Lab9-File-System

Large files

实验目的

- 增加 xv6 文件系统中单个文件的最大尺寸
 - 当前的 xv6 文件系统中,每个文件最多可以包含 268 个数据块(即 268*1024 字节,因为 BSIZE 为 1024)。这种限制是由于 xv6 的 inode 结构中仅包含 12 个直接块号和一个单级间接块号,而单级间接块号可以引用最多 256 个数据块,因此总共 12 + 256 = 268 个数据块。
- 通过在 inode 中添加一个双级间接块,使得单个文件的最大数据块数增加到 65803 (即 256*256 + 256 + 11 个块)

实验步骤

1. 将直接块的数量-1,改成11,于此同时要调整 dinode 中的 addrs 数据块的数量,以及最大文件数量 MAXFILE

2. 理解和修改 bmap() 函数,将文件的逻辑块号(相对于文件起始位置的块号)映射到实际的物理块号,并在需要时分配新的物理块,并且支持直接块、一级间接块和二级间接块,以实现对更大文件的支持。

```
static uint bmap(struct inode *ip, uint bn)
   // 将逻辑块号映射为物理块号
   uint addr, *a;
   struct buf *bp;
   // 直接块处理
   if (bn < NDIRECT) {</pre>
       // 若对应的物理块号不存在,则分配一个新的物理块
       if ((addr = ip->addrs[bn]) == 0) {
           addr = balloc(ip->dev);
           if (addr == 0) {
              return 0;
          ip->addrs[bn] = addr;
       return addr;
   }
   bn -= NDIRECT; // 调整逻辑块号以适应间接块范围
   // 一级间接块处理
   if (bn < NINDIRECT) {</pre>
       // 若索引目录不存在,则创建
       if ((addr = ip->addrs[NDIRECT]) == 0) {
           addr = balloc(ip->dev);
          if (addr == 0) {
              return 0;
          ip->addrs[NDIRECT] = addr;
       }
       bp = bread(ip->dev, addr); // 读取一级间接块
       a = (uint *)bp->data;
       // 找到对应地址,若不存在分配磁盘块
       if ((addr = a[bn]) == 0) {
          addr = balloc(ip->dev);
          if (addr == 0) {
              brelse(bp);
              return 0;
           a[bn] = addr;
          log_write(bp);
       brelse(bp); // 释放块
       return addr;
   bn -= NINDIRECT; // 调整逻辑块号以适应二级间接块范围
```

```
// 二级间接块处理
if (bn < NINDIRECT * NINDIRECT) {</pre>
   uint iL1 = bn / NINDIRECT; // 一级间接块索引
   uint iL2 = bn % NINDIRECT; // 二级间接块索引
   // 若第一级索引目录不存在,则创建
   if ((addr = ip->addrs[NDIRECT + 1]) == 0) {
       addr = balloc(ip->dev);
       if (addr == 0) {
          return 0;
       ip->addrs[NDIRECT + 1] = addr;
   }
   bp = bread(ip->dev, addr); // 读取第一级索引目录
   a = (uint *)bp->data;
   // 如果对应的二级索引目录不存在,分配一个新的物理块,并将其记录在一级索引目录中
   if ((addr = a[iL1]) == 0) {
       addr = balloc(ip->dev);
       if (addr == 0) {
          brelse(bp);
          return 0;
       a[iL1] = addr;
       log write(bp);
   brelse(bp); // 释放一级索引块
   bp = bread(ip->dev, addr); // 读取二级索引目录
   a = (uint *)bp->data;
   // 如果对应的物理块号不存在,分配一个新的物理块,并将其记录在二级索引目录中
   if ((addr = a[iL2]) == 0) {
       addr = balloc(ip->dev);
       if (addr == 0) {
          brelse(bp);
          return 0;
       a[iL2] = addr;
       log_write(bp);
   brelse(bp); // 释放二级索引块
   return addr;
}
// 超出支持的最大文件大小范围
panic("bmap: out of range");
```

3. 修改 itrunc 函数,使其能够结合新的二级索引结构,截断一个 inode 的内容,即释放该 inode 所占用的所有磁盘块

```
// Truncate inode (discard contents).
// Caller must hold ip->lock.
void itrunc(struct inode *ip)
   int i, j, k;
    struct buf *bp, *bpL2;
   uint *a, *b;
   // 释放直接块
   for (i = 0; i < NDIRECT; i++) {</pre>
        if (ip->addrs[i]) {
           bfree(ip->dev, ip->addrs[i]);
           ip->addrs[i] = 0;
       }
    }
    // 释放一级索引目录对应的物理块
   if (ip->addrs[NDIRECT]) {
        bp = bread(ip->dev, ip->addrs[NDIRECT]);
        a = (uint *)bp->data;
        for (j = 0; j < NINDIRECT; j++) {
           if (a[j])
               bfree(ip->dev, a[j]);
        brelse(bp);
        bfree(ip->dev, ip->addrs[NDIRECT]);
        ip->addrs[NDIRECT] = 0;
    }
    // 释放二级索引目录对应的物理块
    if (ip->addrs[NDIRECT + 1]) {
        bp = bread(ip->dev, ip->addrs[NDIRECT + 1]);
        a = (uint *)bp->data;
        for (j = 0; j < NINDIRECT; j++) {
            if (a[j]) {
               bpL2 = bread(ip->dev, a[j]);
               b = (uint *)bpL2->data;
               for (k = 0; k < NINDIRECT; k++) {
                    if (b[k])
                       bfree(ip->dev, b[k]);
               brelse(bpL2);
               bfree(ip->dev, a[j]);
        brelse(bp);
        bfree(ip->dev, ip->addrs[NDIRECT + 1]);
       ip->addrs[NDIRECT + 1] = 0;
   }
```

```
ip \rightarrow size = 0;
iupdate(ip); // 更新 inode 到磁盘
```

