斯坦福 ML 公开课 13B

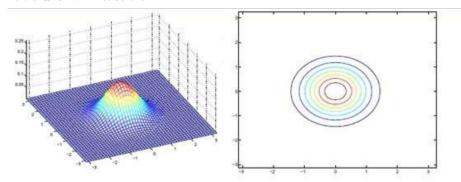
本文是《斯坦福 ML 公开课笔记 13A》的续篇。主要讲述针对混合高斯模型的问题所采取的简单解决方法,即对假设进行限制的简单方法,最后引出因子分析模型(Factor Analysis Model),包括因子分析模型的介绍、EM 求解等。

混合高斯模型的问题

在上一篇笔记中,谈到对于混合高斯模型来说,当训练数据样本数目小于样本的维度时,因为协方差矩阵的非奇异性,导致不能得到概率密度函数的问题。而对于其他模型来说,样本数小于样本维度,也容易引起过拟合的问题。

追本溯源,这个问题可以认为是数据信息缺乏的问题,即从训练数据中得不到模型所需的全部信息。解决办法就是减少模型所需要的信息,本文提到的手段有两个,第一个就是不改变现有模型,但是加强模型的假设,下面提到的对协方差矩阵的限制即是此类。第二个手段则是降低模型的复杂度,提出一个需要更少参数(更少参数即是需要更少信息)的模型,因子分析模型即是此类。

限制协方差矩阵的方法,其实在 13A 文章中已提到。一个稍弱的假设是假设协方差矩阵为对角矩阵,更强的假设是假设协方差矩阵为对角矩阵且对角线上的值都相等。怎样直观的理解这两个假设呢?请看下图。



对于二维多元高斯分布来说,它有一个几何特性。即在平面上的投影是一个椭圆,当假设该分布的协方差矩阵为对角矩阵时,那么这个椭圆的轴就与坐标轴平行。当限制对角线上的值都相等时,那么投影就变成了圆。

当需要估计出完整的协方差矩阵时,需要的样本数目 m 必须大于样本维度 n。但是当有上述对角线假设时,只要样本数目大于 1 就可以估计出限定的协方差矩阵。

接下来讨论因子分析模型,在介绍因子分析模型之前,先看高斯分布的另一种写法,该写法是推导因子分析模型的基础。

高斯分布的矩阵写法

下面我们先看高斯分布的另一种写法。假设我们拥有三个随机向量 $x_1 \in \mathbb{R}^r, x_2 \in \mathbb{R}^s$ 。

$$x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \tag{1}$$

那么 $x \in \mathbb{R}^{r+s}$,假设 $x \sim \mathcal{N}(\mu, \Sigma)$,且

$$\mu = \begin{bmatrix} \mu_1 \\ \mu_2 \end{bmatrix}, \Sigma = \begin{bmatrix} \Sigma_{11} & \Sigma_{12} \\ \Sigma_{21} & \Sigma_{22} \end{bmatrix}$$
 (2)

这里, $\mu_1 \in \mathbb{R}^r, \mu_2 \in \mathbb{R}^s, \Sigma_{11} \in \mathbb{R}^{r*r}, \Sigma_{12} \in \mathbb{R}^{r*s}, \Sigma_{21} \in \mathbb{R}^{s*r}, \Sigma_{22} \in \mathbb{R}^{s*s}$ 。因为协方差矩阵

是对称的,因而 $\Sigma_{12} = (\Sigma_{12})^T$ 。

在这些前提下,考虑如何求得 x_1 的边际分布?由公式1和公式2不难看到:

$$\mathbf{E}[x_1] = \mu_1 \tag{3}$$

$$Cov(x_1) = E[(x_1 - \mu_1)(x_1 - \mu_1)^T] = \Sigma_{11}$$
(4)

当然,可以简单的对公式2推导一下:

$$Cov(x) = \Sigma = \begin{bmatrix} \Sigma_{11} & \Sigma_{12} \\ \Sigma_{21} & \Sigma_{22} \end{bmatrix} = E[(x - \mu)(x - \mu)^T]$$

$$= E\left[\begin{pmatrix} x_1 - \mu_1 \\ x_2 - \mu_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 - \mu_1 \\ x_2 - \mu_2 \end{pmatrix}^T \right] = E\left[\begin{pmatrix} (x_1 - \mu_1)(x_1 - \mu_1)^T & (x_1 - \mu_1)(x_2 - \mu_2)^T \\ (x_2 - \mu_2)(x_1 - \mu_1)^T & (x_2 - \mu_2)(x_2 - \mu_2)^T \end{pmatrix}$$
(5)

