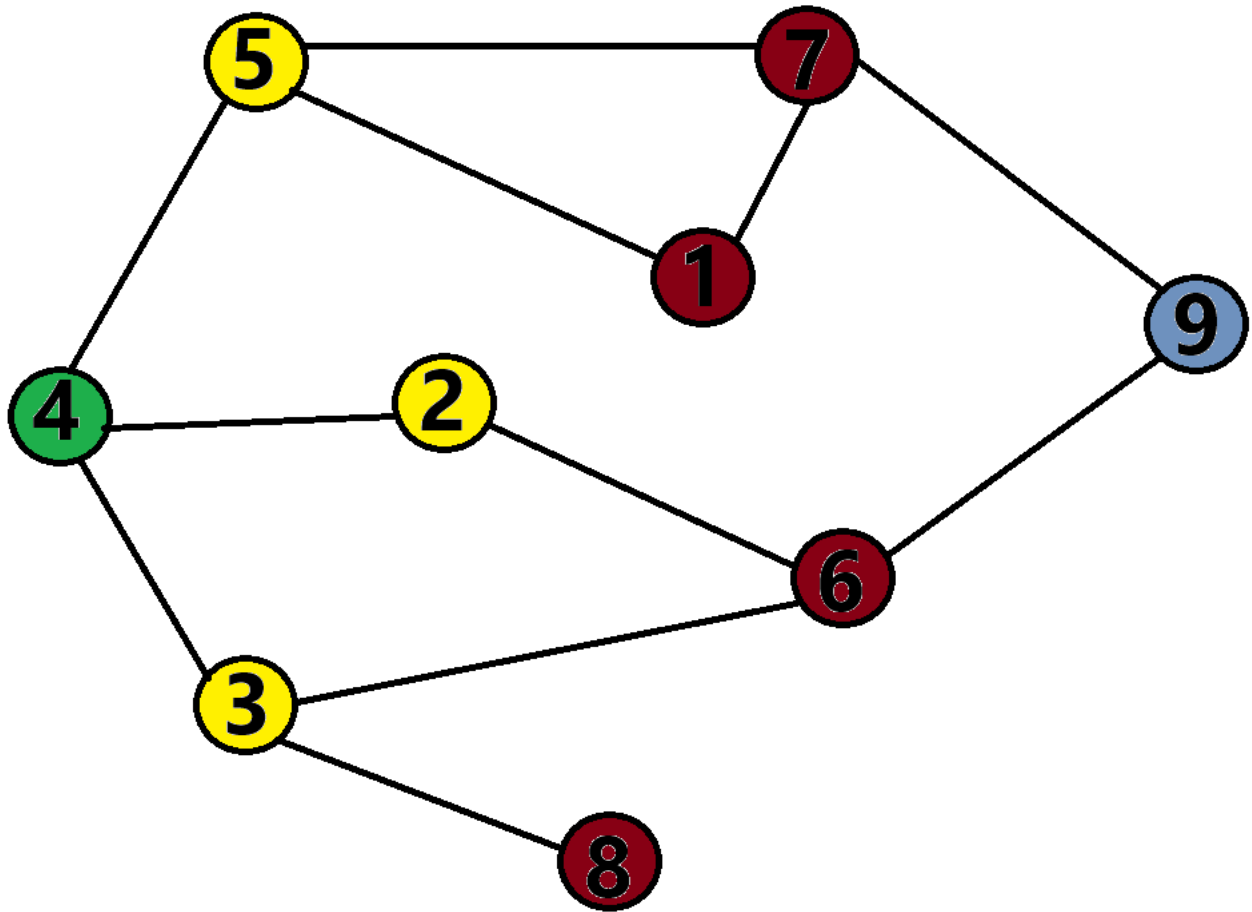
**ბინარული ხეში** ყოველ წვეროს ჰყავს მაქსიმუმ 2 შვილი. ბინარულ ხეში ყოველი წვეროდან ქვემოთ მიემართება არა უმეტეს ორი წიბოსი.



თუ ბინარული ხე არ შეიცავს წვეროებს, მაშინ მას ეწოდება **ცარიელი**. თუ მარცხენა ქვე-ხე ცარიელი არ არის, მაშინ მის ფესვს უწოდებენ მთლიანი ხის ფესვის მარცხენა შვილს (left child), ანალოგიურად მარჯვენა შვილი (right child).