4. 测试

```
运行 make qemu 后执行 bigfile:
init: starting sh
$ bigfile
wrote 65803 blocks
bigfile done; ok
运行 usertests:
test sbrklast: OK
test sbrk8000: OK
test badarg: OK
usertests slow tests starting
test bigdir: OK
test manywrites: OK
test badwrite: OK
test execout: OK
test diskfull: balloc: out of blocks
balloc: out of blocks
OK
test outofinodes: ialloc: no inodes
0K
ALL TESTS PASSED
```

== Test running bigfile == \$ make qemu-gdb running bigfile: OK (147.5s)

实验中遇到的问题和解决方法

本实验的难点在于引入二级索引后的bmap函数的实现,二级间接块的处理逻辑是:首先计算逻辑块号在二级间接块中的索引,然后检查并分配二级间接块(存储在 ip->addrs[NDIRECT + 1]),读取二级间接块以获取一级间接块地址,再检查并分配一级间接块,读取一级间接块以获取最终的数据块地址,最后检查并分配数据块。如果任何一个步骤中发现块未分配,则分配新的块并更新相应的索引结构,确保正确映射逻辑块号到物理块号。

实验心得

在完成这次实验的过程中,我深刻感受到了文件系统设计的复杂性和精妙之处。实现二级间接块映射的任务时,要理解并正确处理逻辑块号到物理块号的多级映射。通过仔细研究 bmap 函数并反复测试,我逐渐掌握了这其中的逻辑。每当成功实现一个功能,看到分配和释放块的操作正确执行时,我都会有一种成就感。这次实验不仅提升了我对文件系统内部工作机制的理解,也让我更加体会到代码中每一个细节的重要性。通过这次实验,我不仅加深了对操作系统中文件系统模块的理解,还培养了更加严谨的编码习惯。

Symbolic links

实验目的

- 在 xv6 操作系统中添加符号链接 (symbolic links) 的支持
 - 符号链接是一种文件,它通过路径名引用另一个文件。当打开一个符号链接时,内核会跟随链接指向的目标文件。符号链接与硬链接类似,但硬链接仅限于指向同一磁盘上的文件,而符号链接可以跨磁盘设备。

实验步骤

1.在 kernel/syscall.h 中定义 SYS_symlink 的系统调用号。

#define SYS_symlink 22

2.在 user/usys.pl 中添加 symlink 的用户接口。

```
entry("symlink");
```

3.在 user/user.h 中声明 symlink 函数。

```
int symlink(char *, char *);
```

4. 在 Makefile 中添加编译.

```
UPROGS=\
$U/_symlinktest\
```

5.在 kernel/syscall.c 中添加 sys_symlink 的系统调用入口。

```
extern uint64 sys_symlink(void);
static int (*syscalls[])(void) = {
    // 其他系统调用
    [SYS_symlink] sys_symlink,
};
```

6.在 kernel/sysfile.c 中添加 sys_symlink 的实现

```
uint64 sys_symlink(void)
   char target[MAXPATH]; // 存储符号链接目标路径
   char path[MAXPATH]; // 存储符号链接路径
   // 从系统调用参数中获取目标路径和符号链接路径
   argstr(0, target, MAXPATH);
   argstr(1, path, MAXPATH);
   // 等待日志系统可用,并确保有足够的日志空间来保存此调用的写入
   begin op();
   // 创建一个新的 inode,并将其类型设为 T SYMLINK (符号链接)
   struct inode *ip = create(path, T_SYMLINK, 0, 0);
   // 如果 inode 创建失败,结束日志操作并返回错误码
   if (ip == 0) {
      end_op();
      return -1;
   }
   // 将目标路径写入 inode 的数据块中,以存储符号链接指向的目标
   if (writei(ip, 0, (uint64)target, 0, MAXPATH) < MAXPATH) {</pre>
      // 如果写入失败,释放 inode 并结束日志操作,返回错误码
      iunlockput(ip);
      end_op();
      return -1;
   // 释放 inode 并解锁
   iunlockput(ip);
   // 结束日志操作
   end_op();
   return 0; // 成功返回 0
}
```