从而,我们知道, $x_1 \sim \mathcal{N}(\mu_1, \Sigma_{11})$ 。

那么另一个问题,在给定 x_2 时的 x_1 的条件概率是什么?

$$p(x_1|x_2) = \frac{p(x_1, x_2)}{p(x_2)} = \frac{p(x)}{p(x_2)}$$
 (6)

因为, $x \sim \mathcal{N}(\mu, \Sigma)$, $x_2 \sim \mathcal{N}(\mu_2, \Sigma_{22})$,两个正态分布相除得到一个新的正态分布。推导过程我也没推出来,不过据说 Chuong B. Do 写的《Gaussian processes》中有此项推导,容后再写吧。这里直接写结果了。

$$x_1 | x_2 \sim N(\mu_{1|2}, \Sigma_{1|2})$$
 (7)

其中,

$$\mu_{1|2} = \mu_1 + \Sigma_{12} \Sigma_{22}^{-1} (x_2 - \mu_2)$$
 (8)

$$\Sigma_{1|2} = \Sigma_{11} - \Sigma_{12} \Sigma_{22}^{-1} \Sigma_{21} \tag{9}$$

因子分析模型

因子分析模型的定义如下:

假设有隐含变量 $z \sim \mathcal{N}(0, I)$, $z \in \mathbb{R}^d$, (d < n)。

再假设训练样本 x 由隐含变量 z 生成,即

$$x = \mu + \lambda z + \varepsilon \tag{10}$$

其中, ε~N(0, ψ).

公式 10 等价于当 z 已知的时候, x 的概率分布, 如公式 11 所示:

$$x|z\sim N(\mu+\lambda z,\psi)$$
 (11)

这即是因子分析模型的定义,该模型有三个参数, $\mu \in \mathbb{R}^n$, $\lambda \in \mathbb{R}^{n \times d}$, $\psi \in \mathbb{R}^{n \times n}$, ψ 是对角矩阵。

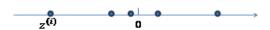
因子分析模型可以从训练数据生成过程上进行理解:

- 1) 首先,在一个低维空间内用均值为 0,协方差为单位矩阵的多元高斯分布生成 m 个 隐含变量z⁽ⁱ⁾, z⁽ⁱ⁾是 d 维向量, m 也是样本数目。
- 2) 然后使用变换矩阵 λ 将 z 映射到 n 维空间 λ z。此时因为 z 的均值为 0,映射后的均值仍然为 0。
- 3) 再然后将 n 维向量 λz 再加上一个均值 μ ,对应的意义是将变换后的 z 的均值在 n 维空间上平移。
- 4) 由于真实样例 x 会有误差,在上述变换的基础上再加上误差 $\epsilon \sim N(0, \psi)$
- 5) 最后的结果是认为训练样例的生成公式为

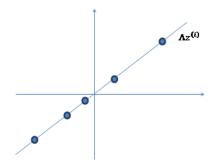
$$x = \mu + \lambda z + \varepsilon$$

在视频中,Ng 举出了一个生成样本的例子来方便大家理解因子分析模型,假设 $z \in \mathbb{R}^1, x \in \mathbb{R}^2$ 。z 是一维向量,x 是二维向量。再假设 $\lambda = \begin{bmatrix} 1 & 2 \end{bmatrix}^T, \psi = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, \mu = \begin{bmatrix} 3 & 1 \end{bmatrix}^T$ 。