BFS განივად ძებნის (breadth-first search) ალგორითმი



წვერო	1	2	3	4	5	6	7	8	9
მანძილი - d[n]	0	0	0	0	0	0	0	0	0
მშობელი - p[n]	-1	-1	-1	-1	-1	-1	-1	-1	
used[n]	0	0	0	1	0	0	0	0	0
რიგი FIFO	4								
წვერო	1	2	3	4	5	6	7	8	9
მანძილი - d[n]	0	1	1	0	1	0	0	0	0
მშობელი - p[n]	-1	4	4	-1	4	-1	-1	-1	-1
used[n]	0	1	1	1	1	0	0	0	0
რიგი FIFO	5	2	3						
წვერო	1	2	3	4	5	6	7	8	9
მანძილი - d[n]	2	1	1	0	1	0	2	0	0

მშობელი - p[n]	5	4	4	-1	4	-1	5	-1	-1
used[n]	1	1	1	1	1	0	1	0	0
რიგი FIFO	2	3	7	1					
წვერო	1	2	3	4	5	6	7	8	9
მანძილი - d[n]	2	1	1	0	1	2	2	0	0
მშობელი - p[n]	5	4	4	-1	4	2	5	-1	-1
used[n]	1	1	1	1	1	1	1	0	0
რიგი FIFO	3	7	1	6					
წვერო	1	2	3	4	5	6	7	8	9
მანძილი - d[n]	2	1	1	0	1	2	2	2	0
მშობელი - p[n]	5	4	4	-1	4	2	5	3	-1
used[n]	1	1	1	1	1	1	1	1	0
რიგი FIFO	7	1	6	8					

წვერო	1	2	3	4	5	6	7	8	9
მანძილი - d[n]	2	1	1	0	1	2	2	2	3
მშობელი - p[n]	5	4	4	-1	4	2	5	3	7
used[n]	1	1	1	1	1	1	1	1	1
რიგი FIFO	1	6	8	9					
წვერო	1	2	3	4	5	6	7	8	9
მანძილი - d[n]	2	1	1	0	1	2	2	2	3
მშობელი - p[n]	5	4	4	-1	4	2	5	3	7
used[n]	1	1	1	1	1	1	1	1	1
რიგი FIFO	6	8	9						
წვერო	1	2	3	4	5	6	7	8	9
მანძილი - d[n]	2	1	1	0	1	2	2	2	3





```
#include <iostream>
```

```
#include <algorithm>
```

```
#include <vector>
```

```
#include <queue>
```

```
using namespace std;
```

```
void print(vector<int> adj[], int n) {
```

```
    for (int u = 1; u < n; u++) {
```

```
        cout << u << " - ";
```

```
        for (int v = 0; v < adj[u].size(); v++) {
```

```
            cout << adj[u][v] << " ";
```

```
        }
```

```
        cout << "\n";
```

```
    }
```

```
}
```

```
void bfs_path(int p[], int visited[], int to) {
```

```
    if (!visited[to]) cout << "No Path!";
```

```
    else {
```

```
        vector<int> path;
```

```
        for (int v = to; v != -1; v = p[v]) path.push_back(v);
```

```
        //for (int i = path.size()-1; i >= 0; i--) cout << path[i] << " ";
```

```
        reverse(path.begin(), path.end());
```

```
        for (int i = 0; i < path.size(); i++) cout << path[i] << " ";
```

```
    }  
}
```

```
void bfs(vector<int> adj[], int n, int s) {
```

```
    // ნუმერაცია დაიწყება 1-დან, 0 ინდექს არ ვიყენებთ
```

```
    int v;
```

```
    int to;
```

```
    int d[n] = { 0 }; // მანძილი
```

```
    int p[n] = { -1 }; // მშობელი
```

```
    int visited[n] = { 0 }; // გამოყენებული წვერები
```

```
    queue<int> q;
```

```
    q.push(s);
```

```
    visited[s] = 1;
```

```
    p[s] = -1;
```

```
    while (!q.empty()) {
```

```
        v = q.front();
```

```
        q.pop();
```

```
        for (int i = 0; i < adj[v].size(); i++) {
```

```
            to = adj[v][i];
```

```
            if (!visited[to]) {
```

```

        visited[to] = 1;

        q.push(to);

        d[to] = d[v] + 1;

        p[to] = v;
    }

}

}

cout << "vertex" << "\t"; for (int i = 1; i < n; i++) cout << i << "\t"; cout << "\n";

cout << "d" << "\t"; for (int i = 1; i < n; i++) cout << d[i] << "\t"; cout << "\n";

cout << "p" << "\t"; for (int i = 1; i < n; i++) cout << p[i] << "\t"; cout << "\n";

cout << "visited" << "\t"; for (int i = 1; i < n; i++) cout << visited[i] << "\t"; cout << "\n";

to = 9;

bfs_path(p, visited, to);

}

void addEdge(vector<int> adj[], int u, int v) {

    adj[u].push_back(v);

    adj[v].push_back(u);

}

int main() {

    int n; // წვეროების რაოდენობა