7. 在 kernel/sysfile.c 中修改 open 函数,处理符号链接的解析

```
uint64 sys_open(void)
   // 省略的部分代码...
   if (!(omode & O_NOFOLLOW) && ip->type == T_SYMLINK) {
      // 如果没有指定 O NOFOLLOW 标志,并且文件类型是符号链接 (T SYMLINK)
      // 那么我们需要递归地解析符号链接,直到找到一个非符号链接的文件或者超出递归深
度。
      char path[MAXPATH]; // 用于存储符号链接指向的目标路径
      for (int i = 0; i < SYMLINK REC MAX; i++) {</pre>
         // 设置递归深度限制为 SYMLINK REC MAX (定义于 fs.h)
          if (readi(ip, 0, (uint64)path, 0, MAXPATH) < MAXPATH) {</pre>
             // 从 inode 中读取符号链接存储的目标路径,如果读取失败,返回错误
             iunlockput(ip);
             end_op();
             return -1;
         }
         iunlockput(ip); // 释放当前的 inode
         // 使用 namei 解析路径并获取目标路径的 inode
          if ((ip = namei(path)) == 0) {
             end op();
             return -1;
         ilock(ip); // 锁定新的 inode
          if (ip->type != T_SYMLINK) {
             // 如果找到的 inode 不是符号链接类型,结束循环,继续正常打开文件
             break;
      }
      if (ip->type == T SYMLINK) {
         // 如果超出递归深度,仍然没有找到非符号链接文件,返回错误
         iunlockput(ip);
         end_op();
          return -1;
      }
   }
   // 省略的部分代码...
   return fd; // 返回文件描述符
}
```

```
运行 make qemu 后执行 symlinktest
```

```
$ symlinktest
Start: test symlinks
test symlinks: ok
Start: test concurrent symlinks
 test concurrent symlinks: ok
运行 usertests
test badwrite: OK
test execout: OK
test diskfull: balloc: out of blocks
ialloc: no inodes
ialloc: no inodes
OK
test outofinodes: ialloc: no inodes
OK
ALL TESTS PASSED
运行 make grade
== Test running bigfile ==
 $ make qemu-gdb
running bigfile: OK (160.6s)
== Test running symlinktest ==
 $ make qemu-gdb
 (1.4s)
== Test symlinktest: symlinks ==
   symlinktest: symlinks: OK
== Test symlinktest: concurrent symlinks ==
   symlinktest: concurrent symlinks: OK
```

```
== Test symlinktest: symlinks ==
symlinktest: symlinks: FAIL
...

5 symlinktest: unknown sys call 22
5 symlinktest: unknown sys call 22
5 symlinktest: unknown sys call 22
test concurrent symlinks: ok
$ qemu-system-riscv64: terminating on signal 15 from pid 112872 (make)
MISSING '^test symlinks: ok$'
```

在make grade测试时,这个测试一直无法通过。通过网上查阅出现相同问题的博客,得知写系统调用时 /kernel/sysfile.c/sys_symlink ,要注意参数列表是顺序,第一个参数是target,第二个是path if(argstr(0, path, MAXPATH) < 0 || argstr(1, target, MAXPATH) < 0)。但检查自己的代码后发现不存在这个问题,正当百思不得其解时,我重新回顾了整个实验步骤,发现自己又犯了和之前存在很多系统调用的实验一样,漏掉步骤5,添加系统调用入口,修正后即可通过测试!要注意细节啊!

实验心得

符号链接实验,让我深刻体会到了操作系统开发的复杂性和细致性。最初,我对符号链接的概念有所了解,但如何在 xv6 中实现这一功能,对我来说是一个全新的挑战。实验的第一步是添加系统调用 symlink ,这个过程中涉及到许多细节,包括定义系统调用号、实现系统调用函数、注册系统调用入口以及确保用户空间和内核空间的正确交互。每一步都需要细心检查,以避免遗漏任何一个关键步骤。当我第一次运行 symlinktest 测试时,看到 unknown sys call 22 的错误提示,让我意识到问题可能出在系统调用的注册上。这提醒我必须确保每个步骤都正确无误,这再次提醒我在处理复杂系统时,细节决定成败。

总结

本实验旨在通过增加Xv6操作系统中文件的最大尺寸和添加符号链接(symbolic links)的支持,增强文件系统的功能和灵活性。具体目标包括在inode中添加双级间接块来支持大文件,以及实现符号链接的创建和解析功能。

- Large files
 - 目的:
 - 增加Xv6文件系统中单个文件的最大尺寸,通过在inode中添加双级间接块,支持更大的文件。
 - **心得**: 通过添加双级间接块的支持,显著增加了文件的最大尺寸。实现过程中,处理了逻辑块号到物理块号的多级映射,确保了正确分配和释放磁盘块。深入理解了文件系统的块管理和索引机制。
- Symbolic links

○ 目的:

■ 在Xv6操作系统中添加符号链接的支持,实现符号链接的创建和解析功能。

С

○ **心得**: 实现符号链接功能,理解了符号链接与硬链接的区别,以及符号链接的解析过程。通过实现 sys_symlink 系统调用,增强了文件系统的灵活性。处理符号链接的递归解析,确保了符号链接能够正确指向目标文件。