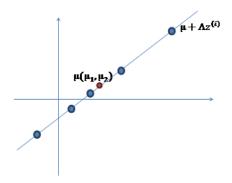
按照生成过程的5步,第一步,生成m个隐含变量。



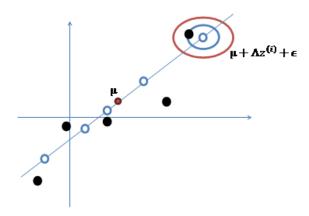
第二步,使用λ转换维度。



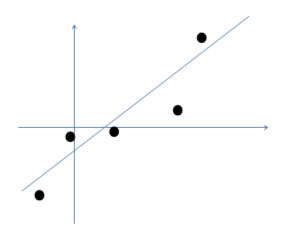
第三步,使用μ进行平移。



第四步,加入随机扰动。



第五步,得到最终的训练数据。



为了更方便大家的理解,在此举一个实际中使用的因子分析模型的例子。

在企业形象或品牌形象的研究中,消费者可以通过一个有 24 个指标构成的评价体系,评价百货商场的 24 个方面的优劣。但消费者主要关心的是三个方面,即商店的环境、商店的服务和商品的价格。因子分析方法可以通过 24 个变量,找出反映商店环境、商店服务水平和商品价格的三个潜在的因子,对商店进行综合评价。

因子分析模型的推导

上一节对因子分析模型进行了定义,以及从数据生成的角度对它进行了进一步阐述。本节则介绍上一节中定义的参数在模型中是如何被使用的。具体来讲,就是该模型针对训练数据的似然函数是什么。也就是说,上一节讲述了因子是什么,本节讲述如何分析。

首先,重新列出模型的定义公式。

$$z \sim \mathcal{N}(0, I)$$

$$\varepsilon \sim N(0, \psi)$$

$$x = \mu + \lambda z + \varepsilon$$

其中, 误差ε和隐含因子 z 是相互独立的。

使用高斯分布的矩阵表示法对模型进行分析。该方法认为z和x符合多元高斯分布,即:

接下来就是求解 μ_{zx} , Σ 。

已知 E[z]=0, E[ε]=0 则

$$E[x] = E[\mu + \lambda z + \varepsilon] = \mu \tag{13}$$

所以

$$\mu_{zx} = \begin{bmatrix} \vec{0} \\ \mathbf{u} \end{bmatrix} \tag{14}$$

为了求解 Σ , 需要计算 $\Sigma_{zz} = E[(z - E[z])(z - E[z])^T]$, $\Sigma_{zx} = \Sigma_{xz}^T = E[(z - E[z])(x - E[x])^T]$ 和 $\Sigma_{xx} = E[(x - E[x])(x - E[x])^T]$ 。

由定义,可知 $Σ_{zz}$ = Cov(z) = I,另外,还有

$$E[(z - E[z])(x - E[x])^T] = E[z(\mu + \lambda z + \varepsilon - \mu)^T] = E[zz^T]\lambda^T + E[z\varepsilon^T] = \lambda^T$$

上述公式的最后一步, $E[zz^T] = Cov(z) = I$, z 和 ε 相互独立,也有 $E[z\varepsilon^T] = E[z]E[\varepsilon^T] = 0$ 。
 $E[(x - E[x])(x - E[x])^T] = E[(\lambda z + \varepsilon)(\lambda z + \varepsilon)^T]$

$$= \mathbb{E}[\lambda z z^T \lambda^T + \varepsilon z^T \lambda^T + \lambda z \varepsilon^T + \varepsilon \varepsilon^T] = \lambda \mathbb{E}[z z^T] \lambda^T + \mathbb{E}[\varepsilon \varepsilon^T] = \lambda \lambda^T + \psi \tag{15}$$

将上述求解结果放到一起,得到

$$\begin{bmatrix} z \\ x \end{bmatrix} \sim N(\begin{bmatrix} \vec{0} \\ u \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} I & \lambda^T \\ \lambda & \lambda \lambda^T + \psi \end{bmatrix})$$
 (16)

所以,我们得到 x 的边际分布为

$$x \sim \mathcal{N}(\mu, \lambda \lambda^T + \psi) \tag{17}$$

因而,对于一个训练集 $\{x^{(i)}; i=1,2,...,m\}$,我们可以写出参数的似然函数。

$$\ell(\mu, \lambda, \psi) = \log \prod_{i=1}^{m} \frac{1}{(2\pi)^{n/2} |\lambda \lambda^{T} + \psi|^{\frac{1}{2}}} \times$$

$$exp\left(-\frac{1}{2}(x^{(i)} - \mu)(\lambda \lambda^{T} + \psi)^{-1}(x^{(i)} - \mu)^{T}\right)$$
 (18)