```

```
int m; // წიბოების რაოდენობა
```

```
int s; // საწყისი წვერო, წვეროების ნუმერაცია დაწყებულია 1-დან
```

```
int u, v;
```

```
cin >> n >> m >> s;
```

```
vector<int> adj[n + 1]; // გრაფი
```

```
for (int i = 0; i < m; i++) {
```

```
    cin >> u >> v;
```

```
    addEdge(adj, u, v);
```

```
}
```

```
print(adj, n + 1);
```

```
cout << "\n";
```

```
bfs(adj, n + 1, s);
```

```
}
```

```
print('BFS განივად ძებნის (breadth-first search) ალგორითმი')
```

```
def _print(adj, n):  
    for u in range(1, n):  
        print(u, '-', end=' ')  
        # print(adj[u])  
        for v in range(0, len(adj[u])):  
            print(adj[u][v], end=' ')  
        print()
```

```
def bsf_path(p, visited, to):  
    if(visited[to]==0):  
        print('No Path')  
        path = []  
        path.append(to)  
        v = p[to]  
        while v > -1:  
            path.append(v)  
            v = p[v]  
        print(path[::-1])
```

```
def bfs(adj, n, s):  
    d = [0]*n  
    p = [-1]*n  
    visited = [0]*n  
  
    #d[s] = 0  
    #p[s] = -1  
    visited[s] = 1  
  
    q = []  
    q.append(s)  
  
    while len(q):  
        print(q)  
        v = q[0]  
        q.pop(0)  
        for i in range(0, len(adj[v])):  
            to = adj[v][i]  
            if(visited[to]==0):  
                q.append(to)  
                visited[to] = 1  
                p[to] = v  
                d[to] = d[v] + 1  
        '''  
    for i in range(1, n):  
        print(i, end = '\t')  
    print()
```

```

        for i in range(1, n):
            print(d[i], end = '\t')
            print()

        for i in range(1, n):
            print(p[i], end = '\t')
            print()

        for i in range(1, n):
            print(visited[i], end = '\t')
            print()
        '''
        to = 9
        bsf_path(p, visited, to)

def addEdge(adj, u, v):
    adj[u].append(v)
    adj[v].append(u)

txt = input().split()

n = int(txt[0])
m = int(txt[1])
s = int(txt[2])

adj = [0] * (n + 1)

for i in range(0, n + 1):
    adj[i] = list()

for i in range(0, m):
    txt = input().split()
    u = int(txt[0])
    v = int(txt[1])
    addEdge(adj, u, v)

# print(adj)
_print(adj, n+1)

print()

bfs(adj, n+1, s)

```

## DFS სიღრმეში ძებნის (depth-first search) ალგორითმი

// C++ program for DFS (Depth-First Search) of an undirected graph

```
#include <iostream>
```

```
#include <vector>
```

```
using namespace std;
```

```
void dfs(vector<int> adj[], int visited[], int s) {
```

```
    if (visited[s]) return;
```

```
    visited[s] = 1;
```

```
    for (int u = 0; u < adj[s].size(); u++) {
```

```
        dfs(adj, visited, adj[s][u]);
```

```
    }
```

```
}
```

```
void addEdge(vector<int> adj[], int u, int v) {
```

```
    adj[u].push_back(v);
```

```
    adj[v].push_back(u);
```

```
}
```



```
int main()
{
    int n, m, s;

    int u, v;

    cin >> n >> m >> s;

    vector<int> adj[n + 1];

    int visited[n + 1] = { 0 };

    for (int i = 1; i <= m; i++) {
        cin >> u >> v;
        addEdge(adj, u, v);
    }

    dfs(adj, visited, s);

    return 0;
}
```

```
/*  
n m s  
9 11 4  
4 5  
4 2  
4 3  
5 7  
5 1  
2 6  
3 6  
3 8  
1 7  
7 9  
6 9  
*/
```

```
print('DFS სიღრმეში ძებნის (depth-first search) ალგორითმი')
```

```
def dfs(adj, visited, s):
```

```
    if visited[s]:
```

```
        return
```

```
    visited[s] = 1
```

```
for i in range(0, len(adj[s])):
```

```
    dfs(adj, visited, adj[s][i])
```

```
def addEdge(adj, u, v):
```

```
    adj[u].append(v)
```

```
    adj[v].append(u)
```

```
txt = input().split()
```

```
n = int(txt[0])
```

```
m = int(txt[1])
```

```
s = int(txt[2])
```

```
adj = [0] * (n + 1)
```

```
visited = [0]*(n+1)
```

```
for i in range(0, n + 1):
```

```
    adj[i] = list()
```

```
for i in range(0, m):
```

```
    txt = input().split()
```

```
u = int(txt[0])
```

```
v = int(txt[1])
```

```
addEdge(adj, u, v)
```

```
dfs(adj, visited, s)
```