由上式,若是直接最大化似然函数的方法求解参数的话,你会发现很难,因而下一节会介绍使用 EM 算法求解因子分析的参数。

EM 求解参数

同 13A 中 MoG 和 MoNB 模型一样,因子分析模型的 EM 求解也是直接套 EM 一般化算法中的 E-step 和 M-step 中的公式。对于 E-step 来说,

$$Q_i(z^{(i)}) = p(z^{(i)}|x^{(i)}; \mu, \lambda, \psi)$$
(19)

在高斯分布的矩阵写法一节中,我们已经算出了条件概率的期望和方差分别是什么了,如下所示

$$\mu_{z^{(i)}|x^{(i)}} = \lambda^{T} (\lambda \lambda^{T} + \psi)^{-1} (x^{(i)} - \mu)$$
(20)

$$\Sigma_{z^{(i)}|_{\mathcal{X}}(i)} = I - \lambda^T (\lambda \lambda^T + \psi)^{-1} \lambda \tag{21}$$

代入上面两个公式,就可以得到 $O_i(z^{(i)})$ 的概率密度函数了,即:

$$Q_{i}(z^{(i)}) = \frac{1}{(2\pi)^{n/2} \left| \sum_{z^{(i)}|x^{(i)}} \right|^{\frac{1}{2}}} \exp\left(-\frac{1}{2} (x^{(i)} - \mu_{z^{(i)}|x^{(i)}}) \sum_{z^{(i)}|x^{(i)}} (x^{(i)} - \mu_{z^{(i)}|x^{(i)}})^{T}\right)$$
(22)

在 M-step 中,需要最大化如下公式来求取参数 μ , λ , ψ 。

$$\sum_{i=1}^{m} \int Q_{i}(z^{(i)}) log \frac{p(z^{(i)}, x^{(i)}; \mu, \lambda, \psi)}{Q_{i}(z^{(i)})} dz^{(i)}$$

$$= \sum_{i=1}^{m} \int Q_{i}(z^{(i)}) [log p(x^{(i)}|z^{(i)}; \mu, \lambda, \psi) + log p(z^{(i)}) - log Q_{i}(z^{(i)})] dz^{(i)}$$

$$= \sum_{i=1}^{m} E_{z^{(i)} \sim Q_{i}} [log p(x^{(i)}|z^{(i)}; \mu, \lambda, \psi) + log p(z^{(i)}) - log Q_{i}(z^{(i)})] \tag{23}$$

上面公式中,第一步转化是先将 p(z,x)=p(x|z)*p(z),然后将 \log 打开。第二部则是将积分转化为求 z 服从 Q 分布的时候,函数 $logp(x^{(i)}|z^{(i)};\mu,\lambda,\psi)+logp(z^{(i)})-logQ_i(z^{(i)})$ 的期望。本文下面会省略 E 的下标。

下文以对λ求解为例,对公式进行求解。首先,对目标函数进行简化。

$$\nabla_{\lambda} \sum_{i=1}^{m} E[logp(x^{(i)}|z^{(i)}; \mu, \lambda, \psi) + logp(z^{(i)}) - logQ_{i}(z^{(i)})]$$

$$\begin{split} &= \nabla_{\lambda} \sum_{i=1}^{m} E[logp(x^{(i)}|z^{(i)};\mu,\lambda,\psi)] \\ &= \nabla_{\lambda} \sum_{i=1}^{m} E[\frac{1}{(2\pi)^{n/2}|\psi|^{\frac{1}{2}}} exp\left(-\frac{1}{2}(x^{(i)} - \mu - \lambda z^{(i)})\psi^{-1}(x^{(i)} - \mu - \lambda z^{(i)})^{T}\right)] \\ &= \nabla_{\lambda} \sum_{i=1}^{m} E[-\frac{1}{2}log|\psi| - \frac{n}{2}log(2\pi) - \frac{1}{2}(x^{(i)} - \mu - \lambda z^{(i)})\psi^{-1}(x^{(i)} - \mu - \lambda z^{(i)})^{T}] \\ &= \nabla_{\lambda} \sum_{i=1}^{m} -E[\frac{1}{2}(x^{(i)} - \mu - \lambda z^{(i)})\psi^{-1}(x^{(i)} - \mu - \lambda z^{(i)})^{T}] \\ &= \nabla_{\lambda} \sum_{i=1}^{m} -E[\frac{1}{2}(x^{(i)} - \mu - \lambda z^{(i)})\psi^{-1}(x^{(i)} - \mu - \lambda z^{(i)})^{T}] \\ &= \sum_{i=1}^{m} \nabla_{\lambda} E[-tr\frac{1}{2}z^{(i)}^{T}\lambda^{T}\psi^{-1}\lambda z^{(i)}z^{(i)}^{T} + tr\lambda^{T}\psi^{-1}(x^{(i)} - \mu)z^{(i)}^{T}] \\ &= \sum_{i=1}^{m} \left(\nabla_{\lambda} E\left[-tr\frac{1}{2}\lambda^{T}\psi^{-1}\lambda z^{(i)}z^{(i)}^{T}\right] + \nabla_{\lambda} E\left[tr\lambda^{T}\psi^{-1}(x^{(i)} - \mu)z^{(i)}^{T}\right]\right) \\ &= \sum_{i=1}^{m} \left(E\left[-\nabla_{\lambda} tr\frac{1}{2}\lambda^{T}\psi^{-1}\lambda z^{(i)}z^{(i)}^{T}\right] + E\left[\nabla_{\lambda} tr\lambda^{T}\psi^{-1}(x^{(i)} - \mu)z^{(i)}^{T}\right]\right) \\ &= \sum_{i=1}^{m} \left(E\left[-(\nabla_{\lambda} rtr\frac{1}{2}\lambda^{T}\psi^{-1}\lambda z^{(i)}z^{(i)}^{T})^{T}\right] + E\left[((\psi^{-1}(x^{(i)} - \mu)z^{(i)}^{T})^{T})^{T}\right]\right) \\ &= \sum_{i=1}^{m} \left(E\left[-\psi^{-1}\lambda z^{(i)}z^{(i)}^{T}\lambda^{T}\psi^{-1}\right] + E\left[\psi^{-1}(x^{(i)} - \mu)z^{(i)}^{T}\right]\right) \\ &= \sum_{i=1}^{m} \left(E\left[-\psi^{-1}\lambda z^{(i)}z^{(i)}^{T} + \psi^{-1}(x^{(i)} - \mu)z^{(i)}^{T}\right]\right) \end{aligned}$$

该简化过程分为 12 步,较长,下面一步一步进行解析。第一步,去除与参数 λ 无关的项。第二步,将 $p(x^{(i)}|z^{(i)};\mu,\lambda,\psi)$ 的概率密度函数代入, $p(x^{(i)}|z^{(i)};\mu,\lambda,\psi)$ 的期望为 $\mu+\lambda z^{(i)}$,方差为 ψ 。第三步,将概率密度函数用 log 打开。第四步,去除与参数 λ 无关的项。第五步,将三项连乘打开,并提取与参数 λ 相关的项,然后由于最后提取得到的两项的乘积结果都是实数,利用矩阵的迹的性质 tr(a)=a,使用迹替换。第六步,利用矩阵的迹的性质 tr(AB)=tr(BA),将 $z^{(i)}$ 项放到最后。第七步,将期望打开。第八步,将求导换到期望里面去,因为期望是针对z,求导是针对 λ ,所以切换是可以的。第九步,利用矩阵的迹的性质 $\nabla_{a}rf(A)=(\nabla_{a}f(A))^{T}$,

将求导符下标 λ 代换为 λ^{T} ,两项都是这样。第十步,对于第一项,利用矩阵 $\nabla_{A}trABA^{T}C=CAB+C^{T}AB^{T}$ 的性质代入,对于第二项,将矩阵 $\nabla_{A}trAB=B^{T}$ 的性质代入。第十一步,将转置符号打开代入,需要说明的是,对于 ψ^{-1} 来说,由于其是对角矩阵,所以转置与自身相等。第十二步,期望归并到一起。矩阵的迹的性质,可以参考本系列笔记 1-2。

将最后的结果设为0并简化,可得

$$\sum_{i=1}^{m} \lambda E_{z^{(i)} \sim Q_i} \left[z^{(i)} z^{(i)^{\mathrm{T}}} \right] = \sum_{i=1}^{m} (x^{(i)} - \mu) E_{z^{(i)} \sim Q_i} [z^{(i)^{\mathrm{T}}}]$$
 (25)

所以,可以求解λ

$$\lambda = \left(\sum_{i=1}^{m} (\mathbf{x}^{(i)} - \mu) E_{z^{(i)} \sim Q_i} [\mathbf{z}^{(i)^{\mathrm{T}}}]\right) \left(\sum_{i=1}^{m} E_{z^{(i)} \sim Q_i} [\mathbf{z}^{(i)} \mathbf{z}^{(i)^{\mathrm{T}}}]\right)^{-1}$$
(26)

到这里我们发现,公式26与回归中的最小二乘法的矩阵形式类似:

$$\theta^T = (y^T X)(X^T X)^{-1}$$

在因子分析模型中,x 是 z 的线性函数,在 E-step 中给出 z 的猜测值后,在 M-step 中寻找 x 和 z 之间的映射关系 λ 。而最小二乘法也是寻找 x 与 y 之间的线性关系,所以它们之间才会相似。它们之间的区别在于,最小二乘法只用到了 z 的最优估计,而因子分析还用到了 $z^{(i)}z^{(i)}$ 的估计。

到这λ的求解公式 26 中还有未知量。下面一一求解。 因为 O_i 的定义如公式 19 所示。所以可以很容易发现

$$E_{z^{(i)} \sim Q_i} \left[z^{(i)}^{\mathrm{T}} \right] = \mu_{z^{(i)} \mid x^{(i)}}^{T}$$
 (27)

对于一个随机变量 Y 来说,有一个性质 $Cov(Y) = E[YY^T] - E[Y]E[Y^T]$,所以有

$$E_{z^{(i)} \sim Q_i} \left[z^{(i)} z^{(i)}^T \right] = \mu_{z^{(i)} | x^{(i)}} \mu_{z^{(i)} | x^{(i)}}^T + \Sigma_{z^{(i)} | x^{(i)}}$$
(28)

将公式 27、28 代入进公式 26,即可得到最终的求解公式。

$$\lambda = \left(\sum_{i=1}^{m} \left(x^{(i)} - \mu\right) \mu_{z^{(i)}|x^{(i)}}^{T}\right) \left(\sum_{i=1}^{m} \mu_{z^{(i)}|x^{(i)}} \mu_{z^{(i)}|x^{(i)}}^{T} + \Sigma_{z^{(i)}|x^{(i)}}\right)^{-1}$$
(29)

注意到公式中使用到了 $\Sigma_{z^{(1)}|x^{(1)}}$,它是后验概率 p(z|x)的方差,在 M-step 中必须得考虑到 z 的后验概率。EM 中一个常见的错误是在 E-step 中只需计算隐含变量 z 的期望 E[z],而后在 m-step 中的每个 z 出现的地方代入。这样做在 MoG 和 MoNB 中可用,但在因子分析中还需要计算 $E[zz^T]$,因为必须得将 z 的后验分布 p(z|x)考虑进来。

最后,使用同样的方法(求导取 0),在 M-step 中还可以求得另外两个参数 μ , ψ , 篇幅有限,本文只给出结果。

$$\mu = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} x^{(i)} \tag{30}$$

$$\Phi = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} x^{(i)} x^{(i)^{T}} - x^{(i)} \mu_{z^{(i)}|x^{(i)}}^{T} \lambda^{T} - \lambda \mu_{z^{(i)}|x^{(i)}} x^{(i)^{T}} + \lambda (\mu_{z^{(i)}|x^{(i)}} \mu_{z^{(i)}|x^{(i)}}^{T} + \Sigma_{z^{(i)}|x^{(i)}}) \lambda^{T}$$
(31)

注意到,上式中求解的不是 ψ 而是 ϕ ,在计算出 ϕ 之后还需再来一步,将 $\psi_{ii} = \phi_{ii}$,因为求解出的 ϕ 不是对角矩阵,所以只需取 ϕ 的对角线上的值即可。